



รายงานผลการดำเนินงาน
กิจกรรมสนับสนุนทุนทำโครงการของนักเรียนและสามเณร
เพื่อพัฒนาทักษะด้านอิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์
ประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐
(สนับสนุนทุนโดยโรงเรียนกวดวิชา วี บาย เดอะ เบรน)

ภายใต้มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี

จัดทำโดย

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี

วันที่ ๖ สิงหาคม ๒๕๖๒

สารบัญ

	หน้า
๑. งบประมาณที่ได้รับและการสนับสนุนทำโครงการ	๑
๒. โรงเรียนที่เข้าร่วมโครงการ	๒
๓. การดำเนินงาน	๓
๓.๑ ส่วนที่ ๑ : การพัฒนานักเรียนและสามเณร	๔
๓.๑.๑ ค่ายอิคคิวซัง – โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา และโรงเรียนเครือข่าย	๔
๓.๑.๒ ค่ายอิคคิวซัง – โรงเรียนพระปริยัติธรรมภาคเหนือ	๕
๓.๑.๓ ค่ายสมองกลฝังตัว และสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ – โรงเรียน ทสรช., โรงเรียนพระปริยัติธรรม จังหวัดศรีสะเกษ และโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม	๖
๓.๒ ส่วนที่ ๒ : ประกวดผลงานดีเด่น (เฉพาะกลุ่มโรงเรียนที่ร่วมกิจกรรม)	๖
๓.๓ ส่วนที่ ๓ : สนับสนุนให้นักเรียนและสามเณรเรียนต่อระดับอุดมศึกษา	๘
ภาคผนวก ๑ รายละเอียดโครงการประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐ ระดับมัธยมศึกษาตอนต้น	๑๒
ภาคผนวก ๒ รายละเอียดโครงการประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐ ระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย	๔๑



รายงานผลการดำเนินงาน

กิจกรรมสนับสนุนทุนทำโครงการงานของนักเรียนและสามเณร

เพื่อพัฒนาทักษะด้านอิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐
ภายใต้มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี
(สนับสนุนทุนโดยโรงเรียนกวดวิชา วี บาย เดอะ เบรน)

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี ได้จัดทำ “กิจกรรมสนับสนุนทุนทำโครงการงานของนักเรียนในชนบท” ขึ้น เพื่อสนับสนุนทุนให้นักเรียนในชนบทให้จัดทำโครงการหรือนวัตกรรมด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีที่สามารถนำไปใช้ประโยชน์ในโรงเรียน ชุมชน ตลอดจนส่งเสริมให้นักเรียนเกิดการเรียนรู้ผ่านกระบวนการทำโครงการ

ฝ่ายเลขานุการโครงการฯ ได้รับความร่วมมือจากโรงเรียนกวดวิชาวีบาย เดอะเบรน (We By the Brain) ให้การสนับสนุนงบประมาณสำหรับใช้ในการดำเนินกิจกรรมเป็นเงิน **ปีละ ๓๐๐,๐๐๐ บาท (สามแสนบาทถ้วน)** โดยมูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี ได้จัดให้มีคณะกรรมการดำเนินกิจกรรมสนับสนุนทุนทำโครงการงานของนักเรียนในชนบท โดยมีนายบุญฤทธิ์ สรค์คานนท์ กรรมการมูลนิธิฯ เป็นประธาน และเปิดโอกาสให้นักเรียนส่งข้อเสนอโครงการเข้าประกวด จากนั้นคณะกรรมการฯ จะพิจารณาคัดเลือกผลงานที่มีประโยชน์และมีคุณภาพในเชิงวิชาการ และส่งมอบทุนให้กับนักเรียนที่ผ่านการคัดเลือกเพื่อไปทำโครงการ รวมเป็นเงินดำเนินงานซึ่งทางโรงเรียนกวดวิชาวีบาย เดอะเบรน (We By the Brain) ให้การสนับสนุนจำนวน ๕ ปี เป็นเงินทั้งสิ้น **๑,๖๐๐,๐๐๐ บาท (หนึ่งล้านหกแสนบาทถ้วน)** โดยในปี ๒๕๖๐ ทาง วีบาย เดอะเบรน ได้ให้การสนับสนุนเป็นจำนวนเงิน ๔๐๐,๐๐๐ บาท

๑. งบประมาณที่ได้รับและการสนับสนุนทุนทำโครงการ

มูลนิธิฯ ได้ให้การสนับสนุนสามเณรและนักเรียนจัดทำโครงการตั้งแต่ปีการศึกษา ๒๕๕๖ - ๒๕๖๐ (๕ ปี) รวมเป็นเงินทั้งสิ้น ๑,๒๙๓,๒๑๑ บาท (หนึ่งล้านสองแสนเก้าหมื่นสามพันสองร้อยสิบเอ็ดบาทถ้วน) เฉลี่ยปีละประมาณ ๒๕๘,๖๔๒.๒๐ บาท (สองแสนห้าหมื่นแปดพันหกร้อยสี่สิบสองบาทยี่สิบสองสตางค์) โดยรายละเอียดการสนับสนุนงบประมาณรายปี เป็นดังนี้

ปี/ปีการศึกษา	วี บาย เดอะเบรนสนับสนุนทุนทำโครงการ	เงินสนับสนุนทุนทำโครงการ
๒๕๕๖	๓๐๐,๐๐๐ (๑๘ ก.ค. ๒๕๕๖)	ค่าใช้จ่ายจริง ๑๑๒,๗๘๙ บาท
๒๕๕๗	๓๐๐,๐๐๐ (๑๕ พ.ค. ๒๕๕๗)	ค่าใช้จ่ายจริง ๑๓๑,๗๘๖ บาท
๒๕๕๘	๓๐๐,๐๐๐ (๑๘ เม.ย. ๒๕๕๘)	ค่าใช้จ่ายจริง ๑๖๖,๕๖๘ บาท
๒๕๕๙	๓๐๐,๐๐๐ (๑๘ เม.ย. ๒๕๕๙)	ค่าใช้จ่ายจริง ๔๔๐,๔๕๘ บาท พระปริยัติธรรม ๒๑๓,๒๑๐ บาท, ทสรัช. ๒๒๗,๒๔๘ บาท
๒๕๖๐	๔๐๐,๐๐๐ (๑๔ ม.ค. ๒๕๖๐, ๒๕ ก.ค. ๒๕๖๐)	ค่าใช้จ่ายจริง ๔๔๑,๖๑๐ บาท พระปริยัติธรรม ๒๒๔,๗๕๔ บาท, ทสรัช. ๑๘๘,๐๔๑ บาท เอกชนสอนศาสนาฯ ๒๘,๘๑๕ บาท
รวมทั้งสิ้น	๑,๖๐๐,๐๐๐ บาท	ค่าใช้จ่ายจริง ๑,๒๙๓,๒๑๑ บาท
คงเหลือ	๑,๖๐๐,๐๐๐ - ๑,๒๙๓,๒๑๑ = ๓๐๖,๗๘๙ บาท	

จากงบประมาณที่โรงเรียนกวดวิชาวิบาย เดอะเบรน (We By the Brain) สนับสนุนจำนวน ๕ ปีที่ผ่านมาเป็นเงินทั้งสิ้น ๑,๖๐๐,๐๐๐ บาท (หนึ่งล้านหกแสนบาทถ้วน) คณะกรรมการฯ อนุมัติงบประมาณสามแสนจัดทำโครงการตั้งแต่ปีการศึกษา ๒๕๕๖ – ๒๕๖๐ รวมเป็นเงินทั้งสิ้น ๑,๒๙๓,๒๑๑ บาท (หนึ่งล้านสองแสนเก้าหมื่นสามพันสองร้อยสิบเอ็ดบาทถ้วน) **คงเหลือสะสมสำหรับใช้ในปีการศึกษา ๒๕๖๑ เป็นเงิน ๓๐๖,๗๘๙ บาท (สามแสนหกพันเจ็ดร้อยแปดสิบเก้าบาทถ้วน)**

อนึ่ง ในปี ๒๕๖๑ ฝ่ายเลขานุการฯ ได้ประสานขอความอนุเคราะห์งบประมาณสำหรับสนับสนุนทุนทำโครงการสมองกลฝังตัวให้แก่ักเรียนและสามเณรจากโรงเรียนภายใต้มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ เพิ่มเติมจาก “มูลนิธิเพื่อการศึกษาคอมพิวเตอร์และการสื่อสาร (CNC)” เป็นเงิน ๒๐๐,๐๐๐ บาท (สองแสนบาทถ้วน) และเมื่อรวมกับงบประมาณที่โรงเรียนกวดวิชาวิบาย เดอะเบรน (We By the Brain) จะสนับสนุนในปี ๒๕๖๑ จำนวน ๓๐๐,๐๐๐ บาท (สามแสนบาทถ้วน) **จะมีเงินสำหรับดำเนินงานในปีการศึกษา ๒๕๖๑ ทั้งสิ้นเป็นเงิน ๘๐๖,๗๘๙ บาท (แปดแสนหกพันเจ็ดร้อยแปดสิบเก้าบาทถ้วน)**

๒. โรงเรียนที่เข้าร่วมโครงการ

ตั้งแต่ปี ๑๕๕๐ จนถึงปี ๒๕๖๐ มีโรงเรียนตอบรับเข้าร่วมโครงการพัฒนาทักษะด้านอิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ จำนวน ๖๑ แห่ง ประกอบด้วย โรงเรียนในโครงการเทคโนโลยีสารสนเทศเพื่อการศึกษาของโรงเรียนในชนบท (ทสรช.) จำนวน ๓๑ แห่ง, โรงเรียนพระปริยัติธรรม จำนวน ๒๖ แห่ง และโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม จำนวน ๔ แห่ง ดังนี้

กลุ่มโรงเรียน	ปีที่เข้าร่วม	รายชื่อโรงเรียนที่เข้าร่วมโครงการฯ
กลุ่มแรก : โรงเรียน ทสรช. ภาคกลาง (๕ โรงเรียน)	๒๕๕๐	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จ.นครนายก โรงเรียนนongครักษ์ จ.นครนายก โรงเรียนปียชาติพัฒนาฯ จ.นครนายก โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๔๘ จ.จันทบุรี โรงเรียนสมเด็จพระปิยมหาราชรมณียเขต จ.กาญจนบุรี
กลุ่มสอง : โรงเรียน ทสรช. ภาคตะวันออกเฉียงเหนือ (๗ โรงเรียน)	๒๕๕๒	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชบุรี จ.ร้อยเอ็ด โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๘ จ.ยโสธร โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๐ จ.ขอนแก่น โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จ.บุรีรัมย์ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จ.เลย โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จ.สกลนคร โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๔ จ.อำนาจเจริญ
กลุ่มสาม : โรงเรียนพระปริยัติธรรม ภาคเหนือ (๑๕ โรงเรียน)	๒๕๕๔	โรงเรียนเชียงกลางปริยัติศึกษา จ.น่าน โรงเรียนวัดน้ำไคร้หนันทชัยศึกษา จ.น่าน โรงเรียนวัดบุญยืน จ.น่าน โรงเรียนนันทบุรีวิทยาพระปริยัติธรรม จ.น่าน โรงเรียนวัดนาราบวิทยา จ.น่าน โรงเรียนวัดดอนมดแดงสิริสุขวิทยา จ.น่าน โรงเรียนวัดเมืองราม จ.น่าน โรงเรียนวัดฟ้าสวรรค์ จ.น่าน โรงเรียนพุทธโกศวิทย์วิทยา จ.แพร่ โรงเรียนร้องเข็มวิทยา จ.แพร่ โรงเรียนเขตวันวิทยา จ.แพร่ โรงเรียนร้องแหงวิทยาคม จ.แพร่ โรงเรียนสัมฤทธิ์บุญวิทยา จ.แพร่ โรงเรียนวัดห้วยวันวิทยา จ.พะเยา โรงเรียนวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม จ.ลำปาง
กลุ่มสี่ : โรงเรียนพระปริยัติธรรม ภาคอีสาน (๙ โรงเรียน)	๒๕๕๙	โรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนวัดบ้านโนนคูณ จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่ จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนเกียรติแก้ววิทยา จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนกันทรลักษณ์ธรรมวิทย์ จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนดวนใหญ่วิทยา จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนปรางค์คูวิทยา จ.ศรีสะเกษ โรงเรียนวัดประขานิมิตโสภิตธรรมภาณ จ.ศรีสะเกษ
กลุ่มห้า : โรงเรียน ทสรช. ภาคเหนือ (๑๓ โรงเรียน)	๒๕๕๙	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์เชียงใหม่ จ.เชียงใหม่ โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์จิตต์อารี จ.ลำปาง โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์แม่ฮ่องสอน จ.แม่ฮ่องสอน โรงเรียนสบเมยวิทยา จ.แม่ฮ่องสอน โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๑ จ.แม่ฮ่องสอน โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๒ จ.แม่ฮ่องสอน โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๓ จ.พิษณุโลก โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔ จ.พะเยา

กลุ่มโรงเรียน	ปีที่เข้าร่วม	รายชื่อโรงเรียนที่เข้าร่วมโครงการฯ
		โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๕ จ.แพร่ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๑ จ.เชียงใหม่ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๕ จ.ตาก โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จ.น่าน โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๗ จ.เพชรบูรณ์
กลุ่มหก : โรงเรียน ทสรช. ภาคใต้ (๖ โรงเรียน)	๒๕๕๙	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์พัทลุง จ.พัทลุง โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์นราธิวาส จ.นราธิวาส โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๑๙ จ.นครศรีธรรมราช โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๐ จ.ชุมพร โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์สุราษฎร์ธานี จ.สุราษฎร์ธานี โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จ.กระบี่
กลุ่มเจ็ด : โรงเรียนเอกชนสอนศาสนา อิสลาม (๔ โรงเรียน)	๒๕๕๙	โรงเรียนตันตันหยง จ.นราธิวาส โรงเรียนพระยานาวินคลองหินวิทยา จ.ปัตตานี โรงเรียนสมบูรณศาสตร์ จ.ยะลา โรงเรียนบางพิทยา จ.ปัตตานี
กลุ่มแปด : โรงเรียนพระปริยัติธรรม ภาคกลาง (๒ โรงเรียน)	๒๕๖๐	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จ.สิงห์บุรี โรงเรียนวัดโบสถ์อินทร์บุรี จ.สิงห์บุรี

๓. การดำเนินงาน

สืบเนื่องจากมูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารีดำเนินกิจกรรมพัฒนาทักษะด้านอิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ให้แก่โรงเรียนในโครงการฯ เพื่อเปิดโอกาสให้นักเรียนได้จัดทำโครงงานหรือนวัตกรรมด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี ส่งเสริมให้เกิดทักษะการคิด การแก้ปัญหา และเรียนรู้ผ่านกระบวนการทำโครงงาน อันเป็นทักษะที่จำเป็นในศตวรรษที่ ๒๑ ให้แก่นักเรียนจากโรงเรียนในโครงการฯ ได้แก่ คิดอย่างเป็นระบบ คิดเป็นแก๊ไขเป็น ทำงานกับผู้อื่นได้ ตลอดจนส่งเสริมนักเรียนเข้าร่วมนำเสนอผลงานในเวทีต่างๆ โดยผลงานที่เกิดขึ้นจะสร้างโอกาสให้นักเรียนได้ศึกษาต่อระดับอุดมศึกษาในโควตาพิเศษ โดยการดำเนินงานในแต่ละปีแบ่งออกเป็น ๓ ส่วน ดังนี้

- ส่วนที่ ๑ การพัฒนานักเรียนและสามเณร
- ส่วนที่ ๒ ประกวดผลงานดีเด่น (เฉพาะกลุ่มโรงเรียนที่ร่วมกิจกรรม)
- ส่วนที่ ๓ สนับสนุนให้นักเรียนและสามเณรเข้าร่วมเวทีวิชาการ

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ ได้เชิญนักวิชาการและหน่วยงานเครือข่ายเข้าร่วมดำเนินกิจกรรมการเรียนรู้โดยใช้ระบบสมองกลฝังตัว การสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ และ Internet of Things ให้แก่นักเรียนและสามเณร โดยจัดกิจกรรมค่าย ๓ ค่าย ต่อเนื่อง แล้วให้นักเรียนจัดทำข้อเสนอเพื่อขอรับทุนทำโครงงาน (สนับสนุนงบประมาณโดยโรงเรียนกวทววิชา วี บาย เดอะ เบรน) แล้วจัดให้มีกิจกรรม Show&Share เพื่อให้นักเรียนและสามเณรได้นำเสนอผลงานสิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวของตนเองเป็นประจำทุกปี (จัดในช่วงเวลาเดียวกับ Thailand Robofest Junior เพื่อให้นักเรียนและสามเณรได้เข้าร่วมส่งผลงานในเวทีระดับประเทศดังกล่าว) ตลอดจนส่งเสริมนักเรียนเข้าร่วมนำเสนอผลงานในเวทีต่าง ๆ โดยผลงานที่เกิดขึ้นจะสร้างโอกาสให้นักเรียนได้ศึกษาต่อระดับอุดมศึกษาในโควตาพิเศษ หรือวิธีรับตรง

ค่ายสมองกลฝังตัว/ ค่ายอิคคิวซัง ค่าย ๑	ค่ายสมองกลฝังตัว/ ค่ายอิคคิวซัง ค่าย ๒	ค่ายสมองกลฝังตัว/ ค่ายอิคคิวซัง ค่าย ๓	Show & Share เวทีนำเสนอผลงาน สามเณร, นักเรียน ทสรช.	“สนามเด็กเล่นหุ่นยนต์” เวทีระดับประเทศ
นักเรียน/สามเณร จัดทำข้อเสนอโครงการ เพื่อขอรับทุนจาก We by The Brain			จัดโดย มูลนิธิเทคโนโลยี สารสนเทศ ตามพระราชดำริฯ	จัดโดย สถาบันการจัดการ ปัญญาภิวัฒน์ (ในเดือนมิถุนายนของทุกปี)
นักเรียน ทสรช. เข้าร่วมเวทีต่างๆ อาทิ สิ่งประดิษฐ์ วช.,NSC/YSC,JSTP,2BK MUTT				

ตารางแสดงข้อมูลนักวิชาการและหน่วยงานเครือข่ายเข้าร่วมดำเนินกิจกรรมในปีการศึกษา ๒๕๖๐

ค่าย	นักวิชาการ/หน่วยงานเครือข่าย	กลุ่มเป้าหมาย	จำนวน	ปีที่เข้าร่วม
ค่ายอิคคิวซัง โรงเรียนวัดไผ่ดำ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคล ธัญบุรี โดย ดร.จุฬาลักษณ์ วัฒนานนท์	โรงเรียนวัดไผ่ดำ และโรงเรียนเครือข่าย	๔ แห่ง	๒๕๖๐
ค่ายอิคคิวซัง ภาคเหนือ	ดร.อานันท์ สีห์พิทักษ์เกียรติ (ม.เชียงใหม่) มรภ. อุตรดิตถ์ (สถานที่, นักวิชาการ)	โรงเรียนพระปริยัติธรรม ภาคเหนือ	๑๕ แห่ง	๒๕๕๔
ค่ายสมองกลฝังตัว (๔๔ โรงเรียน, ๔ ภาค)	นายจิระศักดิ์ สุวรรณโณ ที่ปรึกษา ทสรช. ดร.เรวัต ใจสุทธิ มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ มรภ. อุบลราชธานี (สถานที่, นักวิชาการ) มรภ. อุตรดิตถ์ (สถานที่, นักวิชาการ) มรภ. สงขลา (สถานที่, นักวิชาการ) มรภ. พระนคร (นักวิชาการ)	โรงเรียน ทสรช. ภาคกลาง	๕ แห่ง	๒๕๕๐
		โรงเรียน ทสรช. ภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	๗ แห่ง	๒๕๕๒
		โรงเรียน ทสรช. ภาคเหนือ	๑๓ แห่ง	๒๕๕๙
		โรงเรียน ทสรช. ภาคใต้	๖ แห่ง	๒๕๕๙
		โรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม	๔ แห่ง	๒๕๕๙
		โรงเรียนพระปริยัติธรรม จ.ศรีสะเกษ	๙ แห่ง	๒๕๕๙

๓.๑ ส่วนที่ ๑ การพัฒนานักเรียนและสามเณร

ในแต่ละปีของการดำเนินงานกิจกรรม ฝ่ายเลขานุการโครงการจะจัดค่ายอบรมให้ความรู้แก่นักเรียนและสามเณรจำนวน ๓ ครั้ง ดังนี้

๓.๑.๑ ค่ายอิคคิวซัง – โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา และโรงเรียนวัดโบสถ์อินทร์บุรี

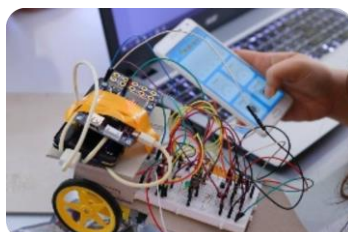
ในปี ๒๕๖๑ มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ ได้ประสานความร่วมมือกับมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี (มทร.ธัญบุรี) และสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.) ภายใต้บันทึกข้อตกลงร่วมมือกันในการดำเนินงาน “โครงการพัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับโรงเรียนพระปริยัติธรรม (โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา และโรงเรียนเครือข่าย)” เพื่อดำเนินกิจกรรมพัฒนาสามเณรของโรงเรียนวัดไผ่ดำและโรงเรียนวัดโบสถ์อินทร์บุรี ให้มีความสามารถและทักษะที่เป็นนวัตกรรมและความคิดริเริ่มสร้างสรรค์ด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี พร้อมทั้ง มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี จะพิจารณาสนับสนุนทุนการศึกษาแก่นักเรียนและสามเณรที่มีผลงานจากการเข้าร่วมกิจกรรมพัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ โดยใช้เกณฑ์พิจารณาสนับสนุนทุนการศึกษาตามเงื่อนไขของมหาวิทยาลัยฯ และคุณสมบัติของนักเรียน

ความร่วมมือนี้มีผู้ช่วยศาสตราจารย์สิริแซ พงษ์สวัสดิ์ รองอธิการบดีฝ่ายวิจัยและแผน มทร.ธัญบุรี เป็นผู้รับผิดชอบโครงการ และ ดร.จุฬาลักษณ์ วัฒนานนท์ พร้อมอาจารย์คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีเป็นผู้ออกแบบและดำเนินกิจกรรมพัฒนาดังกล่าว

ในปี ๒๕๖๑ ฝ่ายเลขานุการฯ ร่วมกับ สวทช. และ มทร.ธัญบุรี จัดกิจกรรมค่ายอิคคิวซัง ณ มทร.ธัญบุรี จำนวน ๓ ครั้ง โดยมีผู้เข้าร่วมกิจกรรม รวมทั้งสิ้น ๕๙ คน (นับไม่ซ้ำ) ประกอบด้วย สามเณร ๕๑ รูป, ครู ๘ คน/รูป จาก ๒ โรงเรียน







สามเณรเรียนรู้การเขียนโปรแกรมด้วยบอร์ด KidBright



กิจกรรมสร้างรถแข่ง เขียนโปรแกรมบนบอร์ด KidBright พร้อมบังคับผ่านมือถือ






ทำโครงงานสมองกลฝังตัวด้วยบอร์ด KidBright

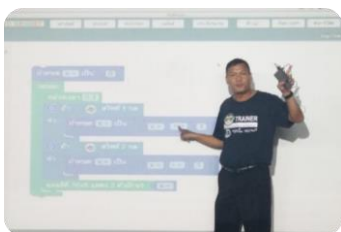
ค่าย	กิจกรรมพัฒนา	เทคโนโลยีที่ใช้พัฒนา
ค่าย ๑	<ul style="list-style-type: none"> ● กิจกรรมพัฒนาครู: พัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรม และการทำโครงงานสมองกลฝังตัวด้วย KidBright เพื่อเป็นที่เลี้ยงสำหรับทำโครงงานของสามเณร ● กิจกรรมพัฒนานักเรียน: เขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ Block (Block Programming) (ผู้เข้าอบรม : สามเณร ๕๑ รูป, ครู ๘ คน/รูป, จาก ๒ โรงเรียน) 	  
ค่าย ๒	<ul style="list-style-type: none"> ● เขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์บน KidBright และประยุกต์ใช้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ ● กิจกรรมรณรงค์ (ผู้เข้าอบรม : สามเณร ๕๑ รูป, ครู ๘ คน/รูป, จาก ๒ โรงเรียน)	
ค่าย ๓	<ul style="list-style-type: none"> ● ทำโครงงานสมองกลฝังตัวด้วย KidBright (ผู้เข้าอบรม : สามเณร ๓๕ รูป, ครู ๔ คน/รูป, จาก ๒ โรงเรียน)	

๓.๑.๒ ค่ายอิคคิวซัง – โรงเรียนพระปริยัติธรรมภาคเหนือ (๑๕ แห่ง)

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ ร่วมกับ สวทช., มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ และมหาวิทยาลัยราชภัฏอุตรดิตถ์ ได้ดำเนิน “โครงการพัฒนาทักษะด้านการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับโรงเรียนพระปริยัติธรรม ภาคเหนือ” โดยมี ดร. อานันท์ สีหพิทักษ์เกียรติ จาก คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ เป็นนักวิชาการออกแบบการจัดการกิจกรรมการเรียนรู้ให้แก่สามเณร และ ดร. กิตติศักดิ์ เกิดโต จากมหาวิทยาลัยราชภัฏอุตรดิตถ์ พร้อมนักศึกษาที่เลี้ยง ๑๕ คน จากทั้ง ๒ มหาวิทยาลัย เป็นที่เลี้ยงประจำกลุ่มให้แก่สามเณรที่เข้าร่วมกิจกรรม และลงพื้นที่ติดตามช่วยเหลือ โดยในปี ๒๕๖๑ มีการดำเนินกิจกรรม ดังนี้

ค่าย	กิจกรรมพัฒนา	เทคโนโลยีที่ใช้พัฒนา
อบรมครู	<ul style="list-style-type: none"> ● กิจกรรมพัฒนาครู: พัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรม และการทำโครงงานสมองกลฝังตัวด้วย KidBright เพื่อเป็นที่เลี้ยงสำหรับทำโครงงานของสามเณร (ผู้เข้าอบรม: ครู ๔๐ คน/รูป, จาก ๑๕ แห่ง ณ โรงเรียนนันทบุรีวิทยา จ.น่าน) 	
ค่าย ๑	<ul style="list-style-type: none"> ● การเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์พื้นฐานสำหรับทำโครงงานด้วย KidBright ● Mini Project/การใช้งานโปรแกรมออกแบบ ๓ มิติ (ผู้เข้าอบรม : สามเณร ๖๓ รูป, ครู ๑๗ คน/รูป, จาก ๑๒ โรงเรียน ณ อุทยานวิทยาศาสตร์ภาคเหนือ)	 
ค่าย ๒	<ul style="list-style-type: none"> ● สร้างสิ่งประดิษฐ์ของตนเอง - สิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวที่เชื่อมต่อ IoT (ผู้เข้าอบรม : สามเณร ๖๐ รูป, ครู ๒๘ คน/รูป, จาก ๑๔ โรงเรียน ณ ม.เชียงใหม่)	

ทั้งนี้ ฝ่ายเลขานุการฯ ร่วมกับ สวทช. มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ และมหาวิทยาลัยราชภัฏอุตรดิตถ์ จัดค่ายอิคคิวซัง จำนวน ๓ ครั้ง ณ มหาวิทยาลัยราชภัฏอุตรดิตถ์ โดยมีผู้เข้าร่วมกิจกรรม รวมทั้งสิ้น ๙๓ คน (นับไม่ซ้ำ) ประกอบด้วย สามเณร ๖๓ รูป, ครู ๓๐ คน/รูป จาก ๑๕ โรงเรียน



ครูเรียนรู้การเขียนโปรแกรมด้วยบอร์ด KidBright



เขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์พื้นฐานสำหรับทำโครงงานด้วย KidBright/Mini Project/การใช้งานโปรแกรมออกแบบ ๓ มิติ



ทำโครงงานสมองกลฝังตัวด้วยบอร์ด KidBright/GoGo Board


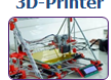



๓.๑.๓ ค่ายสมองกลฝังตัว และสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ – โรงเรียน ทสรช. (๓๑ แห่ง), โรงเรียนพระปริยัติธรรม จ.ศรีสะเกษ (๙ แห่ง) และโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม (๔ แห่ง)

ในปี ๒๕๕๐ ฝ่ายเลขานุการฯ ได้เชิญนายจิระศักดิ์ สุวรรณโณ เข้าร่วมเป็นที่ปรึกษาโครงการเทคโนโลยีสารสนเทศ เพื่อการศึกษาของโรงเรียนในชนบท (ทสรช.) จัดกิจกรรมพัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ให้แก่กลุ่มนักเรียนจากโรงเรียน ทสรช. ในจังหวัดนครนายก ก่อนขยายไปยังโรงเรียน ทสรช. ในภาคกลางและภาคตะวันออกเฉียงเหนือ ต่อมาได้เชิญ ดร.เรวัตร์ ใจสุทธิ อาจารย์คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ เป็นนักวิชาการออกแบบกิจกรรมการเรียนรู้ด้านอิเล็กทรอนิกส์

ต่อมาฝ่ายเลขานุการฯ ร่วมกับมหาวิทยาลัยราชภัฏที่เป็น “เครือข่ายมหาวิทยาลัยราชภัฏสนองพระราชดำริ” ได้เข้าร่วมเป็นเจ้าภาพจัดกิจกรรมการเรียนรู้สมองกลฝังตัวและสร้างชิ้นงาน ๓ มิติให้แก่กลุ่มโรงเรียนในโครงการฯ จำนวน ๔๔ แห่ง ประกอบด้วยโรงเรียน ทสรช. (๓๑ แห่ง), โรงเรียนพระปริยัติธรรม จ.ศรีสะเกษ (๙ แห่ง) และโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม (๔ แห่ง)

ในปี ๒๕๖๑ ฝ่ายเลขานุการฯ ร่วมกับ สวทช. และเครือข่ายมหาวิทยาลัยราชภัฏ จำนวน ๔ แห่ง ร่วมเป็นเจ้าภาพจัดค่ายสมองกลฝังตัว และสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ พร้อมสนับสนุนนักวิชาการ จำนวน ๑๕ ครั้ง (๓ ค่ายต่อเนื่อง, ๔ ภูมิภาค) โดยมีผู้เข้าร่วมกิจกรรม (นับไม่ซ้ำ) จำนวน ๖๑๙ คน (นักเรียน ๕๔๒ คน, ครู ๗๗ คน) จาก ๔๔ โรงเรียน ประกอบด้วย

- (๑) กลุ่มโรงเรียน ทสรช. มีผู้เข้าอบรมจำนวน ๔๔๖ คน (นักเรียน ๓๙๓ คน, ครู ๕๓ คน) จาก ๓๑ โรงเรียน
- (๒) กลุ่มโรงเรียนพระปริยัติธรรม จ.ศรีสะเกษ มีผู้เข้าอบรม ๑๒๐ คน (นักเรียน ๑๐๑ คน, ครู ๑๙ คน) จาก ๙ โรงเรียน
- (๓) กลุ่มโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม มีผู้เข้าอบรม ๕๓ คน (นักเรียน ๔๘ คน, ครู ๕ คน) จาก ๔ โรงเรียน

ค่าย	กิจกรรมพัฒนา				เทคโนโลยีที่ใช้พัฒนา
	เรียนรู้ต่อวงจรอิเล็กทรอนิกส์	สมองกลฝังตัว มัธยม ๑ - ๓	สมองกลฝังตัว มัธยม ๔ - ๖	3D-Printing	
ค่าย ๑	หุ่นยนต์ BEAM*	เขียนโปรแกรมแบบ Block บน KidBright	เขียนโปรแกรมแบบ Block บน KidBright และการใช้งาน Sensor	เรียนรู้การสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ	KidBright อิเล็กทรอนิกส์ 
ค่าย ๒	หุ่นยนต์ BEAM* ผสมบอร์ด KidBright	เขียนโปรแกรมแบบ Block บน KidBright และการใช้งาน Sensor	เขียนโปรแกรมแบบ Block บน KidBright เชื่อมต่อ NETPIE	หุ่นยนต์ไต่ราว (มอเตอร์/การออกแบบแขนกล)	3D-Printer  NETPIE 
ค่าย ๓	สร้างผลงานของตนเอง - สิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวที่เชื่อมต่อ IoT มีชิ้นส่วน ๓ มิติ สร้างจาก 3D-printer และนำเสนอผลงานในงาน Show & Share		ลิฟต์ (มอเตอร์, Arduino)		Arduino NodeMCU  RaspberryPi 

หมายเหตุ * หุ่นยนต์ BEAM (Biology, Electronics, Aesthetics, Mechanics) เป็นหุ่นยนต์อย่างง่ายที่สร้างจากสวิทช์หรือวงจรถ่ายอิเล็กทรอนิกส์พื้นฐาน (เช่น วงจรเปรียบเทียบ) โดยไม่ใช้การเขียนโปรแกรม หรือไมโครคอนโทรลเลอร์ใด ๆ

๓.๒ ส่วนที่ ๒ ประท้วงผลงานดีเด่น (เฉพาะกลุ่มโรงเรียนที่ร่วมกิจกรรม)

ในการดำเนินงาน ฝ่ายเลขานุการโครงการได้ติดตามความก้าวหน้าและให้คำปรึกษาผ่านทางโทรศัพท์ และ Facebook ตลอดจนให้คำแนะนำระหว่างการเข้าค่าย โดยเมื่อนักเรียนดำเนินการแล้วจะจัดส่งผลงานในรูปแบบเอกสาร และวีดิทัศน์แสดงผลงานสิ่งประดิษฐ์ ทั้งนี้ จากการลงพื้นที่พิจารณาตัวผลงานสิ่งประดิษฐ์ของนักเรียน วีดิทัศน์ผลงาน ตลอดจนการติดตามความก้าวหน้าที่ผ่านมา คณะกรรมการสนับสนุนทุนทำโครงการงานของโรงเรียนในชนบทจะประชุมตัดสินคัดเลือกโครงการดีเด่นในแต่ละปีเพื่อมอบของรางวัลเป็นกำลังใจในการทำโครงการ ภายใต้ชื่อ “Show & Share : สิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัว”

นักเรียนและสามเณรที่ได้รับทุนสนับสนุนทำโครงการ จะจัดทำสิ่งประดิษฐ์แสดงผลของตัวเอง แล้วนำเสนอในงาน Show & Share : สิ่งประดิษฐ์แสดงผลของตัวเอง ที่จัดเป็นประจำทุกปีในเดือนมิถุนายน (การจัดงานครั้งแรกในปี พ.ศ. ๒๕๕๖ จัดกิจกรรม ณ ศูนย์การค้าพันธุ์ทิพย์พลาซ่า บางกะปิ) มีจำนวนโครงการที่เข้าร่วมสะสมตั้งแต่ปีการศึกษา ๒๕๕๖ - ๒๕๖๐ ดังนี้

ปีการศึกษา	๒๕๕๖	๒๕๕๗	๒๕๕๘	๒๕๕๙	๒๕๖๐
กลุ่มโรงเรียน	เวทีนำเสนอ	Show&Share2015	Show&Share2016	Show&Share2017	Show&Share 2018
ทสรช. ภาคกลาง	๓๑ โครงการ*	๖ โครงการ*	๗ โครงการ*	๒๐ โครงการ	๑๐ โครงการ
ทสรช. ภาคอีสาน	๑๕ โครงการ*	๙ โครงการ*	๖ โครงการ*	๑๐ โครงการ	๑๐ โครงการ
ทสรช. ภาคเหนือ	๖ โครงการ*	๒ โครงการ*	๔ โครงการ*	๑๓ โครงการ	๑๕ โครงการ
ทสรช. ภาคใต้	-	-	-	๘ โครงการ	๑๐ โครงการ
พระฯ ภาคเหนือ	๑๔ โครงการ	๑๕ โครงการ	๑๙ โครงการ	๒๐ โครงการ	๒๐ โครงการ
พระฯ จ.ศรีสะเกษ	-	-	-	๑๐ โครงการ	๑๘ โครงการ
พระฯ วัดไผ่ดำ	-	-	-	-	๑๐ โครงการ
เอกชนสอนศาสนาฯ	-	-	-	๑ โครงการ	๘ โครงการ
รวม	๖๖ โครงการ**	๓๒ โครงการ	๓๖ โครงการ	๘๒ โครงการ	๑๐๑ โครงการ

หมายเหตุ * เป็นโครงการที่นักเรียนออกค่าใช้จ่ายทำโครงการด้วยตนเอง

** ปี ๒๕๕๖ มีโครงการมานำเสนอจำนวนมาก เนื่องจากเป็นโครงการแสดงผลและโครงการคอมพิวเตอร์

ในปี ๒๕๖๑ งาน Show & Share 2018 : สิ่งประดิษฐ์แสดงผลของตัวเอง จัดขึ้นเมื่อวันที่ ๒๔ มิถุนายน ๒๕๖๑ ณ บ้านวิทยาศาสตร์ สิรินคร อำเภอคลองหลวง จังหวัดปทุมธานี มีผู้เข้าร่วมกิจกรรมจำนวน ๖๗๒ คน จากสถานศึกษา ๖๓ แห่ง ประกอบด้วย โรงเรียนทสรช. (ครู-นักเรียน ๓๔๖ คน, ๒๖ แห่ง), โรงเรียนพระปริยัติธรรม (ครู-สามเณร ๑๘๘ คน/รูป, ๒๑ แห่ง), โรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม (ครู-นักเรียน ๔๙ คน, ๔ แห่ง), โรงเรียนราชินี (ครู-นักเรียน ๑๓ คน, ๑ แห่ง), มหาวิทยาลัยราชภัฏ (อาจารย์-นักศึกษา ๔๗ คน, ๕ แห่ง) และสถานพินิจและคุ้มครองเด็กฯ (ครู-นักเรียน ๒๙ คน, ๖ แห่ง) เข้าร่วมกิจกรรมดังนี้

กิจกรรม	ผู้เข้าร่วมกิจกรรม	ผู้ได้รับรางวัลเด่น
กิจกรรมสร้างชิ้นงาน ๓ มิติ ด้วย 3D-Printer ประกอบโครงงานลิฟต์	ผู้เข้าร่วมกิจกรรม ๑๕ ทีม (๔๕ คน) ● นักเรียน ๑๐ ทีม (๓๐ คน) ● สามเณร ๒ ทีม (๖ รูป) ● นักเรียน ร.ร.เอกชนสอนศาสนาฯ ๓ ทีม (๙ คน)	กลุ่มรางวัลเหรียญทอง จำนวน ๑ กลุ่มคือ ๑) โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จังหวัดน่าน
การแข่งขันหุ่นยนต์ BEAM วิ่งจับเส้น	ผู้เข้าร่วม ๗๘ ทีม (๑๕๖ คน) ● นักเรียน ๕๓ ทีม (๑๐๖ คน) ● สามเณร ๑๗ ทีม (๓๔ รูป) ● นักเรียน ร.ร.เอกชนสอนศาสนาอิสลาม ๑ ทีม (๒ คน) ● สถานพินิจและคุ้มครองเด็กฯ ๗ ทีม (๑๔ คน)	๑) รางวัลชนะเลิศ : ทีมดอนมดแดง ๐๑ โรงเรียนวัดดอนมดแดงสันติสุขวิทยา จังหวัดน่าน ๒) รางวัลรองชนะเลิศอันดับ ๑ : ทีมจิตอารีย์ ๐๑ โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์จิตอารีย์ จังหวัดลำปาง ๓) รางวัลรองชนะเลิศอันดับ ๒ : - ทีม THOR โรงเรียนบ้านนา "นายกพิทยากร" จังหวัดนครนายก - ทีม RPK 55 โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๕ จังหวัดตาก

กิจกรรม	ผู้เข้าร่วมกิจกรรม	ผู้ได้รับรางวัลเด่น
การประกวดสิ่งประดิษฐ์ สมองกลฝังตัว	ผู้เข้าร่วมกิจกรรม จำนวน ๑๑๙ ทีม (๓๕๗ คน) <ul style="list-style-type: none"> ● นักศึกษามหาวิทยาลัยราชภัฏ ๑๔ ทีม (๔๒ คน) ● นักเรียน ๕๑ ทีม (๑๕๓ คน) ● สามเณร ๔๖ ทีม (๑๓๘ รูป) ● นักเรียนโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลาม ๘ ทีม (๒๔ คน) 	๑) ระดับอุดมศึกษา <ul style="list-style-type: none"> - รางวัลชนะเลิศ : โครงการระบบควบคุมแขนกล - มรภ. พระนคร กทม. ๒) ระดับมัธยมศึกษาตอนต้น <ul style="list-style-type: none"> - รางวัลชนะเลิศ : โครงการงานการเปิด-ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าผ่านระบบ internet ระยะ ๒ โรงเรียนนันทบุรีวิทยา จังหวัดน่าน - รางวัลรองชนะเลิศอันดับ ๑ : โครงการเครื่องขยายปากกาอัตโนมัติ โรงเรียนเชียงกลางปริยัติศึกษา จังหวัดน่าน - รางวัลรองชนะเลิศอันดับ ๒ : โครงการระบบแปลงเกษตร IOT โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จังหวัดกระบี่ ๓) ระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย <ul style="list-style-type: none"> - รางวัลชนะเลิศ : โครงการ Helmet Hero : หมวกกันน็อคช่วยชีวิต โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จังหวัดร้อยเอ็ด - รองชนะเลิศอันดับที่ ๑ : โครงการระบบนับจำนวนปลาอัตโนมัติด้วยเซนเซอร์ โรงเรียนปิยชาติพัฒนา จังหวัดนครนายก - รองชนะเลิศอันดับที่ ๒ : โครงการ Automatic Fertilizer Spreader โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์สุราษฎร์ธานี จังหวัดสุราษฎร์ธานี

๓.๓ ส่วนที่ ๓ สนับสนุนให้นักเรียนและสามเณรเรียนต่อระดับอุดมศึกษา

๓.๓.๑ ทุนการศึกษาระดับปริญญาตรี คณะวิศวกรรมศาสตร์และเทคโนโลยี ของสถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์

สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ทูลเกล้าฯ ถวายทุนการศึกษาแต่สมเด็จพระกนิษฐาธิราชเจ้า กรมสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี เพื่อพระราชทานให้แก่ นักเรียนจากโรงเรียนภายใต้มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ ศึกษาต่อระดับปริญญาตรี คณะวิศวกรรมศาสตร์และเทคโนโลยี สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๑๐ ทุนการศึกษาต่อปี ใน ๕ สาขา คือ สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ, สาขาวิชาวิศวกรรมการผลิตยานยนต์, สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์, สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ และสาขาวิชาวิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ เป็นระยะเวลา ๔ ปีติดต่อกัน (ปีการศึกษา ๒๕๕๙ – ๒๕๖๒) โดยยกเว้นค่าเล่าเรียนตลอดระยะเวลาการศึกษา และสนับสนุนค่าครองชีพเดือนละ ๓,๐๐๐ บาท/คน (ในปีการศึกษา ๒๕๕๙ สถาบันฯ ทูลเกล้าฯ ถวายทุนการศึกษาจำนวน ๘ ทุน ต่อมาปีการศึกษา ๒๕๖๐ สถาบันฯ ขยายทุนการศึกษาเพิ่มเติมอีก ๒ ทุน รวมเป็น ๑๐ ทุน)

สำหรับนักเรียนทุนปีการศึกษา ๒๕๖๑ ฝ่ายเลขานุการฯ ได้เชิญคณะกรรมการมูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริฯ คือ นายมนู อรดีตลเชษฐ, นายบุญรักษ์ สรค์คานนท์ และนางชฎามาต ชูเวชเศรษฐกุล พร้อมทั้งเชิญนายจิระศักดิ์ สุวรรณโณ พิจารณาคัดเลือกนักเรียนและสามเณรที่มีผลงานสิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวจากการเข้าร่วมโครงการพัฒนาทักษะด้าน

อิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ พบว่า มีนักเรียนและสามเณรที่มีคุณสมบัติเหมาะสมข้างต้น จำนวน ๒๑ คน และสถาบันฯ ได้สัมภาษณ์เลือกนักเรียนและสามเณรเข้ารับทุนการศึกษาของสถาบันฯ ปีการศึกษา ๒๕๖๑ จำนวน ๑๐ ทุน ใน ๕ สาขา โดยมีกำหนดการเปิดภาคเรียนในเดือนพฤษภาคม ๒๕๖๒ ปัจจุบันมีนักเรียนเข้าศึกษาระดับปริญญาตรี คณะวิศวกรรมศาสตร์และเทคโนโลยี สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๓๕ ทุน รายละเอียดดังนี้

รุ่นที่ ๔ : ปีการศึกษา ๒๕๖๒ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๑๐ คน (เข้าศึกษาในเดือน มิถุนายน ๒๕๖๒)

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	สาขาที่สมัคร
๑) นายโชติวัฒน์ ตรุษดี	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๐ จ.ขอนแก่น	เทคโนโลยีสารสนเทศ
๒) สามเณรดำเก็ง ไกรไพบูลย์	โรงเรียนพระปริยัติศาสนากพัฒนาวัดเมืองราม จ.น่าน	เทคโนโลยีสารสนเทศ
๓) สามเณรสूरพงษ์ มนตรีวงษ์	โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่ จ.ศรีสะเกษ	เทคโนโลยีสารสนเทศ
๔) สามเณรพทุธิ์ สุนทอง	โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จ.ศรีสะเกษ	หุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ
๕) สามเณรภกรพงษ์ แจ่มแจ่ม	โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จ.ศรีสะเกษ	หุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ
๖) นางสาวอภิญญา ตาลสาร	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชบุรี จ.ร้อยเอ็ด	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
๗) นายบุญส่ง ทรงประธิ์กุล	โรงเรียนโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๓ จ.พิษณุโลก	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
๘) นายพงษ์ดินทร์ ไสขนะ	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๔๘ จ.จันทบุรี	วิศวกรรมการผลิตยานยนต์
๙) นางสาวรุจิรา ชมภู	โรงเรียนบ้านนา "นายกพิทยากร" จ.นครนายก	วิศวกรรมอุตสาหกรรม
๑๐) นางสาวอนชียา อินทร์เพ็ง	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๓ จ.พิษณุโลก	วิศวกรรมอุตสาหกรรม

หมายเหตุ โรงเรียนกวดวิชา วิ บาย เดอะ เบรน สนับสนุนให้นักเรียน ได้เรียนวิชาแคลคูลัส และสถิติ ในช่วงปิดภาคเรียน เพื่อปูพื้นฐาน ๒ วิชา ก่อนเข้าศึกษาต่อ ณ สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์

รุ่นที่ ๓ : ปีการศึกษา ๒๕๖๑ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๑๐ คน

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	เข้าศึกษาคณะวิศวกรรมศาสตร์ ในสาขาวิชา	เกรดเฉลี่ย (GPAX) ปี ๒๕๖๑
๑) นายอนุวัฒน์ กุณนะวัน	โรงเรียนวัดนาราวินวิทยา จ.น่าน	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๓.๓๘
๒) นายธศักรดี สมรัตน์	โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่ จ.ศรีสะเกษ	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๓.๖๓
๓) นายนนทวัฒน์ วุฒิมคำ	โรงเรียนพุทธโกศย์วิทยา จ.แพร่	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๔.๐๐
๔) นายวิเชตฐ์ อภิภูวัฒน์พงษ์	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔ จ.พะเยา	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๒.๗๗
๕) น.ส.บุษบาวรรณ มะลิตอง	โรงเรียนบ้านนา "นายกพิทยากร" จ.นครนายก	วิศวกรรมอุตสาหกรรม	๓.๗๓
๖) น.ส.กรรณิการ์ เหง้าโสภา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จ.สกลนคร	วิศวกรรมอุตสาหกรรม	๓.๕๙
๗) นายันทพงศ์ จำวักิตติวัฒน์	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔ จ.พะเยา	วิศวกรรมการผลิตยานยนต์	๒.๕๐
๘) นายธวัชชัย ศรีวิชัย	โรงเรียนพุทธโกศย์วิทยา จ.แพร่	วิศวกรรมการผลิตยานยนต์	๒.๗๕
๙) น.ส.จิราทิพย์ บุญมี	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จ.บุรีรัมย์	วิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ	๓.๘๑
๑๐) นายศวร เกศประสิทธิ์	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จ.สกลนคร	วิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ	๓.๐๖

รุ่นที่ ๒ : ปีการศึกษา ๒๕๖๐ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๙ คน (สละสิทธิ์จำนวน ๑ คน)

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	เข้าศึกษาคณะวิศวกรรมศาสตร์ ในสาขาวิชา	เกรดเฉลี่ย (GPAX)	
			๒๕๖๐	๒๕๖๑
๑) สามเณรปัญจพล สุทระ	โรงเรียนดอนมดแดงวิทยาสอน จ.น่าน	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๓.๕๐	๒.๙๙
๒) สามเณรณัฐ อัมชาติ	โรงเรียนวัดนารายณ์ จ.น่าน	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๒.๘๕	ลาออก
๓) นางสาวสารินดี ทรงศิริวงศ์	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จ.เลย	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๓.๘๘	๓.๒๖
๔) นางสาวปานชนก การวิไล	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จ.ร้อยเอ็ด	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๓.๗๕	๓.๖๔
๕) นายปัญญา นัตทะยาย	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จ.ร้อยเอ็ด	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๓.๕๐	๒.๘๓
๖) นายพิชิตฐ์ แดนเจริญ	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จ.ร้อยเอ็ด	วิศวกรรมการผลิตยานยนต์	๔.๐๐	๓.๑๕
๗) นายศิวภูมิภัต ธรรมเกสร	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จ.ร้อยเอ็ด	วิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ	๔.๐๐	๓.๗๖
๘) นางสาวเพ็ญญา สุขเพ็ญ	โรงเรียนบ้านนา "นายกพิทยากร"จ.นครนายก	วิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ	๓.๘๑	๓.๗๑
๙) นายเศวต ศรีเศวต	โรงเรียนบ้านนา "นายกพิทยากร"จ.นครนายก	วิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ	๓.๔๔	๓.๔๔

หมายเหตุ * นางสาวพัชริดา พันธะสา โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จ. สกลนคร สละสิทธิ์ไม่เข้าศึกษา ผู้ปกครองให้ศึกษา ณ มรภ.สกลนคร

รุ่นที่ ๑ : ปีการศึกษา ๒๕๕๙ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ สถาบันการจัดการปัญญาภิวัฒน์ จำนวน ๖ คน (สละสิทธิ์จำนวน ๒ คน)

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	ศึกษาคณะวิศวกรรมศาสตร์ ในสาขาวิชา	เกรดเฉลี่ย (GPAX)		
			๒๕๕๙	๒๕๖๐	๒๕๖๑
๑) นายเสถียร มาสา	โรงเรียนพุทธโกศลวิทยา จ.แพร่	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๒.๙๔	๒.๙๖	๒.๗๗
๒) นายวิชัย แสนย่าง	โรงเรียนพุทธโกศลวิทยา จ.แพร่	เทคโนโลยีสารสนเทศ	๓.๐๔	๒.๙๖	๓.๐๘
๓) นายพงศธร เรืองสุชา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จ.นครนายก	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๓.๔๓	๓.๗๒	๓.๘๑
๔) นายพิทวัส มีชะคะ	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จ.นครนายก	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์	๓.๙๓	๓.๙๐	๓.๘๙
๕) น.ส.จุฑามาศ หาญสุโพธิ์	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จ.เลย	วิศวกรรมอุตสาหกรรม	๒.๔๔*	๒.๖๕	๒.๖๕
๖) นายอภิสิทธิ์ อนุวัฒน์กุล	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔ จ.พะเยา	วิศวกรรมการผลิตยานยนต์	๓.๐๔*	๒.๙๖	๒.๗๖

หมายเหตุ * ผลการเรียน F ในวิชาคณิตศาสตร์วิศวกรรม ๑

๓.๓.๒ ทู่นการศึกษาระดับปริญญาตรี คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี

สืบเนื่องจากมูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี สำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.) และมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรีได้จัดทำบันทึกข้อตกลงร่วมมือกันในการดำเนินงาน “โครงการพัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับโรงเรียนพระปริยัติธรรม (โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา และโรงเรียนเครือข่าย)” เพื่อดำเนินกิจกรรมพัฒนาสามเณรของโรงเรียนวัดไผ่ดำและโรงเรียนเครือข่าย ให้มีความสามารถและทักษะที่เป็นนวัตกรรมและความคิดริเริ่มสร้างสรรค์ด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี พร้อมทั้ง มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรีจะพิจารณาสนับสนุนทุนการศึกษาให้แก่ นักเรียนและสามเณรที่มีผลงานจากการเข้าร่วมกิจกรรมพัฒนาทักษะการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ โดยใช้เกณฑ์พิจารณาสนับสนุนทุนการศึกษาตามเงื่อนไขของมหาวิทยาลัยฯ และคุณสมบัติของนักเรียน

รุ่นที่ ๒ : ปีการศึกษา ๒๕๖๒ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ มทร.ธัญบุรี จำนวน ๓ คน (เข้าศึกษาในเดือนมิถุนายน ๒๕๖๒)

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	คณะที่สมัครเรียน
๑) สามเณรอรุณรัช ชันหล่อ	โรงเรียนวัดไผ่ดำ จ.สิงห์บุรี	คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สาขาเทคโนโลยีและสื่อสารการศึกษา
๒) สามเณรอภิชาติ กัญภัยเพื่อน	โรงเรียนวัดไผ่ดำ จ.สิงห์บุรี	คณะบริหารธุรกิจ สาขาคอมพิวเตอร์ธุรกิจ
๓) นางสาวพัชญา สาดู	ร.ร.ราชา ๒๒ จ.แม่ฮ่องสอน	คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สาขาเทคโนโลยีและสื่อสารการศึกษา

รุ่นที่ ๑ : ปีการศึกษา ๒๕๖๑ มีนักเรียนเข้าศึกษาต่อ ณ มทร.ธัญบุรี จำนวน ๕ คน

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	เข้าศึกษา	เกรดเฉลี่ย ปี ๒๕๖๑ (GPAX)
๑) สามเณรวังธารกร คำภีระ	โรงเรียนวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม จ.ลำปาง	คณะวิศวกรรมศาสตร์	ขอพักการเรียน
๒) นายศรเทพ สิมมะลี	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จ.เลย	คณะวิศวกรรมศาสตร์	๒.๗๐
๓) นายชัยรัตน์ แซ่สง	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จ.เลย	คณะวิศวกรรมศาสตร์	๑.๘๗
๔) นางสาวนิธิมา สุหระ	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จ.กระบี่	คณะวิศวกรรมศาสตร์	๒.๕๕
๕) นางสาวณัฐกานต์ ศรีขวัญช่วย	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จ.กระบี่	คณะวิศวกรรมศาสตร์	๒.๕๒

หมายเหตุ ฝ่ายเลขานุการฯ ประสานงานกับคณะวิศวกรรมศาสตร์ มทร.ธัญบุรี พิจารณาสับสนับสนุนทุนการศึกษา ปีการศึกษา ๒๕๖๑ ก่อนจะมีการลงนามบันทึกข้อตกลงร่วมมือฯ ระหว่าง มูลนิธิฯ สวทช. และ มทร.ธัญบุรี

๓.๓.๓ ทุนการศึกษาระดับปริญญาตรี คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีจิตรลดา

ฝ่ายเลขานุการฯ ได้พิจารณาคัดเลือกนักเรียนที่มีผลงานจากโครงการฯ เสนอต่อสถาบันเทคโนโลยีจิตรลดาเพื่อพิจารณาสนับสนุนทุนการศึกษาระดับปริญญาตรี โดยพิจารณานักเรียนตามเกณฑ์การพิจารณาของมหาวิทยาลัยและคุณสมบัติของนักเรียน ทั้งนี้ สถาบันเทคโนโลยีจิตรลดาได้พิจารณาสับสนับสนุนทุนการศึกษาให้แก่ นางสาวปิยพร หนูตา โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จังหวัดกระบี่ เข้าศึกษาต่อคณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีจิตรลดา โดยจะเข้าศึกษาในเดือนมิถุนายน ๒๕๖๒

๓.๓.๔ นักเรียนได้รับคัดเลือกให้เข้าศึกษาระดับปริญญาตรี คณะครุศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ด้วยโควตาพิเศษ

ด้วยคณะครุศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย มีประกาศจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เรื่อง การรับสมัครคัดเลือกนักเรียนที่มีความสามารถพิเศษทางด้านคอมพิวเตอร์เข้าศึกษาในหลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีการศึกษา วิชาเอกคอมพิวเตอร์การศึกษา คณะครุศาสตร์ ปีการศึกษา ๒๕๖๒ รอบที่ ๑ (การรับด้วย Portfolio) จำนวน ๓ คน โดยระบุคุณสมบัติของผู้สมัคร ข้อ ๑.๔.๒ ว่า เป็นผู้ที่มีแฟ้มสะสมผลงาน (Portfolio) ที่มีผลงานโครงการสิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวที่เป็นโครงการที่เขียนโปรแกรมเพื่อควบคุมอุปกรณ์ด้วยบอร์ดต่าง ๆ อาทิ GoGoBoard, Raspberry Pi, Arduino, KidBright, Micro bit และเป็นผลงานโครงการสิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัวที่ได้รับรางวัลลำดับต้นๆ ของเวทีการแข่งขันระดับมหาวิทยาลัย หรือระดับเขตพื้นที่การศึกษา หรือระดับประเทศ

ฝ่ายเลขานุการฯ ประสานงานโรงเรียนในโครงการฯ ให้นักเรียนที่มีผลงานได้สมัครเข้ารับคัดเลือกนักเรียนที่มีความสามารถทางด้านคอมพิวเตอร์ หลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีการศึกษา วิชาเอกคอมพิวเตอร์การศึกษา คณะครุศาสตร์ ปีการศึกษา ๒๕๖๒ รอบที่ ๑ (การรับด้วย Portfolio) พบว่า มีนักเรียนสมัครจำนวน ๗ คน จาก ๕ โรงเรียน และมีนักเรียน “ผ่านการพิจารณา” ได้รับคัดเลือกให้เข้าศึกษาต่อ จำนวน ๓ คน (เริ่มเข้าศึกษาในเดือนสิงหาคม ๒๕๖๒) ดังนี้

ชื่อ-นามสกุล	โรงเรียน	ผลงานที่ส่งให้พิจารณาใน Portfolio
๑) นางสาวกนกอร ปันอิน	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จังหวัดน่าน	๑) โครงการ รปภ. อัจฉริยะ ๒) โครงการ ระบบนับจำนวนคนแสดงผ่านทางแอปพลิเคชัน Line
๒) นางสาวทิพอักษร อินทาสร้อย	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์สุราษฎร์ธานี จังหวัดสุราษฎร์ธานี	๑) โครงการ เครื่องบำบัดน้ำเสียพลังงานแสงอาทิตย์ ๒) โครงการ โคมไฟปรับระดับแสงอัตโนมัติ
๓) นางสาวธมนวรรณ ศรีม่วง	โรงเรียนปิยชาติพัฒนา จังหวัดนครนายก	๑) โครงการ ชุดอุปกรณ์ควบคุมแสงอัตโนมัติในห้องเพาะเลี้ยงเนื้อเยื่อ

ภาคผนวก ๑

รายละเอียดโครงการประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐

<ระดับมัธยมศึกษาตอนต้น>

๑. โครงการงานป้ายไฟวิ่ง

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรวรรณัน พันธุ์แก่น ๒. สามเณรวัชร วงษ์คำ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายศิวรจันน์ สวัสดิ์ดี ๒. นางสาวสุนิษา พุฒจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมเกียรติแก้ววิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๙๙๓ บาท

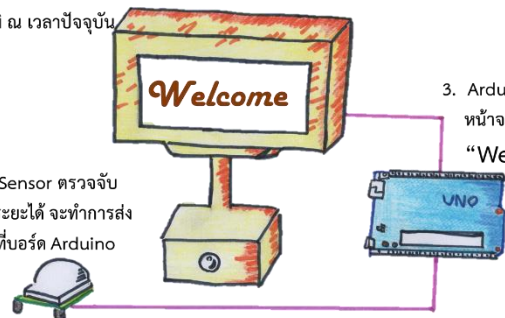


ที่มาและความสำคัญ

โครงการป้ายไฟวิ่ง เป็นโครงการที่นำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ในชีวิตประจำวันโดยใช้เป็นสื่อประชาสัมพันธ์ โครงการป้ายไฟวิ่งเวอร์ชันนี้ถูกพัฒนาขึ้นจากป้ายไฟวิ่ง เวอร์ชันแรก ซึ่งมีแค่ระบบการแสดงผล ตัวอักษรตามที่ถูกป้อนไว้ในโค้ดเท่านั้น ทางคณะผู้จัดทำจึงมีแนวคิดที่จะพัฒนาโครงการให้มีระบบที่น่าสนใจมากขึ้น โดยให้ป้ายไฟวิ่ง มีการทำงานที่เสถียรภาพกว่าเดิม และ ทำได้มากกว่าการประชาสัมพันธ์ ซึ่งได้แนวคิดในการ สร้าง และ แนวทางในการพัฒนาจากการอบรมของมูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี โดยมีคณะวิทยากรที่คอยแนะนำสอนเกี่ยวกับการเขียนโปรแกรม ระบบ รวมไปถึงการใช้งาน อุปกรณ์ต่าง ๆ ที่เกี่ยวข้องกับโครงการ ดังนั้น คณะผู้จัดทำมีแนวคิดที่จะพัฒนาป้ายไฟวิ่งที่สามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ คือ สามารถแสดงค่าอุณหภูมิ สามารถแสดงค่าความชื้น และสามารถแสดงข้อความต้อนรับได้

1. การแสดงค่าเริ่มต้นที่หน้าจอแสดงผลจะเป็นการบอกอุณหภูมิ ณ เวลาปัจจุบัน

2. เมื่อ Motion Sensor ตรวจจับบุคคลที่อยู่ในระยะได้ จะทำการส่งค่าดังกล่าวไปบอร์ด Arduino



3. Arduino จะส่งสัญญาณให้หน้าจอแสดงผลคำว่า "Welcome"

หลักการทำงาน

ป้ายไฟวิ่งนี้สามารถทำงานได้ ๒ ระบบคือ

๑. เมื่อมีความเคลื่อนไหวในบริเวณป้ายไฟวิ่ง ป้ายไฟวิ่งจะทำการตรวจจับความเคลื่อนไหวและแสดง ข้อความว่า welcome
๒. เมื่อไม่มีการเคลื่อนไหวระบบจะทำการตรวจค่าอุณหภูมิและความชื้น แล้ว แสดงค่าที่ตรวจจับได้ผ่านจอ LED

ผลของการทดสอบ

โครงการป้ายไฟวิ่งสามารถทำงานได้ปกติ เมื่อมีความเคลื่อนไหวในบริเวณป้ายไฟวิ่ง ป้ายไฟวิ่งจะทำการ ตรวจจับความเคลื่อนไหวและแสดงข้อความว่า welcome หากไม่มีการเคลื่อนไหวระบบจะทำการตรวจค่า อุณหภูมิและความชื้น จากนั้นแสดงค่าตรวจจับที่ได้ผ่านจอ LED

ข้อเสนอแนะ

ควรที่จะมีป้ายไฟที่มีขนาดใหญ่กว่านี้เพื่อที่เราจะได้อัพโหลด code ภาษาไทยลงไปได้เนื่องจากป้ายไฟที่ ใช้อยู่มีขนาดเล็กมากเกินไปจึงทำให้ขนาดของตัวอักษรไม่พอดีกับจอ LED และ ควรจะมี Sensor ตรวจจับความ เคลื่อนไหวที่เสถียรกว่านี้



๒. โครงการงานเครื่องเปิดปิดไฟอัตโนมัติด้วยเสียงตบมือ

คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. สามเณรวันชัย สุวรรณ ๒. สามเณรศุภลักษณ์ ศรีวงษ์ ๓. สามเณรเอกราช งามศิริ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวนิตดา โวหาร ๒. นายเชษฐา บุญเฮ้า
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ในยุคปัจจุบันเทคโนโลยีต่าง ๆ นับว่ามีความก้าวหน้าอย่างรวดเร็ว มีการพัฒนาสิ่งของต่าง ๆ ให้มีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น เพื่อตอบสนองความต้องการของมนุษย์ ตัวอย่างเช่น หลอดไฟที่เข้ามามีบทบาทในชีวิตประจำวันของมนุษย์ โดยมนุษย์ได้เล็งเห็นความสำคัญของการประหยัดพลังงาน โดยการปิดหลอดไฟทุกครั้งเมื่อไม่ใช้งาน ซึ่งในบางครั้งเราอาจจะมีภาระลืม ด้วยเหตุดังกล่าว คณะผู้จัดทำจึงประดิษฐ์อุปกรณ์ควบคุมการเปิด - ปิดหลอดไฟด้วยระบบเสียง เพื่ออำนวยความสะดวกให้กับผู้ใช้งาน ทำให้ไม่เสียเวลาเปิด-ปิดไฟ หมดปัญหาการลืมปิดหลอดไฟ ลดการใช้พลังงานอย่างสิ้นเปลือง และยังป้องกันการถูกไฟดูด และไฟช็อต หากระบบเกิดการชำรุดเสียหาย หรือผู้ใช้ขาดความระมัดระวัง

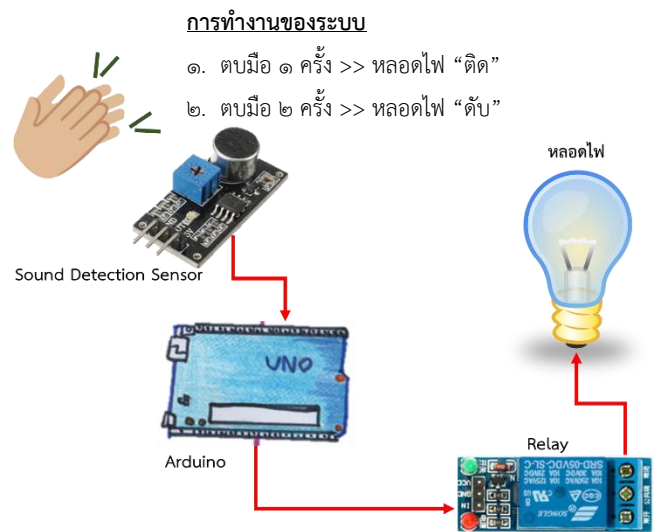
หลักการทำงาน

๑. กรณี “เปิดหลอดไฟ” ตบมือจำนวน ๑ ครั้ง เมื่อ Sound Detection Sensor ได้รับสัญญาณเสียงจะส่งสัญญาณให้บอร์ด Arduino เพื่อส่งสัญญาณให้ Relay ซึ่งทำหน้าที่คล้ายสวิตช์เปิด - ปิด หลอดไฟทำงานโดยจ่ายกระแสไฟให้แก่หลอดไฟ หลอดไฟจึง “สว่างขึ้น”
๒. กรณี “ปิดหลอดไฟ” ตบมือจำนวน ๒ ครั้ง เมื่อ Sound Detection Sensor ได้รับสัญญาณเสียงจะส่งสัญญาณให้บอร์ด Arduino เพื่อส่งสัญญาณให้ Relay ซึ่งทำหน้าที่คล้ายสวิตช์เปิด - ปิด หลอดไฟ ตัดการจ่ายกระแสไฟให้แก่หลอดไฟ หลอดไฟจึง “ดับ”

ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานได้ตรงตามที่โปรแกรมไว้ คือ เปิดหลอดไฟ เมื่อได้ยินสัญญาณเสียง “ตบมือ ๑ ครั้ง” และ ดับหลอดไฟ เมื่อได้ยินสัญญาณเสียง “ตบมือ ๒ ครั้ง”

ทั้งนี้ การทำงานของ Sound Detection Sensor หากตบมือเบาเกินไป บางครั้งมีการตรวจจับสัญญาณไม่ได้



๓. โครงการงานเครื่องวัดส่วนสูงแบบดิจิทัล

- คณะผู้จัดทำโครงการ
๑. สามเณรชนะชัย บุญใส
 ๒. สามเณรวัชชัย คาวี
 ๓. สามเณรภูเดช กอนโทสง
- อาจารย์ที่ปรึกษา
๑. นางสาวนิตา โวหาร
 ๒. นายเชษฐา บุญเฮ้า
- สถานที่ศึกษา
- โรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา
จังหวัดศรีสะเกษ
- งบประมาณที่ใช้
- ๓,๑๕๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

จากการดำเนินการตรวจสอบสุขภาพ ซึ่งน้ำหนักและวัดส่วนสูงให้กับสามเณรในแต่ละครั้งจะใช้ครูฆราวาสเป็นผู้ดำเนินการ ซึ่งดูไม่เหมาะสมสำหรับการวัดส่วนสูงและค่าที่ได้อาจมีการผิดพลาด ดังนั้นทางโรงเรียนจึงได้จัดทำโครงการนี้ขึ้น เพื่อให้ได้ค่าการวัดส่วนสูงมีความถูกต้องแม่นยำมากขึ้น และสามารถนำข้อมูลที่ได้ไปวิเคราะห์หาแนวทางการส่งเสริมสุขภาพอนามัยของสามเณรนักเรียนได้อย่างถูกต้อง

หลักการทำงาน

“เครื่องวัดส่วนสูงแบบดิจิทัล” ออกแบบด้วยระบบสมองกลฝังตัว โดยมีบอร์ด Arduino เป็นส่วนประสมผล เมื่อกดสวิสต์สั่งงาน ระบบจะเริ่มทำการตรวจวัด โดยสั่งให้ Ultrasonic sensor ตัวซ้ายส่งคลื่นเสียงออกไปเมื่อกระทบกับวัตถุจะสะท้อนคลื่นกลับมาที่ Ultrasonic sensor ตัวขวามือ จากนั้นจะคำนวณระยะที่ได้เพื่อแปลงค่าดังกล่าวออกมาเป็นส่วนสูง และแสดงค่าที่จอแสดงผล

ผลของการทดสอบ

เครื่องวัดส่วนสูงแบบดิจิทัล ที่คณะผู้จัดทำสร้างขึ้นทดสอบ โดยการวัดความสูงให้แก่แก่นักเรียนสามเณรในโรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ จำนวน ๒๐ รูป พบว่า ค่าส่วนสูงที่วัดได้ “ค่อนข้างแม่นยำ” โดยคิดเป็นร้อยละ ๙๕ จากจำนวนกลุ่มตัวอย่าง ๒๐ รูป



รายการ	วัดมือ	ดิจิทัล	รายการ	ความแม่นยำ	ดิจิทัล
สามเณรรูปที่ ๑	๑๕๕	๑๕๕	สามเณรรูปที่ ๑๑	๑๕๕	๑๕๕
สามเณรรูปที่ ๒	๑๖๐	๑๖๐	สามเณรรูปที่ ๑๒	๑๖๕	๑๖๕
สามเณรรูปที่ ๓	๑๕๐	๑๕๐	สามเณรรูปที่ ๑๓	๑๕๙	๑๕๙
สามเณรรูปที่ ๔	๑๖๒	๑๖๒	สามเณรรูปที่ ๑๔	๑๗๐	๑๗๐
สามเณรรูปที่ ๕	๑๗๐	๑๗๐	สามเณรรูปที่ ๑๕	๑๕๐	๑๕๐
สามเณรรูปที่ ๖	๑๖๘	๑๖๓	สามเณรรูปที่ ๑๖	๑๖๑	๑๖๑
สามเณรรูปที่ ๗	๑๔๘	๑๔๘	สามเณรรูปที่ ๑๗	๑๖๗	๑๖๗
สามเณรรูปที่ ๘	๑๕๗	๑๕๗	สามเณรรูปที่ ๑๘	๑๕๙	๑๕๙
สามเณรรูปที่ ๙	๑๗๑	๑๗๑	สามเณรรูปที่ ๑๙	๑๔๗	๑๔๗
สามเณรรูปที่ ๑๐	๑๗๕	๑๗๕	สามเณรรูปที่ ๒๐	๑๖๖	๑๖๖

หมายเหตุ: ค่าความสูงในตารางเป็น “ค่าเฉลี่ย” จากการทดสอบวัดจำนวน ๓ ครั้ง

๔. โครงการระบบควบคุมการรดน้ำอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรตัญญู จันทร์ดวง ๒. สามเณรเจษฎา วันตา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายพิรพัฒน์ แก้วแสน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๒๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

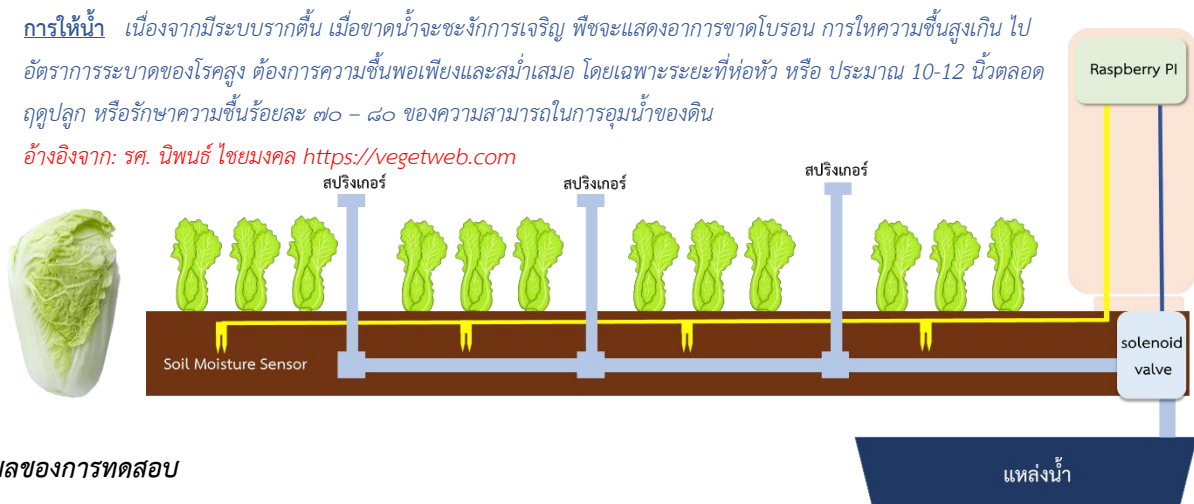
ปัจจุบันเป็นยุคสมัยที่เทคโนโลยีเจริญก้าวหน้าและมีการนำเอาเทคโนโลยีเข้ามาใช้บริหารจัดการในด้านต่าง ๆ ซึ่งโรงเรียนศรีเกษตรวิทยา ได้ดำเนินโครงการตามหลักปรัชญาเศรษฐกิจพอเพียง มีการทำโรงเพาะเห็ด และการปลูกพืชผักหมุนเวียน โดยถ้าพืชผักได้รับน้ำในปริมาณที่ไม่เหมาะสมต่อความต้องการพืชผักก็จะเจริญเติบโต ออกดอก ออกผล ไม่เป็นไปตามเป้าหมาย การให้น้ำในปริมาณที่เหมาะสมจึงจะทำให้ได้ผลผลิตที่ดี เพราะเล็งเห็นความสำคัญข้อนี้ จากการศึกษาวิธีประยุกต์ใช้เทคโนโลยีสำหรับการควบคุมระบบรดน้ำพืชผักคณะผู้จัดทำโครงการ คิดว่าการนำเทคโนโลยีมาช่วยในการบริหารจัดการและควบคุมการรดน้ำจึงเป็นผลดีต่อการเพาะปลูกพืชชนิดต่อบนพื้นที่เกษตรของโรงเรียน พร้อมทั้ง เป็นการช่วยแบ่งเบาภาระของผู้ดูแลแปลงเกษตรของโรงเรียน ทำให้เกิด “โครงการระบบควบคุมการรดน้ำอัตโนมัติ” ขึ้นมา

หลักการทำงาน

โครงการระบบควบคุมการรดน้ำอัตโนมัตินี้จะพิจารณาจากความชื้นของดินบนแปลงเกษตรที่ปลูกผักกาดขาวปลีเป็นปัจจัยหลัก โดยเมื่อค่าความชื้นในดินลดน้อยลงถึงเกณฑ์ที่พืชผักต้องการตามที่ศึกษามาและกำหนดตั้งไว้ ระบบรดน้ำอัตโนมัติก็จะปล่อยน้ำไปให้แปลงพืชผัก และเมื่อค่าความชื้นในดินเหมาะสมต่อการเจริญเติบโตของพืชชนิดที่ปลูกอยู่ ระบบจะตัดการส่งจ่ายน้ำ

การให้น้ำ เนื่องจากมีระบบรากดิน เมื่อขาดน้ำจะชะงักการเจริญ พืชจะแสดงอาการขาดโบรอน การให้ความชื้นสูงเกินไป อัตราการระเหยของโรคสูง ต้องการความชื้นพอเพียงและสม่ำเสมอ โดยเฉพาะระยะที่ห่อหัว หรือ ประมาณ 10-12 นิ้วตลอดฤดูปลูก หรือรักษาความชื้นร้อยละ ๗๐ - ๘๐ ของความสามารถในการอุ้มน้ำของดิน

อ้างอิงจาก: รศ. นิพนธ์ ไชยมงคล <https://vegetweb.com>



ผลของการทดสอบ

จากการศึกษาพบว่า “ผักกาดขาวปลี” ที่เป็นตัวแทนการศึกษานั้นต้องรักษาความชื้นในดินในอยู่ในระดับร้อยละ ๗๐ - ๘๐ ของความสามารถในการอุ้มน้ำในดิน คณะผู้จัดทำ ทำการเก็บข้อมูลการทำงานของระบบเปรียบเทียบกับค่าความชื้นในดิน ซึ่ง Soil Moisture Sensor ตรวจวัดได้ สรุปว่า “โปรแกรมการรดน้ำที่ตั้งไว้ สามารถทำงานได้ถูกต้องตามความต้องการ” โดยการเก็บข้อมูลของโครงการระบบควบคุมการรดน้ำนี้ เป็นเพียงแบบจำลอง หากต้องต่อยอด “บนแปลงปลูกจริง” จำเป็นต้องวัดความเจริญเติบโตของ “ผักกาดขาวปลี” ว่า เจริญเติบโตได้ดีตามวัตถุประสงค์ที่ตั้งไว้หรือไม่

๕. โครงการนัคคเทศก์อัจฉริยะ ระยะที่ ๒

คณะผู้จัดทำโครงการ ๑. สามเณรชัยณรงค์ จันทพันธ์
๒. สามเณรฤตพงศ์ มนต์วีรวงศ์
๓. สามเณรอนุเทพ แต่งกาวรัมย์

อาจารย์ที่ปรึกษา พระทัศน์ สุทธิสโร

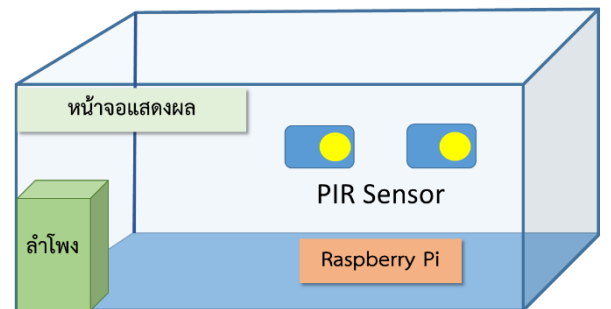
สถานที่ศึกษา โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่
จังหวัดศรีสะเกษ

งบประมาณที่ใช้ ๔,๒๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากวัดสระกำแพงใหญ่นอกจากจะมี สถาบันการศึกษา อย่างโรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดสระกำแพง ใหญ่แล้วยังมีปราสาทหิน โบราณวัดสระกำแพงใหญ่ ซึ่งเป็นแหล่งโบราณคดีและยังเป็นสถานที่ท่องเที่ยว ซึ่งมีนักท่องเที่ยวมาเยี่ยมชมอยู่เป็นประจำ ทำให้จำเป็นต้องมี นัคคเทศก์นำเที่ยวอยู่เสมอ ทางนักเรียนโรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่จึงได้ จัดทำโครงการ “นัคคเทศก์อัจฉริยะ” ขึ้นมา เพื่อนำมาประยุกต์ใช้ภายใน วัด โรงเรียน เพื่อให้สะดวกต่อการเข้าถึงนักท่องเที่ยวอีกด้วย



หลักการทำงาน

“นัคคเทศก์อัจฉริยะ” ระยะที่ ๑ นั้นใช้ PIR Motion Sensor Module ซึ่งเป็น Sensor ที่ใช้ในการตรวจจับการเคลื่อนไหวของสิ่งมีชีวิตที่มีการแผ่รังสีอินฟราเรดออกจากร่าง โดยใช้การตรวจจับรังสีอินฟราเรดที่พาดผ่านตัว Sensor โดยเมื่อมีคนเคลื่อนผ่านกล้องอุปกรณ์ Sensor ก็จะทำการเปลี่ยนค่าและส่งไปยัง Arduino หากการเปลี่ยนแปลงค่าดังกล่าวคงอยู่นานเกิน ๕ วินาที จะสั่งให้ Voice Module ทำงาน โดยเล่นเสียงที่บันทึกไว้ เพื่อให้ความรู้เกี่ยวกับปราสาทหินโบราณวัดสระกำแพงใหญ่

“นัคคเทศก์อัจฉริยะ” ระยะที่ ๒ พัฒนาต่อยอดในเรื่องของการการแสดงผลภาพบนจอ LED โดยเมื่อ Sensor ตรวจจับความเคลื่อนไหว ตรวจจับสิ่งเคลื่อนไหวได้ก็จะส่งผลไปยัง Raspberry Pi จึงทำให้ Raspberry Pi ส่งต่อไปยังลำโพง และยังมี LED หน้าจอแสดงผล TFT (Thin Film Transistor) ที่ช่วยให้ดูภาพปราสาทอีกด้วย

ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานได้จริงตามที่โปรแกรมไว้ โดยเมื่อมีนักท่องเที่ยวเดินผ่านบริเวณที่ตั้งอุปกรณ์ PIR Sensor หรือ อุปกรณ์ตรวจจับการเคลื่อนไหวสามารถตรวจจับได้ร้อยละ ๙๙ หากอยู่ในระยะจับสัญญาณ และเสียงบรรยายที่ตั้งไว้ ทำงานได้ถูก โดยหากมีผู้สนใจนำไปพัฒนาต่อยอด สามารถปรับเปลี่ยนหน้าจอแสดงผลที่มีคุณภาพมากกว่า “แบบจำลอง” นี้ได้ เพื่อการแสดงผลที่สวยงามและหลากหลายมากยิ่งขึ้น



๖. โครงการระบบเตือนภัยการถูกโจรกรรมทรัพย์สินในที่พัก

- คณะผู้จัดทำโครงการ
๑. สามเณรอมรเทพ ทานะเวช
 ๒. สามเณรคงศักดิ์ ทองอาบ
 ๓. สามเณรนนทวัฒน์ แผล่ลพั้ว
- อาจารย์ที่ปรึกษา พระทัตสัน สุทธิสีโล
- สถานที่ศึกษา โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่
จังหวัดศรีสะเกษ
- งบประมาณที่ใช้ ๓,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดสระกำแพงใหญ่ ตั้งอยู่ภายในบริเวณวัดสระกำแพงใหญ่ซึ่งกลายเป็นสถานที่ท่องเที่ยวสำคัญประจำจังหวัดศรีสะเกษ ทำให้มีนักท่องเที่ยวเดินทางเข้าและออกภายในบริเวณวัด และโรงเรียนตลอดเวลา ซึ่งในบางครั้งจะมีมิชชันนารีเข้ามาในรูปของนักท่องเที่ยวเพื่อขโมยสิ่งของต่าง ๆ ภายในวัด ประกอบกับเมื่อปีที่ผ่านมาที่พักของสามเณรเคยมีการถูกงัดเข้าไปขโมยของ ทำให้มีการสูญเสียของมีค่าหลายอย่าง และเพื่อแก้ปัญหาดังกล่าว คณะผู้จัดทำมีความคิดว่า นอกจากช่วยกันระมัดระวังเป็นหูเป็นตาดูแลสังเกตแล้ว หากมีเครื่องมือที่ช่วยตรวจจับและแจ้งเตือนเวลาที่มีผู้ไม่ประสงค์ดีเข้าไปในบริเวณที่เป็นเขตที่พักของสามเณร ก็อาจจะช่วยลด และป้องกันปัญหาดังกล่าวได้

หลักการทำงาน

เริ่มการทำงานโดยโปรแกรมค่าไมโครพิวเตอร์ เพื่อตั้งรหัสผ่าน หลังจากนั้นหากมีคนเดินผ่านเข้ามาในระยะตรวจจับของ Sensor ค่านั้นจะส่งไปยัง Arduino เพื่อส่งการไปยัง Buzzer Module ให้ส่งเสียงเตือน และเสียงดังขึ้นแล้ว จะหยุดก็ต่อเมื่อใส่รหัสผ่านที่ตั้งค่าไว้ในคอมพิวเตอร์ โดยใช้ตัว Keypad



ผลของการทดสอบ

ผลการดำเนินงานของโครงการระบบเตือนภัยการถูกโจรกรรมทรัพย์สินในที่พัก สามารถช่วยในเรื่องของการบอกสัญญาณของบุคคลที่เข้าออกภายในที่พักของนักเรียนในเวลาที่ไม่เหมาะสม หรือมีบุคคลอื่นที่จะเข้ามาลักทรัพย์ภายในบริเวณวัด ที่พักของนักเรียน



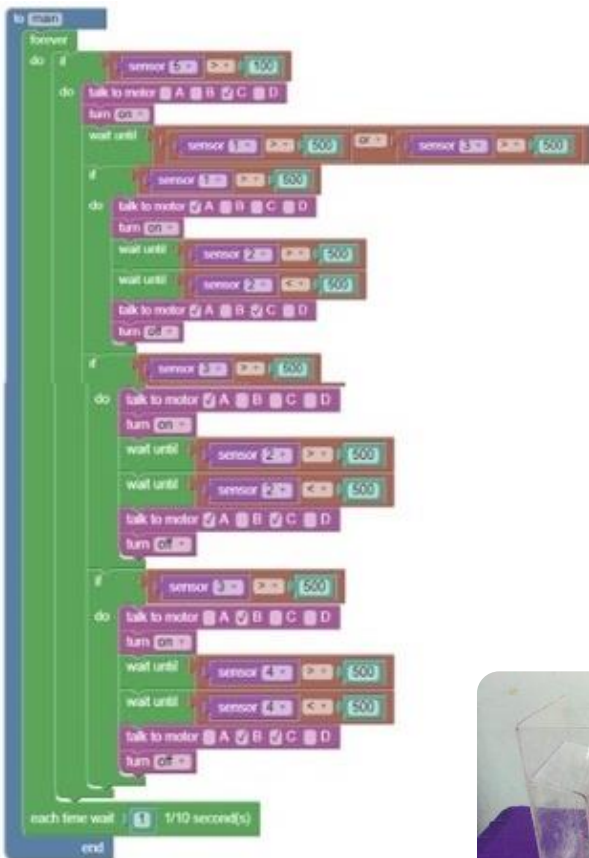
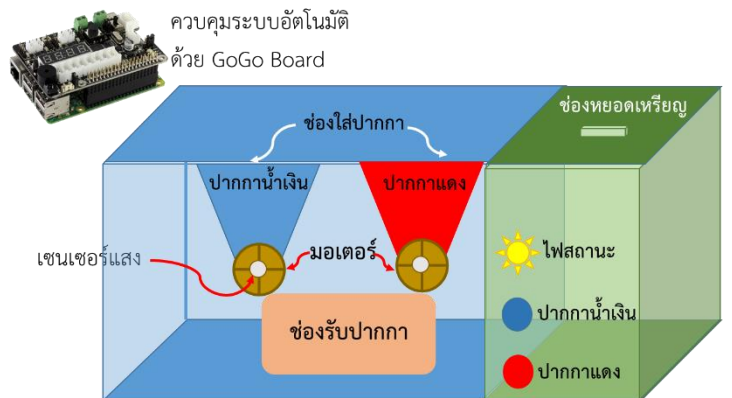
๗. โครงการแบบจำลองเครื่องขายปากกาอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรสุมพรี สมฤทธิ
	๒. สามเณรภูวนาท สิทธิ
	๓. สามเณรนนทิพัฒน์ ปลาอาจ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวศิวพร จิณะแสน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนเชียงกลางปริยัติศึกษา จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๔,๗๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนเชียงกลางปริยัติศึกษา มีห้องสหกรณ์และมีการขายอุปกรณ์ทางการเรียนเพื่ออำนวยความสะดวกให้แก่ผู้เรียน แต่กำหนดเวลาให้การเปิด-ปิด เป็นเวลา เพราะมีปัญหาด้านเจ้าหน้าที่ที่ดูแลห้องสหกรณ์ในการขายของ เพราะถ้านักเรียนต้องซื้อปากกา นอกเวลาที่สหกรณ์กำหนด ก็ไม่สามารถซื้อปากกาได้ ทำให้นักเรียนไม่มีปากกามาใช้ในการเรียนการสอน ผู้จัดทำจึงอยากแก้ไขปัญหานี้ จึงได้จัดทำโครงการตู้ขายปากกาขึ้น



หลักการทํางาน

เงื่อนไขการทำงานของระบบคือ รับเฉพาะเหรียญ ๕ บาท

- เมื่อหยอดเหรียญ ลงไปในตู้ขายปากกาโดนสวิทซ์ที่ติดตั้งช่องหยอดเหรียญ ก็จะสั่งให้มอเตอร์ทำงานให้เปิดช่องปากกาเตรียมไว้
- ผู้ซื้อกดสวิทซ์เลือกปากกา (เมื่อกดสวิทซ์เลือกปากกา มอเตอร์ก็จะปล่อยปากกาลงช่องรับปากกา

ผลของการทดสอบ

- ผู้สามารถนับจำนวนเหรียญที่หยอดลงในช่องหยอดเหรียญได้ตามที่โปรแกรมไว้
- ผู้สามารถจ่ายปากกาสีได้ถูกต้องตามที่ผู้ซื้อกดปุ่มเลือกได้ แต่บางครั้งตัวเฟืองที่เป็นกลไกในการปล่อยปากกาลงช่องจ่ายยังทำงานไม่เสถียร



๘. โครงการระบบเปิด-ปิดไฟฟ้าในห้องเรียนอัตโนมัติ

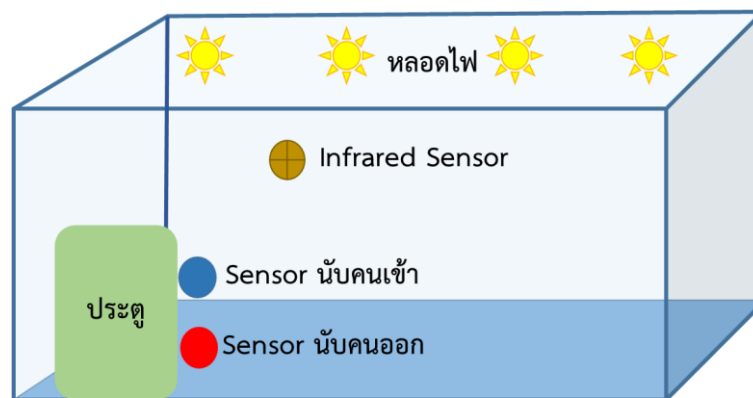
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรธีรภัทร แก้วมณี ๒. สามเณรกิตติภณ แคว้งใจ ๓. สามเณรกิตติภูมิ ทองคำ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายเศรษฐพงศ์ นันทวิงค์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนนันทจริมเขตศึกษา จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๒๐๐ บาท

ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนนันทจริมเขตศึกษา จังหวัดน่าน ประสบปัญหาที่มีสามเณรไม่ค่อยปิดไฟในห้องเรียนหลังจากเมื่อไม่มีใครอยู่ในห้อง จึงทำให้ค่าไฟของโรงเรียนค่อนข้างสูง จากปัญหาดังกล่าวนั้น โรงเรียนนันทจริมเขตศึกษา จึงได้คิดหาวิธีการแก้ปัญหาที่เกิดขึ้นโดยใช้สิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัว เพื่อใช้ในการแก้ไขปัญหาที่เกิดขึ้นและเป็นการลดพลังงานไฟฟ้าไม่ให้สิ้นเปลือง โดยมีวัตถุประสงค์เพื่อประหยัดพลังงานไฟฟ้า และสร้างความเป็นระเบียบในการเรียนการสอน

หลักการทำงาน

การทำงานของระบบจะโดย GoGo Board ในการควบคุมการทำงานของระบบไฟฟ้าภายในห้องเรียน ผ่านการตรวจจับความเคลื่อนไหว โดยมีหลักการทำงาน คือ Infrared Sensor ตรวจจับนักเรียนหรือคนอื่น ๆ ที่อยู่ในห้อง หากตรวจจับความเคลื่อนไหวได้ GoGo Board ก็จะสั่ง Relay ปลดอยกระแสน้ำไฟทำให้แกทหลอดไฟโดยอัตโนมัติ แต่ถ้า Sensor ตรวจแล้วไม่มีการเคลื่อนไหวภายในเวลา ๓๐ นาที GoGo Board ก็จะสั่ง Relay ตัดกระแสไฟโดยอัตโนมัติ พร้อมสามารถส่งการไปทางโปรแกรม Telegram เพื่อส่งข้อมูลการเปิด-ปิดไฟให้เจ้าของระบบทราบ



๑. ควบคุมระบบด้วย GoGo Board
๒. ทำเป็นแบบจำลอง เพื่อความปลอดภัย

ผลของการทดสอบ

โครงการการเปิด-ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าภายในห้องเรียนอัตโนมัตินี้ สามารถใช้ได้จริงตามเป้าหมายที่ตั้งไว้คือการนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ในชีวิตประจำวันได้อย่างสมบูรณ์และเสริมสร้างทักษะให้กับผู้สร้างโครงการให้มีประสบการณ์จากการเรียนรู้เทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ในชีวิตประจำวัน

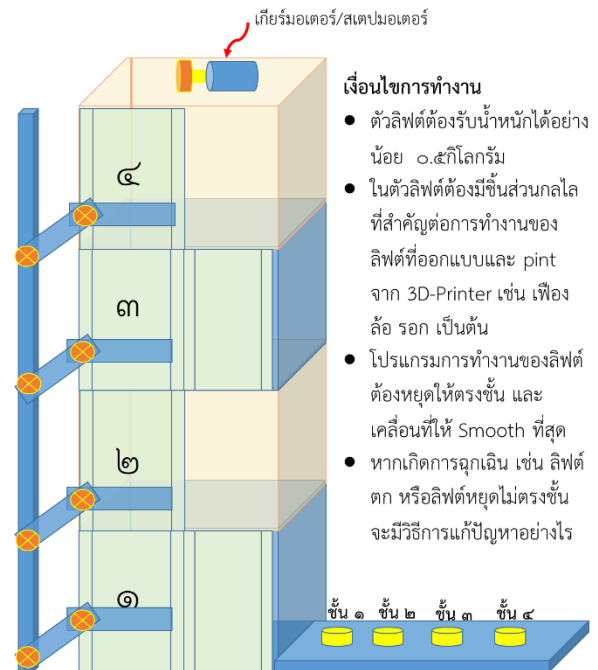
๙. โครงการงานแบบจำลองการทำงานลิฟต์

คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. สามเณรอาณนที สุฤทธิ ๒. สามเณรสรศักดิ์ สารแก้ว
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายศิระนันท์ บัวนิติสกุล
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนนันทบุรีวิทยาพระปริยัติธรรม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันการเดินทางขึ้นอาคารสูงหรือการขนส่งสินค้าขึ้นอาคารสูง ๆ นั้น ใช้การลำเลียงด้วยลิฟต์ไฟฟ้าเป็นหลัก ลิฟต์จึงถือได้ว่าเป็นอุปกรณ์อำนวยความสะดวกที่สำคัญยิ่งต่อการดำเนินชีวิตในเมืองใหญ่ ๆ ที่ประกอบไปด้วยอาคารสำนักงาน อาคารที่อยู่อาศัยสูง ๆ ทั้งนี้ ลิฟต์เป็นอุปกรณ์ที่อาศัยการทำงานของมอเตอร์ไฟฟ้า รอก เพ็ือง และการถ่วงน้ำหนัก ประกอบการเขียนโปรแกรมควบคุม ทำให้ลิฟต์สามารถเคลื่อนที่ขึ้น-ลง และจอดตามชั้นที่ต้องการได้ การทำงานดังกล่าวค่อนข้างมีความซับซ้อน ทางคณะผู้จัดทำเล็งเห็นว่า หากทำการจำลองระบบการทำงานของลิฟต์ จะสามารถช่วยในเรื่องของการเรียนรู้ในหลาย ๆ สาขาวิชา และยังสามารถช่วยพัฒนาการคิดแบบมีระบบได้ จึงเสนอขอจัดทำ “โครงการงานแบบจำลองการทำงานของลิฟต์” แล้วใช้เทคโนโลยีในการพิมพ์ 3 มิติ ช่วยในการออกแบบชิ้นส่วนบางชิ้น เพื่อประหยัดต้นทุน



หลักการทำงาน

“โครงการงานแบบจำลองการทำงานของลิฟต์ขนาด ๔ ชั้น” ออกแบบให้ด้านหน้าลิฟต์มีสวิตช์กดเลือกชั้นที่ต้องการทั้ง ๔ ชั้น การทำงานจะเป็น ดังนี้

๑. กดเลือกชั้นที่ต้องการให้ลิฟต์จอด เช่น ต้องการให้ลิฟต์จอดที่ชั้น ๒ กดคนสวิตช์ชั้นที่ ๒
๒. เมื่อลิฟต์เคลื่อนตัวจนถึงชั้นที่ ๒ ระบบจะสั่งการไปที่ Servo Motor ให้ประตูหน้าลิฟต์เปิดออกด้วย หลังจากนั้น ๑ นาที ประตูจะปิดเองอัตโนมัติ



ผลของการทดสอบ

จากการทดลองโครงการงานลิฟต์สามารถทำงานได้ตรงตามวัตถุประสงค์ที่ตั้งไว้ สามารถทำงานเลื่อนจากชั้นที่ ๑ ไปชั้นที่ ๔ ได้ และสามารถเลือกชั้นได้ตามที่ต้องการโดยกดสวิตช์ทั้งด้านนอกและด้านในของลิฟต์

ปัญหาและอุปสรรค

ในการทำโครงการงานจะต้องมีชิ้นงานที่ต้องใช้เครื่องพิมพ์ ๓ มิติ ในการพิมพ์ชิ้นส่วน เนื่องจากทางโรงเรียนไม่มีเครื่องพิมพ์ดังกล่าว จำเป็นต้องขอความอนุเคราะห์จากคณะวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ในการพิมพ์ชิ้นงานที่ต้องการ

๑๐. โครงการงานตัวนับจำนวนคนเข้าใช้ห้องสมุด ระยะที่ ๒

คณะผู้จัดทำโครงการ	สามเณรณัฐวัฒน์ เลิศเตชะพัฒน์
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายศิวัชนันท์ บัวนิติสกุล
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนนันทบุรีวิทยาพระปริยัติธรรม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนนันทบุรีวิทยาพระปริยัติธรรม แผนกสามัญศึกษา ในโครงการตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารีได้จัดให้มีห้องสมุดในโรงเรียนเพื่อเป็นแหล่งเรียนรู้ บริการในการสืบค้นข้อมูลในด้านต่างๆ ซึ่งแต่ละวันมีนักเรียนเข้าใช้บริการจำนวนวันละประมาณ ๒๐๐ กว่ารูป ดังนั้น เมื่อปีการศึกษา ๒๕๕๙ ทางคณะผู้จัดทำโครงการได้เสนอขอทุนทำ “โครงการนับจำนวนคนเข้าใช้ห้องสมุด” เพื่อตรวจสอบและจัดเก็บข้อมูลจำนวนสามเณรที่เข้าใช้บริการห้องสมุดในแต่ละวัน และสามารถนำมาเป็นข้อมูลระบบสารสนเทศของโรงเรียนเพื่อรองรับการประเมินและประชาสัมพันธ์ให้นักเรียนสามเณรได้สนใจใช้บริการ ค้นคว้าหาความรู้ในห้องสมุดให้มากขึ้น ผลจากการทำโครงการดังกล่าวพบปัญหาว่า “บางช่วงเวลาที่ไม่มีคนเข้าใช้ห้องสมุด แต่ไฟฟ้าในห้องยังถูกเปิดทิ้งไว้” ซึ่งถือว่าเป็นการใช้ทรัพยากรไม่คุ้มค่า และสิ้นเปลืองค่าใช้จ่ายของโรงเรียน คณะผู้จัดทำโครงการจึงมีแนวคิดที่จะขยายผลของโครงการโดยเพิ่มเติมระบบการควบคุมการเปิดปิดไฟฟ้าให้ห้องให้สัมพันธ์กับช่วงเวลาที่นักเรียนเข้าใช้ห้องสมุด จึงเกิดเป็น “โครงการตัวนับจำนวนคนเข้าใช้ห้องสมุดระยะที่ ๒” ขึ้น

หลักการทำงาน

“โครงการตัวนับจำนวนคนเข้าใช้ห้องสมุดระยะที่ ๒” นี้แบ่งระบบการทำงานออกเป็น ๒ ส่วน คือ

๑. ส่วนการนับจำนวน คือ การนับจำนวนคน เมื่อมีคนเดินผ่าน ณ ทางเข้า ซึ่งตัดกับทางเดินของแสง Infrared ทำให้ค่าสัญญาณเปลี่ยน บอร์ดจะนับจำนวนคนไปเรื่อย ๆ จนกว่าห้องสมุดจะปิด พร้อมแสดงผลทางหน้าจอ LCD ที่ติดตั้งไว้ พร้อมระบบจะบันทึกกราฟของจำนวนผู้เข้าใช้ใน ๑ วัน ไว้เป็นสถิติ และ จะช่วยเปรียบเทียบได้ว่า วันใดที่มีคนมาเยี่ยมชมมากที่สุด และ น้อยที่สุด ซึ่งสามารถนำไปดำเนินการทางสถิติได้
๒. ส่วนการควบคุมการเปิดปิดไฟฟ้า คือ หลอดไฟจะทำงานก็ต่อเมื่อ Sensor ตรวจจับได้ว่ามีคนเข้า ๑ คนใช้ห้องสมุด

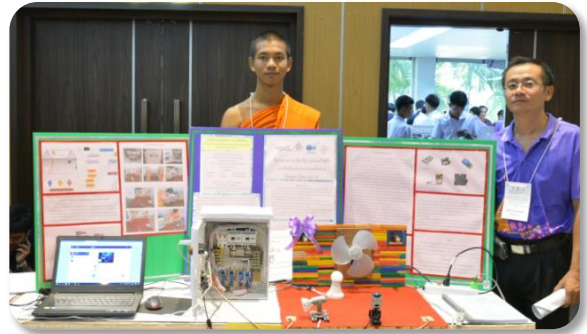
ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานตามคำสั่งของ Algorithm ของโปรแกรมที่เขียนได้อย่างดีและมีประสิทธิภาพ โดยการทดสอบการควบคุมอุปกรณ์ในแบบต่าง ๆ แล้วพบว่า การควบคุมอุปกรณ์ต่าง ๆ นั้นเป็นไปตามการทำงานของระบบได้ดี และสามารถควบคุมการเปิดปิดหลอดไฟได้ตามที่ตั้งไว้



๑๑. โครงการงานการเปิด-ปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าผ่านระบบ Internet ระยะ ๒

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรศุภกร จันอินทร์ ๒. สามเณรณริศ กุมาร
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายศิวัชนันท์ บัวนิติสกุล
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนนันทบุรีวิทยาพระปริยัติธรรม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เทคโนโลยี (Technology) คือ การใช้ความรู้ เครื่องมือ ความคิด หลักการ เทคนิคความรู้ ระเบียบวิธี กระบวนการ ตลอดจนผลงานทางวิทยาศาสตร์ทั้งสิ่งประดิษฐ์และวิธีการ มาประยุกต์ใช้ในระบบงานเพื่อช่วยให้เกิดการเปลี่ยนแปลงในการทำงานให้ดียิ่งขึ้นและเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพและประสิทธิผลของงานให้มากยิ่งขึ้น เมื่อปีการศึกษา ๒๕๕๙ คณะผู้จัดทำโครงการจึงเสนอของบประมาณสนับสนุนการทำโครงการในหัวข้อ “การปิด - เปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ต” เพื่อนำเทคโนโลยีมาใช้ในชีวิตประจำวันให้เกิดประโยชน์ที่มีความสะดวกและรวดเร็วมากยิ่งขึ้น

จากการทำโครงการดังกล่าว ทางคณะผู้จัดทำได้พัฒนาต่อยอดโดยเพิ่มระบบรายงานผลทางภาพถ่าย (Telegram) เพื่อตรวจสอบการทำงานของระบบ และพัฒนาต่อเป็นระบบตรวจเช็คบ้านในกรณีที่เจ้าของบ้านไม่อยู่เป็นเวลานาน ๆ เพื่อป้องกันขโมยหรือมิจฉาชีพต่อไป

หลักการทำงาน

การทำงานของ “การ ปิด - เปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ต” แบ่งออกเป็น ๓ ระบบ คือ

๑. ระบบควบคุมการปิด - เปิด อัตโนมัติ จะทำงานเมื่อ

- อุณหภูมิสูงกว่าที่กำหนด = เปิดพัดลม
- แสงสว่างต่ำกว่าที่กำหนด = เปิดไฟ

โดยเมื่ออยู่ในโหมดอัตโนมัติ “ไฟดวงที่ ๒ จะติด” เพื่อแจ้งเตือน “ตอนนี้อยู่ในโหมดอัตโนมัติ”

๒. ระบบควบคุมผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ต โดยเมื่ออยู่ในโหมดสั่งการ “ไฟดวงที่ ๑ จะติด” เพื่อแจ้งว่า “ตอนนี้อยู่ในโหมดสั่งการ”

๓. ระบบ Telegram กล้อง Webcam จะถ่ายภาพส่งไปทาง telegram ทุกขั้นตอนการทำงาน ยกเว้นคำสั่งเปลี่ยนระบบ



ผลของการทดสอบ

โครงการงานการ ปิด-เปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าภายในบ้านผ่านระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ตและสามารถใช้ได้จริงตามเป้าหมายที่ตั้งไว้คือการนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ในชีวิตประจำวันได้อย่างสมบูรณ์และเสริมสร้างทักษะให้กับผู้สร้างโครงการให้มีประสบการณ์จากการเรียนรู้เทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ในชีวิตประจำวัน แต่ความเสถียรของอินเทอร์เน็ต มีผลต่อการทำงานของระบบสั่งการ

๑๒. โครงการระบบเตือนอัคคีภัย

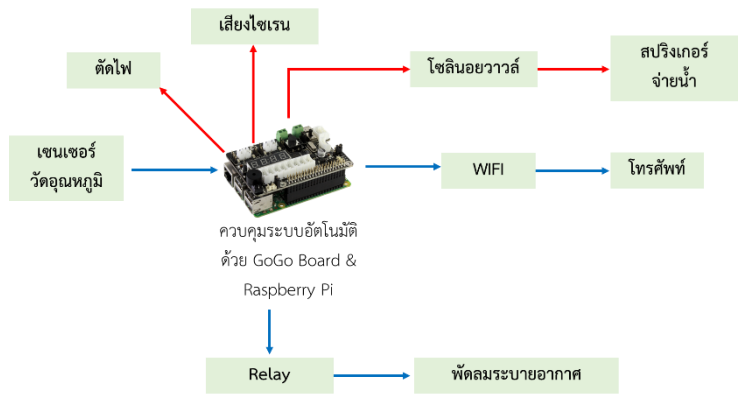
คณะผู้จัดทำ	๑. สามเณรกรภัทร แซ่ย่าง
โครงการ	๒. สามเณรสิทธิโชค โมลิกุล ๓. สามเณรณรงค์ฤทธิ์ โพธิ์โคตร
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสุรชัย ฟองนันทา ๒. นางลัดดา งานนันทไชย
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดเมืองราม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๖,๐๖๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนพระปริยัติศาสนากพัฒนาพัฒนาวัดเมืองราม ในโครงการตามพระราชดำริ สมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี เป็นโรงเรียนที่ก่อตั้งมานานกว่า ๒๐ ปี มีอาคารเรียนเพียง ๑ อาคาร ซึ่งเป็นอาคารที่สร้างด้วยปูน ภายในอาคารมีห้องต่าง ๆ อีกหลายห้อง เช่น ห้องพักครู ห้องคอมพิวเตอร์ ห้องวิทยาศาสตร์ เป็นต้น ซึ่งแต่ละห้องยังมีอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้าหลากหลายชนิด โดยอุปกรณ์เหล่านี้หากเกิดชำรุดเสียหายอาจเป็นสาเหตุที่ทำให้เกิดเพลิงไหม้เนื่องจากสภาพการใช้อุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้าต่าง ๆ ใช้มานานมีการขาดความดูแลและบำรุงรักษาอุปกรณ์ อาจทำให้เกิดไฟฟ้าลัดวงจรทำให้เกิดเพลิงไหม้ในที่สุด

ผู้จัดทำจึงมีแนวคิดจะจัดทำระบบเตือนอัคคีภัยขึ้น เพื่อจะได้ช่วยป้องกันและแจ้งเตือนเพลิงไหม้ในอาคาร ให้คณะครู พระภิกษุ สามเณร และบุคลากรในโรงเรียน ได้รับรู้ทันเวลาที่ เพื่อไม่ให้เกิดความเสียหายรุนแรง สูญเสียทรัพย์สินของโรงเรียนและสามารถแก้ไขปัญหาได้ทันเวลาที่



หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor ตรวจจับพบควัน GoGo Board จะสั่งให้ไซเรนเสียงทำงาน สั่งให้กล้องถ่ายรูปส่งรูปไปยังระบบ Telegram ในโทรศัพท์ จากนั้นคำสั่งจะถูกส่งต่อให้ Solenoid Valve ทำงานเพื่อจ่ายน้ำไปยังสปริงเกอร์ ซึ่งในขณะที่ระบบทำงานภาพถ่ายจะถูกส่งต่อเข้ามาถือือเป็นระยะ และหากไฟดับลงสามารถปิดระบบจ่ายน้ำได้โดยใช้โทรศัพท์ที่เป็นเหมือนรีโมตในการสั่งเปิด-ปิดการทางจ่ายน้ำอีกทาง

ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานได้จริง Gogo Board และ Raspberry Pi สามารถควบคุมการทำงานตามคำสั่ง ที่เรากำหนดค่าได้อย่างดี โดยการทดสอบการควบคุมอุปกรณ์ในกระบวนการทำงาน ระบบสามารถควบคุมได้โดย Telegram สามารถนำโครงการนี้ไปประยุกต์ใช้ได้กับอาคารเรียนได้

```

    # Use camera
    format
    do
      if state change sensor
        do
          Take snapshot
          link to motor A
          link to motor B
          link to motor C
          link to motor D
          link to motor E
          link to motor F
          link to motor G
          link to motor H
          link to motor I
          link to motor J
          link to motor K
          link to motor L
          link to motor M
          link to motor N
          link to motor O
          link to motor P
          link to motor Q
          link to motor R
          link to motor S
          link to motor T
          link to motor U
          link to motor V
          link to motor W
          link to motor X
          link to motor Y
          link to motor Z
          link to motor AA
          link to motor AB
          link to motor AC
          link to motor AD
          link to motor AE
          link to motor AF
          link to motor AG
          link to motor AH
          link to motor AI
          link to motor AJ
          link to motor AK
          link to motor AL
          link to motor AM
          link to motor AN
          link to motor AO
          link to motor AP
          link to motor AQ
          link to motor AR
          link to motor AS
          link to motor AT
          link to motor AU
          link to motor AV
          link to motor AW
          link to motor AX
          link to motor AY
          link to motor AZ
          link to motor BA
          link to motor BB
          link to motor BC
          link to motor BD
          link to motor BE
          link to motor BF
          link to motor BG
          link to motor BH
          link to motor BI
          link to motor BJ
          link to motor BK
          link to motor BL
          link to motor BM
          link to motor BN
          link to motor BO
          link to motor BP
          link to motor BQ
          link to motor BR
          link to motor BS
          link to motor BT
          link to motor BU
          link to motor BV
          link to motor BW
          link to motor BX
          link to motor BY
          link to motor BZ
          link to motor CA
          link to motor CB
          link to motor CC
          link to motor CD
          link to motor CE
          link to motor CF
          link to motor CG
          link to motor CH
          link to motor CI
          link to motor CJ
          link to motor CK
          link to motor CL
          link to motor CM
          link to motor CN
          link to motor CO
          link to motor CP
          link to motor CQ
          link to motor CR
          link to motor CS
          link to motor CT
          link to motor CU
          link to motor CV
          link to motor CW
          link to motor CX
          link to motor CY
          link to motor CZ
          link to motor DA
          link to motor DB
          link to motor DC
          link to motor DD
          link to motor DE
          link to motor DF
          link to motor DG
          link to motor DH
          link to motor DI
          link to motor DJ
          link to motor DK
          link to motor DL
          link to motor DM
          link to motor DN
          link to motor DO
          link to motor DP
          link to motor DQ
          link to motor DR
          link to motor DS
          link to motor DT
          link to motor DU
          link to motor DV
          link to motor DW
          link to motor DX
          link to motor DY
          link to motor DZ
          link to motor EA
          link to motor EB
          link to motor EC
          link to motor ED
          link to motor EE
          link to motor EF
          link to motor EG
          link to motor EH
          link to motor EI
          link to motor EJ
          link to motor EK
          link to motor EL
          link to motor EM
          link to motor EN
          link to motor EO
          link to motor EP
          link to motor EQ
          link to motor ER
          link to motor ES
          link to motor ET
          link to motor EU
          link to motor EV
          link to motor EW
          link to motor EX
          link to motor EY
          link to motor EZ
          link to motor FA
          link to motor FB
          link to motor FC
          link to motor FD
          link to motor FE
          link to motor FF
          link to motor FG
          link to motor FH
          link to motor FI
          link to motor FJ
          link to motor FK
          link to motor FL
          link to motor FM
          link to motor FN
          link to motor FO
          link to motor FP
          link to motor FQ
          link to motor FR
          link to motor FS
          link to motor FT
          link to motor FU
          link to motor FV
          link to motor FW
          link to motor FX
          link to motor FY
          link to motor FZ
          link to motor GA
          link to motor GB
          link to motor GC
          link to motor GD
          link to motor GE
          link to motor GF
          link to motor GG
          link to motor GH
          link to motor GI
          link to motor GJ
          link to motor GK
          link to motor GL
          link to motor GM
          link to motor GN
          link to motor GO
          link to motor GP
          link to motor GQ
          link to motor GR
          link to motor GS
          link to motor GT
          link to motor GU
          link to motor GV
          link to motor GW
          link to motor GX
          link to motor GY
          link to motor GZ
          link to motor HA
          link to motor HB
          link to motor HC
          link to motor HD
          link to motor HE
          link to motor HF
          link to motor HG
          link to motor HH
          link to motor HI
          link to motor HJ
          link to motor HK
          link to motor HL
          link to motor HM
          link to motor HN
          link to motor HO
          link to motor HP
          link to motor HQ
          link to motor HR
          link to motor HS
          link to motor HT
          link to motor HU
          link to motor HV
          link to motor HW
          link to motor HX
          link to motor HY
          link to motor HZ
          link to motor IA
          link to motor IB
          link to motor IC
          link to motor ID
          link to motor IE
          link to motor IF
          link to motor IG
          link to motor IH
          link to motor II
          link to motor IJ
          link to motor IK
          link to motor IL
          link to motor IM
          link to motor IN
          link to motor IO
          link to motor IP
          link to motor IQ
          link to motor IR
          link to motor IS
          link to motor IT
          link to motor IU
          link to motor IV
          link to motor IW
          link to motor IX
          link to motor IY
          link to motor IZ
          link to motor JA
          link to motor JB
          link to motor JC
          link to motor JD
          link to motor JE
          link to motor JF
          link to motor JG
          link to motor JH
          link to motor JI
          link to motor JJ
          link to motor JK
          link to motor JL
          link to motor JM
          link to motor JN
          link to motor JO
          link to motor JP
          link to motor JQ
          link to motor JR
          link to motor JS
          link to motor JT
          link to motor JU
          link to motor JV
          link to motor JW
          link to motor JX
          link to motor JY
          link to motor JZ
          link to motor KA
          link to motor KB
          link to motor KC
          link to motor KD
          link to motor KE
          link to motor KF
          link to motor KG
          link to motor KH
          link to motor KI
          link to motor KJ
          link to motor KK
          link to motor KL
          link to motor KM
          link to motor KN
          link to motor KO
          link to motor KP
          link to motor KQ
          link to motor KR
          link to motor KS
          link to motor KT
          link to motor KU
          link to motor KV
          link to motor KW
          link to motor KX
          link to motor KY
          link to motor KZ
          link to motor LA
          link to motor LB
          link to motor LC
          link to motor LD
          link to motor LE
          link to motor LF
          link to motor LG
          link to motor LH
          link to motor LI
          link to motor LJ
          link to motor LK
          link to motor LL
          link to motor LM
          link to motor LN
          link to motor LO
          link to motor LP
          link to motor LQ
          link to motor LR
          link to motor LS
          link to motor LT
          link to motor LU
          link to motor LV
          link to motor LW
          link to motor LX
          link to motor LY
          link to motor LZ
          link to motor MA
          link to motor MB
          link to motor MC
          link to motor MD
          link to motor ME
          link to motor MF
          link to motor MG
          link to motor MH
          link to motor MI
          link to motor MJ
          link to motor MK
          link to motor ML
          link to motor MM
          link to motor MN
          link to motor MO
          link to motor MP
          link to motor MQ
          link to motor MR
          link to motor MS
          link to motor MT
          link to motor MU
          link to motor MV
          link to motor MW
          link to motor MX
          link to motor MY
          link to motor MZ
          link to motor NA
          link to motor NB
          link to motor NC
          link to motor ND
          link to motor NE
          link to motor NF
          link to motor NG
          link to motor NH
          link to motor NI
          link to motor NJ
          link to motor NK
          link to motor NL
          link to motor NM
          link to motor NO
          link to motor NP
          link to motor NQ
          link to motor NR
          link to motor NS
          link to motor NT
          link to motor NU
          link to motor NV
          link to motor NW
          link to motor NX
          link to motor NY
          link to motor NZ
          link to motor OA
          link to motor OB
          link to motor OC
          link to motor OD
          link to motor OE
          link to motor OF
          link to motor OG
          link to motor OH
          link to motor OI
          link to motor OJ
          link to motor OK
          link to motor OL
          link to motor OM
          link to motor ON
          link to motor OO
          link to motor OP
          link to motor OQ
          link to motor OR
          link to motor OS
          link to motor OT
          link to motor OU
          link to motor OV
          link to motor OW
          link to motor OX
          link to motor OY
          link to motor OZ
          link to motor PA
          link to motor PB
          link to motor PC
          link to motor PD
          link to motor PE
          link to motor PF
          link to motor PG
          link to motor PH
          link to motor PI
          link to motor PJ
          link to motor PK
          link to motor PL
          link to motor PM
          link to motor PN
          link to motor PO
          link to motor PP
          link to motor PQ
          link to motor PR
          link to motor PS
          link to motor PT
          link to motor PU
          link to motor PV
          link to motor PW
          link to motor PX
          link to motor PY
          link to motor PZ
          link to motor QA
          link to motor QB
          link to motor QC
          link to motor QD
          link to motor QE
          link to motor QF
          link to motor QG
          link to motor QH
          link to motor QI
          link to motor QJ
          link to motor QK
          link to motor QL
          link to motor QM
          link to motor QN
          link to motor QO
          link to motor QP
          link to motor QQ
          link to motor QR
          link to motor QS
          link to motor QT
          link to motor QU
          link to motor QV
          link to motor QW
          link to motor QX
          link to motor QY
          link to motor QZ
          link to motor RA
          link to motor RB
          link to motor RC
          link to motor RD
          link to motor RE
          link to motor RF
          link to motor RG
          link to motor RH
          link to motor RI
          link to motor RJ
          link to motor RK
          link to motor RL
          link to motor RM
          link to motor RN
          link to motor RO
          link to motor RP
          link to motor RQ
          link to motor RR
          link to motor RS
          link to motor RT
          link to motor RU
          link to motor RV
          link to motor RW
          link to motor RX
          link to motor RY
          link to motor RZ
          link to motor SA
          link to motor SB
          link to motor SC
          link to motor SD
          link to motor SE
          link to motor SF
          link to motor SG
          link to motor SH
          link to motor SI
          link to motor SJ
          link to motor SK
          link to motor SL
          link to motor SM
          link to motor SN
          link to motor SO
          link to motor SP
          link to motor SQ
          link to motor SR
          link to motor SS
          link to motor ST
          link to motor SU
          link to motor SV
          link to motor SW
          link to motor SX
          link to motor SY
          link to motor SZ
          link to motor TA
          link to motor TB
          link to motor TC
          link to motor TD
          link to motor TE
          link to motor TF
          link to motor TG
          link to motor TH
          link to motor TI
          link to motor TJ
          link to motor TK
          link to motor TL
          link to motor TM
          link to motor TN
          link to motor TO
          link to motor TP
          link to motor TQ
          link to motor TR
          link to motor TS
          link to motor TT
          link to motor TU
          link to motor TV
          link to motor TW
          link to motor TX
          link to motor TY
          link to motor TZ
          link to motor UA
          link to motor UB
          link to motor UC
          link to motor UD
          link to motor UE
          link to motor UF
          link to motor UG
          link to motor UH
          link to motor UI
          link to motor UJ
          link to motor UK
          link to motor UL
          link to motor UM
          link to motor UN
          link to motor UO
          link to motor UP
          link to motor UQ
          link to motor UR
          link to motor US
          link to motor UT
          link to motor UY
          link to motor UZ
          link to motor VA
          link to motor VB
          link to motor VC
          link to motor VD
          link to motor VE
          link to motor VF
          link to motor VG
          link to motor VH
          link to motor VI
          link to motor VJ
          link to motor VK
          link to motor VL
          link to motor VM
          link to motor VN
          link to motor VO
          link to motor VP
          link to motor VQ
          link to motor VR
          link to motor VS
          link to motor VT
          link to motor VU
          link to motor VV
          link to motor VW
          link to motor VX
          link to motor VY
          link to motor VZ
          link to motor WA
          link to motor WB
          link to motor WC
          link to motor WD
          link to motor WE
          link to motor WF
          link to motor WG
          link to motor WH
          link to motor WI
          link to motor WJ
          link to motor WK
          link to motor WL
          link to motor WM
          link to motor WN
          link to motor WO
          link to motor WP
          link to motor WQ
          link to motor WR
          link to motor WS
          link to motor WT
          link to motor WU
          link to motor WV
          link to motor WW
          link to motor WX
          link to motor WY
          link to motor WZ
          link to motor XA
          link to motor XB
          link to motor XC
          link to motor XD
          link to motor XE
          link to motor XF
          link to motor XG
          link to motor XH
          link to motor XI
          link to motor XJ
          link to motor XK
          link to motor XL
          link to motor XM
          link to motor XN
          link to motor XO
          link to motor XP
          link to motor XQ
          link to motor XR
          link to motor XS
          link to motor XT
          link to motor XU
          link to motor XV
          link to motor XW
          link to motor XX
          link to motor XY
          link to motor XZ
          link to motor YA
          link to motor YB
          link to motor YC
          link to motor YD
          link to motor YE
          link to motor YF
          link to motor YG
          link to motor YH
          link to motor YI
          link to motor YJ
          link to motor YK
          link to motor YL
          link to motor YM
          link to motor YN
          link to motor YO
          link to motor YP
          link to motor YQ
          link to motor YR
          link to motor YS
          link to motor YT
          link to motor YU
          link to motor YV
          link to motor YW
          link to motor YX
          link to motor YY
          link to motor YZ
          link to motor ZA
          link to motor ZB
          link to motor ZC
          link to motor ZD
          link to motor ZE
          link to motor ZF
          link to motor ZG
          link to motor ZH
          link to motor ZI
          link to motor ZJ
          link to motor ZK
          link to motor ZL
          link to motor ZM
          link to motor ZN
          link to motor ZO
          link to motor ZP
          link to motor ZQ
          link to motor ZR
          link to motor ZS
          link to motor ZT
          link to motor ZU
          link to motor ZV
          link to motor ZW
          link to motor ZX
          link to motor ZY
          link to motor ZZ
        end
      end
    end
  
```



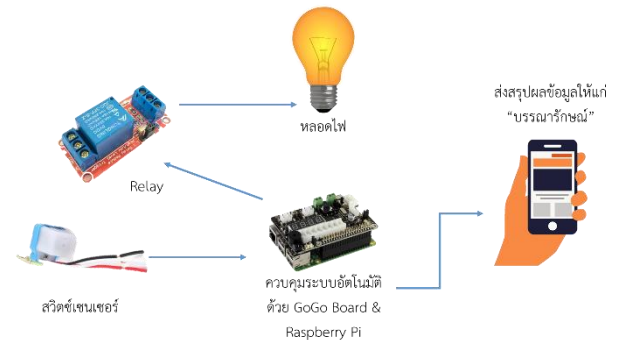
๑๓. โครงการระบบตรวจนับคนเข้าออกใช้ห้องสมุด

คณะผู้จัดทำ	๑. สามเณรชานนท์ สมจารย์
โครงการงาน	๒. สามเณรภารกิจ ชัยพินิจ
	๓. สามเณรจักพงษ์ ใจมั่น
อาจารย์ที่ปรึกษา	พระกิตติพัฒน์ สุเมธี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดนิโครธาราม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ห้องสมุด มีบทบาทต่อบุคคลต่าง ๆ มากมาย ซึ่งห้องสมุดสามารถทำประโยชน์ต่อสังคมในด้านต่าง ๆ ด้านวัฒนธรรม ห้องสมุดเป็นที่บำรุงรักษาวัฒนธรรมของชาติหนังสือ ให้สืบทอดไปยังอนุชนรุ่นต่อไป เนื่องจากห้องสมุด เป็นแหล่งที่จัดเก็บข้อมูลทางด้านสารสนเทศ ซึ่งส่งเสริมศิลปะและวัฒนธรรมต่างๆ และสามารถใช้งบประมาณความเจริญก้าวหน้าของประเทศนั้น ๆ อีกด้วย



```

to main
  set doss 0
  set doss (0)
  settickrate 10
  forever
  [
    ifstatechange sensor1 > 400
    [
      if sensor2 < 500
      [
        set doss doss + 1
      ]
    ]
    ifstatechange sensor2 > 500
    [
      if sensor1 < 400
      [
        off
      ]
    ]
  ]
  show doss
  if doss > 0
  [
    on
  ]
  if doss = 0
  [
    off
  ]
  ifstatechange sensor6 > 500
  [
    sendmessage "@telegram.message" doss
    set doss (0)
    on
    off
  ]
  wait 1
]
end

```

หลักการทํางาน

เมื่อคนเดินเข้าประตู ระบบจะทำการตรวจนับคน คือ ๑ เมื่อคนเดินออกประตู ระบบจะไม่นับคน คือ ๐ เมื่อถึงเวลาเลิกเรียน กดสวิทซ์ ระบบจะส่งข้อมูลคนเข้าทั้งหมดไปยัง Telegram ของบรรณารักษ์ เพื่อรับทราบข้อมูลจำนวนคนใช้ห้องสมุดในแต่ละวัน

ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานตามคำสั่งของโปรแกรมที่เขียนได้อย่างดีและมีประสิทธิภาพ โดยการทดสอบการควบคุมอุปกรณ์ในแบบต่าง ๆ แล้วพบว่าการควบคุมอุปกรณ์ต่าง ๆ นั้นเป็นไปตามการทำงานของระบบได้ดี และสามารถควบคุมการเปิดปิดหลอดไฟได้ตามที่ตั้งไว้ และเมื่อสิ้นสุดเวลาทำการห้องสมุด ก็สามารถส่งสรุปผลข้อมูลให้แก่ "บรรณารักษ์" ได้



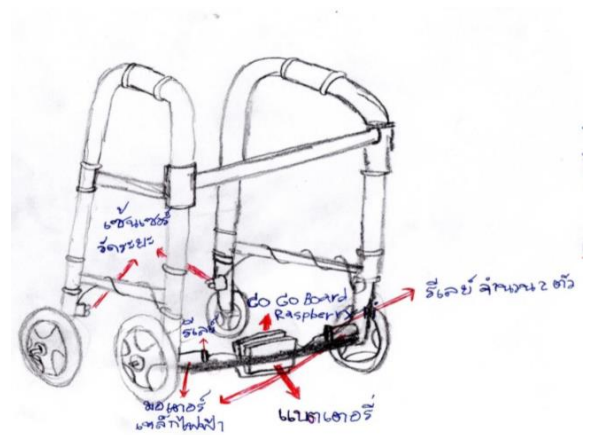
๑๔. โครงการงาน GoGo Board พาเดิน

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรพาทิส เหมาะชาติ ๒. สามเณรศราวุธ สุขยิ่ง ๓. สามเณรธนกฤต เปียสังข์
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายพิทักษ์ สุขยิ่ง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมมานุสรณ์วัดป่าสุวรรณค์ จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๔,๙๐๐ บาท

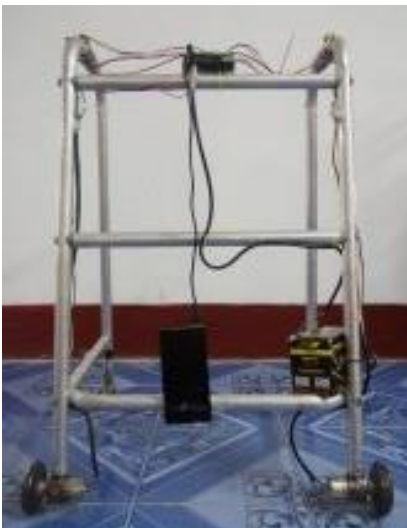


ที่มาและความสำคัญ

เนื่องด้วยอุปกรณ์ช่วยหัดเดิน (๔ ขา) ในปัจจุบันนี้ ในระหว่างที่ผู้ใช้ก้าวเท้าเดินไปข้างหน้าเสร็จแล้วจะต้องยกอุปกรณ์ช่วยหัดเดินไปข้างหน้าทั้งสี่ขาขึ้นและในระหว่างที่ยกขึ้นนั้นผู้ใช้จะต้องพยุงตัวด้วยตัวเองอาจส่งผลทำให้ผู้ใช้ล้มลงได้ในขณะที่ยกอุปกรณ์ช่วยหัดเดิน คณะผู้จัดทำจึงมีแนวคิดที่ว่า “จะเดินไปข้างหน้าได้อย่างไรโดยใช้อุปกรณ์ช่วยหัดเดินในการพยุงตัวแต่ไม่ต้องยกอุปกรณ์ช่วยหัดเดินขึ้น” เพื่อช่วยเพิ่มความสะดวกในการหัดเดินของผู้ป่วยที่มีปัญหาในเรื่องการเดิน พร้อมทั้ง อำนวยความสะดวกผู้ป่วยที่มีปัญหาทางด้านการเดินและผู้สูงอายุได้ใช้อุปกรณ์ช่วยในการหัดเดินได้อย่างสะดวกและปลอดภัยมากยิ่งขึ้น พร้อม ๆ กับสามารถเก็บข้อมูลของผู้ป่วยเกี่ยวกับการก้าวเดินและระยะทางการเดินในแต่ละช่วงเวลาเพื่อนำไปใช้ประโยชน์ทางการแพทย์ได้



หลักการทำงาน



“โครงการงาน GoGo Board พาเดิน” เป็นโครงการที่คิดค้นมาจากหลักการใช้ Walker (๔ ขา) ในการพยุงตัว โดยมีระบบการทำงานง่าย ๆ คือ

- การเดินตรงไปข้างหน้า จะควบคุมโดย Sensor ตรวจจับการก้าวขา เมื่อขาข้างใดข้างหนึ่งผ่าน Sensor ตรวจจับ มอเตอร์ทั้งสองจะหมุนไปข้างหน้า
- การเลี้ยวซ้ายและเลี้ยวขวาหรือหลบสิ่งกีดขวาง ให้กดปุ่มเลี้ยวซ้ายหรือเลี้ยวขวา ล้อก็จะหมุนตามปุ่มซ้าย ขวา ที่ผู้ใช้งานกด
- การหยุดหรือห้ามล้อ (กรณีอยู่บนทางลาด) สั่งการโดยปุ่มปิดเปิดมอเตอร์สั่งให้มอเตอร์หยุดได้ตลอดเวลา
- การบันทึกข้อมูลการใช้งาน เพื่อประโยชน์ทางการแพทย์ โดยให้ Raspberry Pi ส่งข้อมูลการก้าวเดินและระยะทางการเดินในแต่ละช่วงเวลาผ่านระบบ

ผลของการทดสอบ

ระบบของ “โครงการงาน GoGo Board พาเดิน” ทั้ง ๔ ระบบ สามารถทำงานได้ตามที่ตั้งไว้ แต่มีปัญหาในการส่งและบันทึกข้อมูลของ Raspberry Pi เป็นบางครั้ง เนื่องจากความเสถียรของระบบ Internet ที่ใช้งาน อาจต้องปรับเปลี่ยนเรื่องระบบการส่งผ่านข้อมูลหากต้องการต่อยอดในครั้งถัดไป

๑๕. โครงการงานกักหน้้ำเพิ่มออกซิเจนอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. สามเณรจักรพันธ์ เศษบุบผา ๒. สามเณรโชคชัย ไตรธิเลน ๓. สามเณรจิรวัดน์ คิ้วราชแยง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายสุพล จุมพลน้อย
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดโบสถ์ อินทร์บุรี จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๓,๕๓๔ บาท



ที่มาและความสำคัญ

น้ำ (Water) เป็นสิ่งสำคัญสำหรับสิ่งมีชีวิตทุกชนิดไม่ว่าจะเป็น พืช สัตว์ จึงถือได้ว่า “น้ำ” เป็นปัจจัยพื้นฐานในการดำรงชีวิต ไม่เพียงแต่การใช้เพื่อการอุปโภคบริโภคแล้ว น้ำยังกลายเป็นปัจจัยสำคัญในอันที่จะช่วยให้เศรษฐกิจของประเทศดำเนินต่อไป ทั้งในส่วน ของภาคเกษตรกรรมและอุตสาหกรรม แต่ในปัจจุบันจากการขยายตัวของสังคมเมืองไปสู่สังคมอุตสาหกรรมในเขตพื้นที่ต่าง ๆ ทั่วประเทศ ทำให้แหล่งน้ำตามธรรมชาติได้รับผลกระทบจนก่อให้เกิดปัญหาความเสื่อมโทรมของแหล่งน้ำในปัจจุบัน ส่งผลให้เกิดปัญหาด้าน สังคมอื่นๆ อีกตามมา อาทิ เป็นแหล่งแพร่ระบาดของเชื้อโรค, เป็นแหล่งเพาะพันธุ์ของแมลงนำโรค, ทำให้เกิดปัญหาหามลพิษต่อดินและ สร้างความรำคาญ เช่น กลิ่นเหม็น

ทั้งนี้ แหล่งน้ำต่าง ๆ ที่เน่าเสียนั้นจะอยู่ในภาวะที่ขาดออกซิเจน ส่วนใหญ่มี สาเหตุเกิดจากปัจจัยภายนอกที่เข้าไปกระตุ้นให้จำนวนแพลงค์ตอนเพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วในระยะเวลาอันสั้น แล้วตายลงพร้อม ๆ กัน ออกซิเจนในน้ำจะถูกดึงไปใช้เพิ่ม มากขึ้นโดยจุลินทรีย์ที่ทำหน้าที่ย่อยสลายซากแพลงค์ตอน จนเกิดภาวะขาดแคลน นอกจากนี้การเน่าเสียอาจเกิดได้อีกประการหนึ่งคือ เมื่อน้ำอยู่ในสภาพหนึ่งไม่มีการ หมุนเวียนถ่ายเท คณะผู้จัดทำได้เล็งเห็นความสำคัญในเรื่องนี้ จึงคิดสร้างเครื่อง ประดิษฐ์ชื่อว่า กักหน้้ำเพิ่มออกซิเจนอัตโนมัติ เพื่อช่วยในการถ่ายเท และเพิ่ม ฝิวสัมผัสสำหรับการแลกเปลี่ยนออกซิเจนระหว่างน้ำกับอากาศ

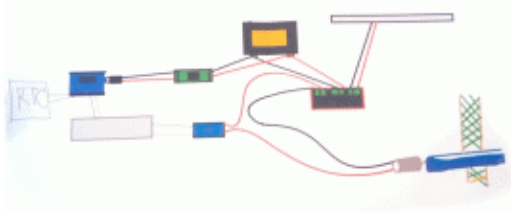
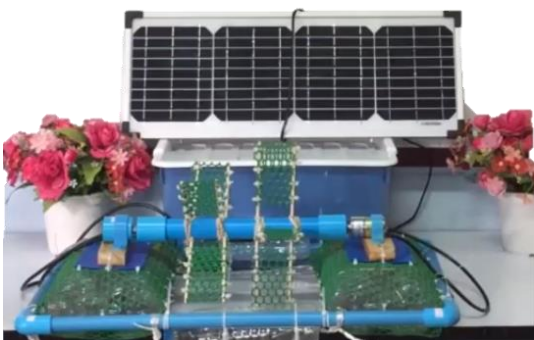


หลักการทํางาน

โครงการกักหน้้ำเพิ่มออกซิเจนอัตโนมัตินี้ ทํางานโดยใช้หลักการของ การตั้งเวลา วันที่ และเดือน โดยเมื่อถึงเวลาที่ตั้ง ก็จะมีสั้งเปิดและปิดเครื่องเอง อัตโนมัติ และยังไม่ต้องมาดูแลเอาใจใส่บ่อย ๆ เพราะเครื่องทํางานเองอัตโนมัติ และยังมีพลังงานไฟฟ้าจากแผงโซลาร์เซลล์ (Solar Panel) ที่ชาร์จไปยังแบตเตอรี่ ไว้เป็นพลังงานในการทํางานของเครื่อง กักหน้้ำเพิ่มออกซิเจนอัตโนมัติ (Water Turbine Automatic)

ผลของการทดสอบ

โครงการกักหน้้ำเพิ่มออกซิเจนอัตโนมัตินี้ สามารถทํางานตามที่ตั้งโปรแกรมไว้ ทั้งนี้หากต้องการเพิ่มประสิทธิภาพการเติมออกซิเจน สามารถต่อยอดเพิ่มจำนวน ของชุดกักหน้้ำได้



๑๖. โครงการเครื่องดักจับควันบุหรี่

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวชยานี ถาวรอรุณรุ่ง ๒. นางสาวรัตติกาล เราเท่า ๓. นางสาวนิตา แซ่หั่น
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวนิภาพร ลนุละวัน ๒. นายอัชพล รังงาน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๒ จังหวัดแม่ฮ่องสอน
งบประมาณที่ใช้	๕,๖๒๕ บาท



ที่มาและความสำคัญ

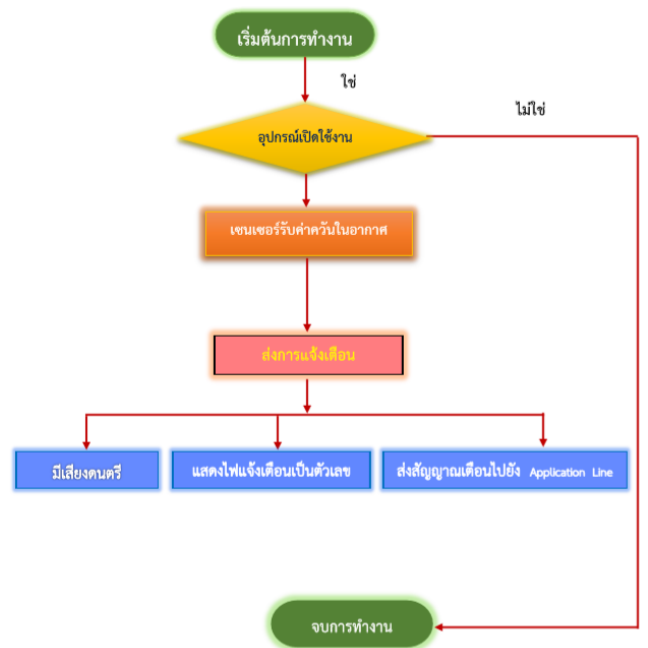
สังคมไทยในปัจจุบันมีการต่อต้านการสูบบุหรี่เป็นอย่างมากมีการกำหนดพื้นที่สำหรับให้สูบบุหรี่และห้ามสูบบุหรี่โดยเฉพาะในขณะเดียวกันก็ยังมีกลุ่มคนบางกลุ่มที่สูบบุหรี่ แม้ในสถานที่ที่ห้ามสูบบุหรี่ แม้กระทั่งในโรงเรียนซึ่งโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๒ เป็นนักเรียนด้อยโอกาส ประเภทอยู่ประจำ นักเรียนมาจากหลายชนเผ่า หลายท้องที่ ก็พบปัญหาที่เช่นกัน มาตรการที่นำมาใช้ในการป้องกันและปราบปรามกับพฤติกรรมของเยาวชนที่ยังคงแอบสูบบุหรี่ในสถานศึกษา ยังไม่ได้ผลเท่าที่ควร ดังนั้น คณะผู้จัดทำโครงการจึงพยายามคิดหานวัตกรรมที่ช่วยให้ผู้ที่แอบสูบบุหรี่ในโรงเรียน เช่น บริเวณห้องน้ำชาย ได้เกิดความเกรงกลัวเมื่อต้องแอบสูบบุหรี่ในห้องน้ำ และเลิกสูบบุหรี่บริเวณนั้นในที่สุด คณะผู้จัดทำโครงการจึงได้มีการศึกษาเกี่ยวกับระบบแจ้งเตือนควันขนาดเล็ก ซึ่งจะทำให้การพัฒนาเครื่องเตือนควันบุหรี่ ให้สามารถตรวจจับควันที่เกิดจากควันบุหรี่และส่งเสียงสัญญาณเตือนเป็นหลัก โดยมีวัตถุประสงค์เพื่อศึกษาการออกแบบและสร้างเครื่องเตือนควันบุหรี่ ให้สามารถตรวจจับควันที่เกิดจากบุหรี่ได้

หลักการทำงาน

เมื่อนำเครื่องดักจับควันบุหรี่ ไปติดตั้งไว้ตรงสถานที่ที่ต้องการเช่น ห้องน้ำชาย ฯลฯ หากมีการสูบบุหรี่หรือมีควันเกิดขึ้น เครื่องดักจับควันบุหรี่จะทำงานผ่านบอร์ด KidBright โดยมี Sensor ตรวจจับควัน MQ2 Flying -Fish เป็นตัวรับและส่งสัญญาณแจ้งเตือน ผ่านลำโพงในบอร์ด KidBright พร้อมแสดงไฟแจ้งเตือนเป็นสีเขียวและ ส่งสัญญาณการแจ้งเตือนผ่าน Application Line ใน รูปแบบของข้อความและสติ๊กเกอร์

ผลของการทดสอบ

โครงการเครื่องดักจับควันบุหรี่และส่งสัญญาณเสียง จัดทำขึ้นเพื่อแก้ปัญหานักเรียนแอบสูบบุหรี่ในโรงเรียน และจากการทดลองพบว่า เครื่องเตือนจับควันบุหรี่ส่งเสียงสัญญาณเตือนพร้อมแจ้งผ่าน Application Line สามารถใช้งานได้จริงและมีประสิทธิภาพ มีผลความพึงพอใจของนักเรียนต่อเครื่องเตือนควันบุหรี่ โดยรวมอยู่ในระดับดีมาก



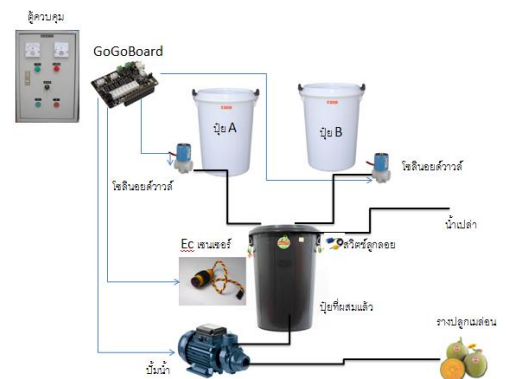
๑๗. โครงการงานระบบให้ปุ๋ยอัตโนมัติไฮโดรโปนิกส์สำหรับเมล็ดอ่อน

- คณะผู้จัดทำโครงการ
๑. นายสหชัย เลาสาร
 ๒. นายดุยวัต นรชาติวสิน
 ๓. นายวิเชียร ลีภิวณวงศ์
- อาจารย์ที่ปรึกษา
๑. นายนันท์ ก้อคำ
 ๒. นางสาววรรณิกา ริกากรณ์
- สถานที่ศึกษา
- โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔
จังหวัดพะเยา
- งบประมาณที่ใช้
- ๔,๕๕๕ บาท



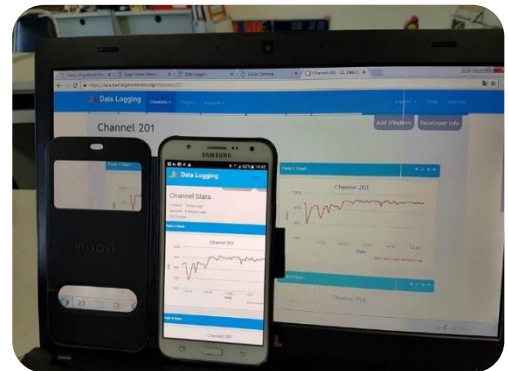
ที่มาและความสำคัญ

การทำเกษตรในปัจจุบัน ต้องการสิ่งประดิษฐ์เพื่อการใช้งานด้านเกษตรกรรมโดยมีการประยุกต์ใช้หลักการทางวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี อาจจะเป็นนวัตกรรมใหม่ หรือเป็นการดัดแปลง ฯลฯ เพื่อช่วยในการเพิ่มผลผลิตทางเกษตรกรรม ในพัฒนาคุณภาพของผลผลิตทางเกษตรกรรมอีกทางหนึ่ง ทั้งนี้ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๔ จังหวัดพะเยา เน้นการเรียนการสอนให้ผู้เรียนทุกคนสามารถมีอาชีพติดตัวอย่างน้อยคนละ ๑ อาชีพเมื่อจบปีการศึกษา ซึ่งกลุ่มข้าพเจ้าได้ดำเนินการปลูกเมล็ดอ่อนและผักสลัด โดยใช้ระบบการให้ปุ๋ยแบบไฮโดรโปนิกส์ ซึ่งการผสมปุ๋ย A และ ปุ๋ย B นั้นจะต้องทำบ่อยครั้งในกรณีที่ธาตุอาหารในปุ๋ยลดน้อยลง ซึ่งต้องทำการผสมแบบ Manual แล้วใช้เครื่องวัดค่าปุ๋ย (EC มิเตอร์) วัดค่าที่กำหนดไว้ คณะผู้จัดทำโครงการจึงได้คิดระบบผสมปุ๋ยไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติ ด้วยสมองกลขึ้นมาเพื่อแก้ปัญหาดังกล่าวเพื่อให้เกิดความสะดวกและความรวดเร็วในการผสมปุ๋ย



หลักการทำงาน

หลักการทำงานโดยรวมของระบบควบคุมระบบผสมปุ๋ยไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติด้วยสมองกลฝังตัวคือ เมื่อผู้ใช้งานเข้าใช้ระบบ ระบบจะมีส่วนรักษาความปลอดภัยของระบบโดยให้ทำการ Login เมื่อ Login เสร็จเรียบร้อยจะเข้าสู่หน้าเว็บเพจที่ใช้ในการควบคุมระบบไฟฟ้า ซึ่งการควบคุมการทำงานจะรับข้อมูลจาก ผู้ใช้ระบบควบคุมผ่าน Smart Phone หรือ Computer เมื่อรับข้อมูลแล้วระบบจะส่งคำสั่งข้อมูลให้กับ KidBright เพื่อทำการส่งคำสั่งข้อมูลผ่านไปยังตัวรับสัญญาณ Internet แล้วก็จะทำการส่งคำสั่งข้อมูลผ่านไปยัง KidBright เพื่อควบคุมการทำงานของโปรแกรมควบคุมอัตโนมัติที่ทำหน้าที่รายงานผลการทดสอบเป็นแบบฟังก์ชันกราฟจาก Sensor EC สำหรับระบบผสมปุ๋ยไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติด้วยสมองกลฝังตัว การแจ้งสถานการณ์ทำงานและกราฟแสดงจะส่งข้อมูลกลับมาแสดงผ่านหน้า Smart Phone หรือ Computer ซึ่งจากผลการทดลอง คณะผู้จัดทำโครงการสามารถที่จะสร้างระบบผสมปุ๋ยไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติด้วยสมองกลฝังตัวที่สามารถใช้งานได้จริง



ผลของการทดสอบ

ระบบผสมปุ๋ยไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติด้วยสมองกลฝังตัวสามารถใช้งานได้จริง โดยสามารถตั้งเวลาในการทำงานได้สูงสุด ๖๐ นาที และสามารถประหยัดค่าใช้จ่ายมากกว่าการจ้างแรงงานในการมาดูแลผักไฮโดรโปนิกส์คิดเป็นร้อยละ ๙๓.๗๕ ส่งผลให้ผู้ใช้งานมีเวลาส่วนตัวมากขึ้น ดูแลผักได้ดีตามที่กำหนดไว้

๑๘. โครงการระบบควบคุมโรงเรือนอัจฉริยะ

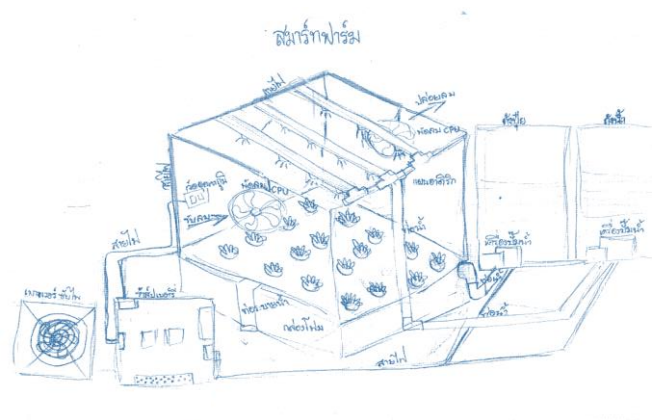
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. เด็กชายตรีวิทย์ พนาลัยสมบุรณ์
	๒. เด็กชายไวยทิน กระจ่างกิจเงินทวี
	๓. เด็กหญิงสุวิณี กระจ่างเลิศ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายพงค์ธร เพ่งวงศ์
	๒. ว่าที่ร้อยตรีสมพงษ์ ตระการศุภกร
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๑ จังหวัดเชียงใหม่
งบประมาณที่ใช้	๓,๗๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๑ จังหวัดเชียงใหม่ เป็นสถานศึกษาประเภทอยู่ประจำ เริ่มรับนักเรียนในปีการศึกษา ๒๕๕๑ ปัจจุบันมีนักเรียนประมาณ จำนวน ๓๘๗ คน โดยโรงเรียนมีพื้นที่ทั้งหมด จำนวน ๒๒๖ ไร่ อยู่ห่างจากที่ว่าการอำเภอแม่แจ่ม ประมาณ ๘ กิโลเมตร โดยภายในพื้นที่โรงเรียนได้จัดแบ่งพื้นที่สำหรับจัดทำฐานการเรียนรู้ต่าง ๆ ให้นักเรียนได้ศึกษา ซึ่งแปลงเกษตรปลอดภัยเป็นหนึ่งในฐานการเรียนรู้ดังกล่าวมีการปลูกพืชหมุนเวียนเปลี่ยนไปตามช่วงเวลา จุดประสงค์หลักนอกจากจะให้นักเรียนได้ศึกษาหาความรู้จากการลงมือปฏิบัติจริงแล้ว ยังเป็นแปลงเกษตรต้นแบบให้แก่เกษตรกรในท้องถิ่น

ทั้งนี้ การทำแปลงเกษตรปลอดภัยดังกล่าว ต้องใช้เวลาในการดูแลรักษามากกว่าแปลงเกษตรปกติ ในบางครั้งผู้รับผิดชอบอาจละเลยบ้างทำให้ผลผลิตที่ได้ไม่ได้ตามเป้าหมายที่วางไว้ คณะผู้จัดทำจึงคิดโครงการระบบรพาร์มนี้ขึ้นมาเพื่อเป็นอุปกรณ์เสริมในการดูแลแปลงเกษตร และลดภาระงานแก่ผู้ดูแล



หลักการทำงาน

หลักการทำงานของ “โครงการระบบควบคุมโรงเรือนอัจฉริยะ” นี้ ควบคุมการทำงานโดย Node MCU โดยเงื่อนไขการทำงาน คือ

- ระบบรดน้ำ จะทำงานจำนวน ๒ ครั้ง/วัน คือ เข้าเวลา ๐๖.๐๐ น. และเย็นเวลา ๑๖.๐๐ น.
- ระบบหมุนเวียนน้ำและสารอาหาร เมื่อถึงเวลาที่กำหนด Node MCU จะส่งคำสั่งให้ปั้มน้ำปล่อยน้ำเข้าระบบ เพื่อหมุนเวียนน้ำและสารอาหารของระบบไฮโดรโปนิกส์ในที่ตั้งเวลาให้ปั้มน้ำทำงานทุก ๑ ชั่วโมง เป็นเวลา ๑๐ นาที
- เมื่อ Sensor อุณหภูมิ ตรวจพบว่า โรงเรือนมีอุณหภูมิสูงกว่า ๒๕ องศาเซลเซียส จะสั่งให้พัดลมดูดอากาศทำงานเพื่อลดอุณหภูมิในโรงเรือนให้เหมาะสม และหากอุณหภูมิมากกว่า ๔๐ องศาเซลเซียส ระบบจะจ่ายน้ำให้สปริงเกอร์หมอกทำงาน

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบระบบพบว่า การปลูกพืชในโรงเรือนควบคุมนี้ พืชเจริญเติบโต Node MCU สามารถควบคุมการจ่ายน้ำเข้าระบบตรงตามเวลาที่ตั้งไว้ และสามารถควบคุมการทำงานของหัวสปริงเกอร์ และพัดลมดูดอากาศได้ตามเงื่อนไข แต่ในบางเวลาพัดลมดูดอากาศไม่สามารถลดอุณหภูมิให้ต่ำลงตามที่ต้องการได้ อาจต้องปรับเพิ่มพัดลมให้มากขึ้น

๑๙. โครงการสปริงเกอร์อัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. เด็กชายอลิษา ชูระวร ๒. เด็กหญิงบุญยาพร แซ่ก๊อ ๓. เด็กหญิงอรุรรา แซ่ว่าง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายจิระวัฒน์ ว่างกะ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๕ จังหวัดตาก
งบประมาณที่ใช้	๔,๙๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัญหาการดูแลพืชผักในเรื่องการให้น้ำเป็นปัญหาใหญ่ของหลายๆคนโดยเฉพาะบุคคลที่ทำการปลูกผัก บางครั้งการให้น้ำไม่พอก็จะทำให้ผักไม่สวยและตายได้ เวลาไม่ว่างก็ไม่สามารถรดน้ำได้ เวลารดน้ำที่ใช้เวลานานมาก

โครงการประดิษฐ์สปริงเกอร์อัตโนมัติ (Automatic Springer) เป็นการนำเสนอทางเลือกใหม่ในการแก้ปัญหาการรดน้ำแบบเดิมโดยใช้เทคโนโลยีที่ประยุกต์จากสภาพปัญหาเดิมที่พบเจอได้อย่างครบวงจรมีความน่าสนใจ ทันสมัย ยังได้รับประโยชน์จากการรดน้ำนี้อีกมากมาย และยังลดเวลาในการรดน้ำ

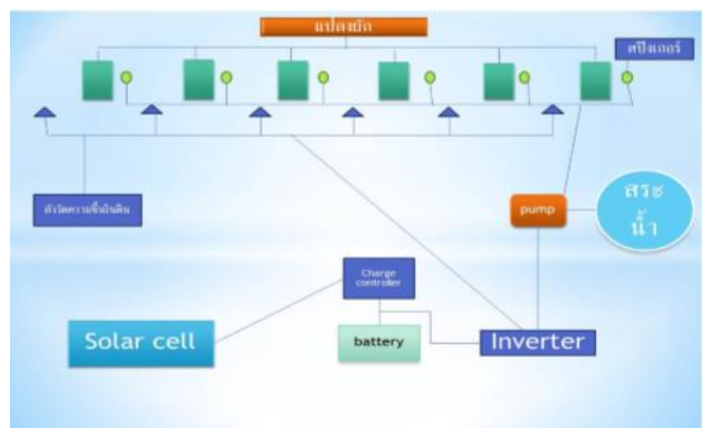


หลักการทํางาน

โครงการสปริงเกอร์อัตโนมัติมีการทํางาน เริ่มต้นเมื่อSensorวัดอุณหภูมิความชื้นในดินตรวจพบว่าดินแห้ง หลังจากนั้นSensor จะส่งสัญญาณข้อมูลมายังบอร์ด Raspberry Pi เพื่อให้บอร์ด Raspberry Pi นำข้อมูลดังกล่าวมาวิเคราะห์และประมวลผลถ้าความชื้นในดินมีน้อย บอร์ด Raspberry Pi จะสั่งให้Relayส่งกระแสไฟไปยังปั้มน้ำ เพื่อให้ปั้มน้ำ ทํางาน เมื่อรดน้ำในดินจนชื้น Sensor วัดความชื้นในดินจะส่งข้อมูลมายังบอร์ด Raspberry Pi เพื่อให้Relayรีเลย์หยุดจ่ายกระแสไฟฟ้า

ผลของการทดสอบ

ระบบการทำงานตามที่ได้ตั้งโปรแกรมไว้ คือ เมื่อ Sensor วัดความชื้นตรวจพบว่า ความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้ (ขึ้นอยู่กับพืชที่ปลูก) Raspberry Pi จะส่งคำสั่งไปยัง Relay ให้จ่ายกระแสไฟฟ้าให้แก่ปั้มน้ำ เพื่อรดน้ำแปลงเกษตร ระบบจะจ่ายน้ำไปเรื่อย ๆ จนเมื่อดินมีค่าความชื้นเท่ากับตัวเลขที่ตั้งไว้ Raspberry Pi จะส่งคำสั่งไปยัง Relay อีกครั้ง เพื่อให้ Relay ตัดกระแสไฟฟ้าที่ส่งไปยังปั้มน้ำ



๒๐. โครงการระบบรักษาความปลอดภัยการเข้า-ออกของสมาชิกโรงเรียน

คณะผู้จัดทำโครงการ ๑. เด็กชายสุริยการ หัตถกกอง
 ๒. เด็กชายรุ่งโรจน์ ภมรวิจิตร

อาจารย์ที่ปรึกษา นายประพันธ์ นาบุญ

สถานที่ศึกษา โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์เชียงใหม่
 จังหวัดเชียงใหม่

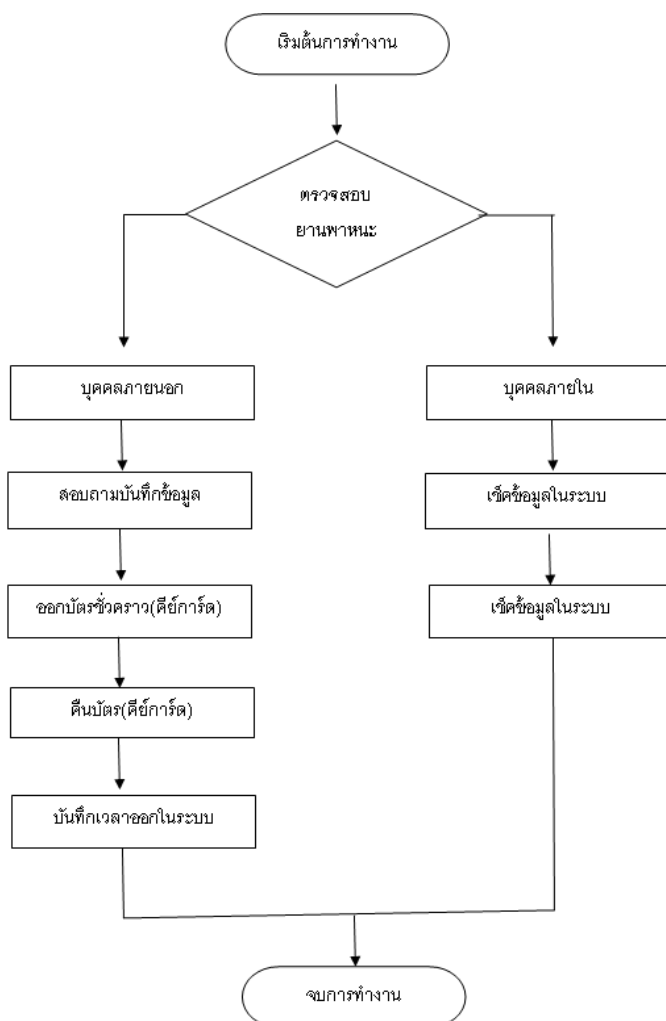
งบประมาณที่ใช้ ๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์เชียงใหม่ เป็นโรงเรียนสังกัดสำนักบริหารงานการศึกษาพิเศษ สำนักงานคณะกรรมการการศึกษาขั้นพื้นฐาน เปิดทำการสอนตั้งแต่ชั้นประถมศึกษาปีที่ ๑ ถึง ชั้นมัธยมศึกษาปีที่ ๖ เป็นโรงเรียนประเภทอยู่ประจำและไป - กลับ แต่นักเรียนส่วนใหญ่จะเป็นนักเรียนอยู่ประจำ จึงจำเป็นต้องมีการตรวจสอบคนเข้าออกพื้นที่ในโรงเรียน เพื่อความปลอดภัย และป้องกันการเกิดเหตุร้ายแรง

ทางคณะผู้จัดทำโครงการจึงคิดที่จะพัฒนาระบบต้นแบบสำหรับควบคุมยานพาหนะเข้า-ออกของโรงเรียนศึกษาสงเคราะห์เชียงใหม่ ด้วยการประยุกต์ใช้ RFID เพื่อศึกษาการทำงาน และเป็นต้นแบบสำหรับการพัฒนาระบบการควบคุมการเข้า-ออกยานพาหนะของคณะครูและบุคลากรภายในโรงเรียน



หลักการทำงาน

ระบบรักษาความปลอดภัยการเข้า-ออกของสมาชิกโรงเรียนนี้มีลักษณะการทำงาน คือ เมื่อมีรถขับผ่าน Sensor RFID ที่ติดตั้งระบบจะตรวจเช็คยานพาหนะว่า “มีบันทึกอยู่ในระบบหรือไม่” ถ้ามีแสดงว่าเป็นบุคลากรของโรงเรียนประตูจะเปิดอัตโนมัติ หากตรวจสอบไม่พบข้อมูล ระบบจะออกบัตรผ่านชั่วคราว และบันทึกเวลา เมื่อต้องการออกจากโรงเรียนให้คืนบัตรในช่องที่เตรียมไว้ให้ ระบบจะบันทึกเวลาออก



ผลของการทดสอบ

ระบบรักษาความปลอดภัยการเข้า-ออกของสมาชิกโรงเรียน สามารถทำงานได้ตามที่ตั้งโปรแกรมไว้ โดยสามารถแยกรถที่มีข้อมูลอยู่ในระบบ และรถที่ไม่มีข้อมูลอยู่ในระบบได้อย่างแม่นยำ

๒๑. โครงการงานถู่มือนำทางสำหรับผู้พิการทางสายตา

คณะผู้จัดทำ	๑. นายสัจจา ชัยนามล
โครงการ	๒. นายศักดา ดีแสง
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายคมกริช บุตรอุดม ๒. นางสาวฐิติมา ผ่องแผ้ว ๓. นายภิศเดช วิชิต
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จังหวัดร้อยเอ็ด
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

จากประสบการณ์ที่ผ่านมาพบว่า คนตาบอดบางคน ไม่กล้าที่จะถือไม้เท้า แล้วก็ผู้ปกครองบางคน มีความรู้สึกลำบากใจ ที่จะให้บุตรหลานถือไม้เท้า ไม้เท้าขาว เป็นสัญลักษณ์ที่ผู้อื่นพบเห็นแล้วจะเข้าใจ แล้วก็จะสามารถช่วยเหลือได้ แต่จากการศึกษาพบว่าแม้แต่ในเมืองใหญ่ที่มีความเจริญและความพร้อมด้านเทคโนโลยี ระบบการคมนาคมขนส่ง และระบบการสาธารณสุขที่ครบครัน เพียงใดก็ตาม ก็ยังขาดอุปกรณ์ช่วยเหลือและอำนวยความสะดวกแก่คนพิการทางสายตา ที่เพียงพอและทั่วถึง

คณะผู้จัดทำจึงมีแนวคิดที่จะออกแบบถู่มืออัจฉริยะสำหรับผู้พิการทางสายตา ด้วยเปลี่ยนจากการใช้ไม้เท้ามาเป็นถู่มือที่สามารถบอกได้ล่วงหน้าว่ามีวัตถุและนำเทคโนโลยีระบบมองกล้องฝังตัวความก้าวหน้าของสมาร์ทโฟน ระบบทำทาง (GPS) นำ Infrared Sensors แล้วนำมาเขียนโปรแกรมควบคุมการทำงานผ่านบอร์ด WeMos D1 มีการนำเอา Servo Motor มาเพื่อให้รับรู้ว่ามีวัตถุอยู่ด้านหน้า ซึ่งจะช่วยอำนวยความสะดวกและรักษาความปลอดภัยได้เป็นอย่างดี



หลักการทำงาน

หลักการทำงานของถู่มืออัจฉริยะสำหรับผู้พิการทางสายตาคณะผู้จัดทำได้นำอุปกรณ์ WeMos D1 เป็นอุปกรณ์ควบคุมการทำงานจากการเขียนโปรแกรมภาษา C เพื่อสั่งการให้อุปกรณ์ทำงานตามเงื่อนไขที่กำหนดมีดังต่อไปนี้

- เริ่มต้นการทำงาน Sensor ทุกตัวเริ่มการตรวจเช็คคำสั่งที่กำหนด และ จีพีเอส (GPS) เริ่มระบุตำแหน่งของอุปกรณ์
- เมื่อ Infrared sensors มีการตรวจพบสิ่งกีดขวางในระยะทาง น้อยกว่าหรือเท่ากับ ๑๒๐ เซนติเมตร Sensor จะส่งข้อมูลไปที่ WeMos D1 จากนั้น WeMos D1 จะสั่งงานไปยัง Servo Motor ให้ทำงาน
- เช็คตำแหน่งของอุปกรณ์ได้ด้วยดูผ่าน APP INVENTOR ในสมาร์ทโฟน

ผลของการทดสอบ

ผลจากการทำถู่มืออัจฉริยะสำหรับผู้พิการทางสายตาที่ควบคุมการทำงานด้วยโปรแกรมคอมพิวเตอร์ได้ตามเงื่อนไขที่กำหนดจากการทดสอบพบว่าถ้า Sensor อินฟราเรด (Infrared sensors) ที่สามารถตรวจจับวัตถุในระยะ ๑๒๐ เซนติเมตร ถ้าพบวัตถุในระยะ ๑๒๐ เซนติเมตร บอร์ด WeMos D1 จะสั่งงานให้ มอเตอร์สั่งทำงานแต่ถ้าระยะทางมากกว่า ๑๒๐ เซนติเมตร มอเตอร์ จะไม่ทำงานและยังสามารถเช็คตำแหน่งของอุปกรณ์ผ่าน c ในสมาร์ทโฟนได้

๒๒. โครงการงานตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ระบบอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวอภัสรา แสงพล ๒. นางสาวสุนันทา แจ่มพล ๓. นางสาวสุกัญญา รัตนศรี
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสานิต โลภภูเขียว ๒. นางสาวจิตรฤทัย ดีโท ๓. นายศีลวัต โคตรพรม
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จังหวัดสกลนคร
งบประมาณที่ใช้	๔,๘๕๓ บาท



ที่มาและความสำคัญ

การนำผลผลิตทางการเกษตรไปตากแดดเพื่อถนอมอาหารและยืดอายุ มีข้อเสีย คือความไม่แน่นอนของสภาพภูมิอากาศ โดยเฉพาะในฤดูฝนที่สภาพอากาศไม่เอื้ออำนวย และอาจเกิดการปนเปื้อนของผลิตภัณฑ์จากฝุ่นละอองและจุลินทรีย์ การอบแห้งด้วยตู้อบเป็นอีกวิธีที่นำมาใช้ถนอมอาหารและเก็บรักษาผลผลิตทางการเกษตร และปราศจากสิ่งปนเปื้อนภายนอก เช่น แมลงวัน มด ฝุ่นละอองต่าง ๆ เป็นต้น

ดังนั้นคณะผู้จัดทำ จึงศึกษาการอบแห้งโดยใช้ตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ โดยการนำกล้วย และเนื้อหมู มาทดลองเพื่อเปรียบเทียบระหว่างการอบแห้งด้วยตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์และการตากแห้งธรรมดา ผลผลิตที่ได้จากการอบแห้งด้วยตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์มีคุณภาพที่ดีใกล้เคียงกับการตากแห้งธรรมดา

หลักการทำงาน

อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ระบบอัตโนมัติ มีการทำงานแบ่งออกเป็น ๒ ระบบคือ

- ระบบรักษาอุณหภูมิ จะทำงานเมื่อSensorวัดค่าอุณหภูมิในตู้อบแห้งได้ต่ำกว่า ๕๕ องศาเซลเซียส หลอดไฟที่ติดไว้จะทำงานอัตโนมัติ และเมื่อภายในตู้อบมีอุณหภูมิภายในตู้อบแห้งมากกว่า ๕๕ องศาเซลเซียส หลอดไฟจะดับลง
- ระบบรักษาความชื้น โดยหากในตู้มีความชื้นมากกว่าร้อยละ ๑๖ พัดลมดูดอากาศ จะทำงานเพื่อลดความชื้นในตู้ลง

ผลของการทดสอบ

จากการศึกษาตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ สามารถนำผลการศึกษามาอภิปรายผลคือ นักเรียนศึกษาและประดิษฐ์สร้างเครื่องอบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ ทำให้นักเรียนได้เครื่องอบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์ มีความรู้ และสามารถนำผลการทดลองมาเปรียบเทียบหาประสิทธิภาพ โดยเครื่องอบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์มีประสิทธิภาพที่สูงสามารถยืดระยะเวลาของผลผลิตให้นานยิ่งขึ้น และสามารถทำงานเพื่อเพิ่มอุณหภูมิภายในตู้อบแห้งอัตโนมัติ เป็นการเพิ่มศักยภาพในการทำงานของตู้อบแห้งอเนกประสงค์พลังงานแสงอาทิตย์

ขอบเขตการศึกษา

- ผลผลิตที่ศึกษา ได้แก่ กล้วย
- เวลาในการศึกษา อยู่ในช่วง ๐๙.๐๐ – ๑๖.๐๐ น.
- สถานที่ศึกษา สนามบาสโรงเรียน

สมมติฐาน

ตู้อบแห้งมีประสิทธิภาพในการอบแห้งผลิตภัณฑ์มากกว่าการตากแดดแบบธรรมดา และตู้อบแห้งจะทำงานอัตโนมัติเมื่อภายในตู้อบมีอุณหภูมิต่ำกว่า ๕๕ องศาเซลเซียส และมีความชื้นมากกว่าร้อยละ ๑๖



๒๓. โครงการระบบแปลงเกษตร IoT

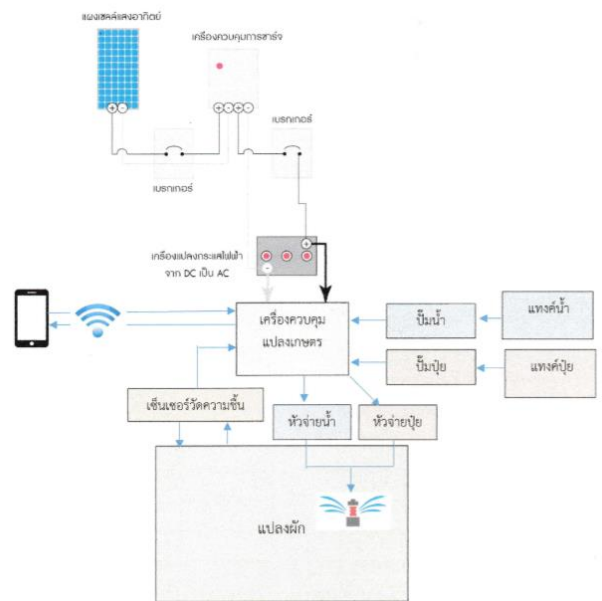
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. เด็กหญิงกัญญารัตน์ จิตรานนท์ ๒. เด็กหญิงพิมพ์พิภพ รัชยา ๓. เด็กชายจ้าววัตร จันทร์แก้ว
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายนพดล พุทธิพลักษ์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จังหวัดกระบี่
งบประมาณที่ใช้	๔,๔๗๔ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จังหวัดกระบี่ ได้ดำเนินกิจกรรมหลัก ๆ ด้านการเกษตรทั้งปลูกพืชผักสวนครัวในวงบ่อซีเมนต์ การเพาะเห็ดฟาง การเลี้ยงสัตว์ เพื่อนำผลผลิตไปสนับสนุนโครงการอาหารกลางวันในโรงเรียนและเป็นการวางพื้นฐานการประกอบอาชีพให้นักเรียนและคนในชุมชนปลูกพืชผักกินเอง เพื่อลดรายจ่าย ส่วนที่เหลือจำหน่ายเพิ่มรายได้ จนกลายเป็นอาชีพหลักของครัวเรือนในพื้นที่ แต่ที่ผ่านมาโดยส่วนมากการเพาะปลูกต่าง ๆ ใช้แรงงานคนในการดูแลรักษาเป็นหลัก แต่การใช้แรงงานคนในการดูแลนั้นก็มักพบปัญหาในหลาย ๆ ด้าน เนื่องจากการขาดประสบการณ์ในการทำงานและความเอาใจใส่ในการดูแลบวกกับต้องใช้เวลาในการจัดสรรหน้าที่ต่าง ๆ และเมื่อขาดประสบการณ์กับการเอาใจใส่แล้ว คุณภาพของผลผลิตที่ได้นั้นก็ไม่ได้ตามเป้าหมายที่กำหนด เนื่องจากปัญหาจากการดูแลพืชบางชนิดที่มีระยะเวลาการเจริญเติบโตสั้น และมีองค์ประกอบโครงสร้างละเอียดอ่อนเสียหายง่าย การปลูกและผลิตจึงมักจะประสบอุปสรรคและปัญหาต่าง ๆ อันเป็นผลทำให้เกิดความสูญเสียทั้งในด้านปริมาณและคุณภาพ ตั้งแต่เริ่มต้นปลูกไปจนกว่าจะถึงมือผู้บริโภค

จากปัญหาที่เกิดขึ้นนี้ทำให้คณะผู้จัดทำเล็งเห็นปัญหาที่เกิดจากการดูแลพืชทำให้ผลผลิตเสียหาย ทำให้คณะผู้จัดทำคิดค้นระบบอัตโนมัติ ที่สามารถควบคุมการรดน้ำและใส่ปุ๋ยให้อยู่ในปริมาณที่พอเหมาะ และไม่จำเป็นต้องใช้แรงงานในการเฝ้าดูแล



หลักการทำงาน

โครงการระบบแปลงเกษตร IoT แบ่งการทำงานออกออกเป็น ๒ ระบบ คือ ๑) สั่งการทำงานของระบบผ่านมือถือ ๒) ระบบการทำงานแบบอัตโนมัติ โดยเมื่อ Sensor ตรวจวัดค่าปริมาณความชื้นในดินแล้วพบว่า ค่าความชื้นต่ำกว่าที่ค่าไว้ Raspberry Pi จะส่งคำสั่งให้ระบบปล่อยน้ำเพื่อรดน้ำแปลงเกษตรเป็นเวลา ๑๐ - ๓๐ นาทีแล้วแต่พื้นที่ปลูก และเมื่อถึงเวลาให้ปุ๋ยในทีนี้ส่งจ่ายปุ๋ยทุก ๑๕ วัน Raspberry Pi จะสั่งให้ระบบจ่ายปุ๋ยทำงาน เพื่อให้ปุ๋ยแก่พืชที่ปลูกอยู่

ผลของการทดสอบ

โครงการระบบแปลงเกษตร IoT นี้ สามารถรดน้ำ และใส่ปุ๋ยแปลงสาธิตได้ตามที่โปรแกรมไว้ และตรวจเช็คแล้วว่าระบบอัตโนมัติ ผู้ควบคุมยังสามารถที่จะสั่งรดน้ำและใส่ปุ๋ยผ่านมือถือหรือ Computer ได้ ทั้งนี้ ค่าต่าง ๆ ที่ป้อนเข้าสู่โปรแกรมทั้งระยะเวลาการให้น้ำ ให้ปุ๋ย และค่าความชื้นต้องมีการศึกษาหาผลให้เหมาะสมกับชนิดของพืชที่จะปลูกแปลงเกษตร

๒๔. โครงการห้องเรียนอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. เด็กชายณัฐวัฒน์ ด้วงเงิน ๒. เด็กชายภูษิต เกตุสมบุญ ๓. เด็กชายอภิวิชญ์ ปาลิกา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายอภิชาติ ชัยชนะ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๑,๖๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันเทคโนโลยีได้เข้ามามีส่วนร่วมในชีวิตประจำวันของเราทุกคน ในด้านที่สำคัญ คือ ด้านการอำนวยความสะดวกสบายของมนุษย์ด้วยการนำเทคโนโลยีต่าง ๆ มาประยุกต์หรือช่วยแก้ปัญหาเพื่อตอบสนองความสะดวกสบาย อันจะเห็นได้จากสิ่งประดิษฐ์และนวัตกรรม หลาย ๆ อย่าง เช่น รถยนต์ คอมพิวเตอร์ โทรศัพท์มือถือ ที่สร้างขึ้นเพื่อความสะดวกสบาย

ทั้งนี้ การเปิด-ปิดไฟพัดลมในบางครั้ง นักเรียนที่มีหน้าที่รับผิดชอบประจำวันที่ลืมปิดไฟพัดลม และมีนักเรียนจากห้องอื่นเข้ามาก่อความวุ่นวายภายในห้องขณะที่นักเรียนไม่ได้อยู่ในห้อง เช่น ช่วงพักกลางวัน และช่วงย้ายไปเรียนที่ห้องอื่น ทำให้สิ่งของภายในห้องอาจได้รับความเสียหายหรือถูกขโมยหรือเปลี่ยนแปลงที่ตั้งทำให้เกิดปัญหากับนักเรียนที่เป็นเจ้าของสิ่งนั้น

เนื่องจากสาเหตุนี้ คณะผู้จัดทำจึงได้สร้างแบบจำลองการทำงานของ Smart Classroom ขึ้นมาเพื่ออำนวยความสะดวกในตรวจสอบนักเรียนที่เข้าภายในห้องและใช้เป็นแบบอย่างในการพัฒนาต่อเป็นสิ่งที่สามารถใช้งานจริงได้

หลักการทำงาน

โครงการห้องเรียนอัจฉริยะนี้ มีหลักการทำงานง่าย ๆ เมื่อนักเรียนจะเข้าห้องต้องคล้อง Webcam ที่ติดตั้งไว้จะทำการถ่ายรูปแล้วส่งข้อมูลเข้าระบบ Raspberry Pi จะรับข้อมูลและประมวลผลตรวจสอบใบหน้ากับฐานข้อมูลที่เก็บไว้ หากตรงตามฐานข้อมูลที่มีแล้วเปิดประตู เมื่อผ่านเข้าไปในห้องหาก Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหวตรวจสอบได้ ระบบจะทำการเปิดระบบไฟ และจะทำการตัดระบบไฟฟ้าเมื่อไม่สามารถตรวจจับว่ามีการเคลื่อนไหวภายในห้องได้ ทั้งนี้ หากนักเรียนต้องการออกจากห้องเรียนจะมี Sensor Ultrasonic Sensor คอยเปิดประตูอัตโนมัติ

ผลของการทดสอบ

การทดลองโดยใช้กล้อง webcam ในการตรวจจับใบหน้า จากกลุ่มตัวอย่างจำนวน ๔ คน ทำการทดสอบซ้ำ ๆ จำนวน ๕ ครั้ง ผลปรากฏว่ากล้องเว็บแคมสามารถตรวจจับใบหน้าได้ค่อนข้างแม่นยำ ซึ่งผลการทดสอบเป็นไปตามตาราง

ครั้งที่	ผู้ทดสอบคนที่ ๑	ผู้ทดสอบคนที่ ๒	ผู้ทดสอบคนที่ ๓	ผู้ทดสอบคนที่ ๔
๑	✗	✓	✓	✓
๒	✓	✗	✓	✓
๓	✓	✗	✓	✓
๔	✓	✓	✓	✗
๕	✓	✓	✗	✗

๒๕. โครงการงานถู่มือช่วยเหลือผู้พิการทางสายตา

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวนันทนภัส สงหมก ๒. นางสาวศุภวรรณ โสเชื้อ ๓. นางสาวอมรรัตน์ บุญเนื่อง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวหยาดพิรุณ รักษ์พิกุลทอง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๓๗ จังหวัดกระบี่
งบประมาณที่ใช้	๓,๑๒๗ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันเป็นที่ทราบกันดีว่า ผู้บกพร่องในการมองเห็นหรือที่เรียกว่า “บุคคลตาบอด” นั้น จะดำเนินชีวิตประจำวันไม่เหมือนกับคนปกติ เพราะผู้พิการทางสายตาไม่สามารถมองเห็นสิ่งที่อยู่รอบ ๆ ตัวโดยปกติแล้ว ตาเป็นอวัยวะสำคัญที่ช่วยให้เราได้รับข้อมูลจากโลกรอบตัว ดังนั้น ถ้าใครสูญเสียการมองเห็น เขาจะต้องใช้ประสาทสัมผัสทางกาย จึงอาจก่อให้เกิดอันตรายต่อคนพิการทางสายตา สำหรับผู้พิการทางสายตาคงใช้ การฟังเสียง การดมกลิ่น ชิมรส และใช้มือจับหรือคลำสิ่งต่าง ๆ ทดแทนการใช้สายตา

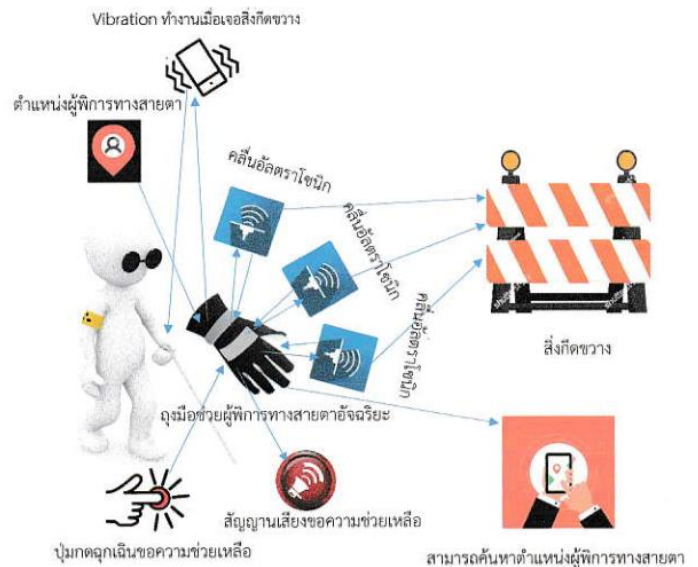
ทางคณะผู้จัดทำเล็งเห็นถึงความสำคัญในการใช้ชีวิตของผู้พิการทางสายตา จึงคิด โครงการงานถู่มือช่วยเหลือผู้พิการทางสายตาอัจฉริยะ เพื่อช่วยบรรเทาอุบัติเหตุและอำนวยความสะดวก โดยนำบอร์ด Microcontroller มาช่วยคิดคำนวณและควบคุมการทำงานของถู่มือสำหรับแจ้งเตือนผู้ใช้งาน เมื่อเข้าใกล้วัตถุที่จะสัมผัสในระยะ ๑.๕ – ๒ เมตร ด้วยการสั่นเบา ๆ ให้ผู้สวมใส่ถู่มือรับทราบ จากนั้นจะมีเสียงเตือนให้ผู้ใช้ทราบว่าวัตถุดังกล่าวอยู่ในทิศทางใด แม้ว่าถู่มือสำหรับผู้พิการทางสายตาจะไม่สามารถทดแทนการมองเห็นด้วยตา แต่ก็สามารถช่วยระบุตำแหน่งและแจ้งเตือนผู้ใช้ให้ทราบได้ ทำให้ผู้ใช้สามารถเดินทางไปมาในสถานที่ต่าง ๆ ได้อย่างคล่องตัว โดยไม่ต้องกังวลว่าจะเดินชนสิ่งของที่อยู่ใกล้ ๆ และสิ่งของที่ก่อให้เกิดอันตราย

หลักการทํางาน

เมื่อผู้พิการทางสายตาทำการสวมใส่ถู่มือทั้งสองข้าง เพื่อส่งสัญญาณ Ultrasonic ทำการตรวจสอบสิ่งกีดขวางรอบข้าง ถ้าระบบตรวจเจอสิ่งกีดขวางก็จะสั่นแจ้งเตือนแก่ผู้ใช้งาน หากเกิดกรณีฉุกเฉินถู่มือยังมีระบบตรวจสอบตำแหน่งผ่าน GPS และปุ่มแจ้งเตือนขอความช่วยเหลือ ซึ่งจะส่งสัญญาณในรูปแบบข้อความแจ้งเตือนให้ญาติผู้ใช้งานรับทราบ

ผลของการทดสอบ

ถู่มือช่วยเหลือผู้พิการทางสายตา ถู้ออกแบบให้ติดตั้งอยู่บนหลังมือ เนื่องจากมือจะมีประสาทสัมผัสที่ไว และมีมืออุปกรณ์ตรวจจับและวัดระยะทางเพื่อวัดระยะที่กระทบกับสิ่งกีดขวาง เพื่อช่วยให้การเดินทางของผู้บกพร่องทางการมองเห็น หลังเปิดเครื่องใช้งาน Ultrasonic sensor จะส่งสัญญาณแรง สั่นสะเทือนมายังถู่มือ เมื่อเข้าใกล้สิ่งกีดขวางหรือวัตถุในระยะที่กำหนดไว้ ใช้คลื่นเสียงเพื่อขอความช่วยเหลือในกรณีฉุกเฉิน เนื่องจากคนปกติทั่วไปจะรับรู้จากการได้ยิน ไวกว่าการมองเห็น



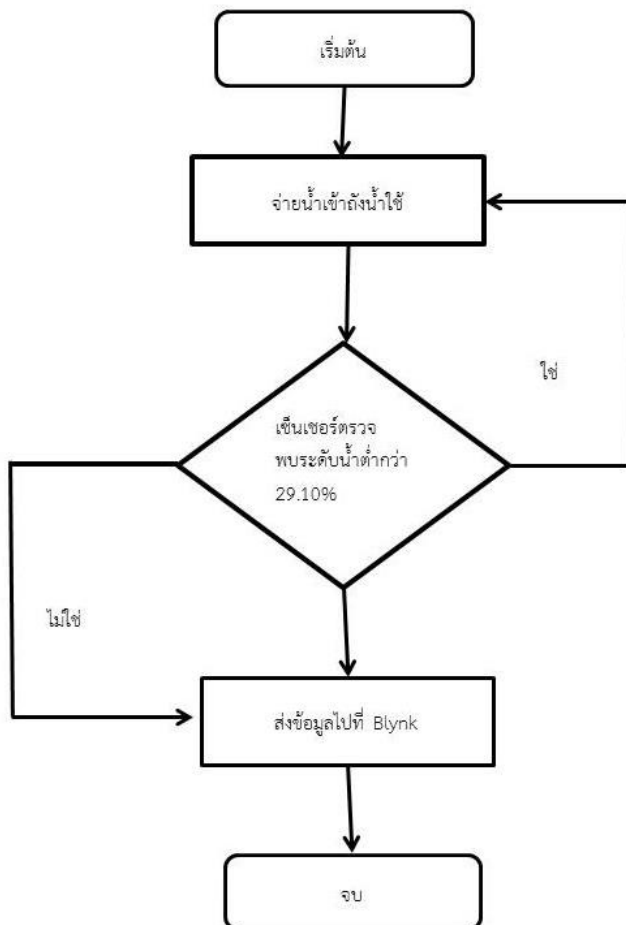
๒๖. โครงการระบบควบคุมการเปิด-ปิดน้ำแบบออนไลน์

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายกฤษณะ บุญเรือน
	๒. นางสาวภานิข เสือ
	๓. นายสุรสิทธิ์ เชาวโคกสูง
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางณัฐรี อ่อนน้ำคำ
	๒. นางสาวสุรชานา พรหมภมร
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จังหวัดบุรีรัมย์
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จังหวัดบุรีรัมย์ เป็นโรงเรียนประเภทอยู่ประจำ รับนักเรียนด้อยโอกาส ๑๐ ประเภท ในการจัดการเรียนการสอนเน้นให้นักเรียน มีความรู้ ความสามารถ และทักษะในด้านการใช้เทคโนโลยี มีความคิดสร้างสรรค์ และพัฒนา นวัตกรรม ตามนโยบาย ไทยแลนด์ ๔.๐ ในหลักสูตรการเรียนการสอน คณะผู้จัดทำได้เรียนในรายวิชาโครงการ โดยทำการศึกษา รวบรวมปัญหาในโรงเรียนมาวิเคราะห์ หาแนวทางการพัฒนาและแก้ไขปัญหา โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จังหวัดบุรีรัมย์ มีนักเรียนในปีการศึกษา ๒๕๖๐ จำนวน ๘๑๓ คน มีหอพักที่นักเรียนอยู่ประจำจำนวน ๑๗ หอพัก แยกเป็นหอพักนักเรียนหญิง จำนวน ๙ อาคาร และหอพักนักเรียนชาย จำนวน ๘ อาคาร ซึ่งปัญหาที่เกี่ยวกับความเป็นอยู่ของนักเรียนที่อยู่ประจำคือ เรื่องการใช้น้ำใน ช่วงเวลาเร่งด่วน เช่น ตอนเช้าและเย็น น้ำจะไหลไม่ทัน การเปิดน้ำทิ้งโดยไม่เห็นความสำคัญ ส่งผลสิ้นเปลืองงบประมาณค่าน้ำเป็น จำนวนมาก ผู้จัดทำโครงการจึงมีแนวคิดในการจัดทำโครงการ ระบบน้ำ IoT เพื่อแก้ปัญหาดังกล่าว



หลักการทำงาน

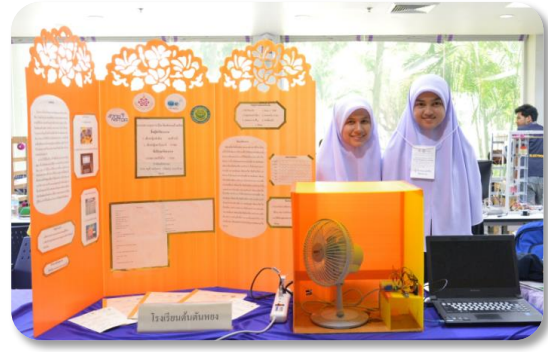
เมื่อเสียบไฟ แล้ว Node MCU จะเช็คคำสั่งจาก Ultrasonic Sensor ว่าระดับน้ำอยู่ในระดับใด ถ้าไม่ถึงร้อยละ ๒๘.๑๐ จะส่งคำสั่งให้ Solenoid Valve ทำงาน น้ำก็จะไหลจาก ถังเก็บไปที่ถังน้ำใช้ เมื่อน้ำไหลไปได้ระดับที่ Sensor สามารถ จับและอ่านค่าได้ Ultrasonic Sensor จะส่งค่าที่ Node MCU ให้ปิดการจ่ายน้ำ ทั้งนี้ สามารถเข้าไปดูระดับน้ำแบบ Online บนมือถือได้จาก Blynk App

ผลของการทดสอบ

จากผลการทดลองใช้ระบบน้ำ IoT สามารถควบคุมการทำงานของระบบการเปิด - ปิดน้ำได้อย่างดี ส่งผลให้ประหยัดน้ำ เหมาะกับการที่จะนำมาใช้ควบคุมการใช้น้ำของนักเรียนใน โรงเรียนประจำ

๒๗. โครงการระบบควบคุมการเปิด-ปิดพัดลมด้วยเสียง

- คณะผู้จัดทำโครงการ
๑. เด็กหญิงฟาติน หะยิวานี
 ๒. เด็กหญิงดาริลลาร์ กาซอ
 ๓. เด็กชายนูรมาน หะยิมะชะ
- อาจารย์ที่ปรึกษา
- นางสาวคอรี่เยาะ วามะ
- สถานที่ศึกษา
- โรงเรียนต้นตันหยง
- จังหวัดนราธิวาส
- งบประมาณที่ใช้
- ๑,๗๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

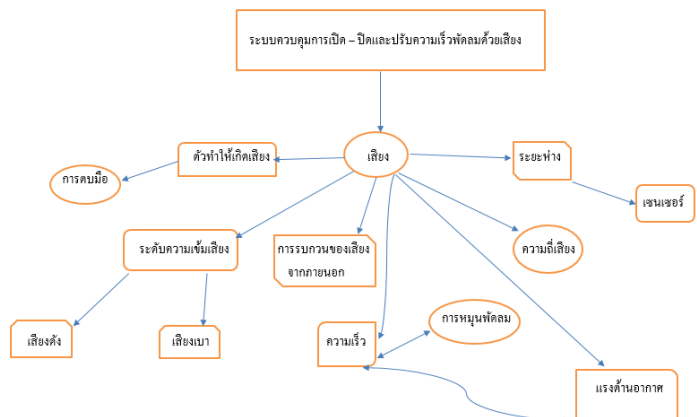
เครื่องใช้ไฟฟ้าต่าง ๆ มากมายที่ถูกพัฒนาขึ้น ทำให้การใช้งานง่าย และมีความสะดวกสบายมากขึ้น ทั้งนี้ เครื่องใช้ไฟฟ้ามีบทบาทสำคัญต่อการดำรงชีวิตของมนุษย์ในแต่ละวัน เช่น พัดลม เนื่องจากประเทศไทยตั้งอยู่ในเขตร้อนชื้น ทำให้มีอุณหภูมิสูงตลอดปี ดังนั้น พัดลมจึงเป็นเครื่องใช้ไฟฟ้าชนิดหนึ่งที่มีความสำคัญในการช่วยบรรเทาความร้อน แต่ทุกวันนี้พัดลมในท้องตลาดเป็นพัดลมที่ต้องใช้ปุ่มกดในการเปิด-ปิดและปรับความเร็ว และเวลาที่เรากำลังทำงานหรือนอนอยู่ในอุณหภูมิห้องเพิ่มมากขึ้นหรือลดลงทำให้เราต้องเดินหรือลุกจากที่นอนเพื่อไปเปิดหรือปรับระดับความเร็วของพัดลมด้วยตัวเอง เพื่ออำนวยความสะดวกให้กับผู้ใช้งาน ทำให้ไม่เสียเวลาในการเปิด-ปิดและปรับความเร็วพัดลม ดังนั้นกลุ่มของข้าพเจ้า จึงได้จัดทำ โครงการ ระบบควบคุมการเปิด - ปิดพัดลมด้วยเสียงขึ้นมา

หลักการทํางาน

การใช้งานระบบควบคุมการเปิด-ปิดพัดลมด้วยเสียง จะทำงานเมื่อได้รับสัญญาณเสียงตบมือจำนวน ๒ ครั้ง พัดลมจะทำงาน โดยหากต้องการให้พัดลมปรับความเร็วก็เพียงแค่ตบมือ ๒ ครั้ง พัดลมก็จะปรับความเร็วอัตโนมัติ

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบระยะการรับสัญญาณเสียงตบมือของระบบควบคุมการเปิด-ปิดพัดลมด้วยเสียง ด้วยวิธีทดสอบซ้ำ ๕ ครั้ง ที่ระยะห่างต่าง ๆ กัน พบว่า Sensor ของระบบสามารถรับสัญญาณเสียงได้ตั้งแต่ ๐ - ๑๘๓ เซนติเมตร โดยผลการทดสอบปรากฏดังตาราง



ครั้งที่	ระยะทดสอบ (เซนติเมตร)											
	๓๐	๖๐	๙๐	๑๒๐	๑๕๐	๑๘๐	๑๘๑	๑๘๒	๑๘๓	๑๘๔	๑๘๕	๑๙๐
๑	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✗	✗	✗
๒	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✗	✗	✗
๓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✗	✗	✗
๔	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✗	✗	✗
๕	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✗	✗	✗

๒๘. โครงการระบบเตือนอัคคีภัย

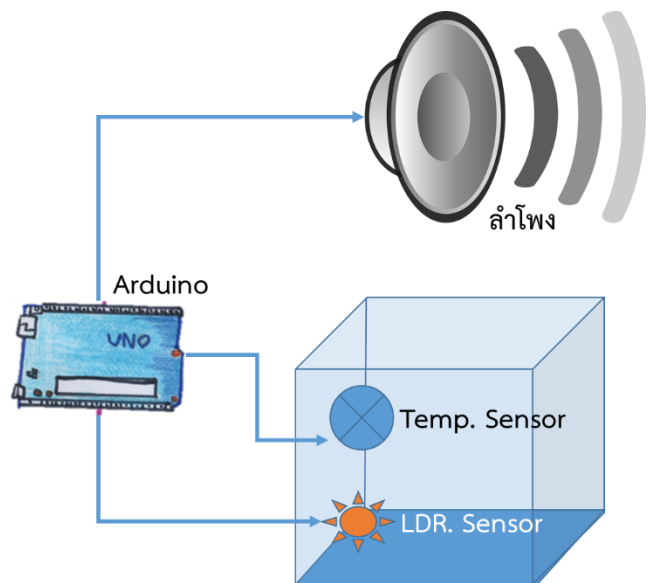
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายอิรฟาน ลอนา ๒. นายอาชีชัน มะแอ ๓. นายยุสรัน ปือโต
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายมัรสุกี สะอุ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพิระยานาวินคลองหิน วิทยาจังหวัดปัตตานี
งบประมาณที่ใช้	๔,๗๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

การเกิดอัคคีภัยก่อให้เกิดความสูญทั้งเสียชีวิตและทรัพย์สิน เป็นเหตุการณ์ที่ไม่คาดคิดและสามารถเกิดได้ตลอดเวลา บางสถานที่อาจมีถังดับเพลิงขนาดเล็ก แต่ไม่สามารถระงับเหตุเพลิงไหม้ได้ และอพยพประชาชนไม่ทันการณ์ หากเราสามารถประดิษฐ์เครื่องตรวจจับอัคคีภัยสองกลฝั่งตัว ก็จะช่วยเหลือการระงับเพลิงไหม้ได้ และอพยพประชาชนได้ทัน และช่วยเพิ่มความปลอดภัย

ระบบการแจ้งเตือนการเกิดอัคคีภัยอัตโนมัติ ใช้ความรู้และกระบวนการทางวิทยาศาสตร์ ฟิสิกส์ และวิศวกรรมศาสตร์ มาประยุกต์เข้ากับสิ่งประดิษฐ์ โดยตั้งสมมุติฐานไว้ว่า หากจะเกิดอัคคีภัยนั้น ต้องมีปัจจัยหลัก ๒ ประการคือ ความร้อน และควัน ดังนั้น จึงตั้งเงื่อนไขการทำงานของระบบว่า หากวัดอุณหภูมิได้เกินขีดจำกัดและแสงภายในห้องน้อยมาก ๆ ระบบต้องส่งสัญญาณเสียง ให้ผู้ควบคุมดูแลทราบได้ทันเวลา



หลักการทำงาน

โครงการระบบแจ้งเตือนอัคคีภัย มีหลักการทำงานคือ เมื่อ Sensor วัดอุณหภูมิตรวจวัดว่าภายในห้องมีอุณหภูมิสูงเกินกว่าค่าที่กำหนดไว้ ให้ระบบตรวจสอบค่าความเข้มแสงจาก LDR Sensor หากตรวจพบว่า ค่าจาก LDR Sensor น้อย ให้ระบบอนุมานว่าจะเกิดอัคคีภัย Alarm ทำงาน เพื่อแจ้งเตือนให้ผู้ที่อยู่ภายในอาคารทราบ เพื่อระงับเหตุ

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบแบบจำลองตามเงื่อนไขที่ตั้งไว้ คือ ๑) อุณหภูมิสูงเกินกว่าค่าที่กำหนด ๒) LDR Sensor ตรวจวัดค่าได้น้อย ระบบแจ้งเตือนอัคคีภัยต้องส่งสัญญาณเตือนให้ทราบ จำนวน ๑๐ ครั้ง พบว่า ระบบสามารถแจ้งเตือนการเกิดอัคคีภัยได้ตามที่โปรแกรมไว้ แต่อาจต้องปรับเพิ่มเรื่องของ Sensor ตรวจจับควัน เพื่อความแม่นยำในการแจ้งเตือนให้มากขึ้น

ภาคผนวก ๒

รายละเอียดโครงการประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐

<ระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย>

๑. โครงการรดน้ำต้นไม้อัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอนุชา ยิ่งชาติ ๒. สามเณรติง พูนมัน
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายคมสันต์ ปิติ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนกันทรลักษณ์ธรรมวิทย์ จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๒๒๕ บาท



ที่มาและความสำคัญ

มะนาวเป็นพืชพื้นเมืองในภูมิภาคเอเชียตะวันออกเฉียงใต้ ผู้คนในภูมิภาคนี้รู้จักและใช้ประโยชน์จากมะนาวมาช้านาน น้ำมะนาวนอกจากใช้ปรุงรสเปรี้ยวในอาหารหลายประเภทแล้ว ยังนำมาใช้เป็นเครื่องดื่ม ผสมเกลือ และน้ำตาลเป็นน้ำมะนาว ซึ่งเป็นที่รู้จักกันดีทั้งในประเทศไทย และต่างประเทศทั่วโลก ทั้งนี้ การดูแลรดน้ำต้นมะนาวในแต่ละช่วงอายุนั้นจะแตกต่างกันออกไป โดยช่วงที่ปลูกใหม่ ๆ ควรให้น้ำวันละครั้งเป็นอย่างน้อย (กรณีฝนไม่ตก) หลังจากปลูกประมาณ ๑๕ วัน มะนาวสามารถตั้งตัวได้แล้ว ให้น้ำเดือนละ ๒ - ๓ ครั้ง และควรเริ่มรดให้น้ำ ตั้งแต่ช่วงเดือนมีนาคม เป็นต้นไป จนถึงช่วงออกดอกเพื่อให้มะนาวสะสม อาหารให้สูงถึงระดับที่สามารถสร้างตาดอกได้ (ปกติมะนาวจะออกดอก เดือนเมษายน-พฤษภาคม) ทั้งนี้ หลังจากมะนาวออกดอก และกำลังติดผลอ่อน เป็นช่วงที่มะนาวต้องการน้ำมาก เพื่อใช้ในการเจริญเติบโตของผล

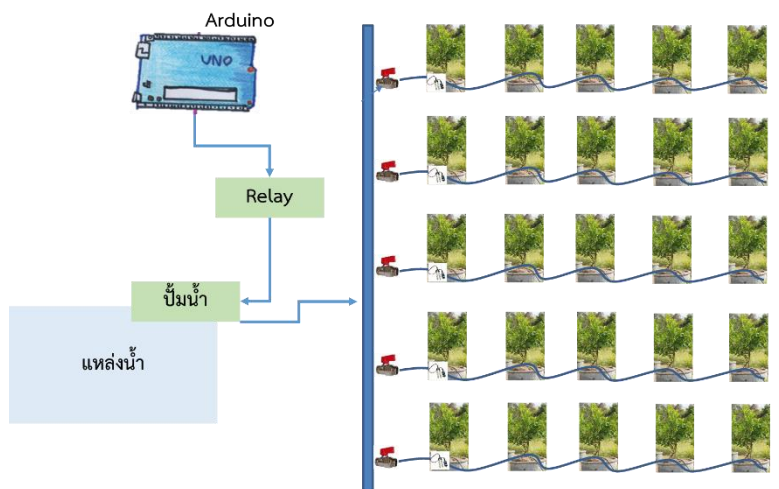
ทางคณะผู้จัดทำโครงการจึงคิดโครงการเปิด - ปิดน้ำอัตโนมัติ เพื่อช่วยลดเวลาในการรดน้ำต้นมะนาวในโรงเรียน โดยใช้เทคโนโลยีในการเปิด - ปิดระบบน้ำ จากการวัดค่าความชื้นในดิน และกำหนดเวลาช่วงเวลาในการรดน้ำให้ตรงต่อความต้องการในแต่ละช่วงอายุของมะนาว เพื่อให้ง่ายต่อการดูแลต้นมะนาว และช่วยเพิ่มผลผลิตให้ได้ปริมาณมากขึ้น

หลักการทำงาน

โครงการรดน้ำต้นไม้อัตโนมัติ (มะนาว) นี้ จะมุ่งความสนใจไปที่สวนมะนาวในช่วง “หลังจากออกดอกและกำลังติดผล” ซึ่งเป็นช่วงที่มีความต้องการน้ำมากเป็นพิเศษ โดยระบบรดน้ำ

จะทำงานใน ๒ เงื่อนไข คือ

- เมื่อถึงเวลาที่กำหนดให้ระบบรดน้ำทำการรดน้ำเป็นเวลานาน ๒๐ นาที โดยไม่ต้องตรวจวัดค่าความชื้น ซึ่งในโครงการตั้งไว้ที่เวลา ๐๖.๐๐ น. และ ๑๗.๐๐ น.
- หาก Sensor วัดความชื้นในดิน ตรวจพบว่าระหว่างวันความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้ให้ระบบทำการรดน้ำต้นมะนาวเพิ่มเติมจนกว่าค่าความชื้นในดินจะมากกว่าหรือเท่ากับค่าที่ตั้งไว้



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบโครงการรดน้ำต้นไม้อัตโนมัติ (มะนาว) เวลา ๒ สัปดาห์ พบว่า ระบบรดน้ำสามารถทำงานได้ตรงตามเงื่อนไขที่วางไว้ทั้ง ๒ แบบ คือ ๑) รดน้ำเป็นช่วงเวลา (เช้า - เย็น) ๒) รดน้ำเมื่อความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่กำหนด ทั้งนี้ มีข้อเสนอแนะเพิ่มเติมคือ สามารถต่อยอดโครงการ โดยการกำหนดโปรแกรมให้ทำงานอัตโนมัติ ตั้งแต่เริ่มปลูกต้นมะนาว

๒. โครงการเครื่องเตือนภัยน้ำท่วมผ่าน SMS

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรณันทวัฒน์ คำสาสินธ์ ๒. สามเณรอนุชา ตูลาการ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายศิวรรัตน์ สวัสดิ์ดี ๒. นางสาวสุนิษา พุฒจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมเจริญวิทยาคม จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๖๕๕ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ภัยน้ำท่วมเป็นภัยธรรมชาติที่รุนแรงขึ้นทุกทีในภูมิภาคของบ้านเราโดยปกติภัยน้ำท่วมเกิดจากการฝนตกหนักน้ำป่าไหลหลากซึ่งอาจมีสาเหตุจากพายุหมุนเขตร้อน ลมมรสุมกำลังแรง ร่องความกดอากาศแปรปรวน จากปัญหาน้ำท่วมนาข้าวของผู้ปกครองและญาติโยมในหมู่บ้านเป็นประจำ เครื่องเตือนภัยน้ำท่วมจึงถูกพัฒนาเพื่อป้องกันความเสียหายที่เกิดขึ้น โดยเน้นการตรวจวัดระดับการเพิ่มขึ้นของน้ำในนาข้าว และแจ้งเตือนให้ชาวนาเตรียมรับมือ เพื่อลดปัญหาความเสียหายของนาข้าวให้ถูกจุดน้ำหลาก

หลักการทำงาน

การทำงานออกแบบโดยใช้ระบบสมองกลฝังตัวเชื่อมต่อ Sensor วัดระดับน้ำ ๓ ระดับและแจ้งเตือนไปยัง Application Line ของเจ้าของนาข้าว รายละเอียดดังนี้

- ระดับที่ ๑ เป็นแจ้งเตือนว่ามีระดับน้ำเพิ่มขึ้นแต่ยังไม่ส่งผลเสียต่อนาข้าว
- ระดับที่ ๒ แจ้งเตือนระดับน้ำที่สูงขึ้นและอาจจะส่งผลเสียต่อนาข้าวให้รีบระบายออกจากทุ่งนา
- ระดับที่ ๓ ทำการแจ้งเตือนว่าน้ำท่วมนาข้าวแล้วให้ทำการระบายน้ำออกจากนาข้าวอย่างเร่งด่วน

ผลของการทดสอบ

โครงการเครื่องเตือนภัยน้ำท่วมผ่าน SMS ทำงานได้ตามเป้าหมายที่คณะผู้จัดทำตั้งไว้ เครื่องสามารถเตือนภัยน้ำท่วมได้ ๓ ระดับ ส่งข้อความการเตือนเข้า Application LINE ไปยัง LINE ของเจ้าของนาได้ ตามที่หวังไว้ แต่มีข้อจำกัดเทคโนโลยี คือ ต้องติดตั้งในพื้นที่ที่สามารถรับสัญญาณ WIFI เพื่อรับส่งข้อมูลผ่าน

Application LINE ได้เท่านั้น



๓. โครงการงานเครื่องกันขโมยแจ้งเตือนผ่าน SMS

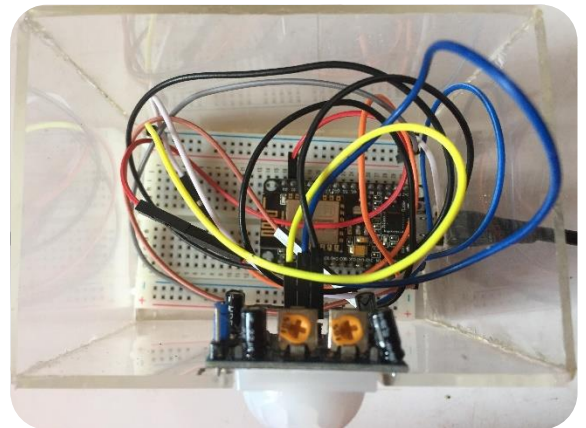
คณะผู้จัดทำ	๑. สามเณรธีรเดช นิลเพชร
โครงการงาน	๒. สามเณรนันทกร แก่นแก้ว
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายศิววรรณ สว่างฉวี ๒. นางสาวสุนิษา พุฒจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมเกียรติแก้ววิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๘๙๔ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันเศรษฐกิจของประเทศไทยมีความตกต่ำเป็นอย่างมาก ข้าวของราคาแพงขึ้นอย่างน่าตกใจ จึงส่งผลให้การจับจ่ายใช้สอยเป็นไปอย่างประหยัด บางบริษัทและสำนักงานต้องปิดกิจการทำให้อัตราการตกงานและว่างงานเพิ่มขึ้นเป็นจำนวนมาก บุคคลเหล่านี้อาจเกิดความคิดในการทำมาหากินประกอบอาชีพที่ทุจริต เช่น โจรหรือขโมยหรือตีเนียนแมว ย่องเบา นั่นเอง โดยปัจจุบันอัตราการลักเล็กขโมยน้อยมีเพิ่มมากขึ้นคิดเป็นร้อยละ ๑๒ ของทุกปี ตามสถิติของสำนักงานตำรวจแห่งชาติ แม้จะมีกล้องวงจรปิดที่ช่วยในการคอยสอดส่องก็ยังไม่ช่วยลดอัตราการเกิดการลักเล็กขโมยน้อยเท่าที่ควรยิ่งทวีความรุนแรงมาก

ดังนั้น คณะผู้จัดทำจึงได้ประดิษฐ์เครื่องกันขโมยแจ้งเตือนผ่าน SMS สำหรับติดขอบหน้าต่างและประตู หรือจะนำไปติดเข้ากับประตูตู้เก็บของ เพื่อเป็นเครื่องมือป้องกันการโจรกรรมได้อีกทาง โดยสามารถแจ้งเตือนเป็นข้อความเข้ามือถือให้แก่ผู้ใช้แบบ Real Time

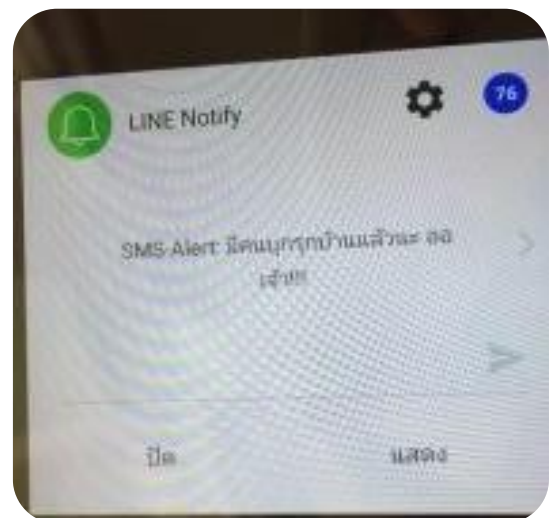


หลักการทำงาน

ให้นำเครื่องกันขโมยแจ้งเตือน SMS ไปติดตั้งในในที่ที่เสี่ยงต่อการโดนขโมย เมื่อมีสิ่งมีชีวิตเข้าไปอยู่ในบริเวณของอุปกรณ์ที่ติดตั้งไว้จน Sensor สามารถตรวจจับการเคลื่อนไหวได้ ไมโครคอนโทรลเลอร์จะประมวลผลส่งการไปยัง Buzzer ให้ส่งเสียงขึ้นมา จากนั้นระบบจะส่ง SMS แจ้งแก่เจ้าของบ้านได้ทราบ ว่า “ขณะนี้ มีผู้ต้องสงสัยเข้าใกล้บริเวณที่ติดตั้งอุปกรณ์ไว้” เพื่อให้เจ้าของบ้านตรวจสอบเช็ค หรือบอกกล่าวแจ้งแก่ผู้ที่มีส่วนเกี่ยวข้องได้รับทราบ

ผลของการทดสอบ

โครงการ เครื่องกันขโมยแจ้งเตือนผ่าน SMS ทำงานได้ตามเป้าหมายที่ทางผู้จัดทำโครงการได้เขียน Code ควบคุมการทำงาน และควรจะต้องมีการปรับปรุงในส่วนของ Sensor ให้มีการทำงานที่แม่นยำมากขึ้น ทั้งนี้ มีข้อจำกัดเทคโนโลยี คือ ต้องติดตั้งในพื้นที่ที่สามารถรับสัญญาณ WIFI เพื่อรับส่งข้อมูลผ่าน Application LINE ได้เท่านั้น



๔. โครงการงานเครื่องเตือนน้ำขาดน้ำผ่าน SMS

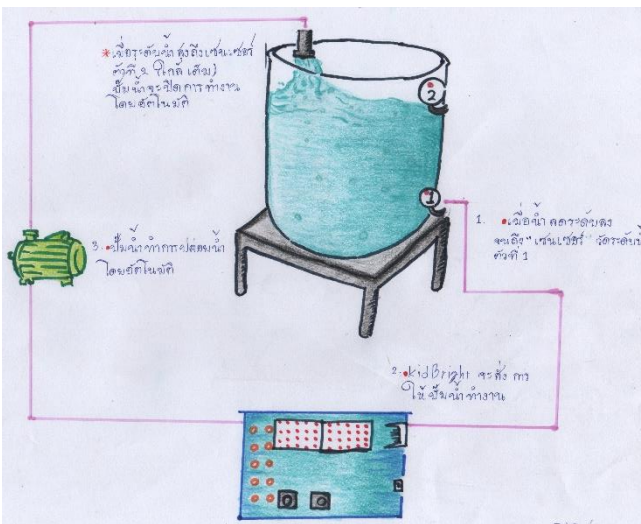
คณะผู้จัดทำ	๑. สามเณรไพฑูริย์ แก้วมงคล
โครงการงาน	๒. สามเณรพิชญุตม์ อินตะจักร์
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายศิวรณจน์ สวัสดิ์ฉัตร ๒. นางสาวสุนิษา พุฒจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมเจริญวิทยาคม จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๒๒๕ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โลกของเราประกอบขึ้นด้วยพื้นดินและพื้นน้ำ โดยส่วนที่เป็นผิวน้ำนั้น มีอยู่ประมาณ ๓ ส่วน (ร้อยละ ๗๕) และเป็นพื้นดิน ๑ ส่วน (ร้อยละ ๒๕) น้ำมีความสำคัญอย่างยิ่งกับชีวิตของพืชและสัตว์บนโลกรวมทั้งมนุษย์เราด้วยน้ำเป็นทรัพยากรที่สามารถเกิดหมุนเวียนได้เรื่อย ๆ ไม่มีวันหมดสิ้น ทั้งนี้ น้ำที่ใช้กันบนพื้นโลกส่วนใหญ่เป็นน้ำที่ได้มาจากแหล่งน้ำตามธรรมชาติทั้งสิ้น การกักเก็บน้ำไว้ใช้งานก็เปลี่ยนแปลงไปตามยุคสมัย ในปัจจุบันวิธีกักเก็บที่นิยมคือ การเก็บในภาชนะ เช่น ถัง หรือแทงก์น้ำ

เนื่องจากโรงเรียนพระปริยัติธรรมเจริญวิทยาคม จังหวัดศรีสะเกษ มีแทงก์น้ำสำหรับสูบน้ำขึ้นมากักเก็บไว้ใช้งานภายในโรงเรียน แต่ประสบกับปัญหาว่า เวลาสูบน้ำ จากบ่อบาดาลเพื่อให้เข้าไปสู่แทงก์กักเก็บน้ำนั้น เมื่อน้ำสูบขึ้นมาเต็มถึงแต่เจ้าหน้าที่มาปิดเครื่องสูบน้ำล่าช้าทำให้สูญเสียน้ำไปเป็นจำนวนมาก หรือเวลาน้ำในแทงก์หมดผู้ดูแลก็ไม่สามารถคาดการณ์ได้ล่วงหน้า ผู้จัดทำจึงมีความคิดว่า หากระบบสูบน้ำดังกล่าวมีเครื่องช่วยเตือนเวลาน้ำล้น หรือน้ำในแทงก์หมดคงแบ่งเบาภาระงานให้แก่ผู้ดูแลได้ จึงคิดศึกษาและจัดทำระบบต้นแบบการแจ้งเตือนน้ำขาด และน้ำล้นขึ้นมาในชื่อ “โครงการงานเครื่องเตือนน้ำขาดน้ำผ่าน SMS”



หลักการทํางาน

ระบบควบคุมน้ำขาด-น้ำล้นอัตโนมัติ จะใช้ Sensor จำนวน ๒ ตัว โดยตัวที่ ๑ ติดบริเวณด้านล่างของแทงก์น้ำ ทำหน้าที่คอย ตรวจสอบระดับน้ำไม่ให้ระดับน้ำให้ถึงหรือแทงก์น้ำอยู่ต่ำกว่าระดับที่ Sensor ติดตั้งไว้ ซึ่งถ้าหากระดับน้ำอยู่ต่ำกว่าระดับ Sensor ระบบจะสั่งให้ปั้มน้ำสูบน้ำเข้าแทงก์ ส่วน Sensor ตัวที่ ๒ ติดอยู่ด้านบนของแทงก์น้ำ ทำหน้าที่ตรวจสอบระดับน้ำไม่ให้ปริมาณน้ำล้นถึงหรือแทงก์น้ำ ทั้งนี้ ระบบยังสามารถทำงานผ่าน Applications สำหรับควบคุมระบบระยะไกลป้องกันในกรณีระบบอัตโนมัติขัดข้อง โดยการสั่งงานด้วยการกดปุ่ม ๑ เป็นคำสั่งเปิด ปั้มน้ำ ๒ เป็นคำสั่งปิดปั้มน้ำได้

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบการทำงานของระบบควบคุมน้ำขาดน้ำล้นอัตโนมัติ จำนวน ๑๐ ครั้ง โดยปล่อยให้เครื่องทำงานต่อเนื่องเป็นเวลา ๑๒ ชั่วโมง ระบบสามารถทำงานต่อเนื่องได้เป็นอย่างดี ไม่มีข้อผิดพลาด



๕. โครงการบ้านหลังคาเย็น

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอนุชิต ศรีโยธี ๒. สามเณรปฐมภรณ์ พิมพ์สระแก้ว
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายศิววรรณ สวัสดิ์ตรี ๒. นางสาวสุนิษา พุฒจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมเจริญวิทยาคม จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๘๑๘ บาท



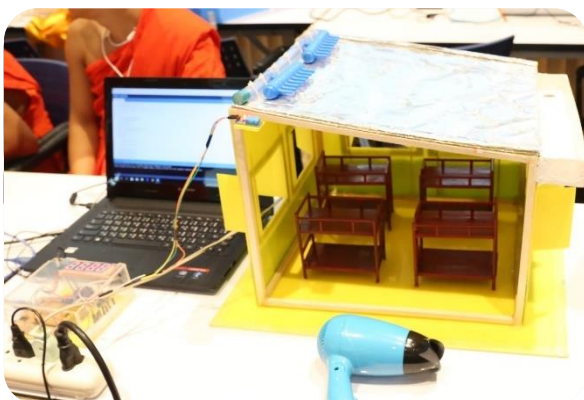
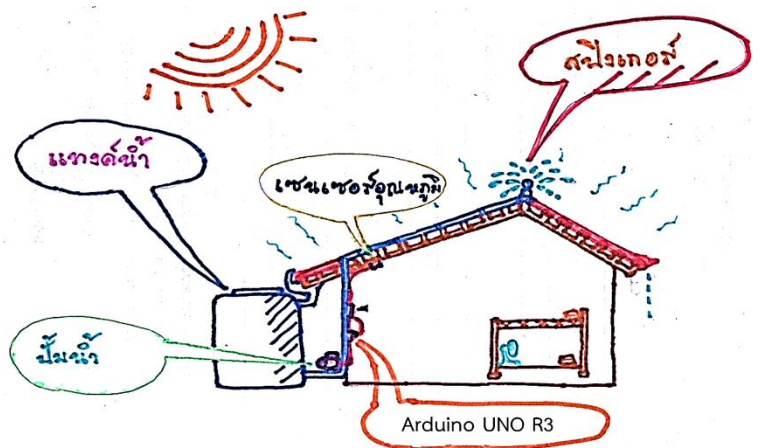
ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันปัญหาโลกร้อนทวีความรุนแรงมากขึ้นเรื่อย ๆ เห็นได้ชัดจากอุณหภูมิบนพื้นผิวโลกที่สูงขึ้น จนส่งผลกระทบต่อความเป็นอยู่ของมนุษย์อย่างมาก ในบริเวณที่อากาศเคยเย็นสบาย เช่น จังหวัดเชียงใหม่ก็กลับกลายเป็นร้อนขึ้นอย่างไม่น่าเชื่อ และในบริเวณที่อุณหภูมิสูงอยู่แล้ว ก็กลับกลายเป็นพื้นที่ภัยร้อนหรือภัยแล้ง และที่สำคัญที่ขาดไม่ได้คือบริเวณใจกลางของประเทศไทยอย่าง กรุงเทพมหานคร และปริมณฑลที่นอกจากจะมีอุณหภูมิที่ร้อนขึ้นจากสภาวะโลกร้อนแล้ว ยังมีผลมาจากการวางแผนผังเมือง การลดลงของพื้นที่สีเขียว มลภาวะทั้งทางน้ำ อากาศ และอื่น ๆ จนกรุงเทพมหานครเปรียบได้กับแหล่งกักเก็บความร้อน

ดังนั้น ทางคณะผู้จัดทำจึงได้มีแนวคิดที่จะจัดทำโครงการนี้ขึ้น เพื่อแก้ปัญหาดังกล่าวโดยมีหลักการง่ายคือต้องการลดความร้อนของหลังคา เพื่อให้อุณหภูมิของหอพักเย็นลง ทำให้สามเณรที่อยู่ในหอพักสามารถนอนพักผ่อนในช่วงเวลาที่อากาศร้อนได้

หลักการทำงาน

เมื่อหลังคาของห้องนอนร้อนตามอุณหภูมิที่คณะผู้จัดทำโครงการกำหนด Sensor วัดอุณหภูมิไว้ประมาณ ๓๒ องศาเซลเซียส Arduino UNO R3 จะสั่งงานให้ Relay ทำการจ่ายไฟฟ้าให้แก่ปั้มน้ำ ทำให้เครื่องปั้มน้ำเริ่มทำงานโดยการดึงน้ำขึ้นไปฉีดบนหลังคาที่ร้อนให้ทั่วถึง และเครื่องปั้มน้ำจะทำงานไปเรื่อย ๆ จนกว่าอุณหภูมิบนหลังคาจะลดลงต่ำกว่า ๒๘ องศาเซลเซียส Arduino UNO R3 จะสั่งงานให้ Relay ทำการตัดไฟฟ้าปั้มน้ำ เครื่องปั้มน้ำก็จะหยุดทำงาน



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบการทำงานของโครงการบ้านหลังคาเย็นจำนวน ๑๐ ครั้ง ระบบสามารถทำงานต่อเนื่องได้เป็นอย่างดี ไม่มีข้อผิดพลาด

ข้อเสนอแนะโครงการ

โครงการจะต้องมีการเพิ่มการประมวลผลค่าความภายในห้องและบนหลังคา และปรับปรุงในส่วนของการใช้น้ำเยอะให้น้อยลง

๖. โครงการงาน Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหว (คุมเปิดปิดไฟ)

คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. พระธีระพงษ์ ฐธมโม ๒. สามเณรวรวิฑู ภูทิพย์ ๓. สามเณรปฏิภาณ ชาญชิตร์
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายดำรงค์ แก้วแจ่ม
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนดอนใหญ่วิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๑,๖๔๖ บาท



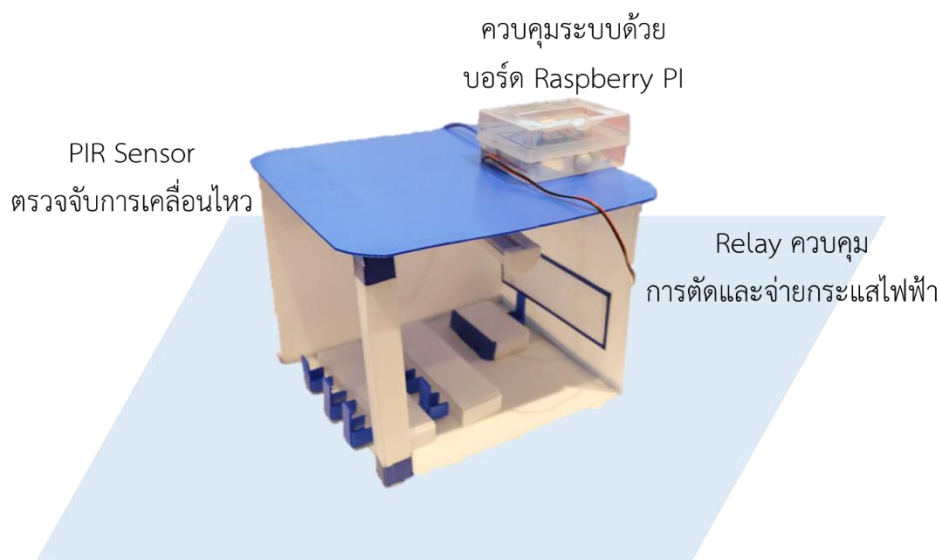
ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนดอนใหญ่วิทยา ประสบปัญหาการเรียนการสอนในโรงเรียน คือ การลืมนปิดอุปกรณ์ไฟฟ้าภายในห้องเรียน เช่น ปิดพัดลม ปิดหลอดไฟ เป็นต้น ทำให้เสียค่าไฟฟ้าเพิ่มขึ้นทุก ๆ ปี และการหลงลืมดังกล่าวมีผลทำให้อายุการใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้าภายในห้องเรียนสั้นลง ทางคณะผู้จัดทำจึงคิดประดิษฐ์ระบบช่วยเหลือในการคอยควบคุมการเปิด-ปิดไฟฟ้าในห้องเรียนขึ้น

โครงการงาน Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหว (คุมเปิดปิดไฟ) จัดทำขึ้นโดยมีวัตถุประสงค์ เพื่ออำนวยความสะดวก และลดการสิ้นเปลืองพลังงานและเวลาในการเปิดปิดไฟห้องหรืออาคารเรียน และเพื่อเป็นต้นแบบสำหรับการนำไปพัฒนาให้สามารถใช้งานในด้านอื่น ๆ ต่อไป

หลักการทำงาน

การทำงานของระบบจะเกิดจากการสั่งงานผ่านมือถือของผู้ใช้งาน โดยเมื่อต้องการเปิดไฟผู้ใช้เพียงแค่พิมพ์คำว่า “On” Relay จะปล่อยกระแสไฟฟ้าทำหลอดไฟสว่าง แต่หากต้องการปิดไฟให้พิมพ์คำว่า “Off” Relay จะทำการตัดไฟออกจากระบบทำให้หลอดไฟดับลง



ผลของการทดสอบ

เมื่อมีวัตถุผ่าน Sensor ตรวจจับความเคลื่อนไหวในระยะที่กำหนด หลอดไฟนั้นติดตามทฤษฎีของตัว Sensor ตรวจจับความเคลื่อนไหว เมื่อแสงกระทบกับตัว Sensor วัดความเข้มของแสงในปริมาณที่กำหนดไฟก็จะดับตามทฤษฎีและเปิดตามความเข้มของแสงเมื่อแสงมีปริมาณน้อย

๗. โครงการงานเครื่องวัดอัตราการเต้นของหัวใจ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรธีรพัฒน์ สมบัติ ๒. สามเณรอนินชัย สุระ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาววนิดา โวหาร ๒. นายเชษฐา บุญเฮ้า
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๘๕๐ บาท



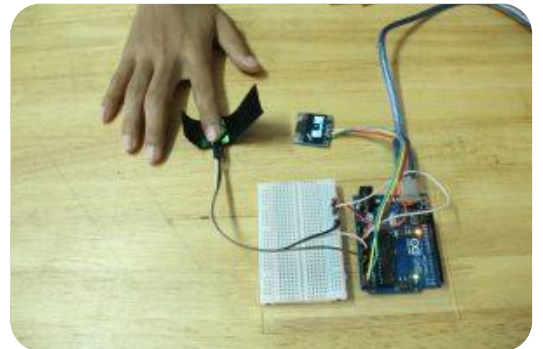
ที่มาและความสำคัญ

โครงการงานเครื่องวัดอัตราการเต้นของหัวใจ มีจุดมุ่งหมายเพื่อนำมาวัดอัตราการเต้นของหัวใจในเบื้องต้นเพื่อหาข้อมูลอัตราการเต้นของหัวใจของนักเรียนในโรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา เพื่อตรวจหาความผิดปกติของร่างกาย และทำการรักษาในเบื้องต้น ผลการศึกษา ก่อนเริ่มทำโครงการพบนักเรียนในโรงเรียนส่วนมากจะมีปัญหาเรื่องการหาค่าอัตราการเต้นของหัวใจเพื่อนำมาวัดตามเกณฑ์ค่าการเต้นของหัวใจในแต่ละนาทิตั้งแต่ตรวจหาความผิดปกติต่อไปจึงค้นคว้าจากอินเทอร์เน็ตและศึกษาจากแหล่งต่าง ๆ และพบว่าสามารถทำสิ่งประดิษฐ์ที่อาจนำมาเพื่อแก้ไขปัญหาในส่วนนี้ได้

หลักการทำงาน

เมื่อนำนิ้วมือประกบติดกับโมดูลวัดชีพจรระบบจะส่งค่าไปที่ Arduino แล้ว Arduino จะส่งค่าชีพจรไปยังจอแสดงผล LED เพื่อแสดงอัตราการเต้นของหัวใจ ทั้งนี้

- RHR ที่ช้า คือตัวเลขที่ต่ำกว่า ๖๐ ครั้งต่อนาที เรียกว่า ภาวะหัวใจเต้นช้า ชีพจรเต้นช้ากว่าปกติ ซึ่งอาจก่อให้เกิดปัญหาสุขภาพได้ โดยเฉพาะหากหัวใจเต้นช้าจนไม่สามารถสูบฉีดเลือดและนำออกซิเจนไปเลี้ยงอวัยวะส่วนต่าง ๆ ตามร่างกายได้อย่างเพียงพอ ซึ่งอาจทำให้มีอาการ เช่น รู้สึกเหนื่อย อ่อนเพลีย เหนื่อยเร็วเมื่อออกกำลังกาย วิงเวียนศีรษะ สับสนมึนงง ไม่มีสมาธิ หายใจไม่สุด ใจสั่น เป็นลม วูบ หากมีอาการร้ายแรงอาจทำให้ความดันโลหิตผิดปกติ เป็นลมบ่อย หัวใจวาย หรือหัวใจหยุดเต้นได้
- RHR ที่ปกติ คือ RHR ระหว่าง ๖๐ และ ๑๐๐ ครั้งต่อนาที แต่ผู้ที่สุขภาพแข็งแรงหรือนักกีฬามักมีชีพจรต่ำ โดยอาจมีอัตราการเต้นของหัวใจขณะพักอยู่ที่เพียง ๔๐ - ๖๐ ครั้ง/นาที
- RHR ที่เร็ว คือที่สูงกว่า ๑๐๐ ครั้งต่อนาที เรียกว่า ภาวะหัวใจเต้นเร็ว โดยอาจทำให้มีอาการใจสั่น หายใจหอบเหนื่อย อ่อนล้า วิงเวียนศีรษะ รู้สึกหิว หรือเป็นลมหมดสติได้ หากมีอาการร้ายแรงอาจทำให้เกิดลิ้มเลือดอุดตัน หัวใจวาย หรือหัวใจหยุดเต้นและเสียชีวิตได้



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบเครื่องวัดอัตราการเต้นของหัวใจที่ทำขึ้นนี้กับสามเณรกลุ่มตัวอย่างจำนวน ๒๐ รูป พบว่า การทำงานของระบบที่จัดทำขึ้นมีความแม่นยำอยู่ที่ร้อยละ ๘๘ โดยการทดสอบเปรียบเทียบกับเครื่องวัดอัตราการเต้นของหัวใจที่มีขายอยู่ตามท้องตลาด

๘. โครงการระบบควบคุมไฟฟ้าผ่านบลูทูธ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรมงคล บุญเนตร ๒. สามเณรจามิกร ชนะกิจเจริญ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวนิกิ โวหาร ๒. นายเชษฐา บุญเฮ้า
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนโพธิ์ศรีวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๒,๘๕๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โครงการระบบควบคุมไฟฟ้าผ่านบลูทูธ มีจุดมุ่งหมายเพื่อนำมาใช้ภายในบ้าน วัด และโรงเรียน เพื่อความทันสมัยในการใช้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ เพื่อกระชับเวลาในการเดินเปิด-ปิดไฟในที่มืด และเพิ่มความปลอดภัย ผลการศึกษาก่อนเริ่มโครงการพบว่า ผู้คนส่วนมากกลับจากทำงานหรือกลับจากการไปทำกิจกรรมนอกบ้าน วัด โรงเรียน ในเวลากลางคืน จะเปิดไฟก็ต้องเดินไปในที่มืด ๆ โดยที่ไม่รู้ว่าจะเกิดอันตรายต่อตน ซึ่งระบบควบคุมไฟฟ้าผ่านบลูทูธ

```
#include <SoftwareSerial.h>
SoftwareSerial BTserial(10, 11); // RX | TX

const long baudRate = 9600;
char c = ' ';
boolean NL = true;

void setup()
{
  Serial.begin(9600);
  Serial.print("Sketch: "); Serial.println(__FILE__);
  Serial.print("Uploaded: "); Serial.println(__DATE__);
  Serial.println(" ");

  BTserial.begin(baudRate);
  Serial.print("BTserial started at "); Serial.println(baudRate);
  Serial.println(" ");
  BTserial.print("AT\r\n");

  delay(10) ;
  while(BTserial.available())
  {
    c = BTserial.read();
    Serial.write(c);
  }
}

void loop()
{
  // Read from the Bluetooth module and send to the Arduino Serial
  Monitor
  if (BTserial.available())
  {
    c = BTserial.read();
    Serial.write(c);
  }

  // Read from the Serial Monitor and send to the Bluetooth module
  if (Serial.available())
  {
    c = Serial.read();
    BTserial.write(c);

    // Echo the user input to the main window. The ">" character indicates the user entered text.
    if (NL) { Serial.print(">"); NL = false; }
    Serial.write(c);
    if (c=='\n') { NL = true; }
  }
}
```

หลักการทํางาน

การใช้งานระบบเปิด-ปิดไฟผ่านบลูทูธนี้จำเป็นต้องมี Application Arduino Bluetooth Controller ในมือถือ เมื่อทำการเชื่อมต่อกับอุปกรณ์กับมือถือเรียบร้อยแล้ว ให้กดเลือกไปที่ Terminal Mode แล้วพิมพ์คำสั่ง ดังนี้

- **คำสั่งเปิดไฟฟ้า** คือ พิมพ์คำสั่ง \$ แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง ๑ แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง = แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง t แล้วกด Enter ไฟฟ้าทั้งหมดก็จะติดขึ้น
- **คำสั่งปิดไฟฟ้า** คือ พิมพ์คำสั่ง \$ แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง ๑ แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง = แล้วกด Enter > พิมพ์คำสั่ง f แล้วกด Enter ไฟฟ้าทั้งหมดก็จะดับขึ้น

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบคำสั่งเปิดปิดไฟฟ้าทั้งหมดที่ได้ตั้งค่าว่าของ “โครงการระบบควบคุมไฟฟ้าผ่านบลูทูธ” พบว่า ระบบทำงานได้ตรงตามคำสั่งที่ตั้งไว้ แต่หากการเชื่อมต่อสัญญาณระหว่างมือถือและบอร์ดควบคุมขาดหาย ระบบจะไม่ทำงาน หากมีการต่อยอดโครงการควรมีคิดวิธีป้องกันการในกรณีดังกล่าวเพิ่มเติม



๙. โครงการเครื่องดักจับควันบุหรี่

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรเฉลิมวุฒิ ไชยบิล ๒. สามเณรไพโรวัลย์ วงษ์วิเศษ ๓. สามเณรภุชญา โพธิ์กิ่ง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายอรรถสิทธิ์ คำภูดี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๔,๐๑๕ บาท



ที่มาและความสำคัญ

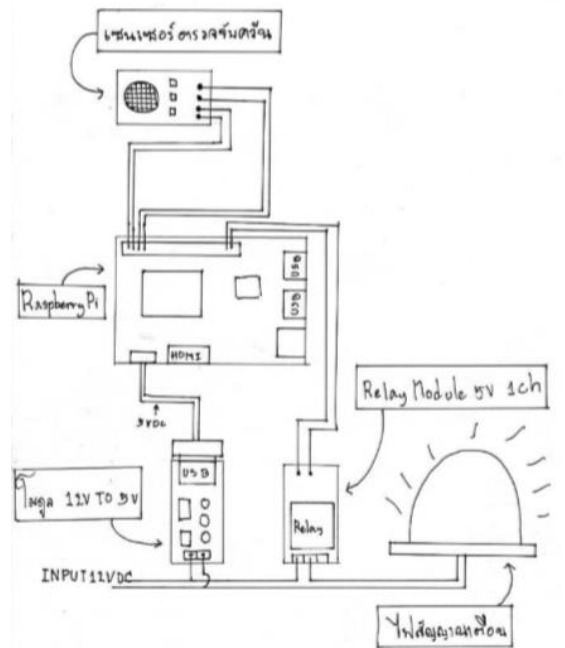
สิ่งเสพติดเป็นตัวทำลายอนาคตของเยาวชนของชาติ การป้องกันให้เยาวชนห่างไกลจากสิ่งเสพติดเป็นหนึ่งในนโยบายของโรงเรียนศรีเกษตรวิทยา ในปัจจุบันปฏิเสธไม่ได้ว่าเกือบทุกโรงเรียนมีเด็กติด บุหรี่ และทุกโรงเรียนก็พยายามหาวิธีการในการป้องกันการสูบบุหรี่ในโรงเรียน เมื่อมีการสูบบุหรี่ก็จะมีปัญหาต่าง ๆ ตามมา ทั้งเรื่องสุขภาพของนักเรียน สุขลักษณะในบริเวณโรงเรียน เช่น การทิ้งก้นบุหรี่ในสถานที่ที่ไม่เหมาะสมก่อให้เกิดความสกปรก เป็นต้น เพื่อเป็นการป้องปรามนักเรียนที่ทำความผิดของโรงเรียนจากการสูบบุหรี่ในบริเวณโรงเรียนทำให้โรงเรียนเสื่อมเสียภาพพจน์ที่ดี และอาจเกิดอหิวาต์จากการทิ้งก้นบุหรี่ และเป็นการช่วยผู้ที่มีหน้าที่ควบคุมดูแลนักเรียนทำหน้าที่ได้อย่างทั่วถึง คณะผู้จัดทำโครงการจึงคิดว่าการมีเทคโนโลยีเข้ามาช่วยในการดักจับควันบุหรี่ เพื่อป้องปรามการสูบบุหรี่ในบริเวณโรงเรียนน่าจะเป็นสิ่งที่ดีมีประโยชน์ ดังนั้น เมื่อเล็งเห็นประโยชน์จากการใช้เทคโนโลยีดังกล่าว จึงศึกษาการประยุกต์ใช้เทคโนโลยีที่มีในปัจจุบันมาใช้ในการควบคุมระบบ เพื่อสร้างเครื่องดักจับควันบุหรี่แล้วส่งสัญญาณเตือนทั้งแสง เสียงและข้อความ โดยการตรวจจับควันบุหรี่ในบริเวณที่ติดตั้ง Sensor ไว้ เมื่อค่าควันในอากาศถึงเกณฑ์ที่กำหนดไว้ ก็ส่งสัญญาณเตือนให้ผู้กระทำความผิดให้หยุด ถ้าควันไม่ลดลงภายใน ๑๕ วินาที จะมีการส่งข้อความไปยัง ฝ่ายปกครอง เพื่อให้ฝ่ายปกครอง/หรือผู้มีหน้าที่ดูแลนักเรียน เข้าตรวจสอบและแก้ไขปัญหาต่อไป

หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor ตรวจจับควันซึ่งติดตั้งไว้ ณ พื้นที่เป้าหมายตรวจพบค่าควันในอากาศถึงเกณฑ์ที่กำหนด Raspberry Pi จะทำการประมวลผลและสั่งให้ Relay จ่ายกระแสไฟให้ระบบส่งสัญญาณเสียง และแสง เตือนผู้กระทำความผิดให้ทราบ หากผู้กระทำความผิดยังคงสูบบุหรี่ต่อไปเรื่อย ๆ ภายใน ๑๕ วินาที Raspberry Pi จะส่งข้อความแจ้งเตือนไปยังผู้ดูแลหรือฝ่ายปกครองให้เข้ามาจัดการแก้ไขปัญหา หรือลงโทษตามกฎหมายของโรงเรียน

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบติดตั้งอุปกรณ์โดยจำลองเหตุการณ์ขึ้นในพื้นที่จำกัด “เครื่องดักจับควันบุหรี่” ตัวต้นแบบนี้ สามารถทำงานในการแจ้งเตือนในระบบเสียงและแสงได้ดี แต่ระบบการส่งข้อความผ่าน Internet ให้แก่ผู้รับผิดชอบหรือฝ่ายปกครอง บางครั้งหากสัญญาณ Internet อ่อน หรือขาดระบบจะไม่สามารถส่งข้อความได้ ทั้งนี้ หากทำการต่อยอดผู้จัดทำคิดว่า ต้องแก้ปัญหาให้ระบบทำงานได้ทั้งในสถานที่ที่สัญญาณ Internet ไม่เสถียรด้วย เพื่อการรองรับการใช้งานบนพื้นที่จริง



๑๐. โครงการงานสวิตช์นับคนเข้าออกและเปิดปิดระบบไฟฟ้า

คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. สามเณรภครพงษ์ แจ่มแจ่ม ๒. สามเณรยุทธพิชัยชาญ สายสมบัติ ๓. สามเณรอนุภัทร ลือโลก
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายพิรพัฒน์ แก้วแสน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศรีเกษตรวิทยา จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๔,๓๔๙ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากในปัจจุบันเป็นยุคสมัยที่มีการนำเอาเทคโนโลยีเข้ามาใช้ในงานต่าง ๆ อย่างหลากหลาย ทั้งนี้ โรงเรียนศรีเกษตรวิทยามีห้องเรียนทั้งหมด ๑๑ ห้อง ในทุกห้องจะมีเครื่องใช้ไฟฟ้าหลัก ๆ คือ หลอดไฟ และพัดลม ทำให้มีการใช้กระแสไฟฟ้าเป็นจำนวนมาก และส่วนใหญ่ในช่วงพักชั้นเพล นักเรียนสามเณรจะลืมปิดไฟ และปิดพัดลมดังกล่าว ทำให้เกิดความสิ้นเปลืองโดยไม่เกิดประโยชน์ เพื่อบริหารจัดการการใช้กระแสไฟอย่างมีประสิทธิภาพ คณะผู้จัดทำโครงการจึงคิดนำเอาเทคโนโลยีมาใช้ในการควบคุมระบบไฟฟ้าในห้องเรียน และเพราะในแต่ละห้องเรียนมีนักเรียนเข้าไปใช้ในแต่ละช่วงเวลาในจำนวนไม่เท่ากัน การเปิดใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าจึงควรเหมาะสมแก่จำนวนที่เข้าใช้ห้อง เพื่อประหยัดพลังงานไฟฟ้าได้มากที่สุด

โครงการงานสวิตช์นับคนเข้าออกและเปิดปิดระบบไฟฟ้า จึงน่าจะเป็นเครื่องมือที่แก้ปัญหาดังกล่าวข้างต้นได้ เพื่อให้เราสามารถนับจำนวนนักเรียนที่เข้าใช้ห้องนั้นและควบคุมการเปิด-ปิด ไฟและพัดลม ให้เหมาะสม และแก้การหลงลืมปิดไฟและพัดลมในช่วงไม่มีผู้ใช้งานห้องเรียนได้

หลักการทำงาน

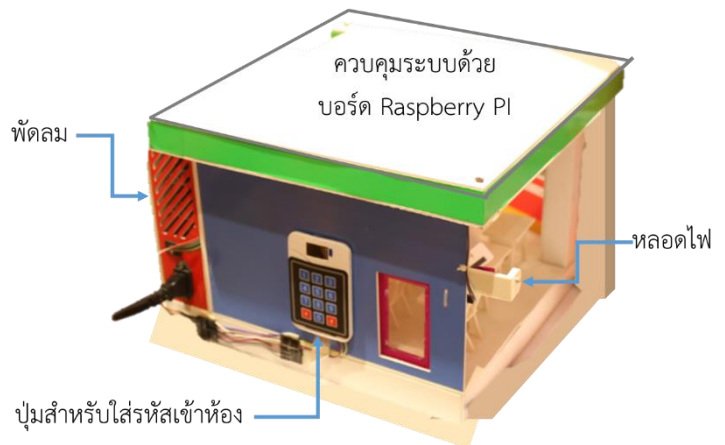
โครงการงานสวิตช์นับคนเข้าออกและเปิดปิดระบบไฟฟ้า มีระบบการทำงานแบ่งออกเป็น ๔ หัวข้อ คือ

๑. นับบุคคลเข้าออกในห้องเรียน
๒. ควบคุมระดับพัดลมให้เหมาะสมกับจำนวนนักเรียน
๓. เปิด-ปิดไฟอัตโนมัติภายในห้องเรียน
๔. เปิด-ปิดประตูห้องเรียน

การทำงานของระบบจะควบคุมด้วยบอร์ด Raspberry PI ทั้งนี้ เมื่อนักเรียนจะเข้าห้องเรียนต้องใส่รหัสสำหรับเปิดประตูเข้า เพื่อป้องกันของมีค่าภายในห้องสูญหาย และนับจำนวนนักเรียนที่เข้าใช้ห้อง จากนั้น PIR Sensor จะทำหน้าที่ตรวจจับการเคลื่อนไหวในตัวภายในห้องเข้า เพื่อเช็คให้แน่ใจว่ามีนักเรียนเข้าใช้ห้องจริง ระบบจึงจะสั่ง Relay ให้จ่ายกระแสไฟฟ้า พัดลมและหลอดไฟจะติด ทั้งนี้ จำนวนพัดลมที่เปิดจะสัมพันธ์กับนักเรียนเข้าใช้ห้องเรียน เพื่อเป็นการประหยัดไฟฟ้าที่ใช้ทำงาน

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบระบบด้วยแบบจำลองที่ทำขึ้น ระบบสามารถทำงานได้ตามที่โปรแกรมไว้ แต่ไม่สามารถประเมินว่าประหยัดไฟมากขึ้นหรือไม่ เนื่องจากระยะเวลาที่ทำการทดสอบไม่เพียงพอ



๑๑. โครงการงานเครื่องวัดระยะทางสำหรับผู้พิการทางสายตา

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรจรศักดิ์ สายเสมา ๒. สามเณรภานุพงศ์ ศรีนวล
อาจารย์ที่ปรึกษา	พระมหาบวรวิชัย อธิปญโญ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่ จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ผู้พิการทางสายตามีความจำเป็นต้องใช้ไม้เท้าเป็นอุปกรณ์นำทางในการสัญจรไปมาเพราะไม่สามารถกำหนดทิศทางได้ แฉ่งเตือนสิ่งกีดขวางและอุปสรรคขวางกั้นที่ทำให้เดินทางไม่สะดวก แต่บางครั้งอุปกรณ์ดังกล่าวก็ไม่สามารถแจ้งเตือนได้แม่นยำนักว่าจะเกิดเหตุการณ์ใดขึ้นบ้าง ผู้พิการทางสายตา บางส่วนได้อุปกรณ์ที่ทำมาจากไม้หรือพลาสติกที่มีจำหน่ายตามท้องตลาด ซึ่งช่วยให้คุณภาพชีวิตดีขึ้นระดับหนึ่งดังนั้น คณะผู้จัดทำจึงมีแนวคิดในการออกแบบเครื่องวัดระยะทางก็คือเมื่อเข้าใกล้สิ่งกีดขวางก็จะส่งเสียงเตือนและสั้นทำให้รู้ว่าข้างหน้ามีสิ่งกีดขวาง

หลักการทำงาน

เมื่อ Ultrasonic Sensor ตรวจพบสิ่งกีดขวาง Sensor จะส่งข้อมูลไปที่ Arduino จากนั้น Arduino จะส่งงานไปยัง Speaker และ Vibration Motor เพื่อให้ส่งสัญญาณเตือน โดยการส่งสัญญาณเตือนแก่ผู้ใช้งานจะส่งเสียงดังและถี่ขึ้น เมื่อเข้าใกล้ระยะวัดมากขึ้นเรื่อย ๆ



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบ “เครื่องวัดระยะทางสำหรับคนพิการทางสายตา” เครื่องนี้ สามารถทำงานได้ตรงตามวัตถุประสงค์ที่ตั้งไว้ ดังนี้

- ที่ระยะ ๑๒๐ เซนติเมตร Sensor จะส่งข้อมูลไปที่ Arduino จากนั้น Arduino จะส่งงานไปยัง Speaker จะส่งเสียงเตือนได้
- ที่ระยะ ๑๐๐ เซนติเมตร Sensor จะส่งข้อมูลไปที่ Arduino จากนั้น Arduino จะส่งงานไปยัง Speaker จะส่งเสียงเตือนถี่ขึ้น
- ที่ระยะ ๕๐ เซนติเมตร Sensor จะส่งข้อมูลไปที่ Arduino จากนั้น Arduino จะส่งงานไปยัง Speaker จะส่งเสียงเตือนดังและถี่มากยิ่งขึ้น



๑๒. โครงการระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าในบ้านด้วย IOT

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรสุรพงษ์ มนต์วิงษ์ ๒. สามเณรพรชิต คำพินิจ ๓. สามเณรแมน ธรรมรักษ์
อาจารย์ที่ปรึกษา	พระมหาบรรวิชัย อธิปถุญญ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดสระกำแพงใหญ่ จังหวัดศรีสะเกษ
งบประมาณที่ใช้	๓,๐๑๘ บาท



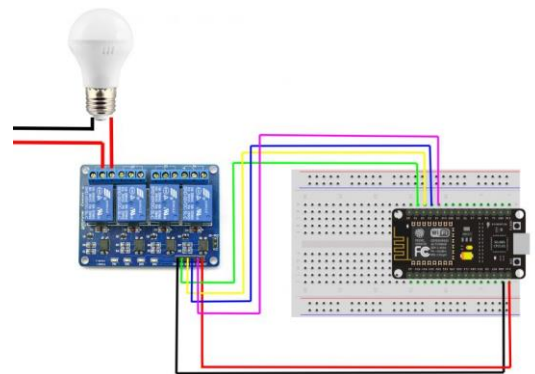
ที่มาและความสำคัญ

เนื่องด้วยปัจจุบันเทคโนโลยีทางคอมพิวเตอร์และเทคโนโลยีของ Smart Phone ได้ก้าวหน้าไปอย่างรวดเร็วทำให้การควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าภายในบ้านทำได้สะดวกและรวดเร็ว โครงการระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าในบ้านโดยผ่าน Application มีวัตถุประสงค์ เพื่อสร้างและออกแบบการควบคุมการเปิด-ปิดของอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้า เพื่อให้ผู้ใช้งานมีความสะดวกต่อการดำรงชีวิต โดยผู้จัดทำได้ออกแบบจำลองเครื่องใช้ไฟฟ้าในรูปแบบของหลอดไฟ และอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้า ซึ่งสามารถควบคุมการเปิด-ปิดเครื่องใช้ไฟฟ้าและแจ้งสถานะการทำงาน พร้อมตั้งเวลาในการควบคุมการเปิด - ปิดเครื่องใช้ไฟฟ้า และแสดงปริมาณการใช้ไฟฟ้าผ่านทาง Application

ระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าในบ้านโดยผ่าน Application มีส่วนประกอบทั้งหมด ๒ ส่วน คือ ส่วนของ Software และส่วนของ Hardware จะใช้ Node MCU เป็นส่วนควบคุมการทำงานของแบบจำลองเครื่องใช้ไฟฟ้า โดยรับคำสั่งในการควบคุมการทำงานมาจาก Smart Phone ส่วน Software จะใช้การเขียนโปรแกรมควบคุมการทำงานของ ระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าในบ้านโดยผ่าน Application

หลักการทํางาน

หลักการทำงานโดยรวมของระบบควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าในบ้านด้วย IoT คือ เมื่อผู้ใช้จะทำการเข้าระบบ ระบบจะมีส่วนรักษาความปลอดภัยโดยต้องให้ทำการ login เมื่อ Login เสร็จเรียบร้อยจะเข้าสู่หน้าเว็บเพจที่ใช้ในการควบคุมระบบไฟฟ้า ซึ่งการควบคุมการทำงานจะรับข้อมูลจากผู้ใช้ระบบควบคุมผ่าน Smart Phone เมื่อรับข้อมูลแล้วระบบจะส่งคำสั่งข้อมูลให้กับ Node MCU เพื่อทำการส่งคำสั่งข้อมูลไปยังตัวรับสัญญาณ Wireless เพื่อควบคุมการทำงานของ Relay ที่เป็นสวิตซ์อัตโนมัติในการควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าให้สามารถเปิด - ปิด เครื่องใช้ไฟฟ้า โดยการแจ้งเตือนสถานะการทำงานและกราฟแสดงปริมาณการใช้ไฟฟ้า ระบบจะส่งข้อมูลกลับมาแสดงผ่านหน้า Web Page



ผลของการทดสอบ

จากการทดลองใช้งานจริงผ่านโมเดลบ้านจำลองที่ติดตั้งระบบไฟฟ้าเสมือนจริงระบบแรงดันไฟฟ้า ๒๒๐ โวลต์ ผ่าน Application ที่เขียนขึ้น พบว่า ระบบสามารถลดเวลาการใช้เครื่องใช้ไฟฟ้าได้ โดยมีปริมาณการใช้ไฟฟ้าลดลงประมาณร้อยละ ๑๐ จากการเก็บข้อมูลเปรียบเทียบก่อนและหลังใช้ติดตั้งระบบ และ Application ที่เขียนขึ้น สามารถสั่งการได้ดีผ่านระบบ Internet of thing (IoT)

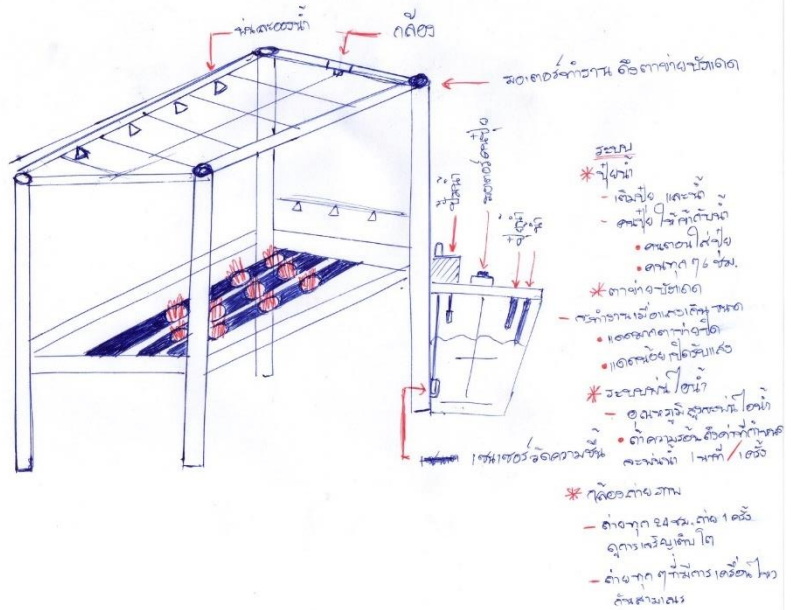
๑๓. โครงการงานผักผม

คณะผู้จัดทำ	๑. สามเณรภิกขุติพนธ์ มีสิด
โครงการงาน	๒. สามเณรอรุณชัย จริอินทร์
	๓. สามเณรจิรวุฒิ ไชยศิลป์
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. พระครูสังฆรักษ์รัชชาติ ธมมสาสนโน
	๒. พระนราธิปพงษ์ ฐิตเมธโร
	๓. นายกิตติพงษ์ เอี่ยมทอง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดน้ำไคร้รัตนหทัยศึกษา จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๓,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนของโรงเรียนน้ำไคร้รัตนหทัยศึกษาได้ปลูกผักแบบไฮโดรโปนิคส์เพื่อทำเป็นภัตตาหารให้แก่สามเณรอยู่แล้วแต่ในการปลูกผักนั้นใช้ปุ๋ยน้ำแบบสารเคมีเป็นอาหารของพืชมาตลอดและผลผลิตที่ใช้สารเคมีนั้นมีอันตรายต่อสุขภาพระยะยาว ทางคณะผู้จัดทำโครงการจึงคิดจะเปลี่ยนมาใช้ปุ๋ยอินทรีย์แทนในการปลูกพืช โดยใช้ความสามารถของ GoGo Board มาคอยควบคุมเพื่อลดแรงงานของคนในการดูแลพืชผัก และศึกษาดูความแตกต่างของผลผลิตที่ใช้ปุ๋ยเคมีกับใช้ปุ๋ยอินทรีย์ว่ามีความแตกต่างกันอย่างไร



หลักการทํางาน

เมื่อ Sensor ตรวจพบว่า “ความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้” จะส่งสัญญาณให้แก่ GoGo Board ให้ประมวลผลและป้อนคำสั่งให้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ต่าง ๆ ทำงาน เพื่อปล่อยทำออกมารดน้ำแปลงผัก แต่หากเกิดข้อผิดพลาดระบบไม่ทำงาน “ผู้พัฒนา” สามารถที่จะสั่งการแบบ Manual ผ่านระบบ Internet จากมือถือของผู้พัฒนาได้ออนึ่ง โปรแกรมตั้งให้ระบบทำงานบน ๒ เงื่อนไขคือ ๑) เมื่อถึงเวลาที่กำหนด เข้า และเย็น และ ๒) เมื่อความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้ การทำงานของทั้ง ๒ ระบบ จะทำงานจนกว่าความชื้นในดินเท่าระดับที่เหมาะสมกับพืชที่ปลูกอยู่บนแปลงเกษตร

ผลของการทดสอบ

การทดสอบผลงานที่สร้างขึ้นพบว่า “สามารถใช้งานตรงตามความต้องการที่ตั้งโปรแกรมไว้” ดังนี้

๑. การรดน้ำ เพิ่มความสะดวกในการทำงาน
๒. สามารถตอบสนองความสะดวกและประหยัดคําค่า
๓. ข้อมูลทางเทคนิคเครื่องรดน้ำต้นไม้อัตโนมัติยังทำงานได้ดีเป็นปกติ

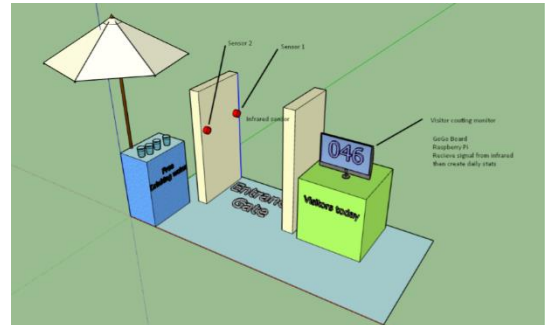
๑๔. โครงการระบบนับจำนวนคนเข้า-ออก อัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรจีระศักดิ์ กาศวิบูลย์ ๒. สามเณรพีรพล แสนยาง ๓. สามเณรทวิลาภ ชิมทิม
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายอนันต์ จินดาคำ ๒. นางสาว เบญจมาศ หงษ์ห้า
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพุทธโกศยวิทยา จังหวัดแพร่
งบประมาณที่ใช้	๓,๐๐๐ บาท



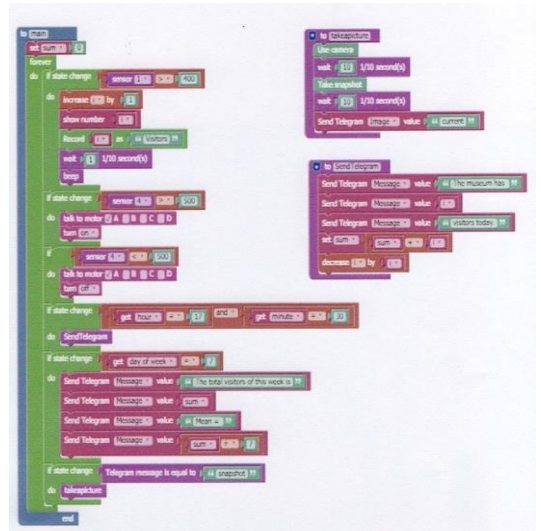
ที่มาและความสำคัญ

วัด สถานที่ซึ่งเป็นที่พักอาศัยของคณะสามเณรผู้จัดทำนั้น มีพิธีกรรมที่ได้เก็บรวบรวมโบราณวัตถุอันมีมูลค่าไว้จัดแสดงแก่นักท่องเที่ยวและผู้สนใจ ซึ่งในแต่ละวันนั้นมีนักท่องเที่ยวซึ่งส่วนมากจะมาจากต่างท้องถิ่น ต่างสถานที่ เข้ามาเยี่ยมชมพิธีกรรมของวัดอย่างไม่ขาดสาย การปฏิสังขรณ์แก่ผู้มาเยือนจึงเป็นเรื่องที่ควรปฏิบัติในฐานะของวัดซึ่งเป็นศูนย์รวมแห่งพระพุทธศาสนา ทางพิธีกรรมที่ได้จัดเตรียมน้ำดื่มไว้ เพื่อให้บริการนักท่องเที่ยว และจะเป็นการยากที่จะนับจำนวนผู้เข้าชม เพื่อที่จะเตรียมน้ำดื่มให้พอดี และประกอบกับทางวัดต้องการทราบสถิติผู้เข้าชมในแต่ละวันด้วย จึงเป็นที่มาของโครงการเรื่องนี้



หลักการทำงาน

๑. ระบบนับจำนวนคน เมื่อมีคนเดินผ่าน ณ ทางเข้า ซึ่งติดกับทางเดินของแสงอินฟราเรด ทำให้ค่าสัญญาณเปลี่ยน บอร์ดจะนับ ๑, ๒, ๓ ไปเรื่อย ๆ จนกว่าพิธีกรรมปิด เวลา ๑๗.๓๐ น. Raspberry Pi จะแจ้งจำนวนผู้เข้าชมผ่าน Telegram Application ในวันนี้ ๆ และจำนวนคนจะถูกรีเซ็ตเป็น ๐ เพื่อนับใหม่ในวันถัดไป และเมื่อครบ ๑ อาทิตย์ ระบบจะส่งค่าของจำนวนผู้เยี่ยมชมทั้งหมดในอาทิตย์นั้น ๆ โดยคิดค่าเฉลี่ยให้
๒. ระบบเปิด-ปิดไฟฟ้า เมื่อมีผู้เข้าชมอยู่ในพิธีกรรม จะใช้ Motion Sensor ตรวจสอบ หากมีคนอยู่จะเปิดไฟค้างไว้ แต่ถ้าไม่มีคนอยู่ ณ ขณะนั้น ระบบจะปิดไฟอัตโนมัติ เพื่อประหยัดพลังงาน
๓. ระบบเก็บข้อมูล ระบบจะบันทึกกราฟของจำนวนผู้เข้าชมใน ๑ วัน ว่าเป็นสถิติ และจะช่วยเปรียบเทียบว่า วันใดที่มีคนมาเยี่ยมชมมากที่สุด และน้อยที่สุด ซึ่งสามารถนำไปดำเนินการทางสถิติได้



ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานตามคำสั่งของ Algorithm ของโปรแกรมที่เขียนได้อย่างดีและมีประสิทธิภาพ โดยการทดสอบการควบคุมอุปกรณ์ในแบบต่าง ๆ แล้วพบว่า การควบคุมอุปกรณ์ต่าง ๆ นั้นเป็นไปตามการทำงานของระบบได้ดี

๑๕. โครงการระบบป้องกันการโจรกรรมสุดไฮเทค

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรณัฐพล ปรัชญาฤทธิ์ ๒. สามเณรณฤเบศร เพ็ชรนวล ๓. สามเณรณรงฤทธิ์ เพ็งสุภา
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายอนันต์ จินดาคำ ๒. นางสาวเบญจมาศ หงษ์ห้า
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพุทธโกศยวิทยา จังหวัดแพร่
งบประมาณที่ใช้	๓,๐๐๐ บาท



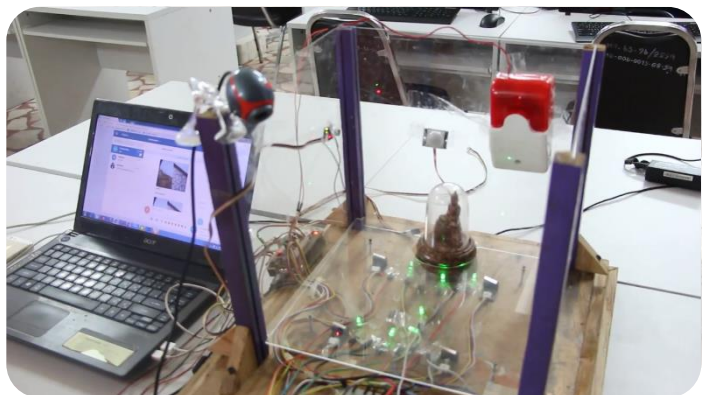
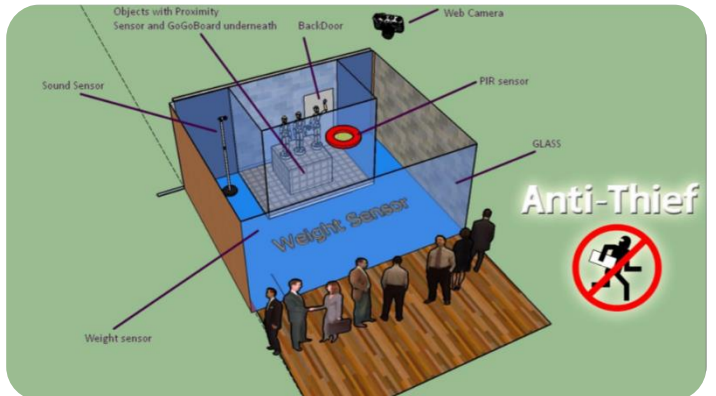
ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันเทคโนโลยี Internet of Things กำลังได้รับความนิยมเป็นอย่างมาก เนื่องจากในยุคโลกาภิวัตน์ ทางคณะผู้จัดทำมีความคิดว่า ควรจะนำเทคโนโลยีส่วนนี้ มาประยุกต์ใช้ในทางศาสนา ซึ่งเกี่ยวข้องกับตัวสามเณรโดยตรง และที่เห็นว่าเหมาะสมที่สุดคือความปลอดภัยภายในศาสนสถาน ซึ่งเป็นสถานที่ ๆ มีทรัพย์สินที่มีมูลค่ามาก แต่กลับมีความปลอดภัยที่ค่อนข้างต่ำ ไม่รัดกุม ภายในวัดซึ่งเป็นที่อยู่อาศัยของ "พระภิกษุสามเณร" ในการดูแลรักษาทรัพย์สินเหล่านี้ คงจะไม่มีประสิทธิภาพในการรักษาความปลอดภัยที่แน่นอน ซึ่งการนำเทคโนโลยีส่วนนี้มาประยุกต์ใช้ ไม่เพียงแต่นำมาใช้ในศาสนสถานเพียงเท่านั้น แต่สามารถนำไปใช้ในทุกสถานที่ ที่ต้องการความปลอดภัย หรือประสิทธิภาพในการป้องกันการโจรกรรมให้มากขึ้น

หลักการทำงาน

ในสภาวะปกติ เมื่อระบบเปิดใช้งาน Sensor ทุกตัวจะทำงานอย่างปกติ และเมื่อเกิดการ Trig Sensor ทำให้สัญญาณของ Sensor ผิดไปจากที่ตั้งไว้ ระบบจะทำการเปิดไซเรน ๕ วินาที และถ่ายรูป พร้อมส่งข้อความแจ้งเตือนผ่านสมาร์ตโฟนทันที ซึ่งการ Trig Sensor จะเกิดขึ้นในกรณีดังต่อไปนี้

- Sound Module ดักจับคลื่นเสียงที่มีความดังเกินที่ตั้งค่า Sensitive ที่ตั้งไว้ได้
- สวิตช์ตัวใดตัวหนึ่งบนพื้นถูกน้ำหนักที่มากกว่า 10N กดทับลง ทำให้สวิตช์ถูกกด
- Motion Sensor สามารถดักจับการเคลื่อนไหวภายในห้องได้
- Proximity Sensor มีค่าสัญญาณที่เปลี่ยนแปลงเกิดขึ้นในกรณีที่วัตถุขยับเท่านั้น



ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานตามคำสั่งของ Algorithm ของโปรแกรมที่เขียนได้อย่างดีและมีประสิทธิภาพ โดยการทดสอบการควบคุมอุปกรณ์ในแบบต่าง ๆ แล้วพบว่า การควบคุมอุปกรณ์ต่าง ๆ นั้นเป็นไปตามการทำงานของโปรแกรมที่ตั้งไว้ และการควบคุมโดย Telegram จะขึ้นอยู่กับคุณภาพของสัญญาณอินเทอร์เน็ตและความเสถียรของ Sever ของ Telegram เอง

๑๖. โครงการระบบตรวจเช็คอุณหภูมิในร่างกาย

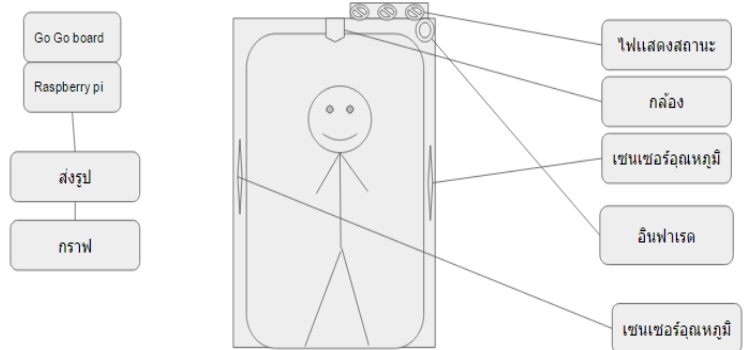
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรดำเกิง ไกรไพบูลย์ ๒. สามเณรณพคุณ ตรงต่อ ๓. สามเณรบัณฑิตพงษ์ กัลยาประสิทธิ์
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสุรชัย ฟองนันทา ๒. นางลัดดา งานนันทไชย
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติศาสนากิจพัฒน์วัดเมืองราม จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๕,๘๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

อุณหภูมิของร่างกาย เป็นเครื่องบอกความปกติของร่างกาย ว่าสภาพร่างกายมีสุขภาพดี และสามารถบ่งบอกสิ่งที่เกี่ยวข้องกับสุขภาพของเราได้หลาย ๆ อย่าง เช่น ไม่ได้เจ็บไข้ได้ป่วย หรือแม้กระทั่งภาวะ เสี่ยงต่อโรคภัยต่าง ๆ มากมาย การวัดอุณหภูมิของร่างกายในแต่ละครั้งนั้นมีความยุ่งยากลำบากและเสียเวลา จากความสำคัญจุดนี้ผู้จัดทำจึงมีการคิดค้นระบบตรวจเช็คอุณหภูมิในร่างกายขึ้นมา เพราะการวัดอุณหภูมิแบบธรรมดาจะทำให้เกิดการเสียเวลา

จากเหตุผลข้างต้นผู้จัดทำจึงนำเอาเทคโนโลยีสมัยใหม่มาใช้เพื่ออำนวยความสะดวก และได้คิดสร้างระบบตรวจเช็คอุณหภูมิในร่างกายขึ้นมาเพื่อให้เกิดความสะดวก สามารถนำมาใช้ตรวจเช็คอุณหภูมิในร่างกายของสามเณรนักเรียนได้ และสามารถรายงานผลการตรวจอุณหภูมิในร่างกายของสามเณรให้ครูอนามัยทราบ เพื่อจะได้นำสามเณรนักเรียนไปรับการรักษาต่อไป



```

to main
  forever
    do
      if sensor 1 > 500
        do
          increase 1 by 1
        if sensor 2 > 500
          do
            decrease 1 by 1
          show number 1
          if 1 > 1
            do
              talk to motor A B C D
              turn on
            if 1 < 0
              do
                talk to motor A B C D
                turn off
              Record 1 as "mimi-kon"
              Record motor A B C D is(are) on? as "mimi-motor"
            each time wait 5 1/10 second(s)
          end
    end
  
```

หลักการทำงาน

๑. การทำงานเริ่มจากระบบจะทำงานสามเณรต้องผ่านกานรับจำนวนการใช้งาน โดยมี Sensor เป็นตัวนับจำนวน
๒. การทำงานขั้นต่อไปจะเป็นการวัดอุณหภูมิของร่างกายโดยใช้ Sensor วัดอุณหภูมิ เมื่อผลของค่าอุณหภูมิในร่างกายเป็น ๓๖.๕-๓๗.๕ องศา ถือว่าร่างกายอยู่ในสภาวะปกติ ไม่มีไข้ จะมีไฟแจ้งสถานะเป็นสีเขียว แต่ถ้าอุณหภูมิของร่างกายมีมากกว่า ๓๗.๖ ถือว่าร่างกายอยู่ในสภาวะมีไข้ จะมีไฟแจ้งสถานะเป็นสีแดง และมีเสียงเตือนบอกจากลำโพง
๓. การทำงานแต่ละครั้งจะมีการถ่ายรูปส่งไปยัง Telegram และเก็บข้อมูลแบบกราฟ

ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานได้จริงตามที่ตั้ง GoGo Board และ Raspberry Pi สามารถควบคุมการทำงานตามคำสั่งได้ปกติ

๑๗. โครงการสวนผักอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรวรวิช อินมะโน ๒. สามเณรกิตติพงษ์ อินตะวีชัย ๓. สามเณรณัฐฐากร ผิวผลเขียว
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายจীরวัฒน์ ปันทองมา
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดดอนมดคลสันติสุขวิทยา จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๖,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนวัดดอนมดคลสันติสุขวิทยา พระปริยัติธรรมแผนกสามัญศึกษา ได้มีการจัดการเรียนรู้เชิงบูรณาการโดยเน้นทักษะด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี และทักษะด้านอาชีพให้กับผู้เรียน มีการเรียนการสอนด้าน “การเขียนโปรแกรมภาษาคอมพิวเตอร์” และได้จัดทำกิจกรรมพัฒนาผู้เรียน ผ่านกิจกรรม “พุทธเกษตร ศิลปะแห่งการพึ่งตนเอง ตามศาสตร์พระราชา” โดยมีการปลูกผักและผลไม้ในโรงเรือน อย่างมีคุณภาพและปลอดภัย เพื่อนำผลผลิตที่ได้มาประกอบทำเป็นภัตตาหารถวายแก่สามเณรนักเรียนในโรงเรียนวัดดอนมดคลสันติสุขวิทยา

เนื่องจากปัญหาการให้น้ำกับพืชที่ปลูกในโรงเรือนขาดผู้ดูแลรดน้ำพืชผักให้เกิดความชื้นตามความเหมาะสมที่พืชต้องการ และเพื่อเป็นการแก้ปัญหา ทางกลุ่มจึงมีแนวคิดในการทำโครงการ “สวนผักอัจฉริยะ” มาช่วยบูรณาการในการบริหารจัดการเรื่องการให้น้ำกับพืชผักในโรงเรือนและการสอดส่องดูแลอย่างเหมาะสม เพื่อเป็นการแก้ไขปัญหาและเพื่อให้ได้พืชผักอย่างมีคุณภาพเพื่อให้เกิดประโยชน์กับทางโรงเรียนต่อไป



```
1 date change
2 do
3   talk to motor A B C D
4   turn C
5   wait 1000 (1/10 seconds)
6   turn C
7
8 if
9   sensor 1 200
10 do
11   talk to motor A B C D
12   turn C
13
14 if
15   sensor 2 300
16 do
17   talk to motor A B C D
18   turn C
19
20 if
21   sensor 3 500
22 do
23   talk to motor A B C D
24   turn C
25
26 if
27   sensor 4 1000
28 do
29   talk to motor A B C D
30   turn C
31   turn clockwise
32
33 Telegram message is equal to /hi/
34 do
35   Use camera
36   wait 1000 (1/10 seconds)
37   take snapshot
38   wait 1000 (1/10 seconds)
39   Send Telegram (message) value /sensor 1/
40   wait 1000 (1/10 seconds)
41   Send Telegram (message) value /current/
42
43 Telegram message is equal to /start/
44 do
45   talk to motor A B C D
46   turn C
47   wait 1000 (1/10 seconds)
48   turn C
49
50 Telegram message is equal to /stop/
51 do
52   talk to motor A B C D
53   turn C
54
55 if
56   get 1000 is in between 100 200
57 do
58   talk to motor A B C D
59   turn C
```

หลักการทํางาน

- เมื่อถึงเวลาที่เรากำหนดไว้ให้มอเตอร์ A (ปั้มน้ำ) ทำงานเป็นเวลา ๑๐ วินาทีแล้วให้ทำการปิด
- เมื่อ Sensor ๑ มีค่ามากกว่าที่เราได้กำหนดไว้ให้มอเตอร์ A (ปั้มน้ำ) ทำงาน และเมื่อ Sensor ๑ มีค่าน้อยกว่าที่เราได้กำหนดไว้ให้มอเตอร์ A (ปั้มน้ำ) หยุดทำงาน
- เมื่อ Sensor ๒ มีค่าน้อยกว่าที่เราได้กำหนดไว้ให้มอเตอร์ B (พัดลม) ทำงาน และเมื่อ Sensor ๒ มีค่ามากกว่าที่เราได้กำหนดไว้ให้มอเตอร์ B (พัดลม) หยุดทำงาน
- เมื่อมีคำสั่งว่า hi ให้กล้องเว็บแคมถ่ายรูปและรอ ๕ วินาทีให้ส่งรูปและค่า Sensor ๑ (Sensor วัดความชื้น) มายังโทรศัพท์มือถือผ่าน App Telegram
- เมื่อมีคำสั่งว่า Start ให้มอเตอร์ A (ปั้มน้ำ) ทำงานเป็นเวลา ๑๐ วินาทีและให้ทำการปิด หรือมีคำสั่งว่า Stop ให้มอเตอร์ A (ปั้มน้ำ) หยุดทำงาน

ผลของการทดสอบ

โครงการสามารถใช้งานได้จริง GoGo Board และ Raspberry Pi ควบคุมการทำงานตามเงื่อนไขคำสั่งของโปรแกรมที่เราที่กำหนดค่า Sensor และการทำงานของอุปกรณ์ ให้ทำงานตามกระบวนการต่าง ๆ ที่เรากำหนดไว้ และสามารถนำโครงการสู่การไปประยุกต์ใช้ในโรงเรือนได้จริง

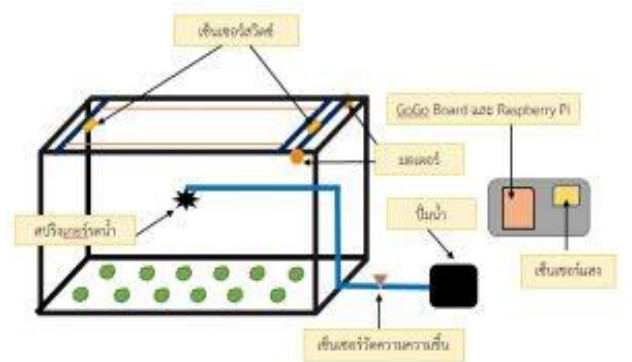
๑๘. โครงการโรงเรียนอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรวัชรพล ทองดี
	๒. สามเณรวัชรวิทย์ ร่มสนธิ์
	๓. สามเณรดิสรณ์ ศิริโส
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายเจษฎาภรณ์ ต๊ะต๊อบ
	๒. นางสาวสุวิมล อินจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดบุญยืน จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๒,๒๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนวัดบุญยืน (พระปริยัติธรรมแผนกสามัญศึกษา) ในโครงการตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี ได้มีการจัดการเรียนรู้ที่เน้นทักษะด้านอาชีพ และทักษะด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีให้กับผู้เรียน โดยมีการจัดการเรียนการสอนควบคู่กับการสนองงานพระราชดำริ ซึ่งทางโรงเรียนได้มีการจัดทำโครงการปลูกพืชในพื้นที่ที่จำกัดภายใต้หลักปรัชญาเศรษฐกิจพอเพียง เพื่อการบริโภค โดยในการเพาะปลูกต้นพืชจำเป็นต้องมีผู้ดูแล และต้องดูแลรักษาต้นพืชเป็นอย่างดี เนื่องจากการเจริญเติบโตของต้นพืชต้องอาศัยปัจจัยหลายประการที่สำคัญ เช่น น้ำ ความชื้น แสง และธาตุอาหารต่าง ๆ ดังนั้น เพื่อให้ต้นพืชมีการเจริญเติบโตได้ดี และเพื่อลดภาระในการดูแลต้นพืชที่เพาะปลูกไว้ ทางคณะผู้จัดทำจึงได้คิดค้นการทำโรงเรียนเพาะชำอัตโนมัติขึ้น โดยอาศัยหลักการทำงานของ GoGo Board ควบคู่กับ Raspberry Pi ในการควบคุมการรดน้ำ และเปิด - ปิดหลังคาโรงเรือน



หลักการทำงาน

- ใช้ตัว Soil Humidity Sensor ในการวัดค่าความชื้น หากมีความชื้นน้อย GoGo Board ส่งคำสั่งให้ Relay จ่ายกระแสไฟฟ้าสั่งปั้มน้ำทำงานเพื่อรดน้ำแก่ต้นพืช และถ้าหากมีความชื้นมากเกินไป Relay จะสั่งปั้มน้ำหยุดทำงานโดยอัตโนมัติ
- หลักการทำงานเปิด-ปิด หลังคาโรงเรือน ใช้ตัว Sensor แสง ถ้าแสงปกติจะสั่งให้เปิดหลังคา และหากมีแสงมากเกินไปปกติก็สั่งให้ปิดหลังคาโรงเรือนอัตโนมัติ เพื่อลดปริมาณแสงแดดที่ตกกระทบมายังต้นพืช

ผลของการทดสอบ

โครงการโรงเรียนเพาะชำอัตโนมัติสามารถนำไปประยุกต์ใช้งานได้จริง โดยใช้หลักการทำงานของ GoGo Board และ Raspberry Pi ควบคุมการทำงานตามเงื่อนไขคำสั่งของโปรแกรม และการทำงานของอุปกรณ์ตามกระบวนการต่าง ๆ ที่กำหนดไว้



๑๙. โครงการกล็องตรวจจับ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรณกฤต เพชรเหมือน ๒. สามเณรสงกรานต์ แซ่ท้าว ๓. สามเณรฤทธิชัย แพทย์นาดี
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางนัฐญาภรณ์ บริสุทธิ์ ๒. นางสาวนันทน์ภัส ชาญยุทธ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดปรางค์ จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๑,๒๕๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันมีนักเรียนออกนอกสถานที่ โดยไม่ได้รับอนุญาตจากอาจารย์ ซึ่งบางครั้งครูอาจารย์ไม่สามารถดูแลให้ทั่วถึง ดังนั้นอาจารย์ที่ปรึกษาและสถานักเรียนจึงได้ช่วยกันปรึกษากันหาวิธีที่จะทำให้นักเรียนที่ออกนอกสถานที่โดยไม่ได้รับอนุญาต หรือในเวลาไม่เหมาะสม เครื่องตรวจจับและการแจ้งเตือนสำหรับนักเรียนที่ออกนอกสถานที่



หลักการทำงาน

๑. เมื่อถึงเวลา ๐๙.๐๐ - ๑๑.๓๐ น. หรือ ๑๒.๒๐ - ๑๖.๐๐ น. ให้ทำการเปิดระบบให้ Sensor มีค่าเป็นศูนย์
๒. เมื่อ Sensor ตรวจวัดค่าได้ในช่วง ๑ - ๒๐๐ ให้มอเตอร์ A ทำการเปิด แล้วถ่ายรูป จากนั้นให้รอเป็นเวลา ๒ วินาที เพื่อส่งรูปภาพผ่านระบบ Telegram แล้วจึงค่อยส่งเสียงเตือน พร้อมกับส่งค่ากราฟไปเก็บไว้

ผลของการทดสอบ

หลังจากได้ทดสอบการใช้งานของ กล็องตรวจจับ ผลของการทดสอบตรงตามเป้าหมายที่ได้กำหนดไว้อย่างมีประสิทธิภาพและช่วยตรวจจับคนที่ออกนอกโรงเรียนได้จริง



๒๐. โครงการงานเครื่องให้อาหารสุนัขอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรปัญญากร กาศรี ๒. สามเณรเอกราช ตรีอุบล ๓. สามเณรธีระวัฒน์ วงศ์เกตุ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายสนธยา มาทา
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม จังหวัดลำปาง
งบประมาณที่ใช้	๒,๓๐๐ บาท

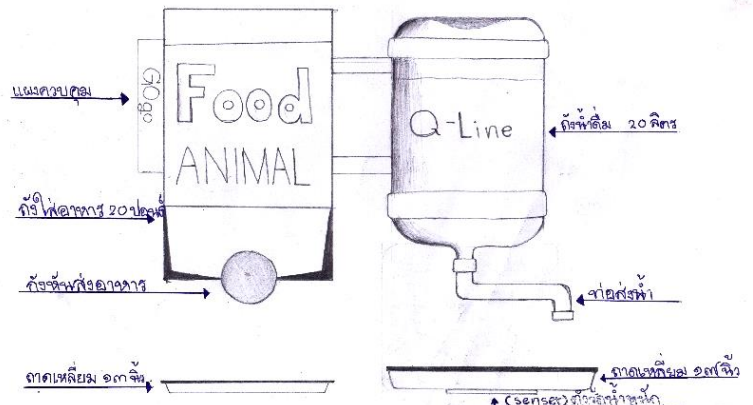


ที่มาและความสำคัญ

ทางกลุ่มสาระวิทยาศาสตร์และกลุ่มงานอาชีพและเทคโนโลยีได้บูรณาการเพื่อส่งเสริมให้นักเรียนมีทักษะทางวิทยาศาสตร์ โดยเฉพาะการคิดวิเคราะห์ สังเคราะห์เพื่อนำไปสู่การแก้ไขปัญหา โดยให้นักเรียนทำโครงการขึ้นโดยให้สอดคล้องกับบริบทของโรงเรียน คือโรงเรียนวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม พระปริยัติธรรม แผนกสามัญศึกษา ตั้งอยู่ในวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม ทางวัดมีการเลี้ยงสัตว์ไว้จำนวนมากโดยนักเรียนได้คิดและประดิษฐ์เครื่องให้อาหารสุนัขอัตโนมัติเพื่อลดภาระในการให้อาหารนอกจากนี้เครื่องให้อาหารสัตว์อัตโนมัติที่สามเณรนักเรียนประดิษฐ์ขึ้นเองโดยการเขียนโปรแกรม GoGo Board และ Raspberry Pi มาใช้ในการประดิษฐ์เครื่องให้อาหารสุนัขอัตโนมัติซึ่งทำให้สามเณรนักเรียนได้ฝึกทักษะกระบวนการทางวิทยาศาสตร์และการนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้

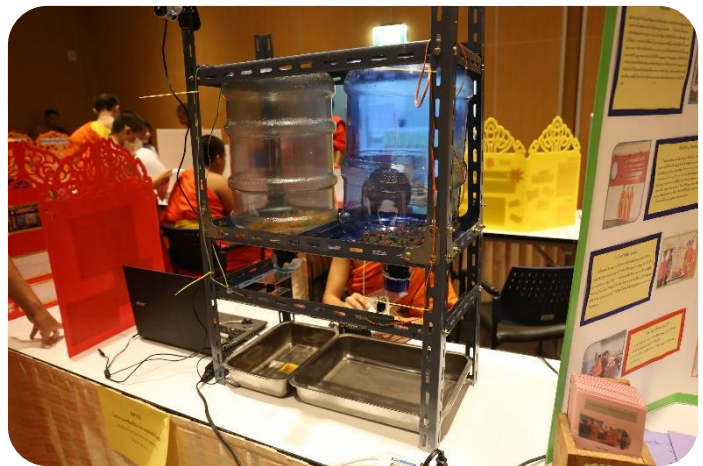
หลักการทำงาน

เครื่องให้อาหารสุนัขอัตโนมัตินี้ จะเริ่มทำงานตามเวลาที่ตั้งไว้ ควบคุมโดย Clock Module ตั้งเวลาการหมุนของมอเตอร์ (๓๐ วินาที) แล้วเมื่อลูกลอยไฟฟ้ามีค่าต่ำกว่าที่ตั้งไว้จะสั่งให้ปั้มน้ำทำงาน และเมื่อลูกลอยไฟฟ้ามีค่าสูงกว่าที่ตั้งไว้ ปั้มน้ำก็จะปิดการทำงาน ส่วนที่ให้อาหารสัตว์จะตั้งไว้เป็นช่วงเวลา คือ เช้า กลางวัน และเย็น (ช่วงละ ๓๐ วินาที)



ผลของการทดสอบ

ระบบทำงานได้ตรงตามที่ตั้งไว้ แต่บางครั้งกำลังการขับเคลื่อนมอเตอร์ไม่เพียงพอ ทำให้การปล่อยอาหารสัตว์ได้ปริมาณที่น้อยหรือมากเกินไปเกินความต้องการ ในระยะต่อไปต้องทำการปรับการทำงานของมอเตอร์ให้คงที่ เพื่อให้การปล่อยอาหารได้ตรงตามปริมาณที่เหมาะสมต่อจำนวนสัตว์ที่มี



๒๑. โครงการเครื่องรดน้ำสวนสมุนไพรอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอานนท์ ปิกอด ๒. สามเณรเกรตน์สรินทร์ ปงธิยา ๓. สามเณรณาวุฒิ ฉิมมาลี
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายสนธยา มาทา
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดพระแก้วดอนเต้าสุชาดาราม จังหวัดลำปาง
งบประมาณที่ใช้	๓,๙๐๐ บาท

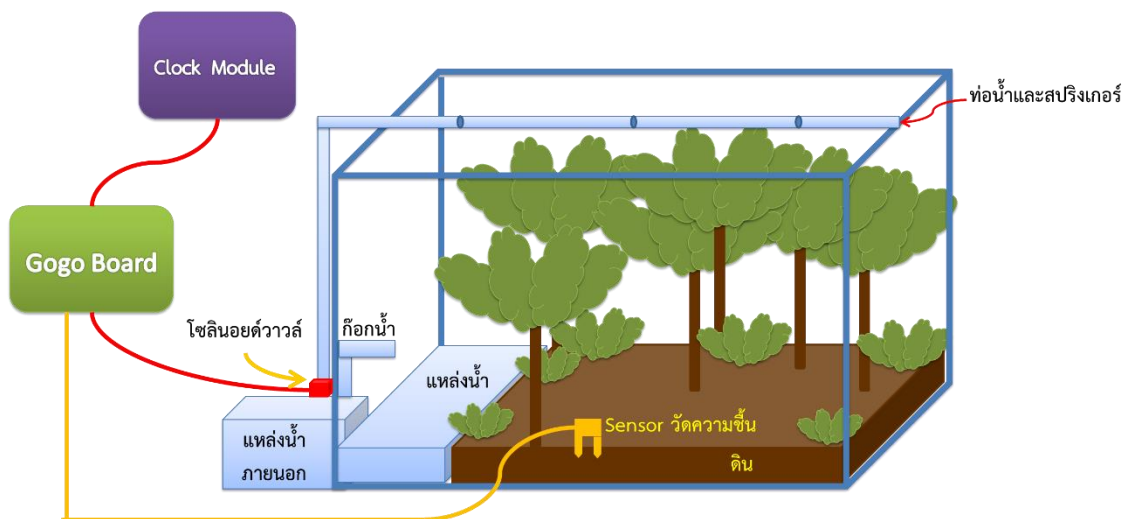


ที่มาและความสำคัญ

ที่โรงเรียนได้มีการทำแปลงสมุนไพรในโรงเรียน เพื่อให้นักเรียนมีส่วนร่วมในการทำกิจกรรมของโรงเรียน คณะผู้จัดทำจึงคิดว่า ถ้านำเอาเรื่องของเทคโนโลยีเข้ามาเกี่ยวข้องด้วยเพื่อให้นักเรียนได้มีความรู้เรื่องเทคโนโลยีประยุกต์ใช้กับเรื่องของสวนครัว และในอนาคตอาจจะนำไปใช้ในชีวิตประจำวันได้

หลักการทำงาน

โครงการเครื่องรดน้ำสวนสมุนไพรอัตโนมัติ จะทำงานตามเวลาที่กำหนดคือ เวลา ๘.๐๐ นาฬิกา และเวลา ๑๗.๐๐ นาฬิกา โดย Sensor วัดความชื้นจะทำการตรวจวัดความชื้นในดินตรงจุดที่ติดตั้งไว้ เพื่อเป็นตัวแทนความชื้นของดินทั้งหมด จากนั้นตรวจสอบค่าความชื้นที่ได้ หากค่าที่วัดได้ตรงตามเงื่อนไข GoGo Board จะสั่งให้ระบบทำงานเปิดและปิดหัวจ่ายน้ำอัตโนมัติ กล่าวคือ "เมื่อเวลา ๐๘.๐๐ นาฬิกา และ ๑๗.๐๐ นาฬิกา หากค่าความชื้นในดินสูงอยู่แล้วก็ไม่ต้องรดน้ำให้แปลงเกษตร แต่ถ้าค่าความชื้นในดินต่ำ ให้รดน้ำแปลงเกษตร จนกว่าความชื้นในดินจะสูงเกินกว่าค่าที่ตั้งไว้ จึงหยุดการรดน้ำ"



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบระบบโดยติดตั้งอุปกรณ์บนสวนหย่อมหน้าโรงเรียน และสังเกตการทำงานของอุปกรณ์ พบว่า อุปกรณ์สามารถทำงานตามโปรแกรมและเงื่อนไขที่ตั้งไว้ได้อย่างถูกต้อง แต่อาจต้องเพิ่มจำนวนของ Sensor วัดความชื้น ในกรณีลงมือปฏิบัติบนพื้นที่จริง เนื่องจากขนาดพื้นที่ของแปลงเกษตรใหญ่กว่าแปลงสาธิตมาก

๒๒. โครงการงานตู้ให้อาหารปลาหยอดเหรียญอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรสุธิราช คำเทพ ๒. สามเณรอรุณชัย ใจปิง ๓. สามเณรอธิกริช ชีตวิงค์
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวรุ่งนภา หาญยุทธ ๒. นางวราภรณ์ สานแก้ว
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดกุฎี จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๕,๘๐๐ บาท



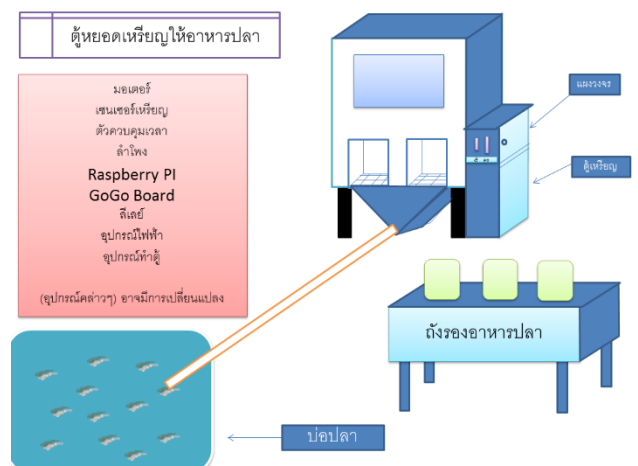
ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากบริเวณในวัดกุฎี หรือภายในโรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดกุฎี เป็นสถานที่ท่องเที่ยว มีนักท่องเที่ยวมาเที่ยวชมวิวกว้างและทำบุญเป็นจำนวนมาก ภายในวัดกุฎีมีบ่อเลี้ยงปลาอยู่ภายในบริเวณเขตของวัด และมีแม่น้ำไหลผ่าน โดยทางชุมชนร่วมกับทางวัดกุฎีได้จัดเป็นแหล่งอนุรักษ์พันธุ์ปลา มีปลาอยู่หลากหลายชนิด เมื่อนักท่องเที่ยวมาทำบุญเที่ยวชมภายในวัดกุฎีเห็นบ่อเลี้ยงปลาและอยากจะทำบุญให้อาหารปลา ก็จะซื้ออาหารมาให้ให้อาหารปลาเหล่านั้น ทางวัดกุฎีจึงมีความคิดที่จะซื้ออาหารปลามาจำหน่ายให้นักท่องเที่ยวทั่วๆ ไป เพื่อให้นักท่องเที่ยวนั้นได้ทำบุญให้อาหารปลา จึงจำเป็นต้องมีบุคลากรมาเฝ้าขายอาหารปลาอยู่ตลอดเวลา ทำให้ประสบปัญหาบุคลากรไม่เพียงพอและไม่มีเวลาพอที่จะมานั่งขายอาหารปลา เพราะในช่วงเทศกาลหรือวันหยุดยาว เสาร์-อาทิตย์ จะมีนักท่องเที่ยวจำนวนมากมาทำบุญเที่ยวชมวัดกันอย่างต่อเนื่อง

ดังนั้น ทางสามเณร และอาจารย์ที่ปรึกษาโรงเรียนพระปริยัติธรรมวัดกุฎี จึงได้คิดค้นหาวิธีแก้ไขปัญหาดังกล่าว จนได้มาอบรมค่ายอิคคิวซัง ๑ ที่มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรดิตถ์ เมื่อวันที่ ๒๐ - ๒๒ เดือน พฤศจิกายน พ.ศ. ๒๕๖๐ จึงมีความคิดที่จะประดิษฐ์ตู้ให้อาหารปลาหยอดเหรียญอัตโนมัติขึ้นมา เพื่อลดปัญหาการขาดแคลนแรงงานหรือบุคลากรภายในวัด และอำนวยความสะดวกให้นักท่องเที่ยว ตั้งใจมาทำบุญในช่วงวันหยุดเทศกาล

หลักการทำงาน

เมื่อเราหยอดเหรียญลงในตู้ เมื่อเหรียญตกลงไปในตู้ Sensor ตรวจจับวัตถุ ตรวจจับเหรียญได้ จะส่งข้อมูลไปยัง GoGo Board เพื่อส่งคำสั่งให้ Relay จ่ายไฟไปยังมอเตอร์ให้ทำงานตามระยะเวลาที่เรากำหนดไว้เพื่อเปิดให้อาหารลงมายังถังเก็บอาหารสำรอง หลังจากนั้นให้กดปุ่มเปิด เพื่อปล่อยอาหารออกมาจากถังเก็บอาหารสำรอง นักท่องเที่ยวจึงสามารถนำอาหารนั้นไปให้ปลาได้ ถ้าอาหารปลาในถังหมด Sensor ตรวจจับวัตถุทำงาน แล้วส่งข้อความมายังแอมป์ในมือถือ เพื่อแจ้งเตือนอาหารหมด



ผลของการทดสอบ

ใช้ได้จริง สามารถนำมาไปติดตั้งไว้ในวัดข้างสระปลาได้

๒๓. โครงการระบบรดน้ำหลังคาอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรวิศวกร สายสีบ ๒. สามเณรเสรีย์ ใจใหญ่ ๓. สามเณรฤตพงศ์ คระระเขื่อน
อาจารย์ที่ปรึกษา	พระอาจารย์เฉลิมชัย รมมชโย
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดห้วยวนวิทยา จังหวัดพะเยา
งบประมาณที่ใช้	๑,๔๐๐ บาท

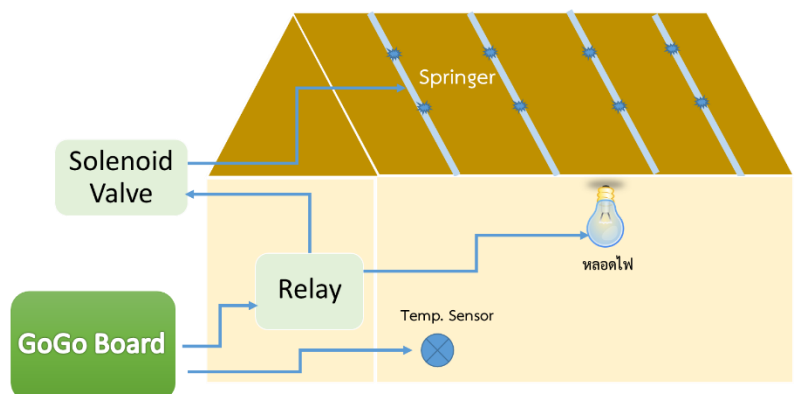


ที่มาและความสำคัญ

ด้วยโรงอาหารของโรงเรียนถูกต่อเติมขึ้นจากด้านข้างอาคารเรียนโดยมุ่งหลังคากระเบื้องยื่นออกมาประมาณ ๑๐ เมตรและก่ออิฐสูงขึ้นมาประมาณ ๑ เมตร เพื่อจัดทำเป็นส่วนหนึ่งของโรงอาหารเพื่อให้คณะครูและสามเณรนักเรียนได้ฉันทาอาหารเพลอย่างที่เป็นสัดส่วนและยังใช้เป็นสถานที่จัดกิจกรรมต่าง ๆ ของโรงเรียน เช่น ประชุมสามเณรนักเรียน ประชุมผู้ปกครอง วันไหว้ครู แลกของขวัญปีใหม่ และอีกหลาย ๆ กิจกรรม ในช่วงพักกลางวันซึ่งเป็นช่วงที่มีอากาศร้อนอบอ้าว แสงแดดสาดส่องลงมาที่หลังคาโรงอาหารประจวบกับหลังคาโรงอาหารต่ำ จึงทำให้อากาศไม่มาสามารถที่จะถ่ายเท ทำให้การพักผ่อนกลางวันและจัดกิจกรรมต่าง ๆ ในช่วงบ่าย จึงเป็นบรรยากาศที่ต้องปวดเหงื่อปาดโคลกันไปแทบถ้วนทั่วทุก ๆ รูป/คน เพื่อเป็นการแก้ไขปัญหาดังกล่าวข้างต้นที่ได้กล่าวมา จึงได้คิดค้นโครงการด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีโดยใช้ไอซีทีจากการไปเข้าค่าย อิคคิวซัง ๑ ปีที่ ๕ เมื่อวันที่ ๒๐ - ๒๒ พฤศจิกายน ๒๕๖๐ ณ มหาวิทยาลัยราชภัฏอุตรดิตถ์ที่ผ่านมา โดยเป็นระบบ Springer พ่นน้ำแบบกระจายเป็นวงกว้างติดตั้งไว้บนหลังคาของโรงอาหารเพื่อเป็นการลดอุณหภูมิที่ร้อนระอุจากการที่แสงแดดสาดส่องลงมาที่หลังคา เป็นการคลายความร้อนให้กับครู สามเณรนักเรียน ในช่วงการจัดกิจกรรมยามบ่ายที่โรงอาหาร โดยใช้การเขียนโปรแกรมลงบน GoGo Board พร้อม Temperature Sensor และการสั่งเปิดปิดน้ำผ่าน Solenoid Valve โดยมี Relay เป็นตัวสับ Swift ระบบฟ้าที่เข้าสู่ Solenoid Valve

หลักการทำงาน

เมื่อ Temperature Sensor มีค่ามากกว่า ๓๕๐ นั้นหมายถึงอากาศร้อนระบบจะสั่งการทำงานจาก GoGo Board ไปที่ Solenoid Valve ให้เปิดน้ำจึงทำให้ Springer หมุนรดน้ำหลังคา เมื่อ Temperature Sensor มีค่าน้อยกว่า ๓๕๐ นั้นหมายความว่าอากาศเริ่มเย็นหรือไม่ร้อนมากเกินไป ระบบจะสั่งการทำงานจาก GoGo Board ไปที่ Solenoid Valve ให้ปิดน้ำจึงทำให้ Springer หยุดหมุน



ผลของการทดสอบ

ใช้ระบบรดน้ำหลังคาอัจฉริยะในขณะที่มีอากาศร้อนผลการวิเคราะห์ข้อมูลและการทดลองทั้ง ๓ ครั้ง เมื่อระบบสั่งการทำงานจาก GoGo Board ไปที่ Solenoid Valve ให้เปิดน้ำจึงทำให้ Springer หมุนรดน้ำหลังคาเวลาประมาณ ๒๐ - ๒๕ นาทีทำให้อุณหภูมิลดลง

๒๔. โครงการงานกักหน้้าแบบอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอภิสิทธิ์ สุระวิค ๒. สามเณรศุภกร แสงเลิศ ๓. สามเณรปิยะพงษ์ คำผิว
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวอรสา นาราชกูร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๔,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

จากการสังเกตในระยะเวลา ๑ เดือนปัญหาที่พบบคือน้้าเน่าเสียส่งผลให้ปลาที่อยู่ในสระน้้าตายเนื่องจากน้้าไม่มีการหมุนเวียนจากปัญหาดังกล่าวทำให้เกิดแนวคิดในการแก้ไขปัญหโดยจัดทำกักหน้้าแบบอัตโนมัติขึ้น จากการเก็บข้อมูลของแบบจำลองดังกล่าวจึงนำมาสู่การขยายโครงการสู่พื้นที่จริงในปี ๒๕๖๐-๒๕๖๑ นี้ เพื่อกำหนดและควบคุมเวลาเปิดกักหน้้าแบบอัตโนมัติตามเงื่อนไขที่เหมาะสมต่อสภาพน้้าในสระน้้า รวมถึงประหยัดเวลาในการเปิด - ปิดกักหน้้าแบบอัตโนมัติ และค่าใช้จ่ายในการดูแล ฌ สระน้้าที่หน้าตักพักและหลังตักพักฤดูฝนเวฟู

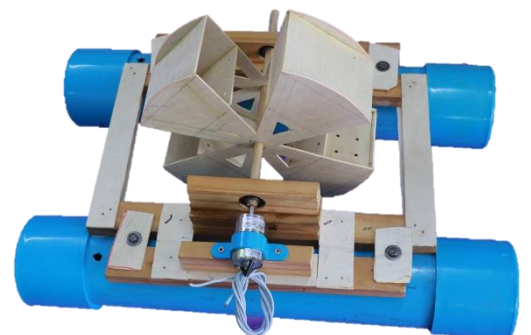
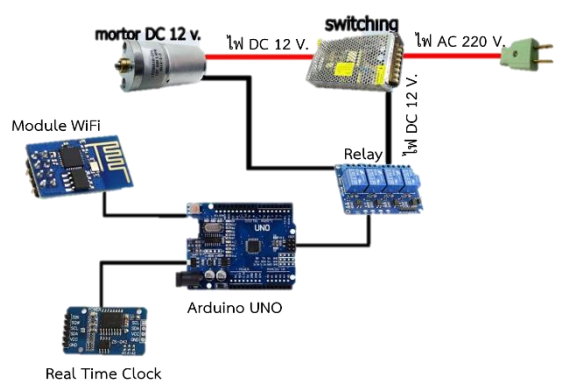
ดังนั้น ทางคณะผู้จัดทำจึงตระหนักถึงความสำคัญและคิดแก้ไขปัญหในเรื่งนี้ จึงได้จัดทำโครงการ กักหน้้าแบบอัตโนมัติขึ้นมา โดยกักหน้้าเป็นแบบทุ่นลอย เพื่อให้สามารถปรับตามปริมาณของน้้าในแต่ละวัน มีวัตถุประสงค์เพื่อแก้ไขปัญหาน้้าเน่าเสีย และเสริมสร้างทักษะพื้นฐานทางวิทยาศาสตร์ที่สอดคล้องกับชีวิตประจำวัน อีกทั้งยังเป็นการจุดประกายความคิดทางด้านวิทยาศาสตร์ให้สามารถนำการจั้ทำโครงการไปประยุกต์ใช้ในกระบวนการเรียนรู้เพื่อให้เกิดประโยชน์อย่างต่อเนื่อง ทั้งนี้ ทางคณะผู้จัดทำจะได้นำมาใช้งานทั้งภายในโรงเรียนและชุมชนใกล้เคียงที่สนใจต่อไป โดยกักหน้้าแบบอัตโนมัติ มีหลักการทำงานโดยจะทำงานผ่านทาง การส่งการจากระยะไกล คือ ผ่านทางสมาร้ทโฟน

หลักการทำงาน

หลักการทำงานของระบบคือ การใช้สมองกลแบบฝ้งตัวควบคุมการทำงานของมอเตอร์เพื่อใช้หมุนกักหน้้าในการเติมออกซิเจนให้กับน้้า โดยสามารถส่งการและควบคุมผ่าน Application บน Smart Phone ทำให้สามารถกำหนดและควบคุมเวลาเปิดกักหน้้าแบบอัตโนมัติตามเงื่อนไขที่เหมาะสมต่อสภาพน้้าในสระน้้า รวมถึงประหยัดเวลาในการเปิดปิดกักหน้้าแบบอัตโนมัติ และลดค่าใช้จ่ายในการดูแล

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบการทำงานของกักหน้้าอัตโนมัติ ที่ทำงานภายใต้คำสั่งผ่านทาง Application ในโทรศัพท์มือถือ ปรากฏว่ากักหน้้าสามารถทำงานได้จริง เมื่อเรากดปุ่ม ON แล้วรอสักครู่กักหน้้าก็จะทำการหมุนและตีน้ำเพื่อเพิ่มออกซิเจน และเมื่อเรากดปุ่ม OFF กักหน้้าก็จะหยุดทำงาน ซึ่งจากผลการทดสอบในบางครั้งการส่งการผ่านทางโทรศัพท์มือถือ มักจะพบปัญหาการเชื่อมต่อกับตัว WiFi จึงแก้ไขโดยการต่อสวิทช์เปิด - ปิด โดยตรง เมื่อเราต้องการให้กักหน้้าทำงานก็ทำการเสียบปลั๊กไฟและกดสวิทช์



๒๕. โครงการเครื่องรดน้ำผักอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรวีระวัฒน์ ดันหน ๒. สามเณรวรินทร์ สมจิตต์ ๓. สามเณรจักรกฤษณ์ ชัยประโคน
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. พระมหาจรัล อาทิตตเมธี ๒. นางสาวปวีณา จันทร์เพ็ง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ผักเป็นพืชล้มลุกที่มีช่วงอายุการเจริญเติบโตสั้น ที่ให้ผลผลิตนำมาใช้ประโยชน์บริโภคได้ ไม่ว่าจะเป็นส่วนของต้น กิ่ง ก้าน ใบ ผล หัว ราก และผัก ส่วนใหญ่เป็นพืชชอบน้ำ (succulent) และมีส่วนที่เป็นเนื้อมาก จัดเป็นพืชที่มีความสัมพันธ์เกี่ยวข้องกับการเป็นอยู่ของมนุษย์มากทั้งในด้านที่เป็นอาหารและด้านเศรษฐกิจ เนื่องจากผักเป็นพืชที่มีอายุการเจริญเติบโตสั้น มีองค์ ประกอบและโครงสร้างละเอียดอ่อนเปราะบางเสียหายได้ง่าย การปลูกและผลิตผักจึงมักจะประสบกับอุปสรรคและปัญหาต่าง ๆ อันเป็นผลทำให้เกิดความสูญเสียทั้งในด้านปริมาณ และคุณภาพนานับประการ พืชผักเกือบทุกชนิดจะงอกและเจริญเติบโตได้ดี เฉพาะในที่ที่อุดมสมบูรณ์ในบริเวณที่ราบลุ่มใกล้แหล่งน้ำ หรือมีแหล่งน้ำพอเพียง ดินต้องเป็นชนิดที่เหมาะสมต่อการเพาะปลูกไม่ว่าจะเป็นดินเหนียว ร่วนหรือดินปนทราย จะต้องเป็นดินที่มีแร่ธาตุอาหารที่จำเป็นตลอดจนอินทรีย์วัตถุเพียงพอต่อการเจริญเติบโต ในภูมิภาคที่เป็นป่าเขา หรือทะเลทรายไกลจากแหล่งน้ำ ดินมีลักษณะแข็งเป็นหินมีแต่กรวดหรือทรายจัดจนเกินไป มีลักษณะเป็นแอ่ง ห้วย หนอง คลอง บึง มีน้ำขังอยู่ตลอดปี เหล่านี้ย่อมไม่เหมาะที่จะทำการเพาะปลูกผักทั่ว ๆ ไป หรือปลูกเป็นปริมาณมากไม่ได้

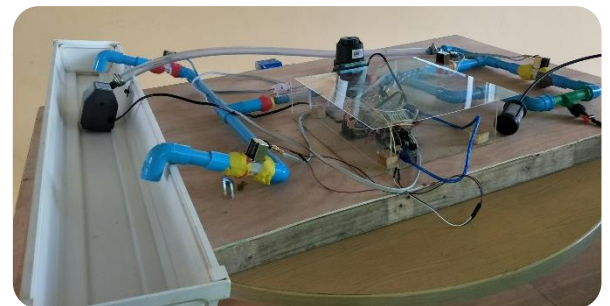
เนื่องจากพื้นที่ปลูกผักมีจำนวนมากจึงเกิดปัญหาขาดผู้ดูแลรดน้ำผักจึงทำให้ผักล้มตายและพื้นที่ห่างไกลแหล่งน้ำ จึงคิดทำโครงการเครื่องรดน้ำผักอัตโนมัติ เพื่อเป็นประโยชน์ เพิ่มพัฒนาการทางด้านการเกษตรให้มีความก้าวหน้า ซึ่งเป็นผลดีกับเกษตรกรในอนาคต

หลักการทำงาน

หลักการทำงาน คือ ระบบปิด - เปิด น้ำอัตโนมัติ จะทำงานตามเวลาที่กำหนด โดย Sensor วัดความชื้นจะทำการตรวจวัดความชื้นในดินตรงจุดที่ติดตั้งไว้ เพื่อเป็นตัวแทนความชื้นของดินทั้งหมด จากนั้นตรวจสอบค่าความชื้นที่ได้ หากค่าที่วัดได้ตรงตามเงื่อนไข จะสั่งให้ระบบทำงานเปิดและปิดหัวจ่ายน้ำอัตโนมัติ หากค่าความชื้นในดินสูงอยู่แล้วก็ไม่ต้องรดน้ำให้แปลงเกษตร แต่ถ้าค่าความชื้นในดินต่ำ ให้รดน้ำแปลงเกษตร จนกว่าความชื้นในดินจะสูงเกินกว่าค่าที่ตั้งไว้ จึงหยุดการรดน้ำ"

ผลของการทดสอบ

จากการทดลองทั้งหมดสิ่งประดิษฐ์ผลงานของกลุ่มเราใช้ได้จริง สามารถทำงานได้อัตโนมัติตามที่ได้ออกโปรแกรมไว้ ทั้งแบบระบบสั่งการทาง Application และระบบทำงานแบบตรวจจับความชื้นตามปกติ และผลงานสิ่งประดิษฐ์โมเดลเครื่องรดน้ำผักอัตโนมัติชิ้นนี้สามารถนำไปต่อยอดพัฒนาให้ใช้งานในสถานที่จริงได้



๒๖. โครงการงานเครื่องไล่ยุงอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอภิชาติ กันภัยเพื่อน ๒. สามเณรภิญโญ ศิริสวัสดิ์ ๓. สามเณรสุทธิพงษ์ พลอาษา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวพนิดา เล้าประเสริฐ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๓,๗๐๐ บาท



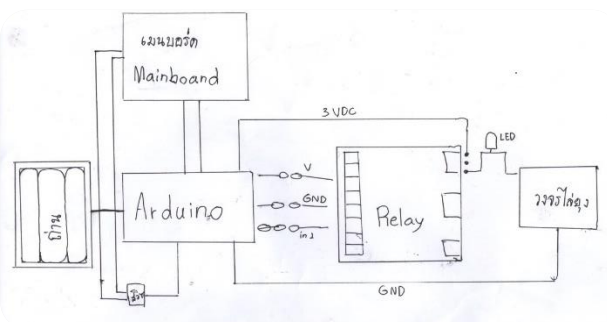
ที่มาและความสำคัญ

โรคติดต่อมาโดยแมลง (Vector Borne Disease) คือ โรคที่มีแมลงเป็นพาหะ ซึ่งจะมีแมลงที่เป็นปัญหาร้ายแรงและพบมากที่สุดต่อการดำเนินชีวิตประจำวันของมนุษย์นั่นก็คือ “ยุง” ซึ่งยุงเป็นพาหะนำโรคได้หลายโรค เช่น โรคไข้เลือดออก โรคเท้าช้าง โรคมาลาเรีย เป็นต้น โดยปัญหาที่เกิดจากยุงนั้นทางคณะผู้จัดทำก็มักประสบกับปัญหานี้อยู่บ่อยครั้ง อีกทั้งสภาพแวดล้อมในชนบท มีทั้งป่าไม้ แม่น้ำ ลำคลอง ภูเขา และมีที่อยู่อาศัยกันเป็นชุมชน ทำให้ชุมชนในพื้นที่ชนบทเกิดโรคที่มาจากยุงได้ง่าย ซึ่งมีผู้ป่วยทั้งผู้ใหญ่และเด็กที่ถูกยุงกัด โดยส่วนใหญ่เด็กที่มีอายุน้อย ๆ จะป่วยเป็นโรคไข้เลือดออกจำนวนมาก เมื่อเกิดโรคขึ้นแล้วสิ่งแรกที่เราจะต้องทำ คือ การไปพบแพทย์เพื่อทำการรักษา ซึ่งฐานะของคนในชนบทก็แตกต่างกันออกไป บางคนมีฐานะดี บางคนฐานะไม่ค่อยดี โดยยาบางชนิดที่ใช้ในการรักษานั้นก็มีราคาแพง ทำให้ชาวบ้านเดือดร้อน

ดังนั้น ทางคณะผู้จัดทำจึงได้สังเกตเห็นถึงปัญหาที่เกิดขึ้น จึงได้คิดต่อยอดทำ “เครื่องไล่ยุงอัตโนมัติ” ขึ้นมาเพื่อช่วยป้องกันอันตรายโรคที่เกิดมาจากยุง และลดอัตราการรักษาพยาบาลของผู้ป่วยโรคไข้เลือดออก ซึ่งเครื่องไล่ยุงนี้สามารถไล่ยุงได้โดยการใช้คลื่นเสียง เป็นการช่วยลดค่าใช้จ่ายของคนในชุมชนอีกทางหนึ่ง และทำให้ชาวบ้านหมดห่วงโรคภัยที่มาจากยุงที่เป็นพาหะนำโรคร้ายมาสู่คนในครอบครัวและคนในชุมชน อีกทั้งเครื่องไล่ยุงอัตโนมัตินี้ ยังสามารถนำไปใช้ในเวลาที่ต้องเดินทางหรือทำกิจกรรมในป่า ซึ่งจะทำให้สะดวกต่อการนำไปใช้และสะดวกต่อการพกพาไปในสถานที่ต่าง ๆ

หลักการทำงาน

โครงการเครื่องไล่ยุงอัตโนมัติแบบพกพาด้วยสัญญาณเสียงในย่านโซนิค ซึ่งเป็นเครื่องไล่ยุงขนาดเล็กกะทัดรัด พกพาสะดวก โดยอุปกรณ์ดังกล่าว มีบอร์ด Arduino เป็นตัวประมวลผลข้อมูล โดยใช้ถ่าน ๑.๕V จำนวน ๔ ก้อนต่อแบบอนุกรม เพื่อจ่ายให้กับตัว Arduino และเมื่อต้องการใช้งานทำเพียงแคกดสวิชส์ ๑ ครั้ง Arduino จะสั่งการให้ Relay จ่ายไฟฟ้า เพื่อเปิดใช้งานสัญญาณเสียงไล่ยุง และหากต้องการปิดอุปกรณ์ก็เพียงกดสวิชส์ซ้ำ Relay จะหยุดจ่ายพลังงานไปยังแผงวงจรไล่ยุง เครื่องก็จะหยุดการปล่อยคลื่นเสียง



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบแบบจำลองเครื่องไล่ยุง โดยนำหลอดไฟแบล็คไลท์ มาล่อให้ยุงเข้ามา เมื่อเห็นว่ายุงเข้ามาแล้วก็เริ่มเปิดเครื่องไล่ยุงที่เราเตรียมไว้ตั้งไว้สักระยะเพื่อรอเวลาให้เครื่องไล่ยุงทำงานเมื่อเครื่องทำงานจะเห็นได้ว่ายุงบริเวณที่เข้ามาหาแสงไฟเริ่มบินออกห่างจากบริเวณดังกล่าวและไม่เข้ามาใกล้อีก ซึ่งเป็นการไล่ยุงโดยคลื่นความถี่ในย่านโซนิค จะไปรบกวนจังหวะการบินของยุง ทำให้ยุงหนีออกไปจากบริเวณนั้น แต่ประสิทธิภาพของคลื่นความถี่จะมีระยะการส่งผ่านคลื่นในระยะไกล ๆ จึงทำให้สามารถไล่ยุงได้ในบริเวณที่ไกลกับตัวเครื่องไล่ยุง

๒๗. โครงการงานเครื่องหมักปุ๋ยจากเศษอาหารอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ ๑. สามเณรชวลลวิทย์ เตียวตระกูล

๒. สามเณรนิติพล หมั่นจำรูญ

๓. สามเณรสุทธิพงษ์ ประสมพงษ์

อาจารย์ที่ปรึกษา นางสาวฉลิภา พฤทธิสาริก

สถานที่ศึกษา โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญ
ศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี

งบประมาณที่ใช้ ๔,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

วัดไผ่ดำ จังหวัดสิงห์บุรี เป็นวัดที่มีโรงเรียนพระปริยัติธรรมอยู่ภายในวัด ทำให้มีพระภิกษุและสามเณร ประจำอยู่ภายในวัดเป็นจำนวนมาก จากการสังเกตในระยะเวลา ๑ เดือนมีปริมาณของเศษอาหารหลังจากการฉันเหลือทิ้งเป็นจำนวนมาก จากการศึกษา ณ เบื้องต้น พบว่า เศษอาหารที่เหลือจากการฉันภัตตาหารนั้นมีความหลากหลาย เช่น ผัก และเนื้อสัตว์ เมื่อนำไปทิ้งลงในบ่อขยะจึงทำให้เกิดการหมักของเศษอาหารเป็นจำนวนมาก ซึ่งจะส่งกลิ่นเหม็นอันไม่พึงประสงค์ออกมา โดยเศษอาหารเหล่านี้สามารถนำมาใช้ประโยชน์ได้ จากปัญหาข้างต้นคณะผู้จัดทำจึงดำเนินการจัดทำโครงการเรื่องเครื่องหมักปุ๋ยจากเศษอาหารขึ้นมาเพื่อช่วยลดปัญหาของเศษอาหารที่มีเป็นจำนวนมาก ทั้งนี้ ยังสามารถใช้ประโยชน์จากเศษอาหารเหล่านั้นโดยการนำมาหมักทำเป็นปุ๋ยหมักชีวภาพและนำก๊าซชีวภาพ ที่ได้จากการหมักไปใช้ในครัวเรือนได้



หลักการทำงาน

หลักการทำงาน คือ เมื่อนำเศษอาหารเทลงไปในถัง ถ้ามีปริมาณเกินครึ่งถัง ระบบ Sensor ตรวจจับเศษอาหารและแสกนปริมาณของเศษอาหาร เมื่อได้ตามปริมาณที่ต้องการแล้ว ระบบจะสั่งให้ใบพัดทำการผสมเศษอาหาร และเมื่อมีปริมาณแก๊สอัดแน่นอยู่ในถัง Sensor ตรวจจับแก๊ส ก็จะทำการสั่งให้ระบบส่งแก๊สไปที่ถังเก็บที่อยู่ภายในบ้านเมื่อเราต้องการที่ใช้แก๊สก็สามารถเปิดวาล์วแก๊สที่ต่อจากตัวถังเก็บกับเตาแก๊สได้เลย และมีปริมาณมากเกินไป Sensor จะทำงานอีกครั้งเพื่อถ่ายเทแก๊สออกสู่ชั้นบรรยากาศ

ผลของการทดลอง

จากการทดลองใช้งานของเครื่องหมักปุ๋ยจากเศษอาหารอัตโนมัติระยะเวลา ๗ วัน มีผลเป็นดังนี้

๑. อุณหภูมิจากวันที่ ๑ - ๗ จะเพิ่มขึ้นเรื่อย ๆ ซึ่งอุณหภูมิในระบบการหมักจะอยู่ในช่วง ๔๐ - ๖๐ องศาเซลเซียส
๒. ค่าความเป็นกรดเริ่มต้นที่ ๕.๑๒ ซึ่งถือว่าเป็นกรดอ่อน ๆ จนถึงวันสุดท้ายของการทดลองมีค่าความเป็นกรดที่ ๖.๑๐
๓. ค่าความชื้นสัมพัทธ์เริ่มต้นที่ร้อยละ ๓๙ เมื่อถึงวันสุดท้ายของการทดลองมีค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่ร้อยละ ๕๕
๔. ค่าความต้านทาน เริ่มต้นที่ ๙๔.๒ เมื่อถึงวันสุดท้ายของการทดลองมีค่าความต้านทาน ๙๕.๘

จากการทดลองพบว่า เครื่องหมักปุ๋ยจากเศษอาหารอัตโนมัติสามารถใช้งานได้จริงและสามารถผลิตแก๊สชีวภาพจากเศษอาหาร ตามที่ได้ตั้งวัตถุประสงค์เอาไว้ และยังสามารถผลิตปุ๋ยได้จริงเมื่อนำเศษอาหารเทลงไปในถังระบบจะทำงานได้ตามที่ต้องการและทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ อีกทั้งการทำงานของเครื่องก็ไม่เป็นอันตรายต่อผู้ใช้งาน

วันที่	อุณหภูมิ (TEMP)	ค่าความเป็นกรดหรือเบส (PH)	ค่าความชื้นสัมพัทธ์ (RH)	ค่าความต้านทาน (RS)
1	40	5.12	39	94.2
2	45	5.15	40	94.3
3	49	5.17	42	94.6
4	55	5.20	43	94.7
5	56	5.21	51	94.9
6	57	5.25	50	95.7
7	59	6.10	55	95.8

๒๘. โครงการงานไซเรนเตือนภัยจากภัยที่มองไม่เห็น

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรอรีย์รัช ชันหล่อ ๒. สามเณรไพศาล ไกรแก้ว ๓. สามเณรเกิ้ลัดธนวัฒน์ สกลนคร
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายเดช เสงงเพ็ง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๒,๔๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

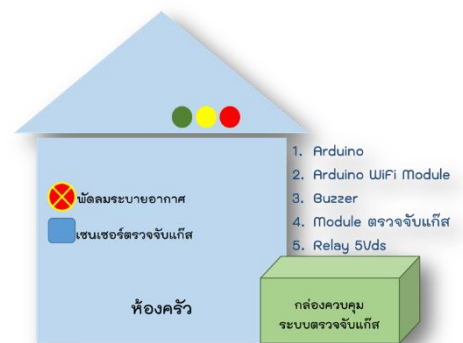
แก๊ส คือ ก๊าซธรรมชาติ ที่นำมาแปรรูปและบรรจุถังหรือส่งไปตามท่อ เพื่อนำไปใช้ รวมถึงการผสมกลิ่นเพื่อให้เป็นเอกลักษณ์เฉพาะตัว เพราะปกติก๊าซธรรมชาติแต่ดั้งเดิมจะไม่มีสี ไม่มีกลิ่น หากรั่วไหล ผู้ใช้อาจไม่ทราบ จึงต้องผสมกลิ่นที่เหม็น เพื่อเป็นจุดสังเกต และช่วยให้ผู้ใช้สามารถป้องกันอัคคีภัยที่อาจเกิดขึ้นได้อย่างทันท่วงที โดยในชีวิตประจำวันของมนุษย์ ต้องใช้แก๊สหุงต้มในการประกอบอาหาร อีกทั้งยังนำแก๊สบางชนิดมาเป็นเชื้อเพลิงในรถยนต์ แน่แน่นอนว่าสิ่งที่ตามมา คือผลกระทบจากอุบัติเหตุที่เกิดจากการรั่วไหลของแก๊ส เช่น ไฟไหม้บ้าน ไฟไหม้รถยนต์ สร้างความเสียหายแก่ทรัพย์สิน ที่มีมูลค่าและอาจสูญเสียชีวิตได้

ดังนั้นทางคณะผู้จัดทำ จึงศึกษาแนวทางเพื่อที่จะแก้ไขปัญหา โดยได้มีการศึกษา ค้นคว้าหาข้อมูลและออกแบบคิดค้นที่จะสร้าง ชุดอุปกรณ์เตือนภัยจากแก๊สรั่วขนาดเล็กขึ้น โดยมีหลักการทำงาน ที่ใช้อุปกรณ์สมองกล และ Sensor เป็นตัวควบคุมหลัก เพราะมีต้นทุนต่ำ โดยมีหลักการทำงาน ถ้าตรวจพบว่าปริมาณแก๊สที่เป็นอันตราย จะมีการส่งเสียงสัญญาณเตือนขึ้น โดยทางคณะผู้จัดทำได้คำนึงถึงความปลอดภัยในครัวเรือนและเพื่อเป็นการเพิ่มมาตรฐานความปลอดภัยในครัวเรือนให้มากขึ้น

หลักการทำงาน

หลักการทำงาน คือ ติด Sensor ตรวจจับแก๊ส ถ้าเกิดการรั่วไหลของแก๊สที่เป็นอันตราย ตัว Sensor จะวัดปริมาณแก๊สว่ามีปริมาณเท่าไร เป็นแก๊สชนิดใด และมีค่าความเสี่ยงคิดเป็นกิโลเปอร์เซ็นต์ เพื่อส่งการแจ้งเตือนผ่านไปยัง Application Line ให้ผู้อาศัยภายในบ้านได้รับทราบ

- ระดับแก๊สอยู่ที่ ๕๐ – ๒๐๐ ppm หลอด led สีเขียวสว่าง และสัญญาณแจ้งเตือนดัง
- ระดับแก๊สอยู่ที่ ๒๐๐ – ๕๐๐ ppm หลอด led สีเหลืองสว่างและสัญญาณแจ้งเตือนดัง และการแจ้งเตือนทาง Application Line ถึขึ้น
- ระดับแก๊ส อยู่ที่ ๕๐๐ – ๑,๒๐๐ ppm หลอด led สีแดงสว่างและจะส่งสัญญาณแจ้งเตือนดังที่สุดให้ทราบและการแจ้งเตือนทาง Application Line ถึขึ้น และพัดลมระบายอากาศจะทำการดูดแก๊สออกจากตัวบ้านทันที โดยพัดลมจะทำงานจนกว่าปริมาณแก๊สจะกลับไปอยู่ในระดับปกติ หลังจากนั้นจะส่งข้อความแจ้งเตือนว่าขณะนี้ปริมาณแก๊สได้อยู่ในระดับปกติ ไม่เป็นอันตรายต่อคนภายในบ้าน



ผลของการทดสอบ

จากผลการทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของชุดอุปกรณ์เตือนภัยจากแก๊สรั่ว สามารถทำงานได้จริง เมื่อปล่อยแก๊สเข้าสู่บ้านจำลองแล้ว Sensor จะตรวจจับและส่งค่าความเข้มข้นของแก๊ส ไปให้ตัวบอร์ด Arduino เพื่อให้ Arduino สั่งการไปยัง BUZZER ส่งเสียงสัญญาณเตือน หลอด LED สว่างขึ้น เพื่อเตือนภัยว่ามีแก๊สรั่วไหลอยู่ภายในบ้าน หลังจากนั้นทางระบบจะทำการแก้ไขปัญหา โดยการสั่งการให้พัดลมระบายอากาศทำงานเพื่อดูดแก๊สออกจากครัวเรือน

๒๙. โครงการต้นแบบอาคารอัจฉริยะเพื่อลดการใช้พลังงานไฟฟ้า

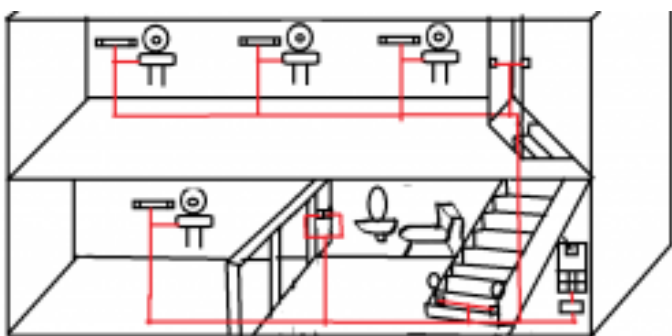
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรปฐมพร ใจ ๒. สามเณรวิชญภาส พะโส ๓. สามเณรพงษ์เพชร โสภาคำ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวพนิดา เล้าประเสริฐ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญ ศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๒,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันไฟฟ้ามีบทบาทกับชีวิตประจำวันของมนุษย์มากขึ้น ประเทศที่จะพัฒนาได้นั้นต้องใช้พลังงานไฟฟ้ามาก เพราะว่ามีเครื่องมือหรือสิ่งประดิษฐ์ใหม่ ๆ ต้องใช้ไฟฟ้าถึงแม้ว่าไฟฟ้าจะมีประโยชน์แต่มีโทษแก่มนุษย์เหมือนกันถ้าใช้ไฟฟ้าอย่างประมาท อีกทั้งพลังงานยังเป็นปัจจัยที่สำคัญในการตอบสนองความต้องการของประชาชน ภาคธุรกิจและอุตสาหกรรม แต่ประเทศไทยมิได้มีแหล่งพลังงานเชิงพาณิชย์ภายในประเทศมากพอกับความ ต้องการ ทำให้ต้องพึ่งพาพลังงานจากต่างประเทศเป็นส่วนใหญ่ ที่ปัจจุบันมีมูลค่ากว่า ๕ แสนล้านบาท ดังนั้น รัฐบาลจึงมีแนวทางรณรงค์ให้ร่วมมือกันช่วยลดอัตราการเพิ่มความต้องการใช้พลังงานของประเทศ คือการส่งเสริมให้มีการใช้พลังงานอย่างมีประสิทธิภาพและประหยัดในทุกภาคส่วน ซึ่งจากการสำรวจและสังเกตพบว่าในบางเวลาที่เร่งรีบ ก่อนออกจากบ้านหรือสถานที่ต่าง ๆ มักจะมีการลืมปิดไฟ ปิดพัดลม เช่นเดียวกับในเวลาสามเณรเร่งรีบมาเรียนหรือ เร่งรีบไปฉันทเพล มักจะลืมปิดสวิตซ์ไฟและลืมปิดสวิตซ์พัดลมที่หอพักและที่โรงเรียนเป็นประจำ อีกทั้งยังเป็นเพราะความสะเพร่าของสามเณรเอง จนลืมไปว่าตนเองได้เปิดสวิตซ์ไฟและสวิตซ์พัดลมอยู่ ทำให้วัดและโรงเรียนมีการใช้ไฟฟ้ามากขึ้น และเสียค่าไฟฟ้าเพิ่มขึ้นด้วย ซึ่งเป็นการใช้โดยไม่ก่อประโยชน์แต่อย่างใด

จากปัญหาที่กล่าวมาแล้วข้างต้น ทางคณะผู้จัดทำจึงได้มีการคิดค้น เพื่อหาแนวทางในการประหยัดไฟ โดยสร้างสิ่งประดิษฐ์คือ “ ผู้ช่วยอัจฉริยะ ” นี้ขึ้นมา ซึ่งจะสามารถตัดไฟหรือปิดไฟให้เราได้ในเวลาที่ไม่มีใครใช้กระแสไฟฟ้าแล้ว ทั้งนี้เพื่อเป็นการประหยัดไฟฟ้า ลดค่าไฟฟ้าให้น้อยลงและเพื่อพัฒนาทักษะความรู้ทางด้านเทคโนโลยีของสามเณรเพิ่มมากขึ้น



หลักการทำงาน

- ระบบจะเปิดไฟเวลา ๑๘.๐๐ น. ของทุกวัน
- เมื่อถึงเวลา ๒๒.๐๐น. ระบบจะปิดไฟอัตโนมัติ พร้อมเสียงเตือนเป็นเวลา Delay 1000
- เมื่อถึงเวลา ๐๔.๓๐ น. ระบบจะเปิดไฟอัตโนมัติ พร้อมเสียงเตือนเป็นเวลา Delay 1000
- เมื่อถึงเวลา ๐๕.๓๐น. ระบบจะปิดไฟอัตโนมัติ

ผลของการทดสอบ

ผลจากการทดสอบอุปกรณ์สามารถทำงานได้ดี ซึ่งระบบจะทำการสั่งงานให้เปิด และปิดไฟฟ้า พร้อมเสียงเตือนได้ตรงตามโปรแกรมที่ตั้งไว้ แต่มีปัญหาเล็กน้อยเกี่ยวกับ Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหว เพราะค่าของ Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหวถูกกำหนดค่ามาจากโรงงานแล้ว จึงไม่สามารถที่จะแก้ไขได้ตามความต้องการของผู้ใช้งาน ทางกลุ่มเราจึงแก้ไขโดยการใช้ไม้อัดมาปิด Sensor ไว้



๓๐. โครงการพัฒนาสมุนไพรรักษาโรค

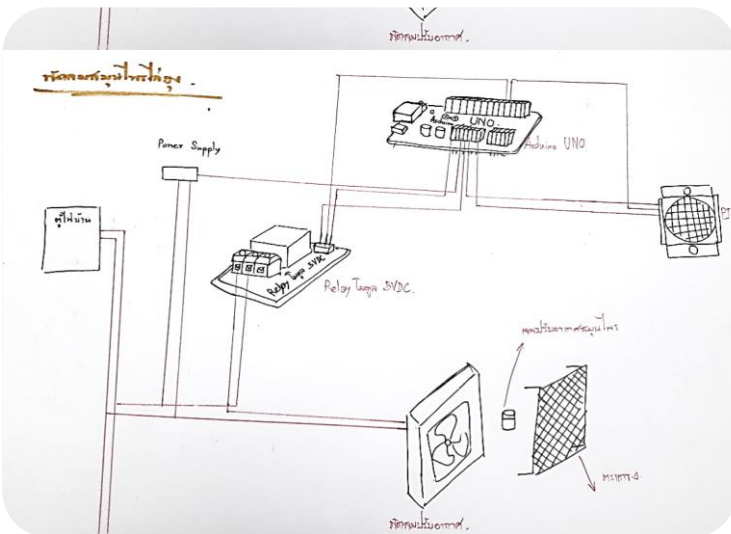
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรหัตถ์สุจรีย์ ชำนาญ ๒. สามเณรอภิชาติ กันภัยเพื่อน ๓. สามเณรปรีพัฒน์ เพ็งรัตน์
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวพนิดา เล่าประเสริฐ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญ ศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๒,๘๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

จากการที่ทางคณะผู้จัดทำประสบกับปัญหาในเวลาที่ใช้ห้องน้ำแล้วมีเสียงจำนวนมาก ทำให้เวลาที่สามเณรเข้าใช้ห้องน้ำมักจะถูกยุงกัด และห้องน้ำตามสถานที่ต่าง ๆ บางแห่งก็จะมีเสียงจำนวนมากเช่นกัน ทำให้เสียงอันตรายเป็นโรคไข้เลือดออก อีกทั้งในห้องน้ำก็ยังมักมีกลิ่นอับชื้น จึงทำให้เกิดความรู้สึกว่าห้องน้ำไม่น่าใช้และไม่อยากเข้าห้องน้ำนั้น

ด้วยเหตุผลข้างต้นทางคณะผู้จัดทำจึงได้ศึกษาหาแนวคิดจากอินเทอร์เน็ตแล้วนำมาประยุกต์ใช้ในการทำพัฒนาสมุนไพรรักษาโรคที่สามารถนำไปใช้ได้จริง เพื่อที่จะสามารถช่วยลดปัญหาปริมาณยุงจำนวนมากในห้องน้ำ แล้วยังสามารถช่วยลดกลิ่นอับชื้นในห้องน้ำให้มีความหอมจากสมุนไพรที่นำมาใช้ทั้งไล่ยุงและยังสามารถขจัดกลิ่นอับชื้นในห้องน้ำได้อีกด้วย และยังช่วยลดอัตราเสี่ยงการเป็นโรคไข้เลือดออกและโรคอื่น ๆ ที่จะตามมาอีก รวมไปถึงทำให้เกิดความรู้สึกที่ดีในการเข้าใช้ห้องน้ำ อีกทั้งยังนำพัฒนาสมุนไพรรักษาโรคไปติดตามสถานที่อื่น ๆ ที่ประสบปัญหานี้ได้เช่นกันไม่ว่าจะเป็น วัด หรือ ชุมชนที่มีห้องน้ำสาธารณะให้ใช้บริการ เป็นต้น



หลักการทำงาน

หลักการทำงานของพัฒนาปรับอากาศ

๑. ตัวตรวจจับระยะห่างจะทำงานเมื่อมีคนเดินผ่าน
๒. สั่งการไปที่ เพาเวอร์ซัพพาย
๓. เพาเวอร์ซัพพายปล่อยกระแสไฟไปสู่พัดลมและเซอร์โวมอเตอร์
๔. ฝาครอบที่เซอร์โวมอเตอร์เปิดออกแล้วพัฒนาทำงานและส่งกลิ่นสมุนไพรออกมา
๕. ถ้าต้องการหยุดการทำงานของระบบ เรามีปุ่มกดปิดให้บริเวณฝาผนัง

ผลของการทดสอบ

จากผลการทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของชุดอุปกรณ์แบบจำลองห้องน้ำอัจฉริยะ สามารถทำงานได้จริง และสามารถเปิด - ปิด การทำงานได้เองอัตโนมัติ พร้อมกับการทำงานของวงจรไล่ยุง เมื่อเราพบว่าในห้องน้ำมีเสียง ก็จะสามารถกดสวิทช์ เปิด - ปิด ได้ตามความต้องการ ไม่จำเป็นต้องเปิดการทำงานตลอดเวลา ทั้งนี้เพื่อเป็นการช่วยประหยัดไฟฟ้า ซึ่งเป็นการไล่ยุง ที่ใช้กลิ่นความถี่ในย่านโซนิค คลื่นจะไปรบกวนจังหวะการบินของยุง ทำให้ยุงบินหนีออกไปจากบริเวณนั้น โดยที่เราไม่ต้องฆ่าสัตว์

การทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของแบบจำลองห้องน้ำอัจฉริยะ สามารถทำงานได้จริง เมื่อมีคนเข้าใช้ห้องน้ำ พัฒนาก็จะทำงานและปล่อยกลิ่นปรับอากาศออกมา ซึ่งจะช่วยลดปัญหาที่กวนใจในเวลาเข้าห้องน้ำ สามารถลดกลิ่นอับ กลิ่นที่ไม่พึงประสงค์ และยังสามารถไล่ยุงได้ เมื่อพบว่าเสียงจำนวนมากในห้องน้ำ ซึ่งจากแนวคิดและการสร้างแบบจำลองห้องน้ำอัจฉริยะนี้สามารถอำนวยความสะดวกได้จริงและสามารถนำไปเป็นต้นแบบในการพัฒนาต่อไปได้

๓๑. โครงการราวตากผ้าอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรพงศกร ไม้หนองบัว ๒. สามเณรจตุพร สาแก้ว ๓. สามเณรธีรพัฒน์ ทุมมี
อาจารย์ที่ปรึกษา	พระมหาจรงค์ อาทิตตเมธี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๓,๗๐๐ บาท



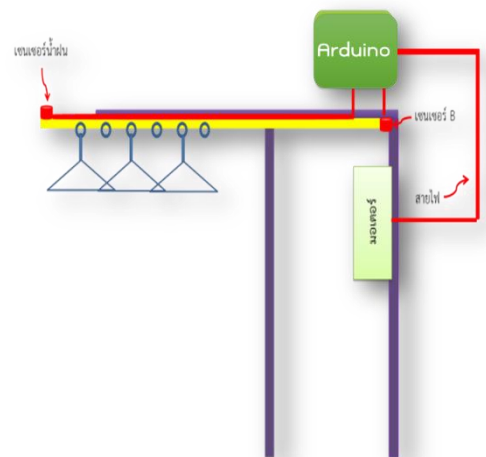
ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันโลกมีการพัฒนาและมีความเจริญก้าวหน้ามากขึ้น ทำให้ผู้คนต้องแข่งขันกันในทุกด้าน บางคนใช้เวลาทำงานนอกบ้านมากจนไม่มีเวลาสำหรับการทำงานในบ้าน เช่น การทำความสะอาดบ้าน รวมไปถึงการทำความสะอาดเครื่องนุ่งห่ม ที่เป็นสิ่งจำเป็นที่เราต้องสวมใส่กันทุกวัน ซึ่งในเวลาที่เราซักเสื้อผ้าแล้วตากทิ้งไว้ทั้งวัน แล้วออกจากบ้านไปทำงาน ถ้าเป็นในช่วงฤดูร้อนก็จะมีปัญหาแต่อย่างใด แต่ถ้าเป็นในช่วงฤดูฝน เราจะไม่สามารถตากเสื้อผ้าทิ้งไว้ได้ตลอดทั้งวัน ในการตากผ้าแต่ละครั้งจึงต้องมีคนคอยเก็บเสื้อผ้าเมื่อผ้าแห้ง แต่เมื่อฝนตกก็ต้องรีบมาเก็บเสื้อผ้า และถ้าไม่มีใครอยู่บ้านผ้าที่ตากไว้ก็จะเปียกได้ อีกทั้งการเลือกตากเสื้อผ้าไว้ในที่ร่มก็จะทำให้เสื้อผ้าเกิดเชื้อราและมีกลิ่นอับขึ้นได้

ดังนั้น คณะผู้จัดทำโครงการ ที่ประสบปัญหาเช่นเดียวกัน จึงได้คิดประดิษฐ์เครื่องมือที่สามารถช่วยแก้ปัญหาและช่วยทำงานแทนเราได้ คือ ราวตากผ้าอัตโนมัติ ขึ้นมาใช้งานจะได้นำเวลาส่วนที่เหลือไปใช้ในการทำงานอย่างอื่นหรือเมื่อเราออกไปทำงานนอกบ้าน ซึ่งราวตากผ้าอัตโนมัติที่ทางคณะผู้จัดทำออกแบบมา จะเป็นแบบแขวนหรือราวที่ยื่นออกไปนอกชายคา เพื่อให้สามารถติดตั้งข้างกำแพงได้ และสามารถใช้งานได้แม้กระทั่งไม่มีสนามให้ติดตั้ง การเก็บผ้าเข้าในที่ร่มจะอาศัยชายคาบ้าน โดยราวตากผ้านี้สามารถนำไปใช้กับห้องแถว หรือ หอพักที่สูง ๒ ชั้นขึ้นไปได้ โดยติดกับระเบียงหลังห้อง และมีระบบ Sensor วัดความชื้น ซึ่งจะทำการเก็บเสื้อผ้าเข้ามาในที่ร่มเมื่อมีความชื้นที่สูงขึ้น (ในเวลาที่จะเริ่มตก) และจะทำการนำเสื้อผ้าออกไปตากแสงแดดเมื่อมีความชื้นลดลง ช่วยให้เราประหยัดเวลาและทำให้เกิดความสะดวกสบายมากขึ้น

หลักการทำงาน

ราวตากผ้าอัตโนมัติ ได้ออกแบบเป็นแขวนหรือราวที่ยื่นออกไปนอกชายคา เพื่อให้สามารถติดตั้งข้างกำแพงได้ และสามารถนำไปใช้กับห้องแถว หรือ หอพักที่สูง ๒ ชั้นขึ้นไปได้ โดยติดกับระเบียงหลังห้อง หลักการทำงานคือ มีระบบ Sensor วัดความชื้น ซึ่งจะทำการเก็บเสื้อผ้าเข้ามาในที่ร่มเมื่อมีความชื้นที่สูงขึ้น (ในเวลาที่จะเริ่มตก) และจะทำการนำเสื้อผ้าออกไปตากแดดเมื่อมีความชื้นลดลง ช่วยให้เราประหยัดเวลาและทำให้เกิดความสะดวกสบายมากขึ้น



ผลของการทดสอบ

การทดสอบผลงาน พบว่า การทำงานของราวตากผ้าอัจฉริยะที่ได้จัดทำขึ้น สามารถทำงานได้จริงและตรงตามที่เรากำหนด เลื่อนออกมาตากและเลื่อนเข้าไปเก็บตามที่เขียนโค้ดคำสั่งลงบนบอร์ด Arduino UNO และให้บอร์ดสั่งคำสั่งไปยังอุปกรณ์ต่าง ๆ เพื่อที่จะทำให้อุปกรณ์นั้นทำงานตามที่กำหนด



๓๒. โครงการอ่างล้างมืออัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. สามเณรพรพัฒน์ เขียมสันเทียะ ๒. สามเณรณัฐวุฒิ ชมภูจักร์ ๓. สามเณรเกษฎา แสนสุดตา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวปวีณา จันทร์เพ็ง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนวัดไผ่ดำ แผนกสามัญศึกษา จังหวัดสิงห์บุรี
งบประมาณที่ใช้	๓,๒๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

"อ่างล้างมืออัตโนมัติ" ที่มีใช้ตามห้างสรรพสินค้า หรือสถานที่สำคัญต่าง ๆ ที่สามารถตอบสนองต่อความต้องการความสะดวกสบาย และความสะอาดของสังคมในยุคปัจจุบัน ซึ่งมีตัว "Sensor" ตรวจจับความร้อนติดตั้งไว้ อ่างล้างมือก็จะปล่อยน้ำมาให้ผู้ใช้งานตามต้องการ แต่บางครั้งผู้ใช้งานอาจใช้น้ำเกินความจำเป็น จากปัญหาดังกล่าวทำให้เกิดแนวคิดการทำโครงการ "อ่างล้างมืออัตโนมัติ" ที่สามารถสร้างความตระหนักรู้ถึงการประหยัด และใช้น้ำอย่างคุ้มค่ามากยิ่งขึ้น

ดังนั้น ผู้จัดทำจึงคิดค้นประดิษฐ์อ่างล้างมืออัตโนมัติขึ้นมาเพื่อให้สามเณรโรงเรียนวัดไผ่ดำแผนกสามัญศึกษาได้ใช้เทคโนโลยีที่ทันสมัยและประหยัดทรัพยากรน้ำภายในโรงเรียนเพื่อลดปัญหาค่าใช้จ่ายที่มากขึ้นอีกทั้งเพื่อเป็นการยับยั้งเชื้อโรคที่เข้าสู่ร่างกาย

หลักการทํางาน

หลักการทํางาน คือ การใช้สมอ่งกลฝังตัวทํางานควบคู่กับ Ultrasonic Sensor ควบคุมในการจ่ายน้ำและสบู่ เพื่อให้ทำงานได้อย่างสอดคล้องและเหมาะสม ส่งเสริมให้เกิดการประหยัดน้ำและใช้ทรัพยากรอย่างมีคุณค่า

ผลของการทดสอบ

จากการสอบถามความพึงพอใจจากผู้ใ้ ๑๐๐ รูป/คน มีความพึงพอใจในการใช้อ่างล้างมืออัตโนมัติ ดังต่อไปนี้

๑. ด้านความสะดวกสบาย มีความพึงพอใจมากที่สุด
๒. ช่วยประหยัดทรัพยากรน้ำ มีความพึงพอใจมากที่สุด
๓. ประหยัดเวลามากขึ้น มีความพึงพอใจมาก
๔. ลดปัญหาการลืมนปิดน้ำ มีความพึงพอใจมาก
๕. ช่วยป้องกันเชื้อโรค มีความพึงพอใจมาก



แนวทางในการพัฒนาอ่างล้างมืออัตโนมัติ

เนื่องจากอ่างล้างมืออัตโนมัติประดิษฐ์ขึ้นเป็นอ่างล้างมือที่ใช้ระบบ Sensor ในการสั่งงานเพื่อให้น้ำยาล้างมือและน้ำเปล่าไหลเองโดยอัตโนมัติ แต่ยังมีข้อด้อยหลายประการคือในการล้างมือแต่ละครั้งหลังล้างมือเสร็จเราต้องเช็ดมือให้แห้ง ดังนั้น ในการพัฒนาในขั้นตอนต่อไปเราได้คิดที่จะพัฒนาให้มีพัดลมเป่าแห้งในอ่างล้างมืออัตโนมัติ

ข้อที่	รายการประเมิน	ระดับความคิดเห็น				
		๑	๒	๓	๔	๕
๑	ความสะดวกสบายในการใช้	-	-	-	๓๓	๖๗
๒	ช่วยประหยัดทรัพยากรน้ำ	-	๑	๒๒	๓๔	๔๔
๓	ประหยัดเวลามากขึ้น	-	-	-	๘๐	๒๐
๔	ลดปัญหาการลืมนปิดน้ำ	-	-	๑๐	๗๕	๑๕
๕	ช่วยป้องกันเชื้อโรค	-	-	-	๙๓	๗
รวมคะแนน		-	๑	๓๒	๓๑๕	๑๕๓

๓๓. โครงการงานบ้านอัจฉริยะ IoT

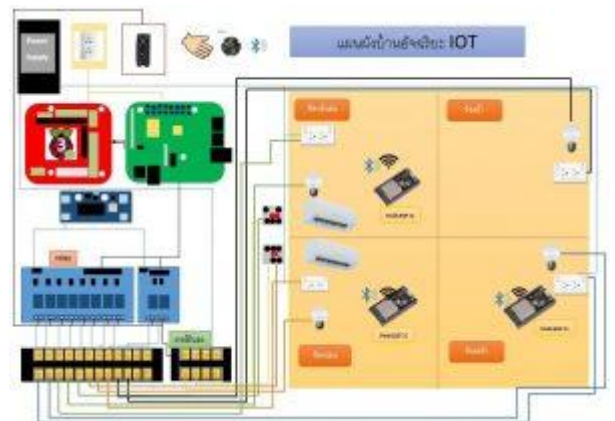
คณะผู้จัดทำโครงการงาน	๑. นางสาวชลธิชา วรปรีชากุล
	๒. นางสาววาสนา ปัญญาวรรณ
	๓. นายชูชัย แสงช้าง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายวีรศักดิ์ เป็รอด
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์จิตต์อารีย์ จังหวัดฉะเชิงเทรา
งบประมาณที่ใช้	๕,๑๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันเทคโนโลยีของระบบคอมพิวเตอร์และระบบ Smart Phone ได้พัฒนาไปอย่างรวดเร็วมี Application ต่าง ๆ ออกมามากมาย เพื่ออำนวยความสะดวกในการดำเนินชีวิตประจำวันของมนุษย์ การใช้อุปกรณ์ต่าง ๆ เริ่มมีการพัฒนาการใช้งานผ่าน Application โดยเฉพาะระบบเครือข่ายไร้สาย ที่กำลังขยายตัวและใช้งานกันอย่างแพร่หลายจนถือเป็นส่วนหนึ่งในชีวิตประจำวันมนุษย์ ในยุคนี้ หากแต่การใช้งานเทคโนโลยีต่าง ๆ เหล่านี้ ทำให้อัตราการใช้พลังงานเพิ่มสูงขึ้น จนเป็นสาเหตุให้ค่าใช้จ่ายในการดำรงชีพในสังคมสูงขึ้น รัฐบาลจึงมีมาตรการให้หน่วยงานรัฐวิสาหกิจ ลดค่าใช้จ่ายด้านพลังงานลงรวมถึงสภาวะโลกร้อนที่มีผลกระทบต่อประชากรโลก ซึ่งเป็นปัจจัยหนึ่งที่มนุษย์ต้องช่วยกันประหยัดพลังงาน

จากปัจจัยต่าง ๆ ข้างต้น จึงนำไปสู่การทำ “โครงการงานบ้านอัจฉริยะ IoT” ขึ้นมาเพื่อศึกษาและควบคุมระบบไฟฟ้าในบ้าน ให้สามารถเปิด - ปิดในแต่ละห้องได้จากในระยะไกลผ่าน Smart Phone โดยใช้เทคโนโลยี iBeacon ทำให้สามารถควบคุมเวลาในการทำงานของไฟฟ้าให้เปิด - ปิดเป็นช่วงเวลา พร้อมทั้งบอกสถานการณ์เปิด - ปิดไฟฟ้าในแต่ละห้องผ่าน ระบบ Smart Phone โดยข้อมูลต่าง ๆ เหล่านี้ จะนำไปใช้ในการหาควบคุมการใช้งานอุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อการใช้งานพลังงานให้คุ้มค่าที่สุด



หลักการทำงาน

โครงการงานบ้านอัจฉริยะ IoT นี้ ควบคุมการเปิด - ปิดไฟฟ้าผ่านทางระบบ Internet บนโทรศัพท์ผ่าน Applications โดยเมื่อ Raspberry Pi ได้รับคำสั่งจาก Applications ให้เปิดไฟก็จะสั่งการให้ Relay จ่ายกระแสไฟฟ้าให้ระบบไฟฟ้าตามส่วนที่วางไว้

ทั้งนี้ การทำงานจะใช้บริการ Voice to text ของ Google เพื่อแปลงคำสั่งเสียงเป็นตัวหนังสือ แล้วส่งกลับมาที่ Code เพื่อไปสั่งการอุปกรณ์ โดยไฟฟ้าจะเปิด - ปิดตามคำสั่งเสียงที่ได้รับ แต่ต้องออกเสียงให้ชัดเจนเพื่อไม่ให้ระบบการแปลของ Google แปลความหมายคนละอย่างกับคำสั่งเสียง โดยคำสั่งเสียงทั้งหมดสามารถเปลี่ยนแปลงได้ โดยเข้าไปแก้ไขที่โค้ดของโปรแกรมซึ่งถูกฝังไว้ใน Raspberry Pi



ผลของการทดสอบ

ผลของการทำโครงการสิ่งประดิษฐ์สมองกลฝังตัว ทำให้ผู้ร่วมโครงการพัฒนาทักษะด้านการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ การออกแบบแผงวงจรอิเล็กทรอนิกส์ในการใช้งานจริง การออกแบบ 3D Print ในการทำโครงการ สามารถพัฒนาต่อยอดได้ได้อย่างหลากหลาย สามารถแก้ไขปัญหาที่เกิดขึ้นร่วมกับเพื่อนในกลุ่มขณะที่ดำเนินโครงการได้อย่างมีประสิทธิภาพ

๓๔. โครงการโรงเพาะเห็ดนางฟ้าอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวฉันทนา มรพงษ์ ๒. นางสาวณัฐธิดา เราเท่า ๓. นางสาวณัฐธนิชา อนันต์ไพสิฐ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางจิราภา แสงสิทธิ์ ๒. นางอัญชลี ใจจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๒ จังหวัดแม่ฮ่องสอน
งบประมาณที่ใช้	๓,๘๑๐ บาท

ที่มาและความสำคัญ

เนื่องด้วยโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๒ ได้น้อมนำเอาหลักปรัชญาเศรษฐกิจพอเพียงมาเป็นแนวทางในการปฏิบัติเพื่อให้นักเรียนได้เรียนรู้และมีทักษะในการดำรงชีวิตอย่างพอเพียง ทางโรงเรียนได้จัดทำศูนย์การเรียนรู้การเพาะเห็ดนางฟ้าขึ้นเพื่อให้นักเรียนได้เรียนรู้จากการลงมือปฏิบัติจริง แต่เนื่องด้วยการเพาะเห็ดนางฟ้าเป็นเห็ดที่จะเจริญเติบโตได้ดีในอุณหภูมิระหว่าง ๒๐ - ๓๐ องศาเซลเซียส และจะทำให้เห็ดนางฟ้ามีดอกขนาดใหญ่และให้ผลผลิตมาก แต่หากอุณหภูมิต่ำกว่า ๑๕ องศาเซลเซียส หรือสูงกว่า ๓๕ องศาเซลเซียส เห็ดนางฟ้าจะเจริญเติบโตช้า การดูแลและการควบคุมอุณหภูมิในโรงเรือนจึงเป็นเรื่องยุ่งยากซับซ้อน บางครั้งนักเรียนที่รับผิดชอบดูแลไม่มีเวลารดน้ำ ทำให้ความชื้นและอุณหภูมิในโรงเรือนเปลี่ยนแปลงไป ทำให้ไม่ได้ผลผลิตตามต้องการเสี่ยงต่อการขาดทุนด้วยเหตุนี้คณะผู้จัดทำโครงการจึงได้คิดพัฒนาระบบควบคุมอุณหภูมิและระบบรดน้ำเห็ดอัตโนมัติขึ้น พร้อมกับการติดกล้องไว้ที่โรงเรือนเพาะเห็ดเพื่อสังเกตการเจริญเติบโตของเห็ดในโรงเรือน

หลักการทำงาน

เนื่องจากเห็ดนางฟ้าจะเจริญเติบโตดีในอุณหภูมิระหว่าง ๒๐ - ๓๐ องศาเซลเซียส และความชื้นประมาณร้อยละ ๗๐ “โครงการโรงเพาะเห็ดนางฟ้าอัตโนมัติ” จึงตั้งเงื่อนไขให้ระบบทำงานเมื่อความชื้นน้อยกว่าร้อยละ ๗๐ Sensor วัดความชื้นในดินจะส่งข้อมูลไปยัง Node MCU เพื่อส่งคำสั่งให้ Solenoid Valve ปล่อยน้ำเพื่อรดน้ำก้อนเชื้อเห็ด แต่เมื่อความชื้นในดินมากกว่าร้อยละ ๗๐ จึงหยุดรดน้ำ ทั้งนี้ ระบบมีกล้องไว้ที่โรงเรือนเพาะเห็ดเพื่อสังเกตการเจริญเติบโตของเห็ดในโรงเรือน โดยสามารถดูผ่านโทรศัพท์มือถือได้

ผลของการทดสอบ

การเปรียบเทียบผลผลิตของเห็ดนางฟ้า จำนวน ๑๐๐ ก้อน จะเห็นได้ว่า เห็ดนางฟ้ามีผลผลิตเพิ่มขึ้น ๕.๓ กิโลกรัม และช่วยประหยัดเวลาในการดูแลรดน้ำให้แก่เห็ด นำผลผลิตที่ได้มาประกอบอาหารในโครงการอาหารให้แก่นักเรียนได้อย่างพอเพียง พร้อมทั้งฝึกทักษะอาชีพให้แก่นักเรียน เพื่อนำไปประกอบอาชีพหลักหรืออาชีพเสริมได้ในอนาคต

จุดเด่นและประโยชน์ของชิ้นงาน โรงเพาะเห็ดขนาดเล็ก สามารถควบคุมอุณหภูมิและความชื้นได้ตามคำสั่ง และดูข้อมูลออนไลน์ผ่านหน้าเว็บ นอกจากนี้ ยังสามารถเก็บข้อมูลและตรวจสอบการทำงานของระบบด้วยเทคโนโลยี Internet of Thing (IoT) ทำให้มีข้อมูลการเพาะปลูกทั้งในปัจจุบันและย้อนหลังสำหรับการปรับปรุงการเพาะปลูกในครั้งต่อไป

๓๕. โครงการห้องเรียนระบบ IOT

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายอัทธิณีย์ อรุณคิงขริน ๒. นายบุญส่ง ทรงประทีปกุล ๓. นางสาวนิชยา อินทร์เพ็ง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวสุชาสินี อินสุ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๓ จังหวัดพิษณุโลก
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



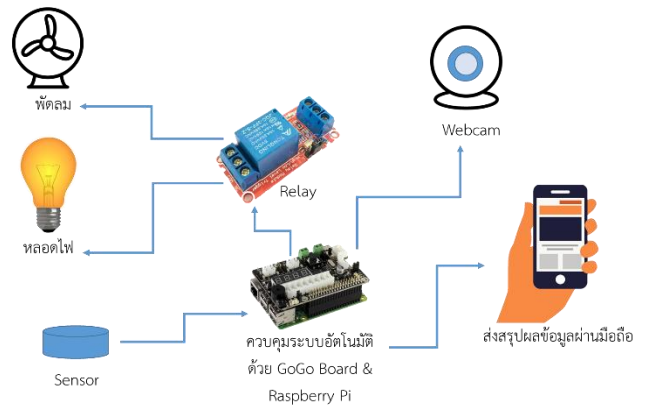
ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากปัจจุบันมีการใช้พลังงานอย่างสิ้นเปลือง อาทิเช่น การใช้ไฟฟ้าและการใช้น้ำอย่างเปล่าประโยชน์ ซึ่งถ้าหากทุกคนไม่ช่วยกันประหยัดพลังงานอาจทำให้พลังงานเหล่านั้นหมดไปและยังส่งผลให้สิ้นเปลืองงบประมาณ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๓ เป็นส่วนหนึ่งที่มีการใช้ไฟฟ้าอย่างสิ้นเปลืองเนื่องจากเป็นโรงเรียนประจำ คณะผู้จัดทำจึงคิดที่จะทำโครงการนี้ขึ้นมาเพื่อช่วยลดการสูญเสียพลังงาน และค่าใช้จ่าย พร้อมทั้ง งบประมาณที่เหลือมาใช้ให้เกิดประโยชน์กับโรงเรียนและเด็กนักเรียนในด้านอื่น ๆ ต่อไป

หลักการทำงาน

ระบบการทำงานของ “โครงการห้องเรียนระบบ IOT” นี้ จะแบ่งการทำงานออกเป็น ๓ เงื่อนไข คือ

- เงื่อนไขของเวลา โดยกำหนดให้ทำงานเฉพาะช่วงเวลา จำนวน ๒ ช่วง คือ ๐๗.๐๐ – ๑๒.๐๐ น. และ ๑๓.๐๐ – ๑๗.๐๐ น. หากนอกเหนือจากเวลาดังกล่าวไฟฟ้าภายในห้องเรียนจะถูกตัด
- เงื่อนไขของความเข้มแสง โดยกำหนดว่าหาก Sensor วัดความเข้มแสงวัดค่าได้ต่ำกว่าที่กำหนดให้หลอดไฟติด
- เงื่อนไขของอุณหภูมิ โดยกำหนดว่า หาก Sensor อุณหภูมิวัดค่าได้สูงกว่าที่กำหนดให้เปิดพัดลมเพื่อระบายอากาศ



โดยที่กล้อง Webcam จะส่งข้อมูลรูปถ่ายแจ้งให้ผู้ดูแลทราบจำนวน ๔ ครั้ง/วัน คือ

- ครั้งที่ ๑ เวลา ๐๗.๐๐ น. เมื่อมีผู้ใช้งานห้องในตอนเช้า สำหรับตรวจเช็ควาระบบเปิดไฟ และพัดลมทำงาน
- ครั้งที่ ๒ เวลา ๑๒.๐๐ น. หลังผู้ใช้งานออกจากห้องในตอนพักกลางวัน สำหรับตรวจเช็ควาระบบปิดไฟ และพัดลมทำงาน
- ครั้งที่ ๓ เวลา ๑๓.๐๐ น. เมื่อมีผู้ใช้งานห้องในตอนบ่าย สำหรับตรวจเช็ควาระบบเปิดไฟ และพัดลมทำงาน
- ครั้งที่ ๔ เวลา ๑๗.๐๐ น. หลังผู้ใช้งานออกจากห้องในตอนเย็น สำหรับตรวจเช็ควาระบบปิดไฟ และพัดลมทำงาน

ผลของการทดสอบ

ระบบเปิด - ปิด ไฟและพัดลม สามารถทำงานได้ตรงตามเงื่อนไขที่วางไว้ แต่ระบบการส่งภาพถ่ายให้แก่ผู้ดูแลนั้นขึ้นอยู่กับความเสถียรของสัญญาณ Internet ภายในโรงเรียน หากเกิดสัญญาณขาดหายภาพก็จะไม่ถูกส่งให้แก่ผู้ดูแล

๓๖. โครงการงานเครื่องผสมปุ๋ย AB สำหรับปลูกพืชไฮโดรโปนิกส์

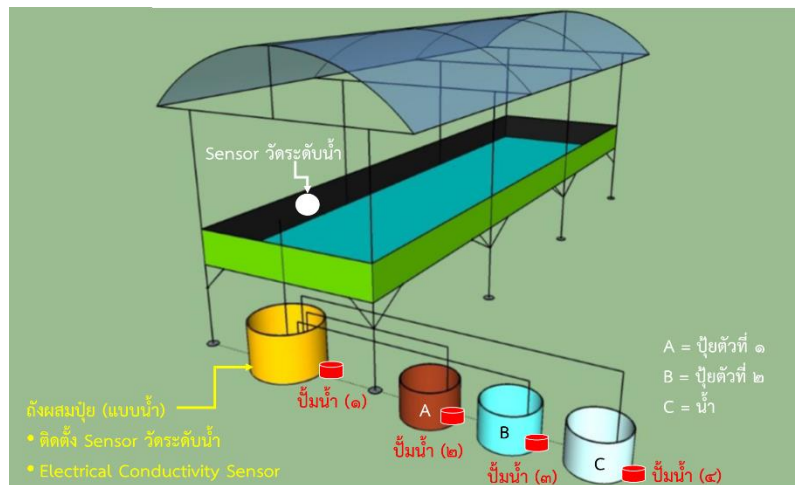
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายพงษ์เพชร ศรเศษ ๒. นายสมลักษณ์ แซ่ฟา ๓. นายประพันธ์ วารีนิยม
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายบัญชา บุญมี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๕ จังหวัดแพร่
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

การปลูกพืชที่ใช้ดินนั้นมักจะมีการสะสมโรค และแมลงได้ง่าย เมื่อปลูกไปสักระยะดินก็เริ่มอัดตัวแน่น จนต้องมีการเปลี่ยนถ่ายดินอยู่เสมอ เกิดความยุ่งยาก จึงได้เริ่มมองหาทางเลือกอื่น ๆ ในการปลูกพืช และได้ให้ความสนใจวิธีการปลูกพืชแบบไฮโดรโปนิกส์ทั้งนี้ในประเทศไทยนั้นการปลูกพืชโดยไม่ใช้ดินเริ่มเป็นที่รู้จักกันเมื่อประมาณ ๑๐ ปี ที่ผ่านมา และในปัจจุบันจะเห็นได้ว่าธุรกิจการปลูกพืชแบบไฮโดรโปนิกส์หรือการปลูกพืชโดยไม่ใช้ดินในประเทศไทยกำลังเติบโตอย่างรวดเร็ว สามารถพบเห็นผลิตภัณฑ์จากไฮโดรโปนิกส์วางจำหน่ายอยู่ในห้างสรรพสินค้าทั่วไปในโซนขายผักปลอดสารพิษ และมีราคาที่สูงกว่าผักแบบทั่วไป

การปลูกพืชที่ไม่ใช้ดินนั้น เป็นกระบวนการที่เรียกว่า การปลูกแบบไฮโดรโปนิกส์ (Hydroponics) ประกอบไปด้วยปุ๋ยเคมีแบบละลายน้ำ Stock A และ Stock B สามารถวัดปริมาณของค่าสารละลายด้วยเครื่องมือ ที่เรียกว่า EC Meter ทำให้สามารถควบคุมความเข้มข้นของสารละลายให้ตรงตามต้องการของพืชแต่ละชนิดได้ คณะผู้จัดทำโครงการจึงมีแนวคิดที่จะผลิตเครื่องผสมปุ๋ยเคมีแบบน้ำอัตโนมัติขึ้นมา เพื่อความสะดวกในการผสมโดยระบบจะสามารถกำหนดค่า EC ให้เหมาะสมกับช่วงอายุการเจริญเติบโตของพืชได้ และเป็นทางเลือกใหม่สำหรับผู้ที่ต้องการปลูกพืชโดยไม่ใช้ดิน (ไฮโดรโปนิกส์ Hydroponics)



หลักการทำงาน

๑. เครื่องผสมปุ๋ย AB จะทำงานแบบอัตโนมัติโดยการควบคุมการเติมสารละลาย A , สารละลาย B และน้ำ เพื่อนำมาผสมกันในถังผสมปุ๋ย ตามค่า EC (ความนำไฟฟ้า) ที่กำหนดไว้ และหยุดทำงานเมื่อได้ค่า EC (ความนำไฟฟ้า) ที่ถูกต้อง
๒. สามารถเติมปุ๋ยหรือผสมปุ๋ยได้พร้อมกัน ๒ ชนิด และใช้ควบคุมค่าทางเคมีในงานอุตสาหกรรมแบบอัตโนมัติ
๓. สามารถวัดและควบคุมค่า EC (ความนำไฟฟ้า) ได้ถึง 20mS (20,000 μ S)

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบผลปรากฏว่า เครื่องผสมปุ๋ยสามารถควบคุมการเติมสารละลาย A , สารละลาย B และน้ำ เพื่อนำมาผสมกันในถังผสมปุ๋ย ตามค่า EC (ความนำไฟฟ้า) เป็นไปอย่างอัตโนมัติตามค่าที่กำหนดค่อนข้างมีความแม่นยำ เพื่อนำไปใช้ในกระบวนการปลูกพืชแบบไฮโดรโปนิกส์ ตามช่วงอายุของพืช การทดสอบในครั้งนี้ยังมีข้อปรับปรุงและต้องพัฒนาเพิ่มเติม เนื่องจากความแม่นยำในการวัดค่า EC (ความนำไฟฟ้า) ของตัวเครื่องยังมีค่าความคลาดเคลื่อน

๓๗. โครงการระบบปลูกพืชในโรงเรือน

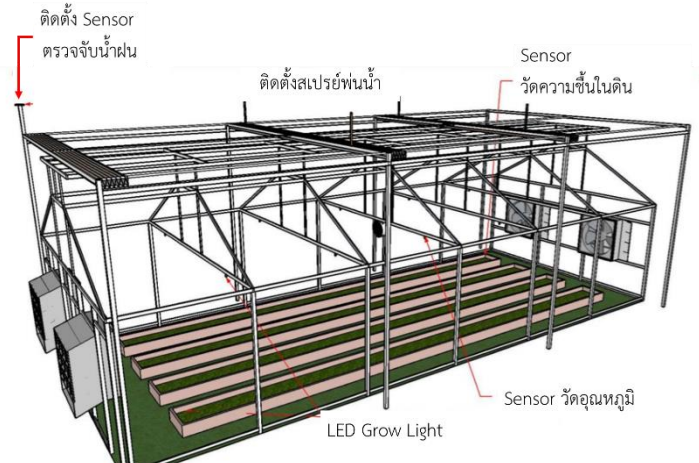
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายวีระชัย พุ่งรุ่งโรจน์ ๒. นายพิชิตฤกษ์คีวัฒน์ พงษ์มี ๓. นายนพรัตน์ ชุ่มเชิง
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายบัญชา บุญมี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๕ จังหวัดแพร่
งบประมาณที่ใช้	๒,๖๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โดยปกติการปลูกพืชในที่โล่งอาจต้องเจอปัญหาการระบาดของแมลง หรือเชื้อราที่เกิดจากความชื้นของฝน ทั้งยังเจอกับปัญหาสภาพอากาศในแต่ละฤดูกาลที่ไม่สามารถควบคุมได้ การปลูกพืชในโรงเรือนนั้นเราสามารถป้องกันแมลงไม่ให้เข้าไปทำลายพืชที่ปลูก และไม่ต้องใช้ยาฆ่าแมลง จึงมีความปลอดภัยจากสารพิษตกค้างในผลผลิต และป้องกันปัญหาที่มากับน้ำฝน เช่น โรครา น้ำค้าง รากเน่า ไปพร้อม ๆ กับการควบคุมความเข้มแสง และอุณหภูมิให้เหมาะสมกับพืชการเจริญเติบโตของพืชแต่ละชนิด

โครงการระบบปลูกพืชในโรงเรือนนี้มีวัตถุประสงค์ในการจัดทำเพื่อสร้างโรงเรือนในการปลูกพืชที่มีการป้องกันแมลงศัตรูพืช ที่สามารถควบคุมความเข้มแสงแดดและอุณหภูมิ พร้อมระบบการให้น้ำอัตโนมัติ สำหรับเป็นต้นแบบให้แก่เกษตรกรนำไปศึกษาปรับใช้กับการเพาะปลูกในพื้นที่รอบ ๆ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๒๕



หลักการทำงาน

หลักการทำงานของระบบปลูกพืชในโรงเรือนประกอบไปด้วย ๓ ส่วนดังนี้

๑. ระบบการควบคุมแสงแดดภายในโรงเรือน เมื่อแสงมีค่าความเข้มมากกว่าค่าที่กำหนดไว้ ระบบผ้าม่านพรางแสงจะทำงานโดยการปิด และตรงข้ามกันเมื่อมีความเข้มแสงมีความเข้มแสงน้อยกว่าระบบผ้าม่านพรางแสงจะทำงาน
๒. ระบบการควบคุมความชื้นภายในโรงเรือน เมื่อภายในโรงเรือนมีค่าอุณหภูมิสูงกว่าค่าที่กำหนดไว้ ระบบพัดลมทำความเย็นและระบายอากาศจะแบบอัตโนมัติเพื่อปรับอุณหภูมิ และหยุดทำงานเมื่อภายในโรงเรือนอุณหภูมิต่ำกว่าค่าที่กำหนด
๓. ระบบการให้น้ำพืชภายในโรงเรือน เมื่อดินในแปลงปลูกพืชภายในโรงเรือน มีค่าความชื้นน้อยกว่าค่าที่กำหนดไว้ ระบบปั๊มสูบน้ำสำหรับรดน้ำพืชเปิดแบบอัตโนมัติ และตรงข้ามกันเมื่อดินในแปลงปลูกพืชภายในโรงเรือน มีความชื้นมากกว่าค่าที่กำหนดไว้ ระบบปั๊มสูบน้ำสำหรับรดน้ำพืชปิดแบบอัตโนมัติ

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบผลปรากฏว่า ระบบการควบคุมความเข้มแสง การควบคุมอุณหภูมิ และระบบการควบคุมความชื้นในดินสามารถทำงานเป็นไปตามค่าที่เราที่กำหนดไว้อย่างอัตโนมัติ การทดสอบในครั้งนี้เป็นเพียงการจำลองระบบโรงเรือนปลูกพืช ที่ติดตั้งระบบการควบคุมความเข้มแสง อุณหภูมิ และความชื้นในดินแปลงปลูกพืช เป็นแบบโมเดลจำลองจึงไม่สามารถเปรียบเทียบการปลูกพืช และขีดความสามารถได้อย่างแน่ชัด เพราะฉะนั้นจึงยังเป็นแนวทางการพัฒนาระบบการปลูกพืชในโรงเรือนต่อไปในอนาคต

๓๘. โครงการบ่อบำบัดน้ำ 4G

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาววรรณพรรณ พันธุ์เจดีย์ ๒. นายชาติชาย แซ่ก๊อ ๓. นายเด่นชัย กรินศิริ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวอ้อมใจ แรงเขตกิจ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๕ จังหวัดตาก
งบประมาณที่ใช้	๕,๑๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

น้ำมีความสำคัญต่อการดำเนินชีวิตของสิ่งมีชีวิต ทั้งในด้านอุปโภคและบริโภคแต่ในปัจจุบันมนุษย์ใช้น้ำอย่างไม่คำนึงถึงความสำคัญของน้ำ ซึ่งมนุษย์ส่วนใหญ่นั้นเห็นแก่ตัว มักง่าย เช่น ใช้น้ำในการชำระล้างร่างกาย และสิ่งของเครื่องใช้แล้วก็ปล่อยน้ำเสียลงสู่แม่น้ำ ลำคลอง โดยไม่มีการกรองหรือการบำบัดก่อนปล่อยลงสู่แม่น้ำ ซึ่งก่อให้เกิดมลพิษทางน้ำ

โครงการบ่อบำบัดน้ำ 4G (4 G Water Filter) เป็นการนำเสนอทางเลือกใหม่ในการแก้ปัญหาน้ำชุมชนที่ใช้อุปโภคบริโภคภายในโรงเรียนโดยใช้เทคโนโลยีที่ประยุกต์จากสภาพปัญหาที่พบเจอได้อย่างครบวงจร มีความน่าสนใจ ทันสมัย และยังได้รับผลประโยชน์จากการทำน้ำชุมชนให้เป็นน้ำใส อาทิ การได้บริโภคอุปโภคน้ำที่ใสสะอาด จากกระบวนการผลิต การสร้างจิตสำนึกในการอนุรักษ์สิ่งแวดล้อมให้แก่บุคลากรของโรงเรียน ชุมชน และสังคม การสร้างความสามัคคีและความคิดริเริ่มสร้างสรรค์ให้แก่สมาชิก และที่สำคัญคือสร้างความตระหนักรู้ถึงการสร้างจิตสำนึกในการรักน้ำ และการใช้น้ำอย่างประหยัด

หลักการดำเนินงาน

ระบบบ่อบำบัดน้ำ 4G เริ่มที่กระบวนการทำงานของมอเตอร์ตัวที่ ๑ ซึ่งอยู่ในบ่อน้ำที่ ๑ ทำงานโดยตรวจสอบค่าความขุ่นของน้ำที่อยู่ในบ่อที่ ๑ และระดับน้ำในบ่อที่ ๒ ซึ่งหากเงื่อนไขใน ๒ ข้อข้างต้นเป็นไปตามที่ระบบตั้งค่าไว้ คือน้ำใสและระดับน้ำยังไม่เต็มความจุบอร์ด Raspberry Pi จะสั่งให้มอเตอร์ตัวที่ ๑ ทำงานโดยสูบน้ำมาจัดเก็บไว้ในบ่อที่ ๒ ตามเกณฑ์ที่ตั้งไว้ และจะหยุดสูบน้ำในบ่อที่ ๑ โดยใช้ Sensor วัดค่าระดับน้ำเป็นเกณฑ์ในการประมวลผลข้อมูล เพื่อรองรับปัญหาความขุ่นที่จะเกิดกับน้ำในบ่อที่ ๑ เมื่อถึงฤดูฝนหรือน้ำชุมชนตามที่ตั้งไว้มอเตอร์ตัวที่ ๑ จะหยุดสูบน้ำ โดยอาศัย Sensor ตรวจสอบความขุ่นของน้ำเป็นเกณฑ์การพิจารณา โดยการควบคุมของบอร์ด Raspberry Pi เช่นเดียวกับ Sensor วัดค่าระดับของน้ำ ส่วนมอเตอร์ตัวที่ ๒ จะสูบน้ำใสจากบ่อที่ ๒ ไปแจกจ่ายตามหอพักต่าง ๆ ของนักเรียนโดยตรวจสอบค่าความขุ่นของน้ำก่อน และตั้งเวลาการจ่ายน้ำเป็นเวลาตามที่กำหนด



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบโครงการระบบบ่อบำบัดน้ำ 4G สามารถทำงานได้ตามที่ได้ตั้งเงื่อนไขไว้ แต่เนื่องจากจัดทำโครงการเป็นแบบจำลองตรวจวัดค่าความขุ่นของน้ำ อาจมีความคลาดเคลื่อน เนื่องจากระดับความลึกที่ใช้ค่อนข้างน้อย

๓๙. โครงการนับหนังสือห้องสมุดเซนเซอร์แสง

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวธนฝน แสนเชื่อน ๒. นางสาววาริ บุญวัน ๓. นางสาวอมลวรรณ คำลือ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสุกิจ สุวรรณ ๒. นายสิงห์ สุจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๓,๑๒๓ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากโรงเรียนของเรา เป็นโรงเรียนประจำและมีจำนวนนักเรียนที่เข้าใช้ห้องสมุด เพื่อสืบค้นหาข้อมูลต่าง ๆ พวกเราปรึกษากับสมาชิกภายในกลุ่ม เพราะอยากรู้ว่าภายในแต่ละวันนั้น จะมีจำนวนนักเรียนที่เข้ามาใช้ห้องสมุด ให้ความสนใจในการศึกษาสาระใดค่อนข้างมาก และสาระใดค่อนข้างน้อย พวกเราจึงคิดจัดทำโครงการนี้ขึ้นมาเพื่อช่วยในการจัดระบบการสั่งซื้อหนังสือ ให้ได้ตามความต้องการของจำนวนนักเรียน ที่ให้ความสนใจแก่กลุ่มสาระนั้น ๆ

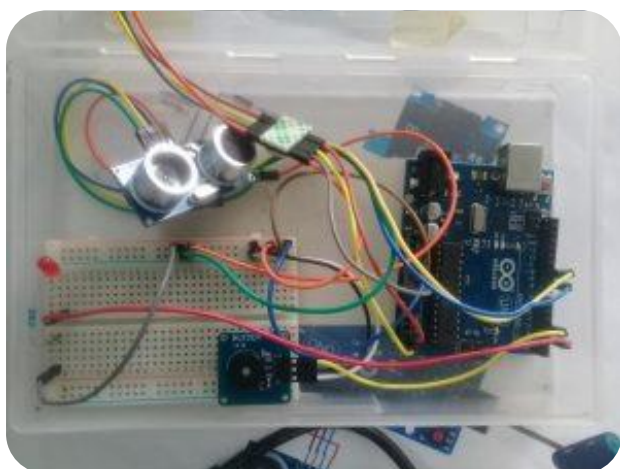


หลักการทำงาน

เมื่อมีนักเรียนมาหยิบหนังสือ ออกจากชั้นวางหนังสือ Sensor แสงก็จะเริ่มทำงาน Sensor ก็จะส่งข้อมูลไปที่บอร์ด Arduino Uno ประมวลผลการนับและส่งผลไปยังจอแสดงผล LCD และลำโพง หลังจากนั้นจอ LCD ก็จะแสดงจำนวนหนังสือที่ถูกหยิบออกไปผ่านทางจอ LCD ทำให้ทราบถึงจำนวนหนังสือที่ถูกหยิบไป

ผลของการทดสอบ

สรุปผลการทดลอง จากการที่ คณะผู้จัดทำได้ศึกษา ออกแบบ และสร้าง เพื่อหาประสิทธิภาพของระบบนับจำนวนหนังสือ มีข้อสรุปการศึกษาดังนี้ ผลการทดลอง เมื่อมีนักเรียนมาหยิบหนังสือ ออกจากชั้นวางหนังสือ Sensor ก็จะเริ่มทำงาน Sensor ก็จะส่งข้อมูล ไปที่จอ LCD หลังจากนั้นจอ LCD ก็จะประมวลผล แล้วแสดงจำนวน หนังสือที่ถูกหยิบออกไปผ่านทางจอ LCD ทำให้ทราบถึงจำนวนหนังสือ ที่ถูกหยิบไปทดลองใช้งานเพื่อทดสอบประสิทธิภาพของระบบนับ จำนวนหนังสือด้วย Sensor โดยมีข้อเสนอแนะในการต่อยอดโครงการ ให้สมบูรณ์ คือ เพิ่มความละเอียด Sensor และเพิ่มประสิทธิภาพจอ LCD



๔๐. โครงการงานแขนกลบำบัด

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายบัญชา แลเซอะ ๒. นางสาวณัฏฐา เวียงบรรพต
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายประพันธ์ นาบุญ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์เชียงใหม่ จังหวัดเชียงใหม่
งบประมาณที่ใช้	๔,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

การทำงานที่มีความเสี่ยงและอันตราย มีผลถึงอุบัติเหตุที่อาจเกิดขึ้นต่ออวัยวะของร่างกายของมนุษย์ บางครั้งส่งผลถึงแก่ชีวิต และทรัพย์สิน แก่บุคคลอันเป็นที่รักของครอบครัว และเพื่อลดการสูญเสียทรัพยากรมนุษย์และทรัพย์สินอื่น ๆ จึงได้แนวคิดที่ประดิษฐ์ แขนกล เพื่อนำมาใช้ในการกิจที่เสี่ยงต่อความสูญเสียที่อาจเกิดขึ้นโดยไม่ได้ตั้งใจ

ดังนั้น คณะผู้จัดทำ จึงคิดที่จะพัฒนาหุ่นยนต์แขนกลบำบัดขึ้นมา เพื่อจำลองการทำงานของหุ่นยนต์ตามการเคลื่อนไหวของมนุษย์ และเป็นการฝึกการเรียนรู้ ฝึกวิชาชีพของนักเรียน

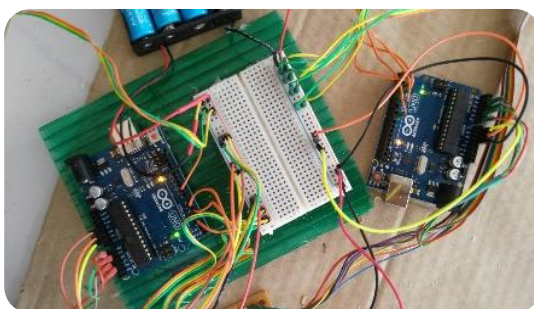
หลักการทํางาน

ในการควบคุมตำแหน่งหรือความเร็ว Controller จะส่งสัญญาณ ควบคุม (Signal Command) ที่แทนด้วยจำนวนระยะทาง และความเร็วออกมาหักลบกับสัญญาณที่มาจาก Encoder ผลต่างที่ได้จะถูกส่งไปยัง Driver เพื่อแปลงสัญญาณและขยายสัญญาณส่งไปขับเคลื่อนมอเตอร์ การทำงานของ Servo Driver ประกอบด้วย Control Loop ทั้งหมด ๓ Loop คือ

๑. Current Control Loop เป็นส่วนของการควบคุมกระแสไฟฟ้าที่จ่ายให้กับมอเตอร์ซึ่งจะแปร ผ่านทางแรงบิด โดยรับสัญญาณ Analog มาจาก Output ของ speed Control Loop (KV) มา เปรียบเทียบกับ Current Detection Feedback
๒. Speed Control Loop เป็นส่วนของการควบคุมความเร็วของมอเตอร์ โดยรับสัญญาณ Analog มาจาก Output ของ Position Control Loop มาเปรียบเทียบกับ Speed Feedback จาก Encoder
๓. Position Control Loop เป็นส่วนของการควบคุมตำแหน่งโดยรับสัญญาณมาจาก Signal Command อาจจะเป็นสัญญาณ Analog หรือสัญญาณ Pluse มาเปรียบเทียบกับ Position Feed Back จาก Encode

ผลของการทดลอง

จากผลการทดลองแขนกล ตามลักษณะการเคลื่อนไหวตามสรีระของบุคคล แขนกลสามารถเคลื่อนไหวตามลักษณะบุคคลได้อย่างมีประสิทธิภาพที่ ร้อยละ ๗๐ และบุคคลจะต้องเคลื่อนที่อยู่ในระยะที่ทำมุมกับข้อต่อของหุ่นที่ ๐ - ๑๘๐ องศา การรับน้ำหนักของสิ่งของที่หุ่นยกได้อยู่ที่ ๑ - ๒ กรัม



๔๑. โครงการหุ่นยนต์สำรวจโลก

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายชาญชล แซ่ท้าว ๒. นายเทิดศักดิ์ กาญจนเวโรจน์ ๓. นายณัฐพงษ์ แสนซึ้ง
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสุกิจ สุวรรณ ๒. นายสิงห์ สุจันทร์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จังหวัดน่าน
งบประมาณที่ใช้	๔,๑๖๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

มนุษย์ในยุคปัจจุบันก้าวหน้าเข้าสู่โลกในศตวรรษที่ ๒๑ ซึ่งเป็นยุคที่เทคโนโลยีเข้ามาเกี่ยวข้องกับการดำเนินชีวิตประจำวันของมนุษย์ต้องกระตือรือร้นในการดำรงชีวิต และสภาพความเป็นอยู่เปลี่ยนแปลงไปตามสถานะการณ์ของโลกในปัจจุบันมนุษย์ยังต้องการเทคโนโลยีที่อำนวยความสะดวกชนิดใหม่ ๆ ซึ่งปัจจุบันการที่จะไปสำรวจการสำรวจที่ต่าง ๆ เช่น เพดาน ที่แคบ นั้นเป็นเรื่องที่ลำบากและน่าเบื่อ คณะผู้จัดทำจึงได้คิดค้นหุ่นยนต์สำรวจขึ้นเพื่อที่จะได้มีความสะดวกสบายและสนุกสนานในการสำรวจขึ้น



ผลของการทดสอบ

โครงการหุ่นยนต์สำรวจโลกได้จัดทำทำการทดลอง พบว่า สามารถเข้าสำรวจในพื้นที่ที่กำหนดได้ โดยสามารถส่งภาพไปยังโทรศัพท์มือถือของผู้รับผิดชอบได้ แต่ระบบมีข้อจำกัดในการบังคับทิศทางการทำงานเล็กน้อย เพราะต้องมีพื้นฐานในการบังคับหุ่นยนต์ ดังนั้น การพัฒนาต่อยอดในขั้นต่อไปจึงควรมีการปรับปรุงแก้ไขเพื่อให้ง่ายต่อการบังคับง่ายขึ้นกว่าเดิม

สรุปผล อภิปรายและข้อเสนอแนะ

การดำเนินโครงการเรื่อง หุ่นยนต์สำรวจโลก จากการทดสอบนำไปสำรวจในสถานที่ต่าง ๆ พบว่าสามารถทำงานได้ดีพอสมควรแต่ถ้าไปเจอสิ่งกีดขวางที่สูงกว่าล้อจะทำให้ไม่สามารถผ่านไปได้และคุณภาพของภาพจะไม่ค่อยดีเมื่ออยู่ในที่มืดแต่ถ้าเปิดไฟฉายที่ติดไปด้วยแล้วก็สามารถทำงานได้อย่างปกติ

การประยุกต์การใช้งาน

- ใช้ในการสำรวจที่ต่าง ๆ
- ใช้ในการเล่นเพื่อความสนุกสนานได้
- สามารถนำไปต่อยอดเพื่อหารายได้



๔๒. โครงการราวตากผ้าอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายอภิสิทธิ์ แซ่กือ
	๒. นางสาวมีน้ำ เวนเคนยอน
	๓. นางสาวพนิสฎา แซ่เล่า
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายวีรศักดิ์ เป้รอด
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์จิตตอารีย์ จังหวัดลำปาง
งบประมาณที่ใช้	๓,๖๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องด้วยการใช้ชีวิตประจำวันของมนุษย์ในปัจจุบันเป็นไปอย่างเร่งด่วนต้องการความสะดวกสบาย ประกอบด้วยเทคโนโลยีทางคอมพิวเตอร์และเทคโนโลยีของระบบ Smart Phone ได้ก้าวหน้าไปอย่างรวดเร็วมี Application และ URL ต่าง ๆ ออกมามากมายเพื่ออำนวยความสะดวกในการใช้ชีวิตของมนุษย์ ทำให้สามารถควบคุมอุปกรณ์ได้อย่างสะดวกสบายและรวดเร็ว ชีวิตประจำวันมนุษย์ในยุคนี้ จึงมีความต้องการใช้งานเทคโนโลยีต่าง ๆ มากมายเพื่ออำนวยความสะดวก ทำให้มีการใช้พลังงานอย่างสิ้นเปลืองและเกินความจำเป็น ทำให้ค่าใช้จ่ายในการดำรงชีพในสังคมสูงขึ้นตามลำดับ รัฐบาลจึงมีมาตรการให้หน่วยงานรัฐวิสาหกิจ ลดค่าใช้จ่ายด้านพลังงานลงรวมถึงสภาวะโลกร้อนที่มีผลกระทบต่อประชากรโลก ซึ่งเป็นปัจจัยหนึ่งที่มีมนุษย์ต้องช่วยกันประหยัดพลังงาน ซึ่งสอดคล้องกับปัญหาของนักเรียนโรงเรียนศึกษาสงเคราะห์จิตตอารีย์ ที่ต้องวิ่งไปเก็บผ้าเมื่อฝนตก บางครั้งนักเรียนอาจจะไปเก็บผ้าในเวลาเรียนทำให้เสียเวลาในการเรียน และบางครั้งฝนตกในเวลาที่นักเรียนว่างจากการเรียน ทำให้ไม่สามารถไปตากผ้าได้ และบางครั้งจะมีแดดออกในเวลาที่นักเรียนกำลังเรียนหนังสือ ส่งผลให้นักเรียนไม่สามารถตากผ้าและเก็บในเวลาที่นักเรียนกำลังเรียนหนังสือได้

หลักการทำงาน

๑. เมื่อต้องการเปิด - ปิดระบบของราวตากผ้าให้ใช้โทรศัพท์เชื่อมต่อกับ Wifi และเว็บที่เขียนขึ้นใน Raspberry Pi จะทำงานและปล่อย URL เมื่อเข้าเว็บหน้า Index ขึ้นมาแล้วมีคำสั่งให้เปิดการทำงานของราวตากผ้า
๒. เมื่อ Raspberry Pi ได้รับคำสั่งจาก Sensor และข้อมูลการสั่งงานจาก Smart Phone
๓. Raspberry Pi ก็จะสั่งให้มอเตอร์ไต่เรอร์ทำงาน มอเตอร์ไต่เรอร์ก็จะสั่งไปยังมอเตอร์ปัดน้ำฝนให้ทำงาน
๔. มอเตอร์ปัดน้ำฝนจะตากผ้า เมื่อราวตากผ้าไปชนกับลิมิตสวิตต์ มอเตอร์ปัดน้ำฝนจะหยุดทำงาน



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบอุปกรณ์ราวตากผ้าอัตโนมัติที่สร้างขึ้น สามารถทำงานได้ตามโปรแกรมที่ตั้งไว้ โดยโครงการราวตากผ้าอัตโนมัติ และจะสั่งผ่านทาง Smart Phone โดยผ่านเว็บใน URL เพื่อเพิ่มความสะดวกสบายในการตากผ้า รวมทั้งสามารถควบคุมเวลาในการทำงานของราวตากผ้าให้เปิด - ปิดเป็นเวลา ซึ่งเป็นปัจจัยหนึ่งของการประหยัดพลังงานและคางวัลกับการตากผ้า อีกทั้งยังสามารถบอกสถานการณ์ที่เกิดฝนฟ้าอากาศ ซึ่งสามารถใช้เป็นข้อมูลในการควบคุมการเก็บผ้า สามารถสั่งควบคุมได้จากทุก ๆ ที่ที่ต้องการ โดยเชื่อมโยงระหว่างกันและกันผ่านอินเทอร์เน็ต เครื่องข่ายในลักษณะนี้เรียกว่า The Internet of Things เรียกย่อ ๆ ว่า IOT

๔๓. โครงการงาน Helmet Hero หมวกกันน็อกช่วยชีวิต

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายณรงค์ศักดิ์ โวหารลิก ๒. นางสาวพวงผกา ผิวทอง ๓. นางสาวจันทกานต์ ไตรยวงค์
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายคมกริช บุตรอุดม ๒. นางสาวฐิติมา ผ่องแผ้ว ๓. นายภิศเดช วิซัด
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จังหวัดร้อยเอ็ด
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ประเทศไทยมีอัตราการตายจากการบาดเจ็บทางถนนสูงเป็นที่ ๒ ของโลกและอันดับ ๑ ในอาเซียน สถิติอุบัติเหตุการจราจรทางบกของไทยที่เกิดกับรถจักรยานยนต์ปี พ.ศ. ๒๕๕๘ สูงเป็นอันดับหนึ่งคิดเป็นร้อยละ ๒๐ ของยอดอุบัติเหตุทั้งหมด ในช่วงสงกรานต์ พ.ศ. ๒๕๖๐ มีจักรยานยนต์ประสบอุบัติเหตุถึง ๓,๒๘๐ คัน คิดเป็นร้อยละ ๔๔ ของอุบัติเหตุทั้งหมด ซึ่งโดยส่วนใหญ่แล้วการเข้าช่วยเหลือใช้เวลาานานมากเกินไปทำให้ผู้ประสบอุบัติเหตุอาจมีอาการสาหัสหรือเสียชีวิตได้ ทั้งนี้ การแจ้งเหตุและการหาพิกัดตำแหน่งที่เกิดอุบัติเหตุยังเป็นไปอย่างล่าช้า ดังนั้น ทางผู้จัดทำจึงเกิดแนวคิด ที่จะออกแบบและสร้างหมวกกันน็อกช่วยชีวิตด้วย Internet of Things โดยระบบจะทำการแจ้งข้อความขอความช่วยเหลือเมื่อเกิดอุบัติเหตุพร้อมทั้งระบุพิกัดตำแหน่งได้ซึ่งจะมีอุปกรณ์ทำการส่งเสียงและส่งข้อความขอความช่วยเหลือไปยังโทรศัพท์มือถือของญาติรวมถึงสามารถแจ้งพิกัดตำแหน่งของผู้เกิดอุบัติเหตุ ซึ่งจะทำให้สามารถเข้าช่วยเหลือ ณ ตำแหน่งที่เกิดอุบัติเหตุได้อย่างทันท่วงที

หลักการทำงาน

หลักการทำงานของหมวกกันน็อกช่วยชีวิต คณะผู้จัดทำได้นำอุปกรณ์ Arduino UNO R3 มาใช้เป็นอุปกรณ์ควบคุมการทำงาน (เขียนด้วยโปรแกรมภาษาซี) โดยกำหนดให้ Sensor วัดความเอียงทำงานและส่งค่า ความเอียงไปยัง Speaker, GPRS/GSM Module ทำงานโดยการส่งเสียงเตือนและส่ง SMS ขอความช่วยเหลือ พร้อมระบุตำแหน่งตามเงื่อนไขที่กำหนด ดังต่อไปนี้

เริ่มต้นการทำงานโปรแกรมจะรับค่าความเอียงโดย (Sensor วัดความเอียง) และรับค่าจาก GPS Module ตรวจสอบเงื่อนไขการรับค่าความเอียงมีค่า ๑ และ ค่า ๐ โดยถ้าหากวัดค่าความเอียงได้ค่าเท่ากับ ๑ มากกว่า ๑๐ วินาทีขึ้นไป Arduino UNO R3 จะสั่งงานให้ Speaker ทำงาน และ GPRS/GSM Module รับค่า จาก GPS Module ส่งเป็น SMS ไปยังโทรศัพท์มือถือตามที่ได้เขียนไว้ในโปรแกรม แต่ถ้าวัดค่าความเอียงได้ค่า เท่ากับ ๐ Arduino UNO R3 จะไม่มีการสั่งงานใด ๆ และกลับไปตรวจสอบเงื่อนไขอีกครั้ง

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบการทำงานของโครงการ Helmet Hero หมวกกันน็อกช่วยชีวิต โดยจำลองสถานการณ์ขึ้นว่าผู้สวมใส่ประสบอุบัติเหตุรถมอเตอร์ลัมจำนวน ๑๐ ครั้ง พบว่า ระบบสามารถทำงานได้เงื่อนไขที่กำหนดไว้



๔๔. โครงการบ้านอัจฉริยะด้วย IoT

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายอนุวัฒน์ หนองประทุม ๒. นางสาวนที ศรีสุวรรณ ๓. นางสาวอภิญญา ตาลสาร
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายคมกริช บุตรรอดม ๒. นางรัฐติมา ผ่องแผ้ว ๓. นายภิศเดช วิชาติ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์รัชชบุรี จังหวัดร้อยเอ็ด
งบประมาณที่ใช้	๒,๔๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันอินเทอร์เน็ตเข้ามามีบทบาทในชีวิตประจำวันของเรามากขึ้น นอกเหนือจากการใช้ประโยชน์ในการติดต่อสื่อสารแล้วยังมีการพัฒนาเทคโนโลยีใหม่ ๆ ที่สามารถใช้งานผ่านอินเทอร์เน็ตได้การนำเทคโนโลยีเหล่านี้เข้ามาประยุกต์ใช้เพื่ออำนวยความสะดวกสบายต่าง ๆ นี้ คณะผู้จัดทำจึงได้มีแนวคิดที่จะพัฒนาระบบควบคุมการเปิด-ปิดหลอดไฟภายในบ้านผ่านอินเทอร์เน็ต ซึ่งก็เป็นอีกเทคโนโลยีที่อำนวยความสะดวก โดยการควบคุมหลอดไฟภายในบ้านพักจากระยะไกล จะสามารถทำให้ประหยัดเวลา ประหยัดพลังงานไฟฟ้า เนื่องจากในปัจจุบันผู้คนใช้ชีวิตอย่างเร่งรีบ จนบางครั้งเปิดไฟฟ้าทิ้งไว้และอาจมีเหตุจำเป็นไม่มีเวลาที่จะปิดหรือลืมปิด หากมีอุปกรณ์ที่สามารถควบคุมการเปิด-ปิด และตรวจสอบสถานะการทำงานจากระยะไกลได้จะเป็นการประหยัดทั้งเวลา ประหยัดพลังงาน อีกทั้งยังอำนวยความสะดวก และช่วยพัฒนาคุณภาพชีวิตให้ดีขึ้นอีกด้วย



หลักการทำงาน

- เริ่มต้นการทำงานจะรับคำสั่งจากหน้าจอ Application บน Smart phone (Input) จากนั้นส่งข้อมูลไปที่ Node MCU ด้วยอินเทอร์เน็ต ผ่าน Net pie เพื่อตรวจสอบเงื่อนไขระบบคำสั่ง แล้วส่งงานไปควบคุมการทำงานของ Relay ให้เปิด-ปิดไฟภายในบ้านตามคำสั่งที่ได้รับ
- รับค่าจาก Node MCU ให้ทำงานตามเงื่อนไขที่กำหนด คือ เมื่อกดเปิด-ปิดบน Application Node MCU จะตรวจสอบเงื่อนไขการทำงานว่าเปิดหรือปิดไฟ ถ้าหากเปิดก็จะสั่งงานให้แสดงสถานะการทำงานของหลอดไฟสว่าง ถ้าหากปิดก็จะสั่งงานให้แสดงสถานะการทำงานของหลอดไฟดับ

ผลของการทดสอบ

เมื่อนำแบบจำลอง “โครงการบ้านอัจฉริยะด้วย IoT” มาทดสอบการทำงานของระบบ พบว่า ระบบการเปิด - ปิดไฟฟ้าผ่าน Application บน Smart phone นั้น สามารถทำงานได้ตามเงื่อนไขที่ตั้งไว้

๔๕. โครงการงานเปิดปิดไฟอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายสงคราม ขำนิไกร ๒. นายพงศธร ไชโยกุล ๓. นายศิวกร ธนุสา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายอภิรักษ์ เพิ่มศรี
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๐ จังหวัดขอนแก่น
งบประมาณที่ใช้	๓,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

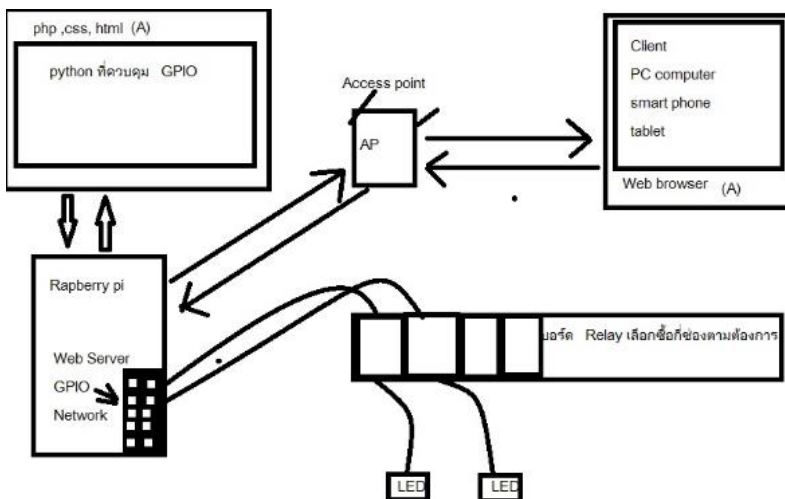
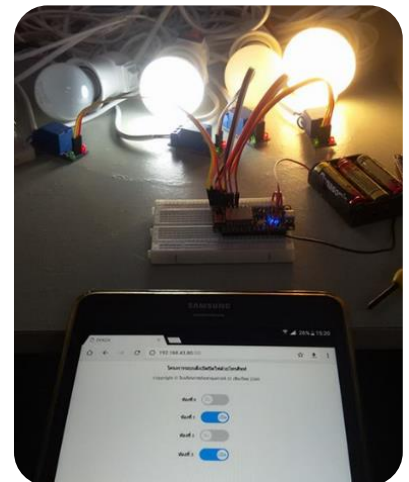
เนื่องจากการใช้ชีวิตปัจจุบันต้องทำงานนอกบ้านหรือเดินทางไปต่างจังหวัดอยู่บ่อยครั้งผู้คนส่วนใหญ่ จึงมีปัญหาเกี่ยวกับ การจัดการหรือควบคุมอุปกรณ์อำนวยความสะดวกต่าง ๆ ภายในบ้าน ซึ่งส่วนใหญ่แล้วจะเป็นเครื่องใช้ไฟฟ้า ปัญหาการลืมปิดไฟฟ้า หรือลืมปิดอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้าเมื่อนึกได้ก็ต้องเสียเวลาและเสียค่าน้ำมันในการเดินทางมาปิดอุปกรณ์นั้น จากสาเหตุที่ได้กล่าวมาในข้างต้น ผู้พัฒนาจึงมีแนวคิดที่จะพัฒนาระบบควบคุมเครื่องใช้เปิด - ปิด ไฟฟ้าภายในบ้านผ่านระบบอินเทอร์เน็ตเพื่อพัฒนาระบบไปแก้ไขปัญหาต่าง ๆ ช่วยเพิ่มความสะดวกสบาย ช่วยประหยัดเวลาและแก้ไขปัญหาการลืมปิดไฟฟ้าได้

ทั้งนี้ ระบบที่พัฒนาขึ้นนี้สามารถควบคุมผ่านทางอินเทอร์เน็ต ผ่านทางเครื่องคอมพิวเตอร์ที่บ้านหรือผ่านโทรศัพท์มือถือ ทำให้การจัดการควบคุมอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้าภายในบ้านง่ายขึ้นและรวดเร็ว ช่วยลดปัญหาการลืมปิดไฟฟ้าภายในบ้าน จากการใช้ชีวิตที่ต้องทำงานนอกบ้านหรือต่างจังหวัด เพิ่มความสะดวกรวดเร็วในการดำเนินชีวิตในปัจจุบันได้

หลักการทำงาน

ทำการ login เข้าสู่ระบบเครือข่ายอินเทอร์เน็ต และทำการ login เข้าไปยังหน้า Interface หลัก

- เมื่อผู้ใช้งานเปลี่ยนสถานะการทำงานของหน้าจอ Interface จาก off เป็น On
- ระบบจะทำการสั่งการไปยัง Switch ให้ทำการสั่งการต่อไปยังหลอดไฟ ให้ส่องสว่าง
- หากผู้ใช้งานเปลี่ยนสถานะการทำงานของหน้าจอ Interface จาก On เป็น Off
- ระบบจะทำการสั่งการไปยัง Switch ให้ทำการสั่งการต่อไปยังหลอดไฟ ให้ดับ



ผลของการทดสอบ

ระบบสามารถทำงานได้ตามโปรแกรมที่ตั้งไว้ โดยสามารถเปิด และปิดไฟฟ้า เมื่อได้รับคำสั่งจากผู้ใช้งานผ่านสมาร์ตโฟน

๔๖. โครงการระบบไฟฟ้าอัตโนมัติสำหรับทางเดินคัพเวอร์เวย์

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายดิศานุวัฒน์ สังข์จันทร์ ๒. นายอนุกุล อิ่มประสงค์ ๓. นายสุพิสิทธิ์ จำปาบุรี
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวกิ่งกาญจน์ แสงกุล
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๒ จังหวัดเลย
งบประมาณที่ใช้	๑,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากในปัจจุบันมีการใช้พลังงานเป็นจำนวนมาก ผลจากการสำรวจใช้พลังงานของแต่ละปี มีการใช้พลังงานมากขึ้น ซึ่งการใช้พลังงานมากขึ้นนี้จะส่งผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมเป็นผลทำให้เกิดวิกฤติการณ์ที่ส่งผลกระทบต่อโลกของเราในขณะนี้ ซึ่งวิกฤติการณ์ดังกล่าวเรียกว่า สภาวะโลกร้อนซึ่งทุกคนก็คงได้เห็นโทษของวิกฤติการณ์ ดังเห็นได้จากสภาวะการเปลี่ยนแปลงของโลกเราในปัจจุบัน เช่น อุณหภูมิสูงขึ้น น้ำแข็งขั้วโลกละลาย น้ำท่วม สิ่งมีชีวิตบางชนิดสูญพันธุ์ เป็นต้น ซึ่งสิ่งต่าง ๆ เหล่านี้เราสามารถช่วยกันแก้ไขปัญหาได้ถ้าทุกคนร่วมมือกันโดยการที่ทุกคนช่วยกันแก้ปัญหาที่ต้นเหตุซึ่งสิ่งหนึ่งที่ทุกคนสามารถที่จะช่วยกันได้คือการที่เราช่วยกันลดพลังงานให้น้อยลง จากเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นดังกล่าว ทำให้ได้ศึกษาแนวทางการลดใช้พลังงานไฟฟ้าในรูปแบบต่าง ๆ โดยการศึกษาด้านเทคโนโลยีใหม่ ๆ และนำมาออกแบบสร้างระบบไฟฟ้าอัตโนมัติ เพื่อใช้สำหรับทางเดินคัพเวอร์เวย์ (Cover way Auto light) ภายในโรงเรียน อีกทั้งยังสามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้หลากหลายสถานที่ สร้างความสะดวกสบายและเป็นการลดการใช้พลังงานไฟฟ้าได้อีกหนึ่งทางเลือกประโยชน์ของเทคโนโลยีที่ได้นำมาประยุกต์ใช้ คณะผู้จัดทำได้นำเอาเรื่องการทำงาน Sensor จับความเคลื่อนไหว มาสร้างโปรแกรมควบคุมโดยบอร์ดคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก Arduino Uno หลักการทำงานของระบบ จะทำงานเมื่อมีคนเดินผ่านจุด Sensor ไฟก็จะติดโดยอัตโนมัติและเมื่อไม่มีคนอยู่หรือไม่มีการเคลื่อนไหวไฟก็จะดับ

หลักการทำงาน

เมื่อมีคนเดินผ่านในระยะที่จุดติดตั้ง PIR Sensor ตรวจจับการเคลื่อนไหว PIR จะทำการส่งคำสั่งการทำงานไปยัง บอร์ด Arduino Uno และบอร์ด Arduino Uno จะส่งคำสั่งไปยัง Relay เพื่อให้ปล่อยกระแสไฟฟ้าหลอดไฟจะติดให้แสงสว่างภายในเวลา ๑๐ วินาที การทำงานจะรับกันกล่าวคือ เมื่อทำการ Compile Code และ Run Code ทำให้ Arduino Uno ประมวลผลและสั่งการ โดยรับค่าการเคลื่อนไหวด้วย PIR Sensor ตัวที่ ๑ จะสังเกตเห็นว่าหลอดไฟหลอดที่ ๑ จะสว่างขึ้น เมื่อมีการเคลื่อนไหวผ่าน PIR Sensor ตัวที่ ๒ หลอดไฟหลอดที่ ๑ จะดับลง และหลอดที่ ๒ จะสว่างขึ้น เมื่อไม่มีการเคลื่อนไหวผ่าน PIR Sensor หลอดไฟทั้งสองก็จะดับ



ผลของการทดสอบ

โครงการระบบไฟฟ้าอัตโนมัติ สำหรับทางเดินคัพเวอร์เวย์ (Cover way Auto light) เป็นโครงการเกี่ยวกับการประหยัดพลังงานไฟฟ้า ซึ่งสรุปผลของโครงการ พบว่า โครงการนี้ใช้การควบคุมระบบไฟฟ้าอัตโนมัติโดยใช้ Arduino Uno ในการทำงานร่วมกับ PIR Sensor ระบบจะทำงานเมื่อมีการเคลื่อนไหวผ่าน PIR Sensor และ Arduino Uno ประมวลผลทำการควบคุมให้หลอดไฟสว่าง (ระบบจำลองประมาณ ๑๐ วินาที) แต่เมื่อไม่มีการเคลื่อนไหวหลอดไฟก็จะดับเองอัตโนมัติ

๔๗. โครงการฟาร์มไก่อัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวฐนิชา เปี่ยมมัน ๒. นางสาวทยากร กาคำผุย ๓. นางสาวสุศวรรค์ เพียรทอง
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายสานิต โลบลูเขียว ๒. นายภัทรพล บุตรโคษา ๓. นางสาวปิยรัตน์ พันธุพันธ์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จังหวัดสกลนคร
งบประมาณที่ใช้	๔,๘๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

การเลี้ยงไก่มีความสำคัญต่อเศรษฐกิจของประเทศไม่ว่าจะเป็น การเลี้ยงเพื่อการส่งออกต่างประเทศหรือเลี้ยงเพื่อบริโภคภายในประเทศ อุตสาหกรรมการเลี้ยงไก่จึงเป็นแหล่งสร้างรายได้ให้กับเกษตรกรที่ประกอบอาชีพการเลี้ยงไก่ได้เป็นอย่างดี โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จังหวัดสกลนคร เป็นโรงเรียนประจำที่ส่งเสริมให้นักเรียนที่จบการศึกษาออกไปได้มีอาชีพติดตัวไปเพื่อการเลี้ยงชีพตัวเอง หนึ่งในอาชีพที่นักเรียนได้ลงมือปฏิบัติคือการเลี้ยงไก่เนื้อเพื่อส่งขายให้กับโรงอาหารของโรงเรียน ปัญหาที่ตามมาคือการเลี้ยงไก่ที่มีขนาดตัว และน้ำหนักที่เหมาะสม และไม่ตายระหว่างการเลี้ยง โรงเรียนเป็นหนึ่งในโรงเรียนตามโครงการเทคโนโลยีสารสนเทศเพื่อการศึกษาของโรงเรียนในชนบท (ทสรช.) ซึ่งมีการเข้าอบรมค่ายสิ่งประดิษฐ์สมองกลอย่างต่อเนื่อง ได้นำเอาความรู้ที่ได้มาพัฒนาเป็นโครงการฟาร์มไก่อัจฉริยะ

ดังนั้น ทีมพัฒนาโครงการจึงสร้างฟาร์มไก่อัจฉริยะเพื่อช่วยให้เกษตรกรหรือตัวนักเรียนเองเกิดความสะดวกสบาย และเกิดการคุ้มค่าในการลงทุนเลี้ยงไก่ ซึ่งถือว่าเป็นอีกกิจกรรมหนึ่งที่นักเรียนสามารถทำได้เพื่อหารายได้ในระหว่างเรียนของนักเรียน

หลักการทำงาน

เมื่ออุณหภูมิภายในฟาร์มไก่อยู่ในช่วงอุณหภูมิ ๒๔ - ๒๕ องศาเซลเซียส หลอดไฟและพัดลมจะไม่ทำงาน เมื่ออุณหภูมิต่ำกว่า ๒๔ องศาเซลเซียสหลอดไฟจะทำงาน และเมื่ออุณหภูมิสูงกว่า ๒๕ องศาเซลเซียส พัดลมจะทำงาน ฟาร์มไก่อัจฉริยะ จะทำการให้อาหารไก่วันละ ๒ ครั้ง ในเวลา ๐๗.๐๐ น. และ ๑๗.๐๐ น. เป็นเวลา ๑๐ วินาที และให้อาหารน้ำไก่ทุกครั้งที่ระดับน้ำลดลงต่ำกว่า Sensor ตามที่ได้เขียนคำสั่งลงในบอร์ด Raspberry Pi

ผลของการทดสอบ

จากการศึกษาและทดลองใช้ฟาร์มไก่อัจฉริยะ ในบริเวณโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๓ จังหวัดสกลนคร จากผลการทดลองพบว่า ระบบสามารถทำได้ตามที่ตั้งโปรแกรมไว้ ทั้งนี้ คณะผู้จัดทำได้สุ่มตรวจการทำงานจำนวน ๕ ครั้ง ดังนี้

	วัน/เดือน/ปี	เวลา	พัดลม	หลอดไฟ	ระบบให้น้ำ	ระบบให้อาหาร
●	วันที่ ๕ มิถุนายน ๒๕๖๑	เวลา ๐๗.๐๐ น.	✗	✗	✓	✓
●	วันที่ ๙ มิถุนายน ๒๕๖๑	เวลา ๑๓.๐๐ น.	✓	✗	✓	✗
●	วันที่ ๑๒ มิถุนายน ๒๕๖๑	เวลา ๑๐.๓๐ น.	✗	✗	✓	✗
●	วันที่ ๑๖ มิถุนายน ๒๕๖๑	เวลา ๑๕.๓๐ น.	✓	✗	✓	✗
●	วันที่ ๒๐ มิถุนายน ๒๕๖๑	เวลา ๑๗.๐๐ น.	✗	✗	✓	✓

โดยผลที่ได้ปรากฏตามตารางด้านขวามือ

๔๘. โครงการสปริงเกอร์อัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายพีรพัฒน์ กัลยาสิทธิ ๒. นายจักรินทร์ มงคลมาตย์ ๓. นางสาวชลิตา ตุ่นตัน
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางพิชญ์ระมัย วรสาร ๒. นายสิทธิพล ใจตรง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๔ จังหวัดอำนาจเจริญ
งบประมาณที่ใช้	๒,๖๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันนี้โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๔ จังหวัดอำนาจเจริญ จัดการเรียนการสอนโดยบูรณาการกับงานอาชีพเพื่อเป็นการส่งเสริมให้นักเรียนมีรายได้ระหว่างเรียน เนื่องจากนักเรียนที่เข้าเรียนในโรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๔ เป็นนักเรียนที่มีฐานะยากจน ทั้งนี้การส่งเสริมอาชีพให้กับนักเรียนไม่ใช่ให้มีรายได้ระหว่างเรียนแต่ยังให้นักเรียนมีอาชีพติดตัวไปด้วย ซึ่งอาชีพที่อยู่ในโรงเรียนก็มีมากมายอาทิ เช่น การสานตะกร้าโดยใช้เส้นพลาสติก การทำขนมหวาน การทำน้ำหวาน และส่วนมากที่ประกอบอาชีพกันก็คือการปลูกผักซึ่งทุกห้องทุกเรือนนอนก็จะมีกันปลูกอยู่มากมาย แต่การดูแลรักษาผักที่ปลูกบางห้อง บางเรือนนอนก็จะดูแลไม่ทั่วถึงทำให้ผักที่ปลูกไม่สวยงามและไม่มารับประทานเนื่องจากขาดน้ำ รดน้ำไม่ทั่วถึงบ้าง หรือลืมน้ำที่จะรดน้ำผักบ้าง

ผู้จัดทำโครงการจึงได้สังเกตเห็นปัญหาในการรดน้ำผักของแต่ละห้องและแต่ละเรือนนอน เพื่อช่วยในการรดน้ำได้อย่างสม่ำเสมอ จึงได้ศึกษาหาวิธีในการแก้ปัญหาการรดน้ำผักโดยการคิดค้นประดิษฐ์สปริงเกอร์อัตโนมัติขึ้น

หลักการทำงาน

โปรแกรมคำสั่งของระบบแบ่งออกเป็น ๒ ระบบ คือ

๑. ระบบอัตโนมัติ ทำงานตามเวลาที่กำหนด (๗.๐๐ น.) เมื่อ Sensor วัดความชื้นในดินได้ค่าตามที่ตั้งไว้ พร้อมส่งข้อมูลไปบันทึกผลผ่าน Telegram จากนั้นเปิดน้ำทิ้งไว้ ๑๐ นาที หรือตามแต่ความต้องการของพืชแต่ละชนิดที่ปลูก จึงปิดน้ำ พร้อมส่งข้อมูลความชื้นให้แก่เจ้าของแปลงผักผ่าน Telegram
๒. ระบบควบคุมและสั่งการผ่าน Telegram โดยพิมพ์คำสั่ง “on” มอเตอร์ A จะทำงาน Telegram ส่งข้อความแจ้งเตือนให้เจ้าของทราบว่าระบบ “แมนนวลเปิดอยู่” ในขณะที่เดียวกันระบบจะส่งค่าที่ความชื้นที่วัดได้ในแต่ละช่วงเวลา เมื่อเจ้าของเห็นว่าความชื้นในดินเพียงพอต่อการเจริญเติบโตของพืชที่ปลูกอยู่ ก็สามารถสั่งงานให้มอเตอร์ A หยุดทำงาน โดยพิมพ์คำว่า “Off” บนมือถือ เมื่อ มอเตอร์ A หยุดทำงาน จะส่งข้อความ “ปิดแมนนวล” ไปแจ้งแก่เจ้าของอีกครั้ง

ผลของการทดสอบ

การทดสอบ	การปฏิบัติ	ผลที่ได้	สาเหตุ
ครั้งที่ ๑	ทดสอบการทำงานของโปรแกรมเบื้องต้น	ระบบไม่ทำงาน	เขียนโปรแกรมผิด
ครั้งที่ ๒	แก้ไขโปรแกรม	ระบบทำงานตามเงื่อนไขที่กำหนด	ทำการเพิ่มโปรแกรมคำสั่ง Telegram
ครั้งที่ ๓	ประกอบระบบเข้ากับ แบบจำลอง	ระบบไม่ทำงาน	โวลติจต่ำกว่าค่าไม่ทำงาน เนื่องจากแรงดันน้ำไม่พอ
ครั้งที่ ๔	เปลี่ยนขนาดโวลติจตัวส่ง และลดขนาดท่อ PVC	ระบบเริ่มจ่ายน้ำให้แก่สปริงเกอร์ แต่ Telegram ไม่ทำงาน	เขียนโปรแกรมผิด
ครั้งที่ ๕	แก้ไขโปรแกรมคำสั่งส่วน Telegram	ระบบทำงานปกติ ทำการเก็บข้อมูลการทำงานจำนวน ๗ วัน	

บันทึกผลการการทำงานทำงานต่อเนื่อง ๗ วัน ระบบทำงานรดน้ำตรงเวลาที่ตั้งไว้ และการสั่งงานระบบแมนนวลทำงานปกติ ค่าความชื้นที่ส่งผ่าน Telegram ตรงตามเงื่อนไขที่ต้องการ

๔๙. โครงการเครื่องตรวจจับควันบุรีในห้องน้ำ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายเจษฎา สมใจ ๒. นางสาวโนรอาซีกิณณ์ นาพี ๓. นางสาวนุรอารีพะห์ มะสะอึ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวเปรมยุดา จันทร์เหมือน ๒. นางสาวปาตีเมาะ กอและ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์นราธิวาส จังหวัดนราธิวาส
งบประมาณที่ใช้	๑,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

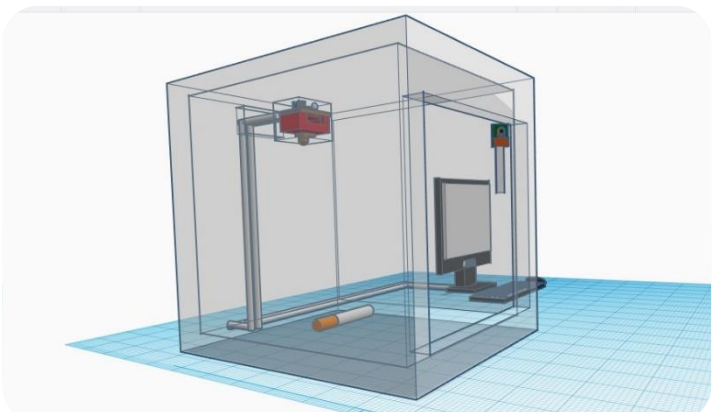
เนื่องจากโรงเรียนศึกษาสงเคราะห์นราธิวาส ได้มีนักเรียนบางส่วนทำผิดกฎของทางโรงเรียน มีการประพฤติตนไม่พึงประสงค์หลายประเภท เช่น การสูบบุหรี่ในห้องน้ำ ซึ่งเป็นปัญหาที่สะสมมานาน และเป็นปัญหาที่ยังแก้ไขไม่ได้ คณะครูและฝ่ายกิจการนักเรียนได้ดูแล ควบคุม และกวดขันพฤติกรรมของนักเรียนเหล่านี้มาโดยตลอด เพื่อเป็นการรักษาภาพลักษณ์ของทางโรงเรียน ทางคณะผู้จัดทำจึงได้คิดค้นเครื่องตรวจจับควันบุรีขึ้นมา โดยศึกษาและออกแบบระบบตรวจจับควันขนาดเล็ก เพื่อที่จะนำมาใช้ในการตรวจจับควันบุรีเป็นหลัก และทำการออกแบบเครื่องตรวจจับควัน คือ แบบใช้ LED Infrared ที่เครื่องตรวจจับควันมาประยุกต์ใช้ โดยเครื่องตรวจจับควัน จะส่งสัญญาณแจ้งเตือนไปยัง Application Line เป็นการป้องกันการสูบบุหรี่ในห้องน้ำ และรอบ ๆ บริเวณโรงเรียน และยังสามารถช่วยลดภาระในการดูแลของคณะครู และฝ่ายกิจการนักเรียน ตลอดจนมีการส่งข้อความและรูปภาพผ่าน Application Line ของคณะครูที่รับผิดชอบเพื่อให้สามารถรับรู้ได้ทันทั่วทั้ง

หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor ควันตรวจพบควัน ก็จะส่งสัญญาณไปยังโปรแกรมเพื่อที่จะประมวลผลและส่งกลับมาเป็นสัญญาณเสียงสัญญาณไฟกระพริบ ส่งข้อความและรูปภาพไปยังกลุ่มไลน์ที่ได้ตั้งค่าไว้

ผลของการทดสอบ

จากการทำการทดสอบ “โครงการเครื่องตรวจจับควันบุรีในห้องน้ำ” โดยจำลองสถานการณ์ว่า มีนักเรียนสูบบุหรี่บริเวณห้องจำนวน ๒๐ ครั้ง พบว่า เครื่องตรวจจับควันบุรีสามารถตรวจจับสัญญาณควันได้ และสามารถส่งสัญญาณข้อความแก่ผู้ดูแลโครงการได้ตามที่โปรแกรม



๕๐. โครงการงานเครื่องเล่นนกพิราบอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวรุจิรา หนูภักดี
	๒. นางสาววิษญาดา รongเลื่อน
	๓. นางสาวปิยรัตน์ ขาวล้วน
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวอุบลวรรณ เมืองแก้ว
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์พัทลุง จังหวัดพัทลุง
งบประมาณที่ใช้	๔,๒๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันนกหลายชนิดได้สร้างความเสียหายให้กับอาคาร สิ้นค้า และผลผลิตทางการเกษตรมากมาย โดยเฉพาะนกพิราบซึ่งมักจะมาอาศัยตามอาคารต่าง ๆ และถ่ายมูลไว้ ซึ่งนอกจากจะสร้างความสกปรกแก่บริเวณอาคารและส่งกลิ่นไม่พึงประสงค์แล้ว ยังเป็นแหล่งแพร่กระจายเชื้อโรคหลายชนิดมาสู่มนุษย์ เช่น โรคปอดอักเสบ, โรคปอดบวม และโรคไข้หวัดนก เป็นต้น ทำให้เสียสุขภาพ เงินเสีย เสียเวลาในการดูแลรักษา หรืออาจมีอาการรุนแรงถึงขั้นเสียชีวิตได้

โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์พัทลุง จัดการศึกษาให้กับผู้ด้อยโอกาส ๑๐ ประเภท เปิดสอนระดับชั้นประถมศึกษาปีที่ ๑ ถึงมัธยมศึกษาปีที่ ๖ เป็นโรงเรียนประจำ นักเรียนพักอาศัยอยู่ในโรงเรียนตลอดเวลา และประสบกับปัญหานกพิราบจำนวนมากมาอาศัย

อยู่ในโรงเรียน โดยเฉพาะบริเวณอาคารเรียน ๒ และอาคารอเนกประสงค์ ทำให้บริเวณดังกล่าวไม่มีความสะอาด ไม่ถูกสุขลักษณะ เสื่อมโทรม และอยู่ในสภาพที่ไม่สามารถใช้ประโยชน์ได้อย่างเต็มที่ ดังนั้นจึงต้องหาวิธีการขับไล่ไม่ให้นกพิราบมาอาศัยอยู่ เพื่อสุขภาพอนามัยที่ดีของผู้ใช้อาคาร เพื่อป้องกันไม่ให้อาคารเสื่อมโทรม และสามารถใช้ประโยชน์จากอาคารได้อย่างเต็มที่ต่อไป

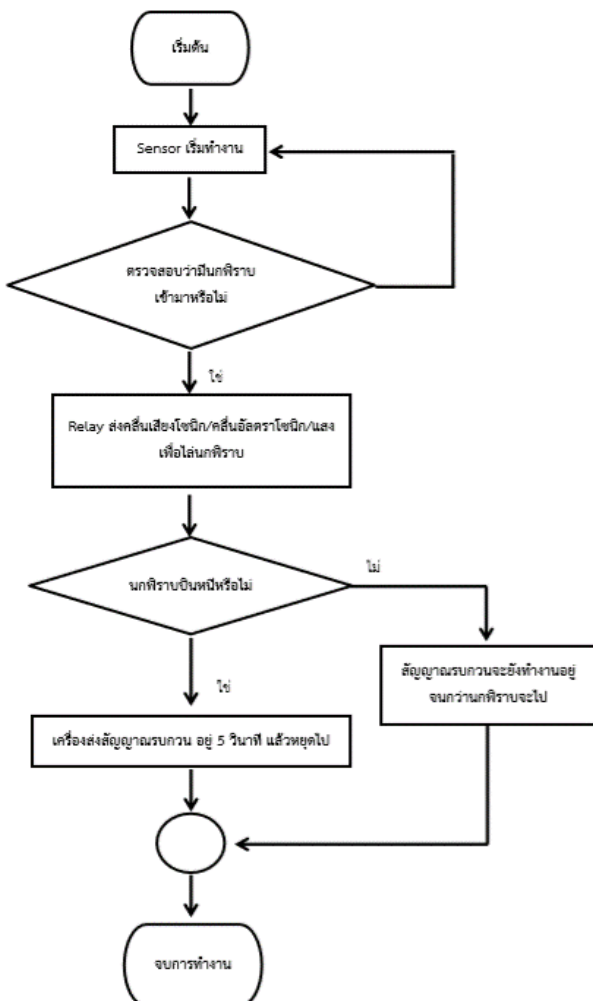
จากการสืบค้นข้อมูล พบว่า วิธีขับไล่และป้องกันนกพิราบมาหลายวิธี แต่ยังไม่วิธีที่แก้ปัญหาได้อย่างสมบูรณ์ โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์พัทลุง จึงมีแนวคิดในการทำโครงการพัฒนาเครื่องเล่นนกพิราบอัตโนมัติขึ้นมาเพื่อใช้ในการขับไล่นกพิราบให้เกิดประสิทธิผลและประสิทธิภาพสูงสุดในการใช้งาน

หลักการทำงาน

เมื่อมีนกพิราบบินผ่าน Sensor จะส่งข้อมูลไปยัง Arduino เพื่อสั่งการให้ Led และ Buzzer ทำงานโดยส่งสัญญาณไฟกระพริบและเสียง

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบเครื่องเล่นนกพิราบอัตโนมัติสามารถที่เล่นนกพิราบได้จริง และการทำงานของเครื่องมือเป็นไปตามเงื่อนไขที่ได้กำหนดไว้ ทั้งนี้พบว่าจำนวนจำนวนนกพิราบลดลงในช่วงที่ติดตั้งระบบ แต่เนื่องจากมีระยะเวลาทดลองระยะสั้น จึงยังไม่สามารถสรุปได้ว่า จะสามารถไล่นกพิราบในระยะยาวได้หรือไม่



๕๑. โครงการงาน Auto-control Brightness Lamp

คณะผู้จัดทำโครงการ ๑. นางสาวทิพอักษร อินทะสร้อย
 ๒. นางสาวพรชพรพรชชา บุญราช

อาจารย์ที่ปรึกษา นายภิญโญ ยลธรรมธรรม

สถานที่ศึกษา โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์สุราษฎร์ธานี จังหวัดสุราษฎร์ธานี

งบประมาณที่ใช้ ๒,๔๐๐ บาท

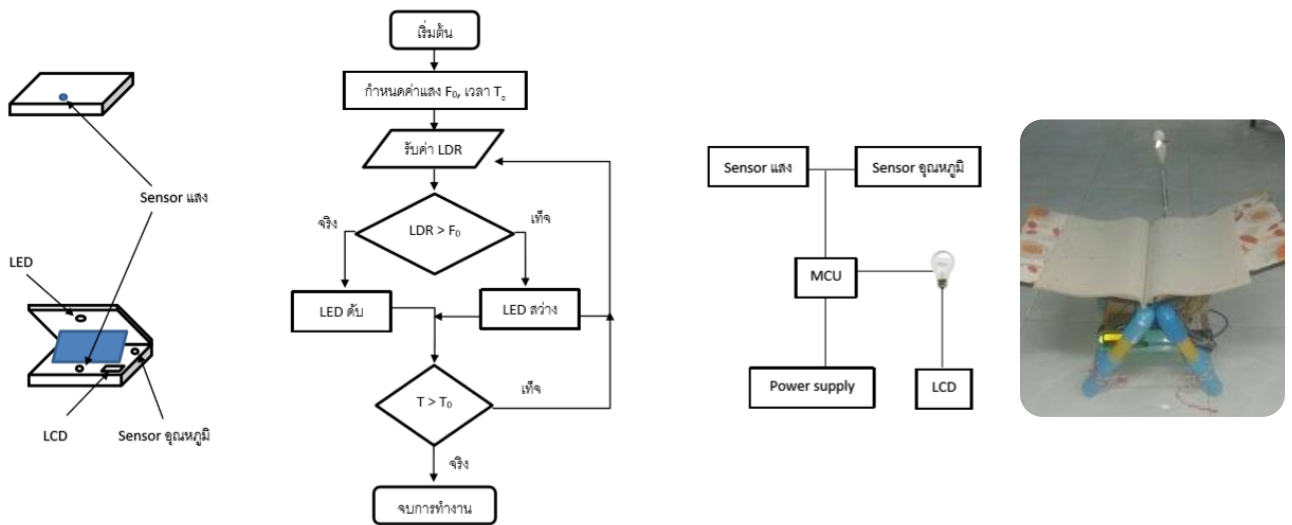


ที่มาและความสำคัญ

การอ่านเป็นการศึกษาความรู้ด้วยตัวเอง แต่ในบางสถานที่แสงสว่างที่ได้รับนั้น อาจจะไม่เพียงพอหรือสว่างมากเกินไปต่อการอ่านหนังสือ และปัญหาที่ตามมานั้นก็คือ สายตาอาจจะเสียได้ ซึ่งถ้าหากว่ากระทำเป็นประจำ ผลเสียก็จะยิ่งตามมามากขึ้น เราจึงได้คิดค้นโครงการเรื่องคอมพิวเตอร์ปรับระดับแสงอัตโนมัตินี้ขึ้นมาเพื่อช่วยในเรื่องของการปรับแสงสว่างให้เพียงพอต่อการอ่านหนังสือ เพราะเครื่องนี้สามารถปรับระดับแสงสว่างของหลอดไฟได้ตามอัตโนมัติ

หลักการทํางาน

เมื่อ Sensor แสงตรวจจับความเข้มของแสง Sensor ก็จะส่งสัญญาณไปประมวลผลที่ Node MCU และ Node MCU จะสั่งการไปที่หลอดไฟ LED ทำงานปรับระดับแสงตามที่ Sensor ได้ส่งข้อมูลมา ใช้พลังงานจากแบตเตอรี่ที่เก็บไว้ใน Power Bank เช่นเดียวกับ Sensor ตรวจจับอุณหภูมิ



ผลของการทดสอบ

หลังจากทดสอบผลงานแล้ว เป็นดังนี้

๑. หลอดไฟสามารถปรับระดับแสงให้หรี่ลงและสว่างขึ้นได้อัตโนมัติตามสภาพแวดล้อมโดยรับค่าความสว่างจาก Sensor LDR
๒. เครื่อง ABL จะปิดหลอดไฟ LED โดยอัตโนมัติหลังจากที่ถูกใช้งานมากกว่าสองชั่วโมง ตามที่ตั้งไว้ในโปรแกรม
๓. เครื่อง ABL จะหยุดการทำงานโดยอัตโนมัติ เมื่ออุณหภูมิมากกว่าสี่สิบองศา

ทั้งนี้ พบข้อควรพัฒนา ได้แก่

๑. เปลี่ยน sensor temperature ให้มีคุณภาพที่ดีกว่าและสามารถวัดอุณหภูมิได้ใกล้เคียงกับค่าความเป็นจริงมากขึ้น
๒. แปลงค่าของความสว่างจากที่เป็นค่าดิจิตอล ให้เป็นค่า Lux

๕๒. โครงการงาน Automatic Fertilizer Spreader

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายเทวฤทธิ์ เจริญฤทธิ์
	๒. นายณัฐพงศ์ ชุ่มแก้ว
	๓. เด็กชายสรายุทธ พัฒน์แป้น
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายภิญโญ ยลธรรม์ธรรม
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนศึกษาสงเคราะห์สุราษฎร์ธานี จังหวัดสุราษฎร์ธานี
งบประมาณที่ใช้	๒,๗๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากในปัจจุบันคนส่วนใหญ่ประกอบอาชีพเกษตรกรรม เช่น ยางพารา ปลูกผักสวนครัว ปาล์มน้ำมัน เป็นต้น ซึ่งในการปลูกสิ่งเหล่านี้จะต้องมีการดูแลรักษา เพื่อให้ยางพาราหรือปาล์มน้ำมันนั้นมีผลผลิตที่ดี โดยจะต้องมีการใส่ปุ๋ยเพื่อให้พืชมีความสมบูรณ์และออกผลผลิตอย่างมีคุณภาพ โดยการใส่ปุ๋ยนั้นจะต้องมีการหว่านปุ๋ยโดยแต่ละคนมีเนื้อที่ไม่เท่ากัน หากมีพื้นที่มากการหว่านก็จะทำให้ใช้เวลาในการหว่านปุ๋ยใช้เวลานาน จากปัญหานี้ผมจึงคิดโครงการเรื่อง เครื่องหว่านปุ๋ยอัตโนมัติขึ้นเพื่อช่วยทำให้การหว่านปุ๋ยเร็วยิ่งขึ้น

หลักการทํางาน

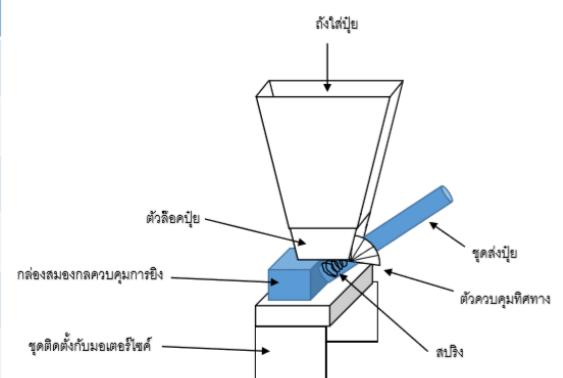
หลักการทํางาน แบ่งออกเป็น ๒ แบบ ดังนี้

- **หลักการทํางานของ Algorithm** เครื่องหว่านปุ๋ยอยู่ในสถานะพร้อมใช้งาน ปุ๋ยจะถูกปล่อยลงสู่ที่ปักปุ๋ย Step Motor ๑ หมุนปรับทิศทางตามแนวราบ Step Motor ๒ หมุนปรับองศาตั้งฉากกับพื้น Step Motor ๓ หมุนเก็บเชือกทวนเข็มนาฬิกา Step Motor ๓ หมุนปล่อยเชือกเพื่อตีตส่งปุ๋ยไปยังเป้าหมาย แล้ว Step Motor ๑ และ Step Motor ๒ กลับไปยังสถานะเริ่มต้นเพื่อทํางานในครั้งต่อไป
- **หลักการทํางานของวงจรอิเล็กทรอนิกส์** Step Motor ตัวที่ ๑ ปรับทิศทางตามแนวราบ จากนั้น Delay ๒ วินาที Step Motor ตัวที่ ๒ ปรับองศาตั้งฉากกับพื้นดิน จากนั้น Delay ๒ วินาที และ Step Motor ๓ หมุนเอ็นปล่อยสปริงเพื่อส่งปุ๋ยออกไป จากนั้น Step Motor ๓ Delay ๒ วินาที Step Motor ๒ หมุนกลับไปยังสถานะอ้างอิง Delay ๒ วินาที จากนั้น Step Motor ๑ กลับไปยังสถานะเริ่มต้น

ผลของการทดสอบ

จากการทำโครงการเครื่องหว่านปุ๋ยอัตโนมัตินี้เป็นการพัฒนาต่อยอดจากการหว่านปุ๋ยด้วยมือมาเป็นเครื่องหว่านปุ๋ยอัตโนมัติซึ่งสามารถหว่านปุ๋ยเองได้ การทดสอบผลงาน ค่าเฉลี่ยของระยะส่งปุ๋ย คือ ๔๗.๓๓ เซนติเมตร

ครั้งที่	จำนวนปุ๋ย	Step motor ๑	Step motor ๒	Step motor ๓	ระยะส่งปุ๋ยได้ (ซม.)
๑	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๕๘
๒	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๔๘
๓	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๔๙
๔	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๓๕
๕	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๔๒
๖	๑๕	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๓๔๑	รอบ = ๒๕๐๐	๕๒



๕๓. โครงการงานชุดอุปกรณ์ควบคุมแสงภายในห้องเพาะเลี้ยงเนื้อเยื่อ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายสุรภิม จิตอารีรัตน์ ๒. นางสาววิภาดา วงษ์พระจันทร์ ๓. นางสาวธมนวรรณ ศรีม่วง
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายกฤติพงษ์ บดินพิทักษ์ ๒. นางสาวรุ่งรัตน์ จีรวิชัยจร
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนปิยชาติพัฒนาฯ จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๓,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

แสงแดดเป็นปัจจัยสำคัญต่อการดำรงชีวิตและการเจริญเติบโตของพืช พืชต้องใช้แสงในกระบวนการสังเคราะห์แสงเพื่อสร้างอาหาร พืชเมืองร้อนต้องการแสงที่มีความเข้มมากกว่า ๕๐,๐๐๐ ลักซ์ จึงจะสามารถการเจริญเติบโตและการดำรงชีวิตต่อไปได้ และความเข้มแสงที่เหมาะสมต่อการเจริญเติบโตของเนื้อเยื่อพืช “หม้อข้าวหม้อแกงลิง” ที่ใช้ทดลองในโครงการนี้คือ ความเข้มแสงที่ไม่ต่ำกว่า ๒๐,๐๐๐ ลักซ์ ผู้จัดทำโครงการได้สังเกตเห็นห้องอนุบาลพืชการเพาะเลี้ยงเนื้อเยื่อซึ่งอยู่ในอาคารโรงเรียน ปิยชาติพัฒนาฯ มีปัญหาในเรื่องของแสงแดดที่ส่องเข้าไม่ถึงในบางช่วงเวลา ในบางช่วงนั้นภายในห้องอนุบาลพืชมีความเข้มของแสงต่ำกว่า ๒๐,๐๐๐ ลักซ์ ซึ่งส่งผล เสียต่อการเจริญเติบโตของพืช

ผู้จัดทำโครงการจึงมีแนวคิดออกแบบสมองกลฝังตัวควบคุมการเปิด-ปิดไฟภายในห้องอนุบาลพืช โดยที่จะเขียนโปรแกรมชุดคำสั่งควบคุมการเปิด-ปิดไฟภายในห้องอนุบาลพืชโดยอัตโนมัติ และเชื่อมต่อวงจรเข้ากับจอแสดงผล LCD เพื่อแสดงค่าความเข้มแสงภายในห้องอนุบาลพืช ณ เวลานั้น และแสดงผลไปยังอุปกรณ์โทรศัพท์มือถือ เพื่อที่จะประหยัดแรงงานและเวลาในการดูแลเนื้อเยื่อพืชและลดการติดเชื้อในพืช พืชจะสามารถเจริญเติบโตได้อย่างมีประสิทธิภาพ



หลักการทํางาน

“ชุดอุปกรณ์ควบคุมแสงอัตโนมัติในห้องเพาะเลี้ยงเนื้อเยื่อ” เป็นอุปกรณ์ควบคุมการ เปิด-ปิดไฟ ภายในห้องอนุบาลพืชด้วยระบบสมองกลฝังตัวโดยมีบอร์ด Arduino เป็นส่วนประมวลผล มี Sensor วัดความสว่างในห้องอนุบาลพืชเพื่อควบคุมให้มีค่าความสว่างไม่ต่ำกว่า ๒๐,๐๐๐ ลักซ์สำหรับกรณีศึกษาการอนุบาลหม้อข้าวหม้อแกงลิง และมีการกำหนดให้ชุดอุปกรณ์ทำงานเฉพาะในช่วงเวลา ๐๖.๐๐ น.- ๒๐.๐๐ น. เพื่อป้องกันการรับแสงมากเกินไปจนความจำเป็น นอกจากนี้ระบบดังกล่าวรองรับการส่งข้อมูลผ่านเครือข่ายไร้สาย เพื่อแจ้งสถานะการทำงานของระบบไปยังแอปพลิเคชันไลน์ของผู้ดูแลห้องอนุบาลพืช

ผลของการทดสอบ

การดำเนินงานในส่วนของการต่อชุดอุปกรณ์ควบคุมแสงภายในห้องอนุบาลพืช โดยการควบคุม การเปิด-ปิดไฟภายในห้องอนุบาลพืชโดยอัตโนมัติ สำเร็จและเป็นไปตามสมมติฐานของโครงการ คือ ชุดอุปกรณ์ควบคุมแสงอัตโนมัตินี้สามารถวัดค่าความเข้มแสงและควบคุมการเปิด-ปิดไฟภายในห้องอนุบาลพืชได้จริง สามารถเชื่อมต่อผ่านเครือข่าย IOT เพื่อแสดงผลไปยังอุปกรณ์โทรศัพท์มือถือ และสามารถช่วยให้เนื้อเยื่อพืชที่อยู่ในห้องอนุบาลพืชสามารถเจริญเติบโตและดำรงชีวิตได้ดีตามสมมติฐานที่ได้กำหนดไว้ตามข้างต้น

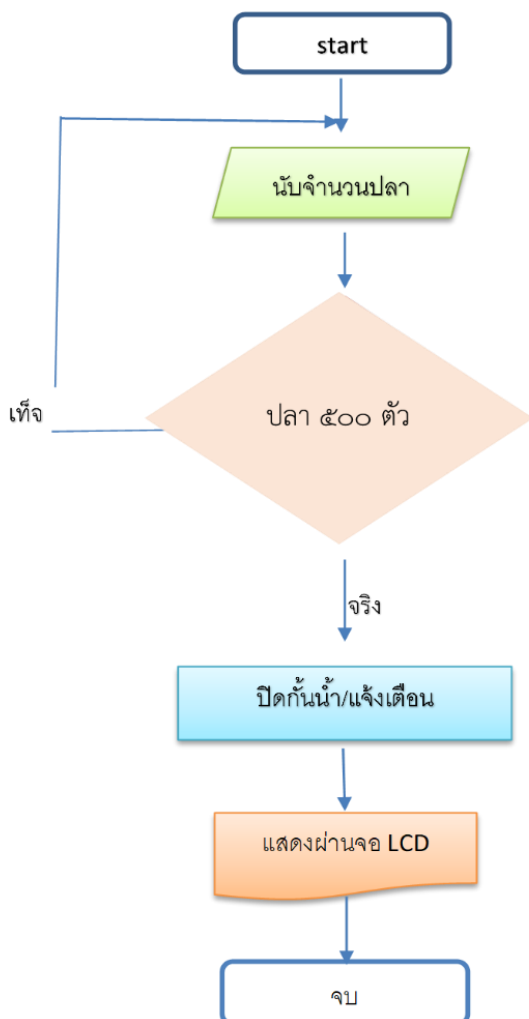
๕๔. โครงการงานอุปกรณ์เครื่องนับจำนวนปลา

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายกริชเงิน โนนสิงห์ ๒. นางสาวแก้ววรินทร์ วงศ์จันทร์แดง ๓. นางสาวศิริลักษณ์ ยาวะโนภาส
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายฤทธิพงศ์ บดินพิทักษ์ ๒. นางสาวรุ่งรัตน์ จีรวิทย์จร
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนปิยะชาติพัฒนาฯ จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๑,๖๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากปัจจุบัน จังหวัดนครนายกได้มีการทำประมงมากขึ้นไม่ว่าจะเป็นการเพาะเลี้ยงหรือการจับสัตว์น้ำ แต่ส่วนใหญ่จะเป็นการเพาะเลี้ยงเพื่อส่งออกโดยการส่งออกแต่ละครั้งจะใช้คนงานในการนับจำนวนปลาซึ่งวิธีนี้ก่อให้เกิดปัญหาต่าง ๆ เช่น ๑) ใช้คนงานจำนวนมากต้นทุนของการผลิตจึงสูงเพราะค่าแรงงาน ๒) การนับจำนวนปลาด้วยคนงานมีโอกาสผิดพลาดได้ง่ายเนื่องจากคนงานอาจเกิดความเหนื่อยล้าจากการทำงานเป็นเวลานานหลายชั่วโมง ๓) การใช้คนงานในการนับจำนวนปลาต้องใช้เวลาในการทำงานนาน ทำให้ไม่สามารถได้ผลผลิตตามที่ลูกค้าต้องการ ๔) การใช้คนงานในนับจำนวนปลาจะทำให้ปลาบอบช้ำและติดเชื้ ในขณะที่ทำการขนส่งจะทำให้ปลาตายเป็นจำนวนมาก เนื่องจากน้ำหนักมือคนงานค่อนข้างหนัก



หลักการทํางาน

ระบบนับจำนวนปลาจะปล่อยให้ปลาว่ายผ่านพื้นที่ (รางลำเลียง) ที่ติดตั้ง Sensor ไว้ ระบบจะนับ ๑, ๒, ๓ ไปเรื่อย ๆ จนถึงจำนวนที่ต้องการในที่นี้ตั้งไว้จำนวน ๕๐๐ ตัว ระบบจะปิดประตูน้ำ เพื่อปิดกั้นไม่ให้ปลาว่ายเข้าพื้นที่อีก แต่หากยังไม่ครบจำนวนที่ต้องการ น้ำจะถูกปล่อยเข้ารางซ้ำ ๆ จนกว่าปลาว่ายเข้าพื้นที่ที่จัดเตรียมไว้จนครบ แล้วจึงแจ้งเตือนผ่านทางหน้าจอ LCD ให้ผู้ประกอบการทราบ

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบการทำงานของ “โครงการอุปกรณ์เครื่องนับจำนวนปลา” พบว่า อุปกรณ์ที่สร้างขึ้นสามารถทำงานได้ตามที่ตั้งโปรแกรมไว้ โดยตรวจนับปลา (ลูกปลา) ได้ตามจำนวนที่ต้องการอย่างถูกต้อง ทั้งนี้ ระบบยังมีข้อจำกัดในเรื่องของขนาดปลาที่นำมาทดลอง หากมีขนาดเล็กมาก Sensor อาจตรวจจับไม่ได้



๕๕. โครงการนตระกร้าอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวรินรดา สมัญกลาง ๒. นางสาวสิริยากร ฉัตรสุวรรณ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวสุดารัตน์ สุขสมบุญ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิบูลย์” จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๕,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

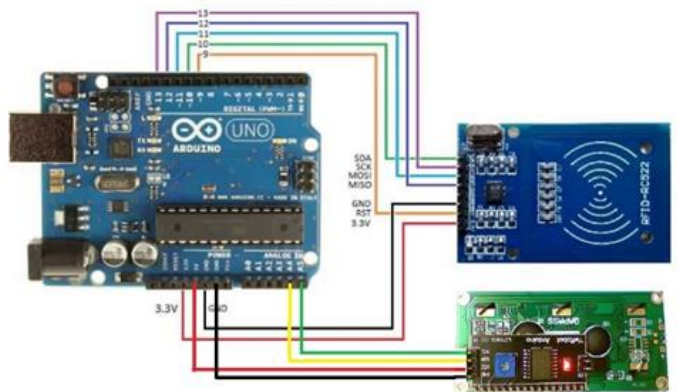
โครงการตระกร้าอัจฉริยะนี้มีจุดประสงค์เพื่อเพิ่มความสะดวกรสบายในการเดินเลือกซื้อสินค้าโดยสามารถรู้ผลรวมของราคาสินค้าที่เลือกซื้อได้ และมีเป้าหมายเพื่อมุ่งถึงการศึกษาการเขียนโปรแกรมควบคุมการคำนวณผลลัพธ์ของ Arduino UNO Board

ปัจจุบันคนไทยได้นิยมการเดินเลือกซื้อสินค้าตามห้างสรรพสินค้า ร้านค้าหรือร้านสะดวกซื้อต่าง ๆ ซึ่งเป็นที่พอใจและยังเป็นการเพิ่มความสะดวกรสบายในระดับหนึ่ง ซึ่งการเดินเลือกซื้อสินค้านั้นโดยส่วนมากหรือคนส่วนใหญ่จะเลือกซื้อสินค้าหลายรูปแบบหลายราคาตามความต้องการของตนเองรวมไปถึงจำนวนสินค้า ซึ่งค่อนข้างยากลำบากต่อการคำนวณผลรวมของสินค้าในตระกร้าของตนเองให้พอดีกับยอดเงินที่มี

ดังนั้นผู้จัดทำจึงได้คิดที่จะนำ Sensor RFID ที่สามารถอ่านคีย์การ์ดได้มาประยุกต์ใช้ร่วมกับอาดูโนบอร์ด เพื่อจัดทำตระกร้าที่สามารถอ่านค่าราคาสินค้าและรวมผลลัพธ์ของสินค้าทั้งหมดตามที่ต้องการได้ คณะผู้จัดทำจึงได้ศึกษาการเขียนโปรแกรมควบคุม Sensor RFID เพื่อให้สามารถอ่านค่าคีย์การ์ดได้ตรงตามราคาสินค้าจริงและสามารถรวมผลบวกของสินค้าทั้งหมดได้

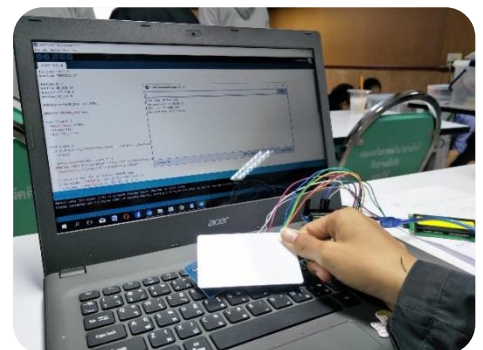
ผลของการทดสอบ

จากการทดลองคิดเงินด้วยตระกร้าอัจฉริยะ พบว่าสามารถใช้ Sensor คิดเงินได้จริงโดยนำสินค้าที่มีโค้ดติดอยู่หันไปทาง Sensor เพื่อทำการสแกนค่าของคีย์การ์ดและประมวลผลรวมและค่าราคาสินค้ามาที่จอแสดงผล LCD และสามารถรวมค่าของคีย์การ์ดที่แปะบนสินค้าได้แม่นยำ และเพิ่มความสะดวกรสบายในการช้อปปิ้งเพื่อเป็นการรู้ยอดเงินก่อนการชำระเงินซึ่งเป็นแนวทางในการคำนวณยอดค่าใช้จ่ายในการเลือกซื้อให้พอดีกับยอดเงินที่จำกัดไว้และเป็นการช่วยลดเวลาในการยืนต่อคิวที่แคชเชียร์เป็นเวลานาน



ปัญหาและอุปสรรค

๑. Sensor ที่ใช้สามารถใช้ได้แค่เฉพาะกับโค้ดที่เป็นตัวเลข
๒. สินค้าที่ใช้ได้คือต้องเป็นสินค้าที่มีโค้ดตัวเลขเท่านั้น
๓. สินค้าที่ห่อบรรจุภัณฑ์ประกอบพอยล์ RFID จะไม่สามารถอ่านค่าได้



แนวทางในการพัฒนาและประยุกต์ใช้งานร่วมกับงานอื่น ๆ ในขั้นต่อไป

๑. ใช้ Sensor ที่สามารถสแกนบาร์โค้ดต่าง ๆ ได้
๒. ตะกร้าสามารถบอกค่าของสินค้า ลบค่าของสินค้า และคุณค่าของสินค้าหากต้องการซื้อเป็นจำนวนมาก
๓. นำไปประยุกต์กับการลดปัญหาการต่อคิวแคชเชียร์

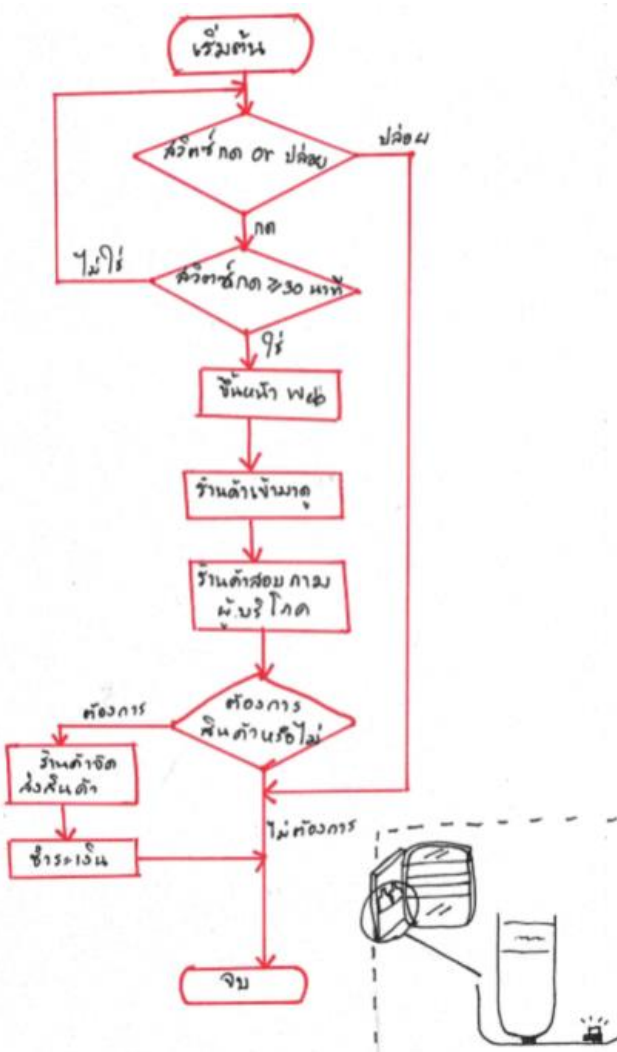
๕๖. โครงการงานตู้เย็นอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวภัทราณิษฐ์ เทศเจริญ ๒. นางสาวอภิษฐา ปล้องไม้
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายศุภชัย แดงอ่อน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๒,๐๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

ทางคณะผู้จัดทำจึงเล็งเห็นถึงปัญหาและยังเล็งเห็นถึงความสำคัญของสิ่งของในบ้านหนึ่งอย่างที่เรียกได้ว่าแทบจะเป็นหัวใจหลักของบ้าน เนื่องจากแทบทุกครัวเรือนจำเป็นต้องมี นั่นคือ ตู้เย็น ทำให้ทางคณะผู้จัดทำได้จัดทำตู้เย็นอัจฉริยะขึ้นมาโดยตู้เย็นอัจฉริยะนั้นทำงานโดยมีสวิตซ์ติดอยู่บริเวณช่องวางขวดน้ำ เมื่อสวิตซ์ทำงาน จะแสดงผลบน Net Pie ว่ามีขวดน้ำอยู่ และเช่นเดียวกันเมื่อสวิตซ์ไม่ทำงาน ก็จะแสดงผลผ่าน Net Pie ว่าไม่มีขวดน้ำตั้งอยู่ แต่ก่อนจะแสดงได้นั้นก็ยังจำเป็นต้องทำงานตามเงื่อนไขที่กำหนดไว้ก่อนด้วย ถึงจะแสดงได้ว่าไม่มีขวดน้ำวางอยู่แล้ว เมื่อผลถูกแสดงขึ้นบน Net pie ร้านค้าที่เป็นเครือข่ายกันก็จะมีหน้าที่คอยสอบถามผู้ใช้งานว่ามีความต้องการจะซื้อน้ำหรือไม่ ซึ่งระบบนี้เหมาะกับหมู่บ้านจัดสรร หรือสังคมเมือง ที่มีร้านค้าสวัสดิการ หรือร้านค้าส่วนกลาง โดยร้านค้าส่วนกลางเป็นผู้ดูแลระบบ ผู้ใช้บริการมีหน้าที่เพียงตัดสินใจว่าต้องการซื้อหรือไม่ซื้อ และทำตามในเงื่อนไขข้อตกลงที่กำหนดไว้โดยได้ประโยชน์ทั้งสองฝ่ายเนื่องจากข้อตกลงนี้จะเกิดขึ้นจากการเจรจาระหว่างผู้ซื้อและผู้ขาย

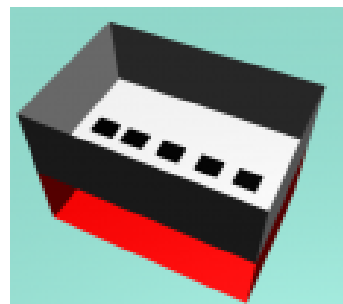


หลักการทํางาน

โครงการตู้เย็นอัจฉริยะ นั้น ทำงานเปรียบเสมือนระบบตรวจเช็คสินค้า (ในที่นี้กำหนดเป็นขวดน้ำดื่ม) โดยมีสวิตซ์ติดอยู่บริเวณช่องวางขวดน้ำ ระบบจะแจ้งให้เจ้าของทราบผ่านทางข้อความโดยอาศัย Netpie Platform ว่าช่องวางขวดน้ำมีขวดน้ำอยู่หรือไม่ โดยทำงานตามเงื่อนไข เมื่อเริ่มใช้งานเจ้าของต้องเติมขวดน้ำในช่องให้เต็ม จากนั้นเมื่อมีผู้หยิบขวดน้ำออกจากช่องระบบก็จะส่งข้อความให้เจ้าของทราบ

ผลของการทดสอบ

จากการศึกษาตู้เย็นอัจฉริยะสามารถใช้งานได้จริง และเป็นประโยชน์ต่อผู้ทดลองใช้ แต่จำเป็นต้องมี Internet ซึ่งอาจเข้าถึงไม่ครบทุกกลุ่มผู้บริโภค และหาก Internet ไม่เสถียรก็อาจทำให้เกิดความคลาดเคลื่อนได้ เนื่องจากขณะนี้ชิ้นงานยังมีข้อจำกัดในบางส่วนเนื่องจากทางผู้พัฒนาได้จำลองไว้เพียงแค่บริเวณช่องวางขวดน้ำเท่านั้น



๕๗. โครงการร้านอาหารอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวนภศร คงขุ่ม ๒. นางสาวเพียงเนตร อินทร์ศิริ ๓. นางสาวปนัดดา มีทา
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางพรทิพย์ ตองดีรัมย์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๒,๓๐๐ บาท

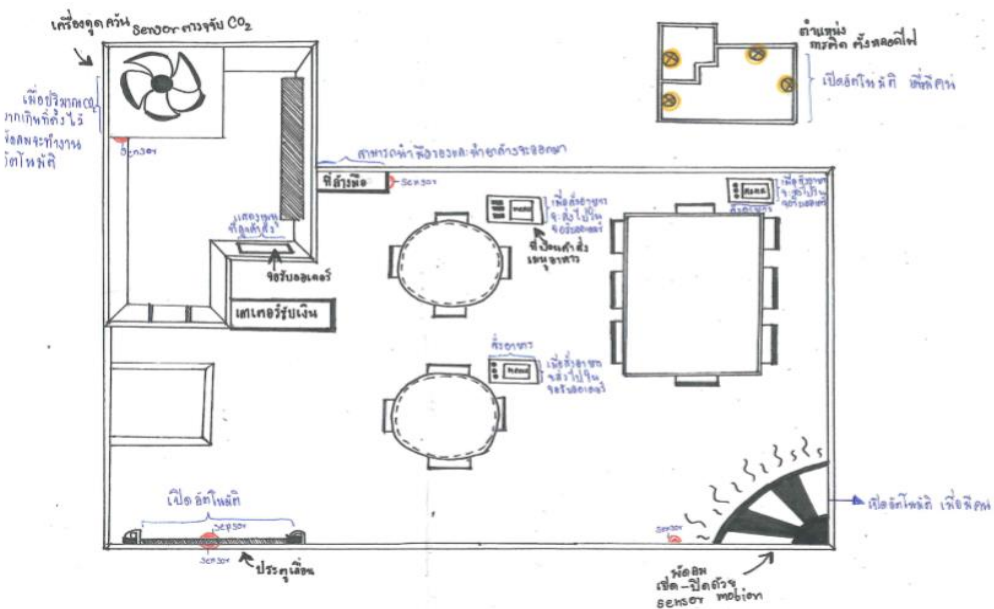


ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบันความก้าวหน้าทางเทคโนโลยีสารสนเทศก่อให้เกิดการเปลี่ยนแปลงทั่วทุกแขนงในชีวิตประจำวัน รวมทั้งด้านการทำธุรกิจ อุตสาหกรรม หน่วยราชการ และองค์กรต่าง ๆ ซึ่งทางคณะผู้จัดทำได้มองเห็นปัญหาการจัดการบริการร้านในชีวิตประจำวัน เช่น การที่ผู้บริโภคต้องนั่งรอพนักงานมารับออเดอร์เป็นเวลานาน และอาหารที่สั่งมาไม่ตรงตามคิวของผู้บริโภคที่ได้สั่งไป รวมทั้งควันที่มาจากการประกอบอาหารที่มีผลเสียต่อร่างกายไม่มากนักน้อย ในบางร้านก็ไม่มีพัดลมดูดควันภายในห้องครัวที่ใช้ประกอบอาหารทำให้ควันที่เกิดจากการประกอบอาหารนี้ มีผลเสียต่อร่างกายของทั้งผู้ประกอบการ และผู้บริโภคที่ (ห้องครัวที่มีลักษณะเป็นครัวแบบเปิด) สูดดมควันเหล่านี้เข้าไป ฯลฯ

ดังนั้นคณะผู้จัดทำจึงได้เล็งเห็นความสำคัญของการพัฒนาเทคโนโลยี และธุรกิจด้านอาหาร จึงทำให้เกิดแรงบันดาลใจในการที่จะนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้กับธุรกิจร้านอาหารเพื่อเพิ่มความสะอาดสบาย และความปลอดภัยให้กับผู้ใช้บริการ และผู้ให้บริการ

หลักการทำงาน



ผลของการทดสอบ

จากการที่ได้ทดสอบการทำงานของโครงการ พบว่า การสั่งอาหารผ่าน Bluetooth นำส่งไปยังโทรศัพท์ในห้องครัว ได้
 อย่างดี และ เมื่อ มีแก๊ส มีค่ามากกว่า ๒ พัดลมทำงาน เมื่อแก๊ส มีค่าน้อยกว่า ๒ พัดลมจะไม่ทำงาน ในส่วนของประตูเลื่อน สามารถ
 เปิดปิด ได้ตามต้องการ แต่ในส่วนของพัดลมนั้น ยังรับค่าไม่สมบูรณ์

๕๘. โครงการงานโรงเรือนเร่งการเจริญเติบโตของเบญจมาศ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวโชติวิวัฒน์ นพบุญภาค ๒. นายสิริภพ วงศ์ศิริ ๓. นางสาวกชกร หมั่นชนะ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายวันชัย นราววงศ์
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบ้านนา “นายกพิทยากร” จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๔,๑๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

จากปัญหาที่สินค้าขาดตลาดในช่วงฤดูร้อนเพราะดอกเบญจมาศไม่สามารถออกดอกได้ดี ทำให้คณะทำงานเล็งเห็นว่าปัญหาของเจ้าของฟาร์มต่าง ๆ ที่จะทำให้เกิดการขาดทุนภายในธุรกิจของตนเองได้ทำให้ทางคณะทำงานคิดค้นโรงเรือนเพื่อเร่งการเจริญเติบโตของต้นเบญจมาศ เพื่อแก้ปัญหาการเจริญเติบโตที่ไม่ดีของต้นเบญจมาศ โดยได้นำแนวความคิดแบบการปลูกโรงเรือนธรรมชาติมาปรับใช้โดยใช้เทคโนโลยีและอุปกรณ์สมองกลฝังตัว โดยการนำ Raspberry Pi ปรับปรุงและควบคุมระบบการทำงานของโรงเรือนให้มีประสิทธิภาพที่ดีขึ้น และหวังว่าการปรับปรุงนี้จะทำให้ผลผลิตในโรงเรือนเบญจมาศเพิ่มสูงขึ้นตามไปด้วย

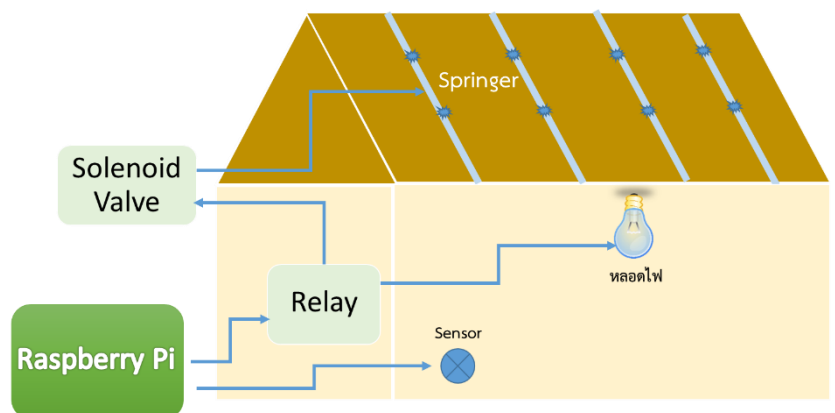
หลักการทำงาน

การทำงานของโรงเรือนเร่งการเจริญเติบโตของเบญจมาศนี้แบ่งออกเป็น ๒ ระบบ คือ

๑. ระบบรดน้ำ (สเปรย์หมอก) อัตโนมัติ จะทำงานเมื่อ Sensor วัดความชื้นตรวจสอบพบว่า ความชื้นของโรงเรือนไม่เหมาะสมต่อการเจริญเติบโตของต้นแลดอกเบญจมาศ Raspberry Pi ก็จะทำการเปิดระบบรดน้ำ เพื่อเพิ่มความชื้นให้แก่โรงเรือน
๒. ระบบให้แสงสว่างอัตโนมัติ จะทำงานตั้งแต่เมื่อสภาพอากาศด้านนอกไม่มีแสงสว่าง หรือพระอาทิตย์ตกดิน Raspberry Pi จะสั่งงานให้ระบบเปิดหลอดไฟฟ้าให้แสงสว่างแก่โรงเรือนในระดับความเข้มแสงที่เหมาะสมแก่การเจริญเติบโตของเบญจมาศ

ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบระบบจำลอง โรงเรือนควบคุมการเจริญเติบโตของเบญจมาศ เป็นระยะเวลา ๑ สัปดาห์ พบว่า ทั้งระบบรดน้ำ และระบบให้แสงสว่างทำงานได้ตามโปรแกรมที่ตั้งเงื่อนไขไว้ แต่อาจต้องเพิ่มระบบดูดอากาศในโรงเรือนนอกจาก เมื่อทำการสเปรย์น้ำ เพื่อเพิ่มความชื้น บางครั้งโรงเรือนอาจมีค่าความสูงเกินไป ซึ่งอาจมีผลทำให้ราก ต้น หรือดอกของเบญจมาศเป็นเชื้อรา หรือเน่าได้



๕๙. โครงการโรงจอดรถอัจฉริยะ

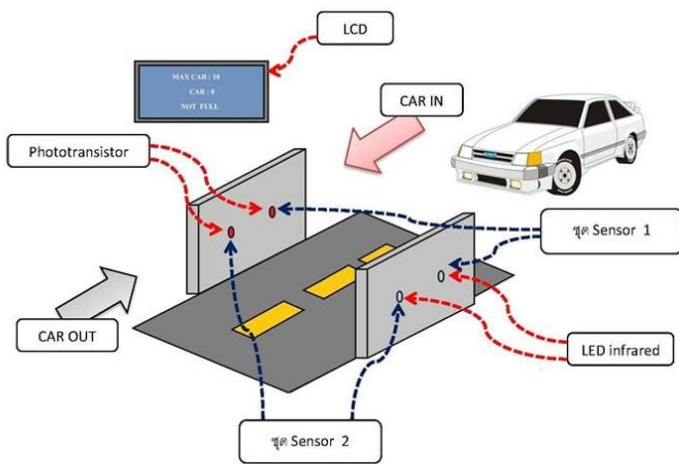
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายนิวัฒน์ วัตอ่อน
	๒. นายธนกร ชนพิตรพิบูล
	๓. นายณัฐภูมิ ชัดชมพู่
อาจารย์ที่ปรึกษา	นายนพวัฒน์ เก็มกาแมน
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนนครักษ์ จังหวัดนครนายก
งบประมาณที่ใช้	๒,๕๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากปัจจุบันมีการใช้รถยนต์ส่วนบุคคลเป็นจำนวนมากในการเดินทางไปในสถานที่ต่าง ๆ เช่น ห้างสรรพสินค้า สถานที่ท่องเที่ยว เป็นต้น ทำให้เกิดปัญหาในการหาสถานที่จอดรถซึ่งผู้ขับขี่รถยนต์ไม่สามารถทราบได้ว่าสถานที่จอดรถที่นั้นมีรถเต็มแล้วหรือไม่ ซึ่งจะทำให้เกิดปัญหาการจราจรติดขัดบริเวณทางเข้า ออกลานจอดรถ และเป็นผลให้สิ้นเปลืองเชื้อเพลิงโดยไม่จำเป็น

ดังนั้น เพื่อให้ผู้ใช้รถเสียเวลาในการวนหาที่จอดรถ จึงได้ทำการออกแบบเครื่องจำลองการนับจำนวนรถ เข้า - ออก ที่มีต้นทุนการผลิตต่ำสามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ และสามารถดูข้อมูลการนับจำนวนรถที่เข้ามาจอดในลานจอดรถผ่านทางจอแสดงผล LED เพื่อสามารถนำไปประยุกต์ใช้งานในสถานที่จอดรถจริง โดยสามารถแสดงข้อมูลจำนวนรถที่อยู่ในสถานที่จอดรถ ทำให้ผู้ใช้บริการลานจอดรถสามารถรับรู้ปริมาณจำนวนรถภายในลานจอดรถได้และนำข้อมูลการใช้บริการอยู่มาเก็บสถิติการใช้บริการจอดรถ



หลักการทำงาน

เมื่อผู้ใช้ลานจอดรถเข้ามาจอดในช่องจอดรถ Sensor ทำการตรวจจับจะส่งค่าที่ได้ไปยังบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ (Arduino) จากนั้นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ (Arduino) ทำการส่งข้อมูลผ่านเครือข่ายไร้สาย (WiFi) ไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์เพื่อเก็บลงยังฐานข้อมูลเพื่อนำไปแสดงสถานะบนหน้าจอแสดงผล เพื่อแจ้งให้ผู้ดูแลทราบ ปริมาณรถที่มีอยู่ภายในลานจอดเทียบกับจำนวนช่องจอดรถที่มี

ผลของการทดสอบ

จากที่ได้ทดลองระบบการโรงจอดรถอัจฉริยะนี้ ผลการทำงานของระบบ พบว่า เมื่อมีรถเข้าจอดระบบ Sensor ตรวจจับส่งค่าไปประมวลผลที่ไมโครคอนโทรลเลอร์ (Arduino) แล้วในส่วนหน้าจอแสดงผลจะแจ้งให้ทราบว่า “มีรถเข้ามาในลานจอด ๑ คัน” เมื่อไมโครคอนโทรลเลอร์ (Arduino) ทำการส่งค่าไปยังฐานข้อมูลเป็น ๑ เมื่อมีรถเข้ามาจอดหน้าจอแสดงผลเปลี่ยนเป็นสีแดงขึ้นสถานะ “ไม่ว่าง” และเมื่อรถออกส่งค่าเป็น ๐ หน้าจอแสดงผลเปลี่ยนเป็นสีเขียวขึ้นสถานะ “ว่าง”



๖๐. โครงการระบบเตือนภัยภาวะน้ำท่วมฉับพลันด้วยเสียง ภาพ และไลน์ โดยใช้พลังงานแสงอาทิตย์

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายศตวรรษ วัฒนาลัย ๒. นางสาวสรลพร สมบัติ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นายชนะ เกลี้ยงทอง ๒. นางสุพัตรา ชูสิกร
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๑๙ จังหวัดสุราษฎร์ธานี
งบประมาณที่ใช้	๑,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

“อุทกภัย” ถือเป็นภัยพิบัติทางธรรมชาติอีกภัยหนึ่งที่ก่อให้เกิดปัญหาในหลาย ๆ ด้าน ถ้าหากประชาชนไม่สามารถอพยพได้ทันก่อนเกิด “ภาวะน้ำท่วมฉับพลัน” ก่อให้เกิดความสูญเสียที่ตามมาอีกมากมาย เนื่องจากด้วยภาวะดังกล่าวที่น้ำจะเกิดขึ้นภายในระยะเวลาสั้น ๆ และรวดเร็วซึ่งสาเหตุมาจากการสะสมหรือรวมตัวของน้ำที่มีอยู่เดิมให้เพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วบางครั้งอาจเกิดร่วมกับภาวะดินโคลนถล่มจากภูเขาอีกด้วย

ปัญหาอุทกภัยหรือน้ำท่วมฉับพลัน ส่งผลกระทบต่อประเทศชาติในหลาย ๆ ด้าน ดังที่ทราบกันมาแล้วว่าเมื่อไม่นานมานี้จังหวัดนครศรีธรรมราช และจังหวัดใกล้เคียง เกิดภาวะน้ำท่วมฉับพลันอย่างรุนแรง และเกิดปัญหาของเสียหาย อุทกภัยในครั้งนี้ก่อความรุนแรง กับชาวจังหวัดนครศรีธรรมราชและผลที่ตามมาคือ ขาดแคลนข้าวของเครื่องใช้ทั้งด้านอุปโภค และบริโภค ซึ่งเป็นปัจจัยหลักที่จำเป็นต่อการดำรงชีวิต ภาวะเหล่านี้เกิดจากปัญหาที่ยากต่อการแก้ไข

ทางกลุ่มผู้จัดทำโครงการเล็งเห็นถึงความสำคัญหนึ่งว่า หากผู้ประสบอุทกภัยทราบ เหตุการณ์การเกิดอุทกภัย ก่อนล่วงหน้าแล้วอาจมีโอกาสมิ้อพยพและได้รับผลกระทบน้อยลง ซึ่งทางกลุ่มผู้จัดทำโครงการจึงคิดจัดทำโครงการในหัวข้อเรื่อง **ระบบเตือนภัยภาวะน้ำท่วมฉับพลัน ด้วย เสียง ภาพและไลน์ อัตโนมัติ** เพื่อเป็นการช่วยบรรเทาผลกระทบที่ตามมาหลังการเกิดอุทกภัยที่อาจจะเกิดขึ้นในอนาคต

หลักการทำงาน

เมื่อระดับน้ำในระบบเพิ่มสูงขึ้นอย่างต่อเนื่องจน Sensor อัลตราโซนิกจะตรวจวัดระดับน้ำ และจะส่งสัญญาณเตือนในรูปแบบของแสงไฟ ดังนี้

- สัญญาณไฟสีเขียว ระดับน้ำสูง ๑ เมตร หมายถึงยังอยู่ในเกณฑ์ปลอดภัย
- สัญญาณไฟสีเหลือง ระดับน้ำสูง ๒ เมตร หมายถึงยังอยู่ในเกณฑ์เฝ้าระวัง
- สัญญาณไฟสีแดง ระดับน้ำสูง ๓ เมตร หมายถึงยังอยู่ในเกณฑ์ที่อันตรายอาจต้องอพยพ

ผลของการทดสอบ

ระบบเตือนภัยแสดงสัญญาณเตือนระดับน้ำได้ตรงตามเงื่อนไขที่ตั้งไว้ แต่อาจจะต้องเพิ่มระบบตรวจวัดความเร็วน้ำ เนื่องจากในระบบธรรมชาติจริง ๆ มีเหตุการณ์น้ำหลากอย่างเฉียบพลันอยู่บ่อยครั้ง

๖๑. โครงการโรงเพาะเห็ดระบบน้ำอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	นายอิทธิพล พลศรี นางสาวจิราทิพย์ บุญมี
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางณุชรี อ่อนน้ำคำ
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๑ จังหวัดบุรีรัมย์
งบประมาณที่ใช้	๔,๕๗๖ บาท



ที่มาและความสำคัญ

โครงการ “โรงเพาะเห็ดอัตโนมัติขนาดเล็ก” จัดทำขึ้นเพื่อหาแนวทางในการพัฒนาและต่อยอดธุรกิจชุมชนหรือครัวเรือนให้สามารถก้าวเข้าสู่ตลาดการแข่งขัน โดยนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ควบคุมสถานะแวดล้อม และโรงเรือนเห็ดให้เหมาะสมต่อการเจริญเติบโตของเห็ดนางฟ้า การทำงานของระบบจะแสดงสถานะอุณหภูมิและความชื้นให้ทราบผ่านระบบออนไลน์แบบเรียลไทม์

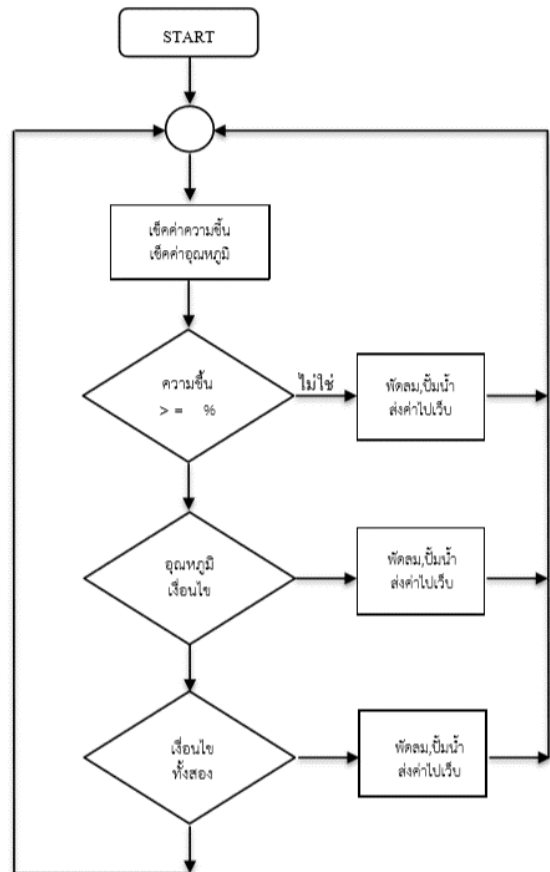
หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor เช็ค่าความชื้น และอุณหภูมิ แล้วค่าต่ำกว่าที่ได้กำหนดไว้ ระบบจะส่งข้อมูลให้ Arduino สั่ง Relay จ่ายกระแสไฟฟ้าให้พัดลมและปั้มน้ำงาน พร้อม ๆ กับส่งค่าที่วัดได้ไปเก็บไว้ เพื่อที่ผู้ใช้งานจะได้นำข้อมูลดังกล่าวไปวิเคราะห์ผล โดยการทำงานของระบบเป็นไปตามแผนภาพด้านขวามือ

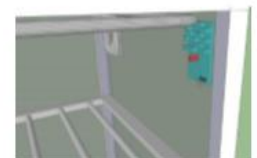
ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบ พบว่า “โรงเพาะเห็ดอัตโนมัติขนาดเล็ก” เป็นการพัฒนาและต่อยอดธุรกิจชุมชนหรือครัวเรือนให้สามารถก้าวเข้าสู่ตลาดการแข่งขัน โดยนำเทคโนโลยีมาประยุกต์ใช้ควบคุมสถานะแวดล้อมของโรงเรือนเพาะเห็ดให้เหมาะสมต่อการเจริญเติบโตของเห็ดนางฟ้า การทำงานของระบบจะแสดงสถานะอุณหภูมิ และความชื้นให้ทราบผ่านระบบออนไลน์แบบเรียลไทม์

จุดเด่นและประโยชน์ของชิ้นงาน โรงเพาะเห็ดขนาดเล็กสามารถควบคุมอุณหภูมิและความชื้นได้ตามคำสั่ง และดูข้อมูลออนไลน์ผ่านหน้าเว็บ นอกจากนี้ยังสามารถเก็บข้อมูลและตรวจสอบการทำงานของระบบด้วยเทคโนโลยี Internet of Thing (IoT) ทำให้มีข้อมูลการเพาะปลูกทั้งในปัจจุบันและย้อนหลังสำหรับการปรับปรุงการเพาะปลูกในครั้งต่อไป



ภาพแบบจำลองโรงเพาะเห็ดอัตโนมัติขนาดเล็ก



ภาพแบบจำลองเซ็นเซอร์วัดความชื้น



ภาพแบบจำลองเซ็นเซอร์วัดความชื้น

๖๒. โครงการฟาร์มต้นอ่อนทานตะวันอัจฉริยะ

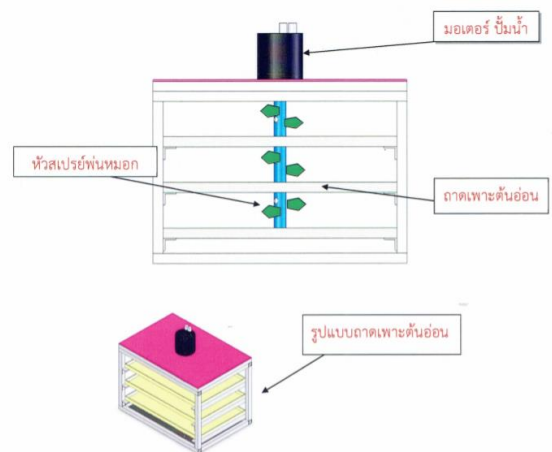
คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวนิตพร อุดมศิลาชัย ๒. นายเจษฎา คนสอาด ๓. เด็กหญิงอรรณา ทานากะ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวเบญจวรรณ สัจวง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๔๘ จังหวัดจันทบุรี
งบประมาณที่ใช้	๔,๑๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

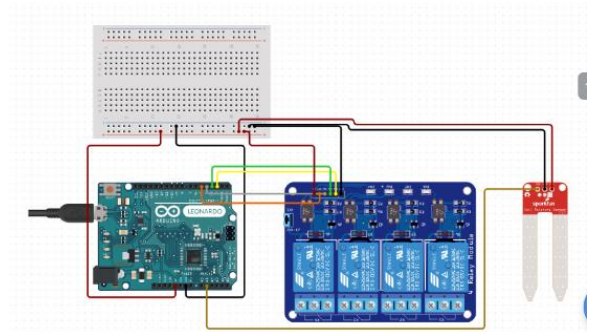
ต้นอ่อนทานตะวัน เป็นอาหารเพื่อสุขภาพที่อุดมไปด้วยสารอาหารและกำลังเป็นที่นิยมในปัจจุบัน ในการปลูกต้นอ่อนทานตะวันนั้นสามารถปลูกได้ง่าย เจริญเติบโตได้ในระยะเวลาอันสั้น และยังมีต้นทุนที่ไม่สูงนัก แต่ปัญหาที่พบมาในการเพาะต้นอ่อนทานตะวันด้วยตนเอง คือปัญหาในด้านการดูแล การรดน้ำ การควบคุมปริมาณแสงและความชื้นที่เหมาะสม อีกทั้งเหตุที่อยู่นอกเหนือความคาดหมาย เช่น หากไปทำธุระนอกบ้านและจำเป็นต้องค้างคืน ๒-๓ วัน ก็อาจจะทำให้ต้นอ่อนทานตะวันเสียหายและต้องเสียเงินเพื่อซื้อของใหม่มาปลูก

ผู้จัดทำจึงได้ทำการออกแบบ ฟาร์มต้นอ่อนทานตะวันอัจฉริยะ เพื่อช่วยเพิ่มความสะดวกในการดูแลต้นอ่อนทานตะวันเมื่อเราไม่อยู่บ้าน หรือไม่มีเวลาดูแล โดยอาศัยการทำงานของวงจรอิเล็กทรอนิกส์และสมองกลฝังตัว เพื่อควบคุมน้ำและความชื้นที่เหมาะสมกับต้นอ่อนทานตะวัน



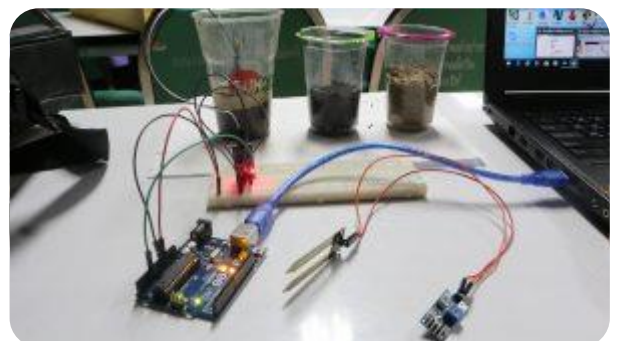
หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor วัดค่าความชื้นบนถาดเพาะต้นอ่อนทานตะวันได้น้อยกว่าค่าที่ตั้งไว้ จะส่งข้อมูลให้แก่บอร์ด Arduino จาก Arduino จะส่งคำสั่งไปยัง Relay ให้จ่ายกระแสไฟแก่ปั้มน้ำจะได้ปล่อยน้ำเข้าสู่ระบบ เมื่อระบบมีแรงดันน้ำหัวสเปรย์หมอกก็จะทำการรดน้ำ จนกว่าความชื้นจะมีค่าเท่ากับที่ตั้งไว้ Sensor วัดค่าความชื้นจะส่งสัญญาณค่าไปยัง Arduino อีกครั้ง เพื่อสั่งการให้ Relay หยุดทำงาน ระบบรดจึงหยุดการทำงานด้วย



ผลของการทดสอบ

จากการทดสอบโดยจำลองระบบรดน้ำดังกล่าวกับดินที่มีความชื้นต่าง ๆ พบว่า ระบบสามารถทำงานได้ตามโปรแกรมที่ตั้งไว้ คือ รดน้ำเมื่อดิน (ค่าความชื้นต่ำ) หยุดรดน้ำเมื่อดินชุ่ม (ค่าความชื้นเท่ากับที่ตั้งไว้) แล้วส่งค่าไปเก็บไว้บนระบบ เพื่อให้ผู้รับผิดชอบใช้เป็นข้อมูลวิเคราะห์ และเปรียบเทียบ



๖๓. โครงการงานเครื่องดับเพลิงอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายস্যฟุดติน ปือราเสง ๒. นายอาลีฟลาม ตาเล ๓. นายอับดุลเราะห์มาน สะอะ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวกามารียะห์ อาแว
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนตันตันหยง จังหวัดนราธิวาส
งบประมาณที่ใช้	๔,๙๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

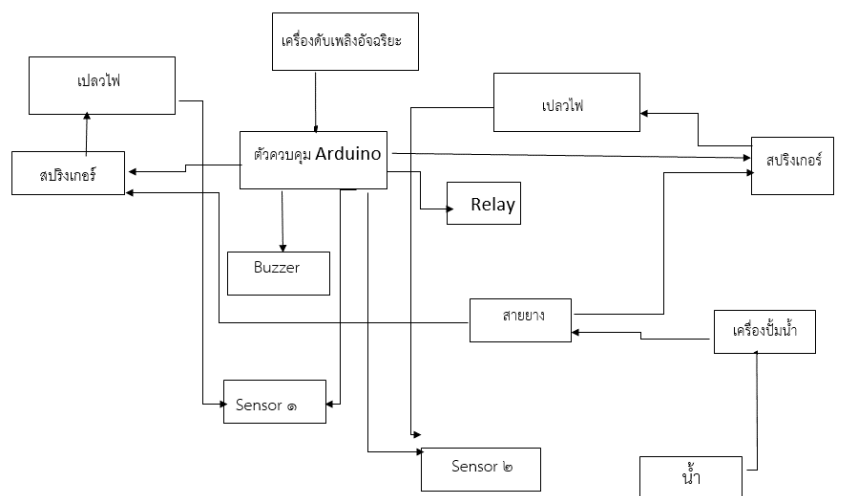
ในปัจจุบันพบว่า อัคคีภัยเกิดอัคคีภัยในสถานที่ต่าง ๆ เพิ่มขึ้น เช่น สถานที่บันเทิง โรงแรม หรือโรงงานอุตสาหกรรม และอาคารบ้านเรือนต่าง ๆ ซึ่งเป็นผลทำให้เกิดความเสียหายต่อทรัพย์สินและสิ่งมีชีวิตรอบข้างรวมถึงชื่อเสียงและความน่าเชื่อถือขององค์กรเป็นจำนวนมาก สาเหตุของการเกิดอัคคีภัย ตัวอย่างเช่น การที่สะเก็ดไฟจากการเชื่อมติดด้วยไฟฟ้า หรือก๊าซไปตกลงในบริเวณที่มีกองเศษไม้หรือผ้าทำให้เกิดการคุกรุ่นลุกไหม้เกิดอัคคีภัยได้ หรือไฟฟ้าลัดวงจร หรือการลอบวางเพลิง เป็นต้น

เนื่องจากโรงเรียนตันตันหยงเป็นโรงเรียนที่มีหอพักประจำ นักเรียนส่วนใหญ่ประกอบอาหารรับประทานเอง บางครั้งอาจลืมปิดเตาแก๊ส หรือเครื่องใช้ไฟฟ้าอื่น ๆ จนอาจก่อให้เกิดไฟไหม้ลุกลามได้ ในช่วงที่นักเรียนไปเรียนหรือไม่อยู่หอพัก ดังนั้น ทางคณะผู้จัดทำจึงมีความคิดที่จะประดิษฐ์เครื่องดับเพลิงอัตโนมัติขึ้นมา เพื่อระงับอัคคีภัยและป้องกันการเกิดการติดต่อกลุกลามและการแพร่กระจายของเชื้อเพลิงในหอพัก

หลักการทํางาน

เครื่องดับเพลิงอัตโนมัตินี้ ใช้ระบบการทำงานด้วยระบบสมองกลฝังตัว Control ควบคุมโดยใช้การเขียนโปรแกรมบนบอร์ด Arduino UNO R3 เป็นตัวควบคุมการทำงานทั้งหมดของเครื่องดับเพลิงอัตโนมัติ ทำหน้าที่ป้อนข้อมูลเข้าสู่เครื่อง โดยมีอุปกรณ์อื่น ๆ เข้ามาเสริมและเชื่อมต่อด้วย เช่น Servo motor 5v, Relay วาล์ว, บอร์ดทดลอง, Sensor ตรวจจับไฟ , และมี Buzzer เพิ่มระบบการแจ้งเตือนภัย ก่อนที่จะเกิดเหตุเพลิงไหม้

ทั้งนี้ เมื่อมีไฟไหม้ภายในห้อง Sensor ตรวจจับความร้อนจะส่งสัญญาณไปยัง Arduino จากนั้น Arduino จะประมวลผลและสั่งให้ Relay จ่ายไฟฟ้าแก่ปั้มน้ำ ระบบสูบน้ำจะทำงานเพื่อจ่ายน้ำเข้าระบบฉีดพ่นน้ำสำหรับดับไฟโดยมี สปริงเกอร์ทำหน้าที่พ่นน้ำดับไฟ



ผลของการทดสอบ

จากการจำลองสถานการณ์เพื่อทดสอบการทำงานของ “เครื่องดับเพลิงอัตโนมัติ” พบว่า เมื่ออุณหภูมิสูงขึ้นไปถึง ๔๐ องศาเซลเซียส สปริงเกอร์พ่นน้ำในบริเวณที่ตรวจจับอุณหภูมิสูง จนกว่าอุณหภูมิจะลดลง ต่ำกว่า ๔๐ องศาเซลเซียส และสามารถควบคุมการทำงานระยะไกลด้วย Internet ผ่านระบบ Netpie Platform

๖๔. โครงการงานตู้เก็บของอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำ	๑. นายอุสมาน หะยีเจ๊ะนิ
โครงการงาน	๒. นายนิสรุดดิน ยะมะ
	๓. นายฟูอัน ตาปู
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางสาวกามาริยะห์ อาแว
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนตันตันหยง จังหวัดนราธิวาส
งบประมาณที่ใช้	๓,๓๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

เนื่องด้วยโรงเรียนตันตันหยงเป็นโรงเรียนสังกัดสำนักงานคณะกรรมการการศึกษาเอกชนจังหวัดนราธิวาส และเป็นโรงเรียนที่ในเครือข่ายโรงเรียนเอกชนสอนศาสนาอิสลามในโครงการตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี จัดการศึกษา เป็น ๒ ระดับ ระดับมัธยมศึกษาตอนต้นและระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย ตั้งแต่ปีการศึกษา ๒๕๔๓ เป็นต้นมา โรงเรียนตันตันหยงเป็นโรงเรียนที่อยู่หอพักประจำ ระบบดูแลรักษาความปลอดภัยในเรื่องทรัพย์สินและของมีค่าของนักเรียนไม่ทั่วถึง ทำให้ทรัพย์สินและของมีค่าของนักเรียนหายบ่อยครั้ง เนื่องจากนักเรียนที่อยู่หอพักมีจำนวนมาก ระบบการป้องกันของหอพักไม่มี ทางทีมงานจึงเล็งเห็นปัญหาเหล่านี้ จึงต้องการสร้างตู้เก็บของอัตโนมัติ เพื่อรักษาทรัพย์สินและของมีค่าของตน โครงการงานชิ้นนี้เป็นโครงการที่ดำเนินการไปแล้ว แต่ต้องการที่จะต่อยอดขึ้นมาใหม่โดยจะเพิ่มระบบการแจ้งเตือนส่งไปยังผู้คุมหอพักโดยตรง

ดังนั้นทางทีมงานจึงต้องการสร้างตู้เก็บของอัตโนมัติขึ้นมาใหม่ เพื่อรักษาทรัพย์สินและของมีค่าจากคนขโมย ตู้เก็บของนี้จะมีความปลอดภัยกว่าตู้อื่น ๆ โดยจะมี ๒ ระบบ ระบบแรกจะเป็นระบบเปิดปิดอัตโนมัติ และระบบแจ้งเตือน ถ้ามีคนอื่นพยายามจะเปิดก็จะมีเสียงดังขึ้น

หลักการทำงาน

“ตู้เก็บของอัตโนมัติ” ทำงานด้วยระบบสมองกลฝังตัวโดยมีบอร์ด Arduino UNO R3 เป็นตัวควบคุมการเปิด - ปิดกลอนล็อก ประตูด้วยสวิตช์ไฟฟ้า พร้อมการสั่งงานผ่านโทรศัพท์มือถือด้วยสัญญาณ Wifi หรือบลูทูธ โดยบอร์ด Arduino ทำหน้าที่ประมวลผลข้อมูล และป้อนคำสั่งให้อุปกรณ์อื่น ๆ ทำงาน เมื่อมีการใช้งานหรือมีคนอื่นพยายามจะเปิดใช้และปลดกลอนไฟฟ้าที่ตู้ จะมีการแจ้งเตือนให้เจ้าของทราบผ่านข้อความบนแอปพลิเคชันไลน์

ผลของการทดสอบ

จากการจำลองสถานการณ์เพื่อทดสอบการทำงานของ “โครงการงานตู้เก็บของอัตโนมัติ” พบว่า ระบบสามารถทำงานได้ตามเงื่อนไขที่ตั้งไว้ ทั้งนี้ การทำโครงการครั้งนี้ ทำให้เกิดการเรียนรู้เรื่องการทำโครงการตู้เก็บของอัตโนมัติได้มากมากขึ้น โดยที่สามารถเรียนรู้ด้วยตนเองได้ การดำเนินโครงการครั้งนี้มีประโยชน์และได้บทเรียนในการทำตู้เก็บของอัตโนมัติเป็นอย่างดี สิ่งที่ได้รับคือ

๑. ทำให้เราได้รู้จักกระบวนการต่าง ๆ ของการทำโครงการมากขึ้น
๒. สามารถนำผลงานนำไปใช้ประโยชน์ได้จริง
๓. จากโครงการนี้ทำให้เกิดทัศนคติที่ดี เกิดความรู้จักและต้องการที่จะพัฒนาโครงการนี้ต่อไป



รายงานการดำเนินงานกิจกรรมสนับสนุนทุนทำโครงการของนักเรียนและสามเณร หน้า | ๑๐๕

เพื่อพัฒนาทักษะด้านอิเล็กทรอนิกส์และการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ประจำปีการศึกษา ๒๕๖๐

๖๕. โครงการงานเครื่องให้อาหารไก่อัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นางสาวนุรฮายาตี โต๊ะดาหยง ๒. นางสาวธนาภรณ์ ยาโม ๓. นางสาวไชนะ มามะ
อาจารย์ที่ปรึกษา	๑. นางสาวนุริยะ อามะ ๒. นางสาวฮาฮีอนะ แบเฮง
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนบางกอกพิทยา จังหวัดปัตตานี
งบประมาณที่ใช้	๓,๘๐๐ บาท



ที่มาและความสำคัญ

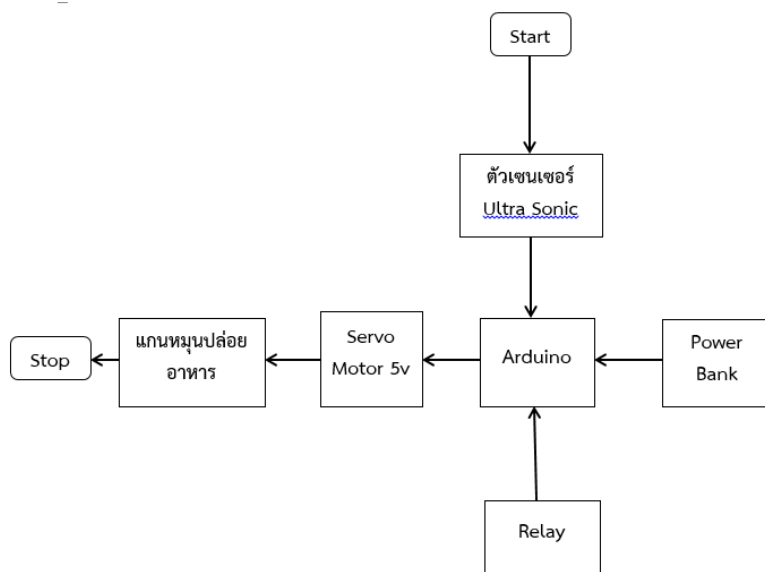
เนื่องจากปัจจุบันโรงเรียนบางกอกพิทยาได้ดำเนินจัดการเกษตรหลายด้านด้วยกัน เช่น การเลี้ยงปลา เพาะเห็ดนางฟ้า ปลูกมะนาว ปลูกผักสวนครัว เลี้ยงเป็ดและเลี้ยงไก่ไข่ ซึ่งจากการดำเนินงานพบว่าปัญหาในการให้อาหารไก่โดยเฉพาะช่วงเช้าและช่วงเที่ยง เพราะเป็นช่วงเวลาเรียนของนักเรียน ทางโรงเรียนจึงแก้ปัญหาด้วยการจ้างบุคคลกรเพิ่มเพื่อมาดูแลในเรื่องให้อาหารไก่โดยเฉพาะทำให้โรงเรียนต้องเสียงบประมาณเพิ่มขึ้น ดังนั้น กลุ่มของข้าพเจ้าได้เล็งเห็นถึงความสำคัญในเรื่องนี้จึงได้คิดค้นจะสร้างเครื่องให้อาหารไก่อัตโนมัติเพื่อขจัดปัญหาดังกล่าวและช่วยโรงเรียนลดค่าใช้จ่ายในการจ้างบุคคลกรเพิ่มอีกด้วย

หลักการทำงาน

การทำงานของเครื่องให้อาหารไก่อัตโนมัติ ใช้บอร์ด Arduino เป็นตัวควบคุมการทำงาน เมื่อ Ultra Sonic Sensor จับเสียงไก่ที่มากินอาหารได้ จะส่งสัญญาณค่าไปยังบอร์ด Arduino จากนั้นบอร์ด Arduino จะส่งคำสั่งไปยัง Servo Motor 5V เพื่อสั่งตัวแกนหมุนปล่อยอาหารไกลงภาชนะรองรับ และเมื่อ Sensor ตรวจจับบนภาชนะตรวจพบว่า อาหารถึงระดับที่ตั้งไว้ Arduino จะส่งคำสั่งไปที่ Servo Motor 5V อีกครั้ง เพื่อหยุดการทำงานแกนหมุนที่ทำหน้าที่ปล่อยอาหารก็จะหยุดปล่อยอาหารไก่อัตโนมัติ

ผลของการทดสอบ

จากการจำลองสถานะการณ์เพื่อทดสอบการทำงานของ “เครื่องให้อาหารไก่อัตโนมัติ” ระบบสามารถทำงานตามคำสั่งของของโปรแกรมที่เขียนได้อย่างดีและมีประสิทธิภาพ



๖๖. โครงการพัฒนาอัจฉริยะ

คณะผู้จัดทำโครงการ ๑. นายอัปดุล อามะ

๒. นายยุสุรี มามะ

๓. นายมุฮัมมัดอามัน อาแวก็อจี

อาจารย์ที่ปรึกษา ๑. นางสาวนูรีเยะ อามะ

๒. นางสาวฮาฮีโอนะ แบเฮง

สถานที่ศึกษา โรงเรียนบางกอกพิทยาศาสตร์ จังหวัดปัตตานี

งบประมาณที่ใช้ ๓,๕๐๐ บาท



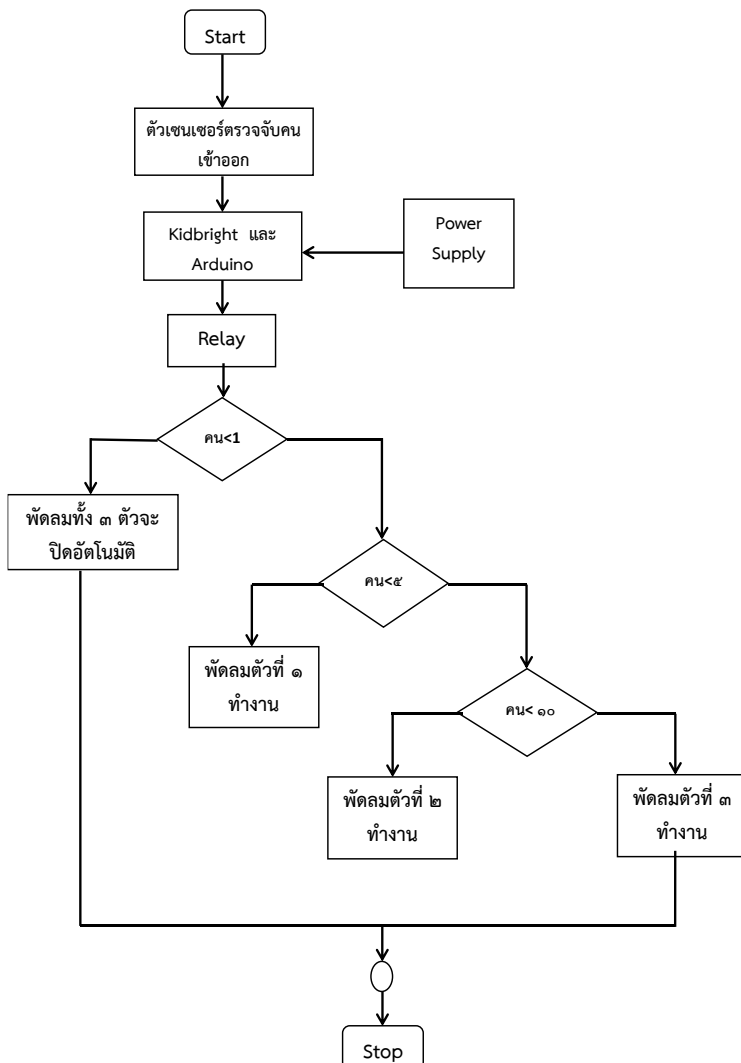
ที่มาและความสำคัญ

โรงเรียนบางกอกพิทยาศาสตร์จัดตั้งอยู่ที่ ๖๕ ม.๒ ต.บางเขา อ.หนองจิก จังหวัดปัตตานี ได้ทำการเปิดการเรียนการสอนตั้งแต่ระดับอนุบาล ประถมศึกษาและมัธยมศึกษา ซึ่งในแต่ละห้องเรียนจะมีการติดตั้งพัดลมเพดานทุกห้องเพื่อระบายความร้อนให้แก่นักเรียนบ่อยครั้งเมื่อถึงเวลาเลิกเรียนจะพบปัญหานักเรียนชอบลืมปิดพัดลมทำให้พัดลมเสียง่าย รวมทั้งยังเป็นการสิ้นเปลืองพลังงานไฟฟ้าที่ส่งผลทำให้เกิดภาวะโลกร้อน แล้วยังทำให้โรงเรียนเสียค่าใช้จ่ายในการซ่อมบำรุงพัดลม ค่าไฟฟ้าเพิ่มขึ้นอีกด้วย ดังนั้นกลุ่มของข้าพเจ้าได้เล็งเห็นถึงความสำคัญจึงได้คิดค้นจัดทำพัดลมอัจฉริยะขึ้นมา เพื่อแก้ปัญหาการเปิด-ปิดพัดลมหลังเลิกใช้งาน

หลักการทํางาน

เมื่อคนเข้าห้องเรียน Sensor ตรวจจบบัตตูตัวแรกก็จะทำงานโดยการนับจำนวนผู้เข้าห้อง และส่งข้อมูลไปยังบอร์ด KidBright และ Arduino ซึ่งทำหน้าที่รับข้อมูลจาก Sensor จากนั้น KidBright จะสั่งการให้ Relay ทำหน้าที่ควบคุมการเปิด-ปิดพัดลม จากการตั้งค่าการเขียนโปรแกรมด้วย Arduino โดยตั้งค่าเงื่อนไขถ้าคนเข้าห้องมากกว่าหนึ่งคนพัดลมตัวแรกจะเปิดอัตโนมัติ คนเข้าห้องมากกว่า ๕ คน พัดลมตัวที่สองจะเปิดอัตโนมัติ และถ้ามีคนเข้าห้องมากกว่า ๑๐ คนพัดลมตัวที่สามก็จะถูกเปิดโดยอัตโนมัติ พัดลมจะเปิดตามจำนวนคนเข้าห้องเรียน เมื่อมีคนออกจากห้องผ่าน Sensor ตรวจจบบัตตูตัวที่สอง ซึ่งทำหน้าที่นับจำนวนคนที่ออกจากห้องทำให้จำนวนคนที่อยู่ในห้องลดน้อยลง พัดลมตัวแรก ตัวที่สอง และตัวสุดท้ายจะถูกปิดลงโดยอัตโนมัติ ตามจำนวนคนที่ลดน้อยลง

ผลของการทดสอบ



๖๘. โครงการรดน้ำแปลงเกษตรอัตโนมัติ

คณะผู้จัดทำโครงการ	๑. นายอิสตีอ๊ะเร๊ะ เจ๊ะหะ
	๒. นายฟุรกอน หะมะดอหะ
	๓. นายเฟาซัน ลือโมะ
อาจารย์ที่ปรึกษา	นางนุซูลา จินตรา
สถานที่ศึกษา	โรงเรียนสมบูรณศาสตร์ จังหวัดยะลา
งบประมาณที่ใช้	๓,๑๙๐ บาท

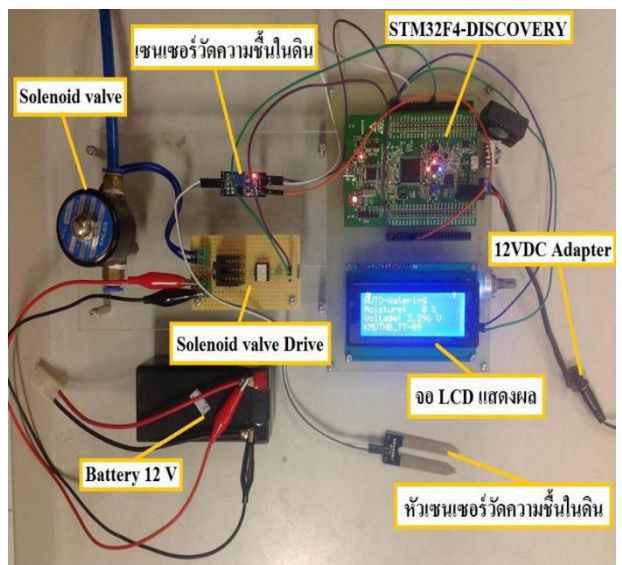


ที่มาและความสำคัญ

ในโรงเรียนของผม เป็นโรงเรียน ในโครงการพระราชดำริ ซึ่งโรงเรียนของผมได้จัดการเกษตรขึ้นมาเพื่อทำอาหารให้นักเรียนรับประทานเป็นอาหารกลางวัน ซึ่งในแต่ละวัน อาจารย์ได้จัดเวรของนักเรียน เพื่อไปรดน้ำแปลงเกษตร บางวันนักเรียนก็ไม่ค่อยว่าง และทำให้เสียเวลาตรงนั้นไป ด้วยกลุ่มของผมก็ได้คิดทำ เครื่องรดน้ำแปลงเกษตรขึ้นมาเพื่อไม่ให้เสียเวลา

หลักการทำงาน

เมื่อ Sensor ตรวจพบว่า “ความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้” จะส่งสัญญาณให้แก่บอร์ด Arduino ให้ประมวลผลและป้อนคำสั่งให้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ต่าง ๆ ทำงาน เพื่อปล่อยน้ำออกมารดน้ำแปลงผัก แต่หากเกิดข้อผิดพลาดระบบไม่ทำงาน “ผู้พัฒนา” สามารถที่จะสั่งการแบบ Manual ผ่านระบบ Internet จากมือถือของผู้พัฒนาได้ อนึ่ง โปรแกรมตั้งให้ระบบทำงานบน ๒ เงื่อนไข คือ ๑) เมื่อถึงเวลาที่กำหนด เข้า และเย็น และ ๒) เมื่อความชื้นในดินต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้ การทำงานของทั้ง ๒ ระบบ จะทำงานจนกว่าความชื้นในดิน เท่าระดับที่เหมาะสมกับพืชที่ปลูกอยู่บนแปลงเกษตร



ผลของการทดสอบ

การทดสอบผลงานที่สร้างขึ้นพบว่า “สามารถใช้งานตรงตามความต้องการที่ตั้งโปรแกรมไว้” ดังนี้

๑. การรดน้ำ เพิ่มความสะดวกในการทำงาน
๒. สามารถตอบสนองความสะดวกและประหยัดค้ค่า
๓. ข้อมูลทางเทคนิคเครื่องรดน้ำต้นไม้อัตโนมัติยังทำงานได้ดีเป็นปกติ

